

DCT880

Manuel

Régulateur de puissance à thyristors DCT880 (20 A ... 4 160 A)



Consignes de sécurité

Présentation du chapitre

Ce chapitre contient les consignes de sécurité à suivre pour l'installation, l'exploitation et l'entretien du régulateur de puissance à thyristors. Le non-respect de ces consignes peut entraîner des blessures voire la mort, ou endommager le régulateur de puissance à thyristors ou l'équipement connecté. Lire ces consignes de sécurité avant d'intervenir sur l'unité.

Produits concernés par ce chapitre

Ces informations sont valides pour l'ensemble de la gamme de produits DCT880.

Utilisation des avertissements et des notes

Il existe deux types de consignes de sécurité dans le présent manuel : avertissements et notes. Les avertissements signalent des conditions pouvant entraîner la mort ou des blessures graves et/ou endommager l'équipement, et fournissent des conseils pour éviter le danger. Les notes attirent votre attention sur une condition ou un fait particulier, ou fournissent des informations sur un sujet donné. Les symboles d'avertissement sont utilisés comme suit :



Tension dangereuse signale une haute tension pouvant entraîner la mort ou des blessures et/ou endommager l'équipement.



Danger général signale des conditions, autres que celles relatives à l'électricité, pouvant entraîner la mort ou des blessures et/ou endommager l'équipement.



Matériel sensible aux charges électrostatiques signale une décharge électrostatique pouvant endommager l'équipement.

Travaux d'installation et de maintenance

Ces avertissements sont destinés à toute personne intervenant sur le régulateur de puissance à thyristors, les câbles ou l'équipement connecté. Le non-respect de ces consignes peut entraîner la mort ou des blessures et/ou endommager l'équipement.



AVERTISSEMENT !

Seuls des électriciens qualifiés sont autorisés à installer et entretenir le régulateur de puissance à thyristors !

- Ne jamais intervenir sur le régulateur de puissance à thyristors, les câbles ou l'équipement connecté si l'alimentation principale est appliquée. Toujours s'assurer, en procédant à des mesures à l'aide d'un multimètre (impédance minimum de 1 Mohm), que :
 1. La tension entre les phases d'entrée du régulateur de puissance à thyristors U1, V1, W1 et le châssis est proche de 0 V.
 2. La tension entre les phases de sortie du régulateur de puissance à thyristors U2, V2, W2 et le châssis est proche de 0 V.
- Ne pas intervenir sur les câbles de commande lorsque le régulateur de puissance à thyristors ou les circuits de commande externes sont sous tension. Des circuits de commande alimentés par une source externe peuvent entraîner des tensions dangereuses dans le régulateur de puissance à thyristors même lorsque l'alimentation principale du régulateur est désactivée.
- Ne procéder à aucun essai de tenue de l'isolation ou de tenue en tension sur le régulateur de puissance à thyristors.
- Isoler les câbles entre l'équipement et le régulateur de puissance à thyristors lors des essais de tenue de l'isolation ou de tenue en tension des câbles ou de l'équipement.
- Lors de la reconnexion des câbles sur l'équipement, toujours vérifier que les câbles U2, V2 et W2 sont connectés avec la borne appropriée.

Remarques :

- Les bornes du câble de phase de sortie sur le régulateur de puissance à thyristors présentent une tension dangereusement élevée lorsque l'alimentation principale est appliquée.

- Selon le câblage externe, des tensions dangereuses (115 V, 220 V ou 230 V) peuvent être présentes sur les sorties de relais du régulateur de puissance à thyristors (p. ex. XRO1 ... XRO3).
- DCT880 avec extension d'enveloppe : avant toute intervention sur le régulateur de puissance à thyristors, isoler l'ensemble du système du régulateur de puissance à thyristors de l'alimentation.

Mise à la terre

Ces consignes sont destinées à toute personne responsable de la mise à la terre du régulateur de puissance à thyristors. Une mise à la terre incorrecte peut entraîner des blessures ou la mort et/ou un dysfonctionnement de l'équipement et augmenter les interférences électromagnétiques.



AVERTISSEMENT !

- Mettre à la terre le régulateur de puissance à thyristors, l'équipement connecté et les dispositifs adjacents afin d'assurer la sécurité du personnel en toutes circonstances, et de réduire les émissions électromagnétiques et les pick-ups.
- S'assurer que les conducteurs de mise à la terre sont correctement dimensionnés et marqués comme exigé par les réglementations en matière de sécurité.
- Dans une installation multiple de régulateurs de puissance à thyristors, connecter chaque régulateur de puissance à thyristors séparément à la terre de protection (PE).
- Minimiser les émissions CEM et effectuer une mise à la terre haute fréquence à 360° (p. ex. manchons conducteurs) des entrées des câbles blindés au niveau de la plaque de traversée de l'armoire.

Remarques :

- Les blindages des câbles d'alimentation peuvent être utilisés comme conducteurs de terre de l'équipement, uniquement si leurs dimensions sont conformes aux réglementations en matière de sécurité.
- Le courant de fuite normal du régulateur de puissance à thyristors étant supérieur à 3,5 mA_{CA} ou 10 mA_{CC} (indiqué par la norme EN 50178, 5.2.11.1), un raccordement fixe de la terre de protection est requis.

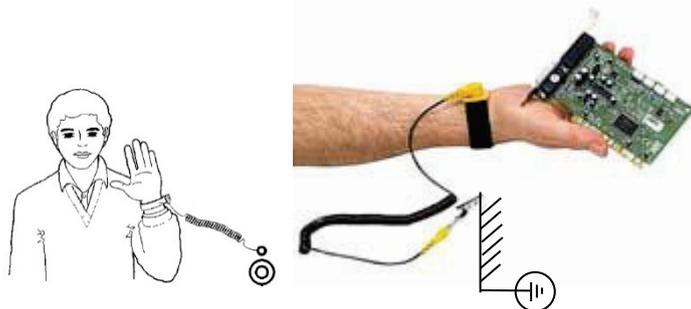
Cartes de circuit imprimé

Ces consignes sont destinées à toute personne manipulant les cartes de circuit imprimé. Le non-respect de ces consignes peut endommager l'équipement.



AVERTISSEMENT !

Les cartes de circuit imprimé contiennent des composants sensibles à la décharge électrostatique. Porter un bracelet de mise à la terre lors de la manipulation des cartes. Ne toucher les cartes que si cela est nécessaire.



No. commande ABB : 3ADV050035P0001

Installation mécanique

Ces notes sont destinées à toute personne installant le régulateur de puissance à thyristors. Manipuler l'unité avec précaution pour éviter toute blessure ou tout dommage.



AVERTISSEMENT !

- DCT880 tailles T4 et T5 : le régulateur de puissance à thyristors est lourd. Ne pas le soulever seul. Ne pas soulever l'unité par le couvercle frontal. Placer les unités T4 et T5 uniquement sur leur face arrière.
- S'assurer que la poussière issue du perçage ne pénètre pas dans le régulateur de puissance à thyristors lors de l'installation. La poussière conductrice dans l'unité peut entraîner des dommages ou un dysfonctionnement.
- Garantir un refroidissement suffisant.
- Ne pas fixer le régulateur de puissance à thyristors par rivetage ou soudage.

Utilisation

Ces avertissements sont destinés à toute personne prévoyant d'utiliser le régulateur de puissance à thyristors ou utilisant le régulateur de puissance à thyristors. Le non-respect de ces consignes peut entraîner la mort ou des blessures et/ou endommager l'équipement.



AVERTISSEMENT !

- Avant de régler le régulateur de puissance à thyristors et de le mettre en service, vérifier que tout l'équipement connecté est adapté pour une utilisation sur toute la plage de tension/courant fournie par le régulateur de puissance à thyristors.
- Ne pas contrôler l'équipement connecté avec le dispositif de sectionnement (déconnexion de l'alimentation réseau), mais utiliser les touches  et  de la micro-console ou les commandes via la carte E/S du régulateur de puissance à thyristors.
- Raccordement secteur
Un sectionneur (avec fusibles) peut être utilisé pour débrancher du secteur les composants électriques du régulateur de puissance à thyristors pour les travaux d'installation et de maintenance. Le type de sectionneur utilisé doit être conforme à la norme EN 60947-3, Classe B, afin de respecter les réglementations européennes. Il peut également s'agir d'un sectionneur de type disjoncteur qui coupe le circuit de charge via un contact auxiliaire entraînant l'ouverture des contacts principaux du disjoncteur. Le sectionneur principal doit être bloqué en position « OUVERTE » lors des travaux d'installation et de maintenance.
- Des boutons d'ARRÊT D'URGENCE doivent être installés sur chaque pupitre de commande ainsi que sur toutes les autres micro- consoles nécessitant une fonction d'arrêt d'urgence. Le bouton Arrêt sur la micro-console du régulateur de puissance à thyristors n'entraîne pas un arrêt d'urgence du régulateur et ne le déconnecte pas d'un potentiel dangereux.
- Pour éviter les états de fonctionnement involontaires, ou pour arrêter l'unité en cas de danger imminent, conformément aux normes citées dans les consignes de sécurité, il ne suffit pas d'arrêter simplement le régulateur de puissance à thyristors via les signaux de marche ou d'activation ou la micro-console ou l'outil PC.
- Usage prévu
Les consignes d'utilisation ne peuvent pas prendre en compte chaque cas possible de configuration, d'utilisation ou de maintenance. Elles fournissent principalement au personnel qualifié des conseils sur l'utilisation normale des machines et dispositifs dans des installations industrielles.

Si, dans des situations particulières, les machines et dispositifs électriques doivent être utilisés dans des installations non-industrielles - pouvant nécessiter des réglementations de sécurité plus strictes (p. ex. protection contre le contact par des enfants ou similaires) - les mesures de sécurité supplémentaires correspondantes pour l'installation doivent être fournies par le client lors de l'assemblage.

Remarque :

- Si la micro-console n'est pas définie sur Local, la touche Stop sur la micro-console n'arrêtera pas le régulateur de puissance à thyristors. Pour arrêter le régulateur de puissance à thyristors via la micro-console, appuyer sur la touche Loc/Rem puis sur la touche Stop .

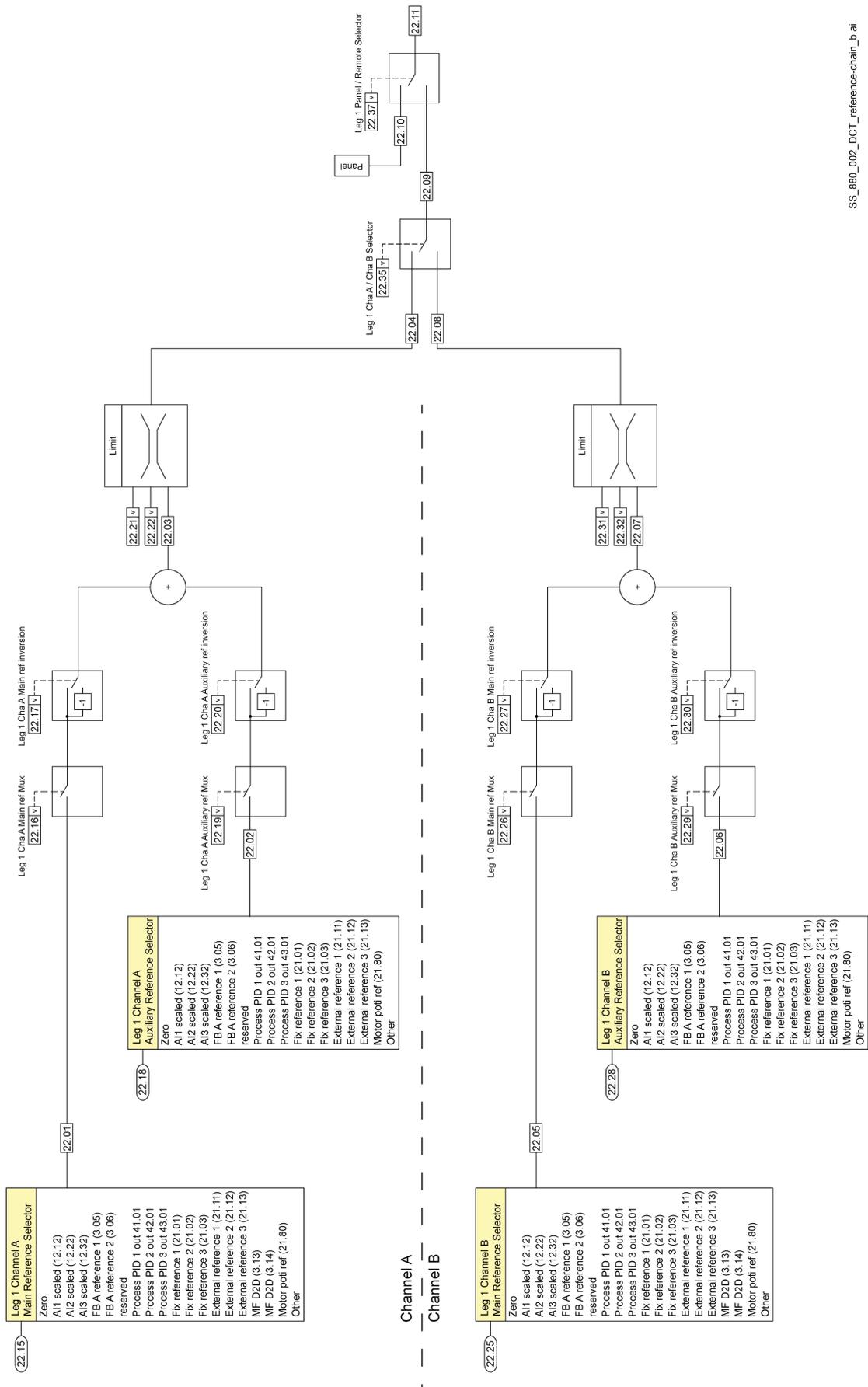
Table des matières

Consignes de sécurité	3
Table des matières	6
Manuels et outils DCT880	11
Liste de manuels.....	11
Documentation.....	12
Informations DCT880.....	12
Avant utilisation	13
Contrôle de réception.....	13
Précautions relatives à l'utilisation des régulateurs de puissance à thyristors.....	14
Conditions environnementales	15
Conformité réglementaire	16
Valeurs nominales	16
Tensions nominales.....	16
Unités 400 V / 525 V, valeurs nominales de courant et de puissance	17
Unités 690 V, valeurs nominales de courant et de puissance.....	17
Installation et câblage	19
Installation.....	19
Avant l'installation	19
Installation de l'armoire.....	19
Dimensions et masses.....	20
Dimensions des bornes du ventilateur et de la conduite d'air de refroidissement	26
Câblage.....	28
Exemple de raccordement et de câblage pour les régulateurs de puissance à thyristors T1 ... T5 :.....	28
Retrait et fixation du couvercle frontal	34
Câblage.....	34
Bornes d'alimentation	36
Ventilateurs de refroidissement	40
Connecteurs de la carte de contrôle « SDCS-CON-H ».....	42
Borniers d'entrées-sorties et interfaces de la carte de contrôle	44
XAO : Sorties analogiques.....	45
XD2D : Liaison appareil à appareil	46
RO1, RO2, RO3 : Sorties relais	46
XDIO : Entrées/sorties logiques.....	47
XDI : Entrées logiques	47
Connecteurs sur la carte d'alimentation SDCS-PIN-H11	51
XAUX : Entrée de tension auxiliaire (X99).....	52
XN1 : Neutre de la tension de secteur (X54).....	52
XEXCT : Mesure du courant externe (X65).....	52
XEXVM : Mesure de la tension externe (X60).....	53
Interfaces sur la carte de contrôle SDCS-CON-H	54
Accessoires.....	55
Kit DPI-H01	55
Fusibles du pont de puissance (F1).....	58
Transformateur auxiliaire (T2)	62
Mesure externe de la tension et du courant de sortie (TC).....	63
Utilisation de la micro-console	64
Contenu de ce chapitre.....	64
Fonctionnement de base	64
Présentation de l'interface utilisateur.....	64
Navigation dans la micro-console.....	64

Mémoire de navigation	64
Vue « Home ».....	65
Navigation dans la vue Home	65
Aide.....	65
Tâches utilisateurs courantes.....	66
Utilisation de base de l'unité.....	66
Paramètres	66
Informations système et aide.....	66
Défauts et Alarmes	66
Réglages de base et assistants	67
Sauvegardes	67
Procédure de démarrage	68
Étape 1 : Contrôles avant la mise sous tension	69
Étape 2 : Mise sous tension et contrôle	69
Étape 3 : Définition des paramètres de base et des modes de régulation	71
Étape 4 / 5 : Réglages de base pour l'alimentation réseau triphasée et les charges directement connectées	71
Étape 4 / 5 : Réglages de base pour l'alimentation réseau triphasée et les charges directement connectées	73
Étape 8 / 9 : Réglages de base pour l'alimentation réseau monophasée et les charges directement connectées	75
Étape 4 / 11 : Réglages de base pour l'alimentation réseau triphasée et les charges connectées via un transformateur	76
Étape 4 / 11 : Réglages de base pour l'alimentation réseau triphasée et les charges connectées via un transformateur	79
Étape 8 / 14 : Réglages de base pour l'alimentation réseau monophasée et les charges connectées via un transformateur	82
Étape 16 : Configuration de la logique de commande	85
Étape 17 : Configuration de la chaîne de référence.....	86
Étape 18 : Exécution du contrôle de fonctionnement.....	90
Paramètres	91
Contenu de ce chapitre	91
Termes et abréviations	91
Résumé des groupes de paramètres	91
Liste des paramètres	93
Groupe 1 Valeurs réelles.....	93
Groupe 3 Références d'entrée	99
Groupe 4 Alarmes et défauts	101
Groupe 5 Diagnostics	102
Groupe 6 Mots de contrôle et Mots d'états	102
Groupe 7 Info système	118
Groupe 10 DI, RO standard.....	120
Groupe 11 DIO, FI, FO standard	126
Groupe 12 AI standard	131
Groupe 13 AO standard	136
Groupe 14 Module d'extension E/S 1.....	140
Groupe 15 Module d'extension E/S 2.....	160
Groupe 16 Module d'extension E/S 3.....	160
Groupe 19 Mode Démarrage/Arrêt.....	161
Groupe 21 Références générales	169
Groupe 22 Chaîne de référence branche 1.....	172
Groupe 23 Contrôle détaillé Branche 1	178
Groupe 24 Chaîne de référence branche 2.....	186
Groupe 25 Contrôle détaillé Branche 2	186
Groupe 26 Chaîne de référence branche 3.....	186
Groupe 27 Contrôle détaillé Branche 3	186
Groupe 28 Défauts unité	186

Groupe 29 Multi-prises.....	191
Groupe 30 Limites branche 1	191
Groupe 31 Limites branche 2	194
Groupe 32 Limites branche 3	194
Groupe 33 Temporisateurs et compteurs de maintenance	194
Groupe 35 Mesure thermique.....	194
Groupe 36 Surveillance de charge branche 1	197
Groupe 37 Surveillance de charge branche 2	202
Groupe 38 Surveillance de charge branche 3	202
Groupe 41 PID 1	202
Groupe 42 PID 2	215
Groupe 43 PID 3.....	215
Groupe 45 Efficacité énergétique	215
Groupe 46 Surveillance	216
Groupe 47 Stockage des données	216
Groupe 49 Communication du port de la micro-console	219
Groupe 50 Adaptateur de bus de terrain (FBA).....	220
Groupe 51 Réglages FBA A	227
Groupe 52 FBA A : Transmission de données	229
Groupe 53 FBA A : Réception de données	229
Groupe 54 Réglages FBA B	230
Groupe 55 FBA B : Transmission de données	230
Groupe 56 FBA B : Réception de données	230
Groupe 58 Bus de terrain intégré	230
Groupe 60 Communication DDCS.....	237
Groupe 61 Transmission de données D2D et DDCS	247
Groupe 62 Réception de données D2D et DDCS	250
Groupe 70 Communication DCSTLink.....	257
Groupe 95 Configuration matérielle.....	258
Groupe 96 Système	260
Groupe 99 Réglages de base.....	265
Dépannage - alarmes et défauts	288
Fonctions de protection.....	288
Avant de procéder au dépannage	288
Code d'alarme ou de défaut sur la micro-console ou sur l'écran à 7 segments.....	290
Liste numérique des codes d'alarme et de défaut.....	290
Causes possibles des alarmes et défauts, contrôles et mesures	307
Annexe	316
Schéma de présentation du programme système.....	316
Schéma de la logique de commande	317
Diagramme de transfert de données via l'adaptateur de bus de terrain type F avec FBA et un profil 16 bits transparent	318
Branche 1 : Grafcet.....	319
Branche 2 : Grafcet.....	320
Branche 3 : Grafcet.....	321

Leg 1 Reference Chain



SS_880_002_DCT_reference-chain_b.ai

Diagramme de chaîne de référence branche 1.....

322
322

Diagramme de chaîne de référence branche 2	325
Diagramme de chaîne de référence branche 3	328
Communication maître-esclave (maître).....	331
Communication maître-esclave (esclave).....	332
Point de consigne PID 1	333
Retour PID 1	334
Sortie PID 1.....	335
Famille DCS	336

Manuels et outils DCT880

Liste de manuels

	Numéro de publication	Langue						
		E	D	I	ES	F	CN	RU
Guide rapide DCT880	3ADW000435	x	p	p	p	p		
Unités DCT880								
Brochure DCT880	3ADW000429	x	x	x	x	x	x	x
Catalogue technique DCT880	3ADW000453	x						
Manuel DCT880	3ADW000431	x	x					
Manuel de commande de l'optimiseur de puissance DCT880	3ADW000441	x						
Manuel de commande multi-prises DCT880	3ADW000440	x						
Manuel utilisateur des micro-console ACS-AP-x	3AUA0000085685							
Manuels et guides optionnels								
Module adaptateur de bus SDCS-DPI-H01	HW DCT880 0001E	x						
Plate-forme de montage DPMP-01 pour la micro-console ACS-AP	3AUA0000100140	x						
Plate-forme de montage DPMP-02 pour la micro-console ACS-AP	3AUA0000136205	x						
Module adaptateur CANopen FCAN-01	3AFE68615500 3AUA0000121752	x		x				
Module adaptateur DeviceNet™ FDNA-01	3AFE68573360	x						
Module adaptateur EtherCAT FECA-01	3AUA0000068940 3AUA0000083936	x		x				
Module adaptateur Ethernet FENA-01/-11/-21	3AUA0000093568	x						
Module adaptateur Ethernet POWERLINK FEPL-02	3AUA0000123527 3AUA0000133138	x		x				
Module adaptateur PROFIBUS DP FPBA-01	3AFE68573271 3AFE68989078	x		x				
Module adaptateur RS-485 FSCA-01	3AUA0000109533	x						
Manuel de programmation de l'application du variateur (IEC61131-3)	3AUA0000127808	x						
Manuels et guides pour les outils et la maintenance								
Outil PC Drive composer	3AUA0000094606	x						
Outil de surveillance à distance NETA-21	3AUA00000969391	x						
Guide d'installation et de démarrage de l'outil de surveillance à distance NETA-21	3AUA0000096881	x						
Manuel d'entretien DCT880	3ADW000449	x						
x → existant p → planifié								
Statut 10.2015								

DCT880 Manuals list e f.docx

Documentation

La structure de la documentation suit le système suivant :

- Le *Catalogue technique DCT880* contient des informations sur le développement de systèmes complets de régulateur de puissance à thyristors
- Le *Manuel DCT880* contient des informations sur
 1. les dimensions de l'unité, les cartes électroniques, les ventilateurs et les pièces auxiliaires de l'unité
 2. l'installation mécanique et électrique
 3. le programme système et les réglages des paramètres
 4. le démarrage et la maintenance de l'ensemble du régulateur de puissance à thyristors
 5. les défauts, alarmes et informations de dépannage
- Le *Manuel d'entretien DCT880* contient des informations pour la maintenance et la réparation du régulateur de puissance à thyristors
- Les informations supplémentaires sur les accessoires techniques (p. ex. extension matérielle ou adaptateur de bus de terrain) sont gérées dans des manuels séparés - voir le tableau ci-dessus

Informations DCT880

Toutes les informations relatives au DCT880 sont également disponibles sur internet :

- Documentation DCT880
- Outil PC (entrée Drive Composer) pour le paramétrage, la mise en service et l'entretien
- Drive Loader 2.x pour le téléchargement du programme système
- Programme système DCT880

Avant utilisation

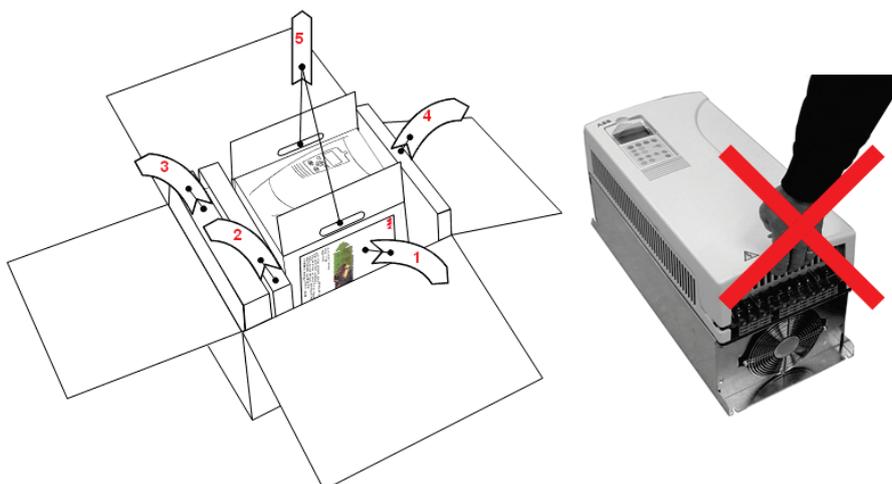
Contrôle de réception

Déballage de l'unité

Ouvrir la boîte, retirer les amortisseurs de vibrations, séparer le manuel et les accessoires.

Attention :

Ne pas soulever le régulateur de puissance à thyristors par le couvercle frontal !



Contrôle de la livraison

Vérifier que l'unité n'est pas endommagée. Avant toute installation et utilisation, vérifier les informations sur la plaque signalétique du régulateur de puissance à thyristors pour s'assurer qu'il s'agit bien des unités appropriées. L'étiquette inclut une notation IEC, des marquages CE, un code type et un numéro de série qui permettent une identification individuelle de chaque unité. Les chiffres restants complètent le numéro de série. Ainsi, deux unités ne peuvent pas avoir le même numéro de série :

	ABB Automation Products GmbH		U_1 (IEC) 3	$2 \sim 110-400 V_{AC}$	f 7	$50/60 \text{ Hz}$	Made in Germany
	Type: DCT880-W02-0100-04XA Ser No: 6136105C15465041		U_2 (IEC) 4	$2 \sim 0-400 V_{AC}$	Airflow 8	$360 \text{ m}^3/\text{h}$	
	1 P	69 kW	U_1 (UL) 5	$2 \sim 110-400 V_{AC}$	SCCR (9)	65 kA	
	2 P _{LOSS}	$0,28 \text{ kW}$	U_2 (UL) 6	$2 \sim 0-400 V_{AC}$	I_1, I_2 10	100 A	

Année de production 2015 et semaine 46

- | | | |
|-------------------------------|--|---|
| 1 : Puissance nominale | 3 : Tension nominale d'entrée pour IEC | 7 : Fréquence de réseau |
| 2 : Pertes | 4 : Tension nominale de sortie pour IEC | 8 : Débit d'air |
| | 5 : Tension nominale d'entrée pour UL | 9 : Courant de court-circuit nominal |
| | 6 : Tension nominale de sortie pour UL | 10 : Courant nominal entrée/sortie |

Code type

Le code type contient des informations sur les spécifications et la configuration du régulateur de puissance à thyristors :

Code type de base du régulateur de puissance à thyristors : DCT880-AAB-CCCC-DDEF			
Famille de produits :	DCT880		
Type :	AA	= W0	Standard
Type de partie puissance :	B	= 2	Circuit anti-parallèle à deux branches
		= 3	Circuit anti-parallèle à trois branches
Type d'unité :	CCCC	=	Courant CA nominal (eff) par branche
Tension CA nominale :	DD	= 04	$110 V_{CA} \dots 400 V_{CA}$
		= 05	$110 V_{CA} \dots 525 V_{CA}$
		= 07	$315 V_{CA} \dots 690 V_{CA}$

Raccordement électrique :	E	= X	Standard
Code de révision :	F	= 0 = A	Avec SDCS-PIN-H11 Avec SDCS-PIN-H11A

Précautions relatives à l'utilisation des régulateurs de puissance à thyristors



AVERTISSEMENT !

Seul un électricien qualifié peut effectuer le travail. Respecter les [consignes de sécurité](#) figurant sur les premières pages de ce manuel. Le non-respect des consignes de sécurité peut entraîner des blessures ou la mort.

Vérifier que le régulateur de puissance à thyristors est débranché (puissance d'entrée) pendant l'installation. Si le régulateur de puissance à thyristors était déjà branché, attendre 5 min. après la déconnexion.

Contrôle de l'isolation de l'assemblage

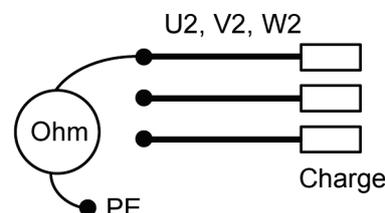
L'isolation de chaque régulateur de puissance à thyristors a été testée en usine entre le circuit principal et le châssis (2 500 Veff 50 Hz pendant 1 seconde). Par conséquent, aucun test de tenue en tension et de tenue de l'isolation (p. ex. testeur de rigidité diélectrique ou mégohmmètre) ne doit être effectué sur les pièces du régulateur de puissance à thyristors. Contrôler l'isolation de l'assemblage comme suit.



AVERTISSEMENT !

Contrôler l'isolation avant de brancher le régulateur de puissance à thyristors. Vérifier que le régulateur de puissance à thyristors est débranché (puissance d'entrée).

- Vérifier que les câbles vers l'équipement raccordé sont déconnectés des phases de sortie U2, V2 et W2 du régulateur de puissance à thyristors.
- Mesurer les résistances d'isolement des câbles et de l'équipement connecté entre chaque circuit (U2, V2 et W3) et la terre de protection (PE) en utilisant une tension de mesure de 1 kV CC. La résistance d'isolement doit être supérieure à 1 MΩ.



SF_880_014_anschluss_a.ai

Tension d'alimentation

Vérifier les niveaux de tension suivants :

- tension auxiliaire (XAUX sur SDCS-PIN-H11)
- bornes du ventilateur de refroidissement (T4 et T5)
- tension de secteur connectée à U1, V1, W1

Raccordement des câbles d'alimentation

Contrôler :

- Mise à la terre et blindage des câbles d'alimentation, voir le chapitre [Câblage](#)
- Sections et couples de serrage des câbles d'alimentation, voir le chapitre [Bornes d'alimentation](#)



AVERTISSEMENT !

Les bornes XSTO ne doivent pas être utilisées pour les régulateurs de puissance à thyristors. Elles ne présentent pas de fonctionnalités de sécurité certifiées.

Conditions environnementales

Ce chapitre contient les spécifications techniques du régulateur de puissance à thyristors (p. ex. valeurs nominales, diamètres et exigences techniques, dispositions pour satisfaire aux exigences des marquages CE et autres, et politique de garantie).

Raccordement du système

Tension, triphasée :	110 ... 690 V selon IEC 60038
Écart de tension :	±10 % continu ; ±15 % courte durée
	(0,5 ... 30 cycles)
Fréquence nominale :	50 Hz ou 60 Hz
Écart de fréquence statique :	50 Hz ±2 % ; 60 Hz ±2 %
Plage de fréquence dynamique :	50 Hz : ±5 Hz ; 60 Hz : ± 5 Hz
df/dt :	17 % / s

Degré de protection

Régulateurs de puissance à thyristors et options (fusibles, etc.) : IP 00 (EN 60529)

Finition de peinture

Régulateurs de puissance à Gris foncé RAL 7012 thyristors :

Catégorie d'installation

Réseau électrique : catégorie d'installation III jusqu'à 600 V
catégorie d'installation II jusqu'à 690 V

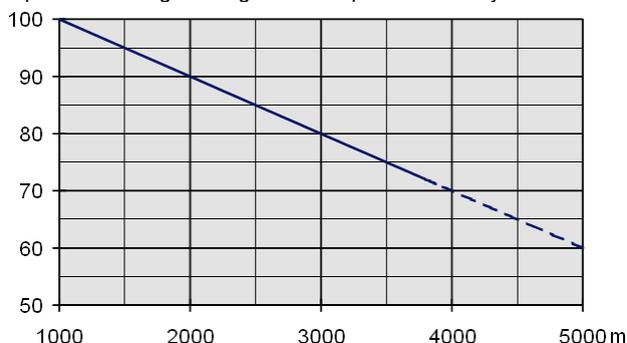
Alimentation du ventilateur de refroidissement : 230 V_{CA} (T4 ... T5)

Catégories d'utilisation

AC51 : non inductif ou légèrement inductif charges, fours à résistance

AC56a : commutation des transformateurs

Effet de l'altitude du site au-dessus du niveau de la mer sur la capacité de charge du régulateur de puissance à thyristors :



Réduction du courant en % du courant nominal du régulateur de puissance à thyristors

Valeurs environnementales limites

Température d'air de refroidissement admissible Avec un courant CA nominal (ventilation forcée) :	0 ... +40 °C
Avec courant CA différent, voir figure ci-dessous :	+30 ... +55 °C
Pour les options :	0 ... +40 °C
Humidité relative (à +5 ... +40 °C) :	5 ... 95 %, sans condensation
Humidité relative (à 0 ... +5 °C) :	5 ... 50 %, sans condensation
Changement de la température ambiante	< 0,5 °C / minute
Température de stockage :	-40 ... +55 °C
Température de transport :	-40 ... +70 °C
Degré de pollution (IEC 60664-1, IEC 60439-1, EN 60947-1) :	2
Classe de vibrations :	3M4

Altitude du site

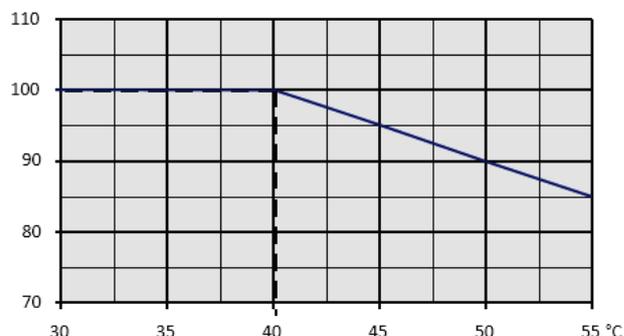
<1 000 m au-dessus du niveau de la mer : 100 %, sans réduction de courant
>1 000 m au-dessus du niveau de la mer : réduction de courant, voir figure

Cycle de service :

ci-dessous service ininterrompu/ fonctionnement continu forme 4

Désignation de forme :

Effet de la température ambiante sur la capacité de charge du régulateur de puissance à thyristors :



Réduction du courant en % du courant nominal du régulateur de puissance à thyristors

Effet de l'altitude du site et de la température ambiante sur la capacité de charge du régulateur de puissance à thyristors

Température ambiante	Altitude du site en m au-dessus du			
	≤ 1000 m	≤ 2000 m	≤ 3000 m	≤ 4000 m
30°C	100 %	100 %	90 %	80 %
35°C	100 %	95 %	85 %	75 %
40°C	100 %	90 %	80 %	
45°C	95 %	85 %		
50°C	90 %	80 %		
55°C	85 %			

Réduction du courant en % du courant nominal du régulateur de puissance à thyristors

Taille	Niveau de pression sonore L_p (distance 1 m)	Vibrations (EN 60068-2-6)	Chocs (EN 60068-2-29)	Transport dans l'emballage d'origine	Capacité nominale de tenue aux courts-circuits Le DCT880 peut être utilisé dans un circuit capable de fournir moins de :
T1	55 dBA	0,5 g, 5 ... 55 Hz	7 g / 22 ms	1,2 m	65 kA ampères symétriques efficaces à un maximum de 690 V_{CA}
T2	55 dBA			1,0 m	
T3	60 dBA				
T4	66 ... 70 dBA, selon le ventilateur				
T5	75 dBA	1 mm, 2 ... 9 Hz 0,3 mm, 2 ... 9 Hz			

Conformité réglementaire

Les régulateurs de puissance à thyristors sont conçus pour une utilisation dans des environnements industriels. Dans les pays de l'EEE, les composants respectent les exigences des directives de l'UE, voir le tableau ci-dessous.

Directive de l'Union Européenne	Assurance du fabricant	Normes harmonisées
Directive basse tension		
2006/95/CE	Déclaration de conformité	EN 60947-4-3
Directive CEM		
2004/108/CE	Déclaration de conformité (Si toutes les consignes d'installation relatives au choix des câbles, au câblage et aux filtres CEM ou à un transformateur dédié sont respectées.)	EN 60947-4-3 classe A Conformément à 3ADW000032

Valeurs nominales

Tensions nominales

Tension de secteur U_{V1N} [V_{CA}]	Tension de sortie U_{V2N} [V_{CA}]	Classe de tension
110	110	04
230	230	04
380	380	04
400	400	04
415	415	04
440	440	05
460	460	05
480	480	05
500	500	05
525	525	05
575	575	07
600	600	07
660	660	07
690	690	07

Unités 400 V / 525 V, valeurs nominales de courant et de puissance

Taille	I [A] (EFF)	P _{sortie} [kW] ①	P _{sortie} [kW] ②	P _{perte} W03 [kW]	P _{perte} W02 [kW]	Débit d'air [m ³ /h]	Tension auxiliaire
T1	20	13	17	0,13	0,09	sans ventilateur	+24 V _{CC} , ±10 %
	35			0,19	0,14		
	55	24	30	0,29	0,21	360	
	80	55	69	0,32	0,23		
	100	69	86	0,41	0,28		
	125	86	108	0,50	0,34		
T2	160	110	138	0,67	0,46		
	200	138	173	0,69	0,47		
	245	169	212	0,86	0,58		
T3	325	225	281	1,01	0,69		
	360	249	311	1,14	0,78		
	420	291	363	1,32	0,90	720	
T4	550	381	476	1,84	1,25	925	
	675	467	584	2,06	1,40		
	740	512	640	2,29	1,55	1860	
T5	890	616	770	3,50	-	800	
	960	-	-	-	2,90		

① Valeurs nominales de puissance pour une charge triphasée en configuration en étoile à 400 V_{CA} (p. ex. $\sqrt{3} * 20 \text{ A} * 400 \text{ V} / 1\,000 = 13 \text{ kW}$)

② Valeurs nominales de puissance pour une charge triphasée en configuration en étoile à 500 V_{CA} (p. ex. $\sqrt{3} * 20 \text{ A} * 500 \text{ V} / 1\,000 = 17 \text{ kW}$)

Unités 690 V, valeurs nominales de courant et de puissance

Taille	I [A] (EFF)	P _{sortie} [kW] ③	P _{perte} W03 [kW]	P _{perte} W02 [kW]	Débit d'air [m ³ /h]	Tension auxiliaire
T1	35	42	0,19	0,14	360	+24 V _{CC} , ±10 %
	80	95	0,32	0,23		
	100	120	0,41	0,28		
T2	160	191	0,67	0,46		
	200	-	-	0,47		
T3	360	430	1,14	0,78		
T4	630	753	2,01	1,33	925	
T5	890	1064	3,50	-	800	
	960	-	-	2,90		

③ Valeurs nominales de puissance pour une charge triphasée en configuration en étoile à 690 V_{CA} (p. ex. $\sqrt{3} * 35 \text{ A} * 690 \text{ V} / 1\,000 = 42 \text{ kW}$)

Valeurs nominales de courant avec des alimentations 50 Hz et 60 Hz, voir ci-dessous. Les valeurs nominales de courant se basent sur une température ambiante maximale de 40 °C et une altitude maximale de 1 000 m au-dessus du niveau de la mer :

Taille	I [A] (EFF)	Régulateur de puissance à thyristors 400 V / 525 V	Régulateur de puissance à thyristors 690 V
T1	20	DCT880-W0x-0020-04/05	-
	35	DCT880-W0x-0035-04/05	DCT880-W0x-0035-07
	55	DCT880-W0x-0055-04/05	-
	80	DCT880-W0x-0080-04/05	DCT880-W0x-0080-07
	100	DCT880-W0x-0100-04/05	DCT880-W0x-0100-07
	125	DCT880-W0x-0125-04/05	-
T2	160	DCT880-W0x-0160-04/05	DCT880-W0x-0160-07
	200	DCT880-W0x-0200-04/05	DCT880-W02-0200-07
	245	DCT880-W0x-0245-04/05	-
T3	325	DCT880-W0x-0325-04/05	-
	360	DCT880-W0x-0360-04/05	DCT880-W0x-0360-07
	420	DCT880-W0x-0420-04/05	-
T4	550	DCT880-W0x-0550-04/05	-
	630	-	DCT880-W0x-0630-07
	675	DCT880-W0x-0675-04/05	-
	740	DCT880-W0x-0740-04/05	-
T5	890	DCT880-W03-0890-04/05	DCT880-W03-0890-07
	960	DCT880-W02-0960-04/05	DCT880-W02-0960-07

Remarque :

Courant d'entrée = courant de sortie

Installation et câblage

Installation

Avant l'installation

Installer le régulateur de puissance à thyristors en position verticale avec la section de refroidissement face à un mur. Vérifier le site d'installation conformément aux exigences ci-dessous. Se reporter au chapitre [Dimensions](#) pour plus de détails sur les châssis.

Exigences relatives au site d'installation

Voir le chapitre [Conditions environnementales](#) pour plus d'informations sur les conditions d'utilisation autorisées pour le régulateur de puissance à thyristors.

Mur

Le mur doit être le plus vertical possible, en matériau non-inflammable et suffisamment robuste pour supporter le poids de l'unité. Vérifier que rien sur le mur n'empêche l'installation.

Au sol

Le sol ou le matériau sous l'installation doit être non-inflammable.

Espace libre autour de l'unité

Un espace libre doit être prévu autour de l'unité pour permettre le passage de l'air de refroidissement, l'entretien et la maintenance, voir le chapitre [Dimensions](#).

Installation de l'armoire

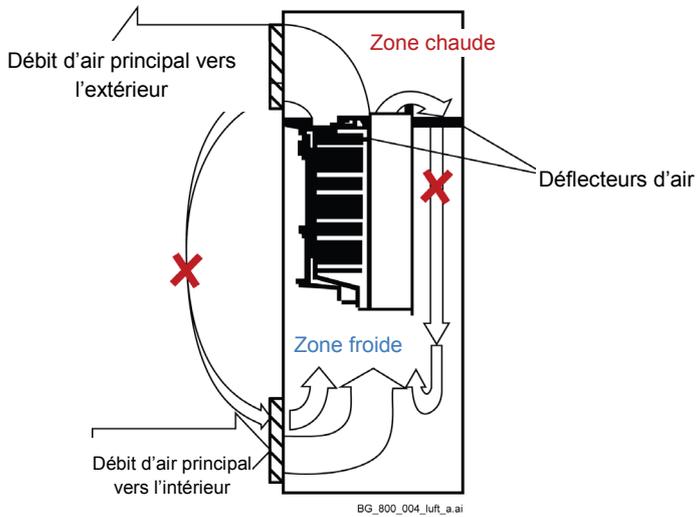
Distance requise entre des unités parallèles :

Unités parallèles			Distance [mm]
Unité	vers	Unité	
T1 ... T4	vers	T1 ... T4	10
T1 ... T4	vers	T5	160
T5	vers	T5	300

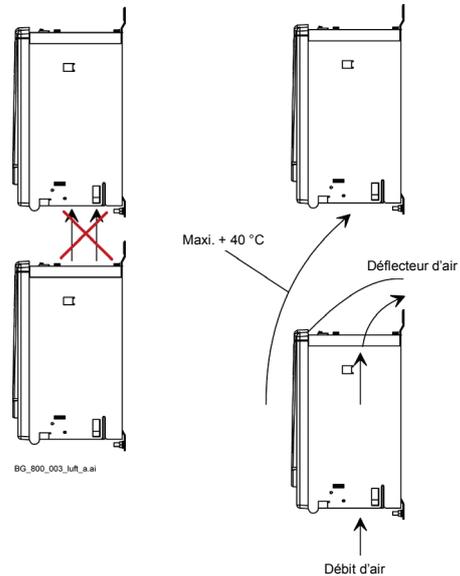
L'air de refroidissement entrant dans l'unité ne doit pas dépasser +40 °C.

Prévention de la recirculation de l'air de refroidissement

Éviter la recirculation de l'air à l'intérieur et à l'extérieur de l'armoire



Unité l'une sur l'autre



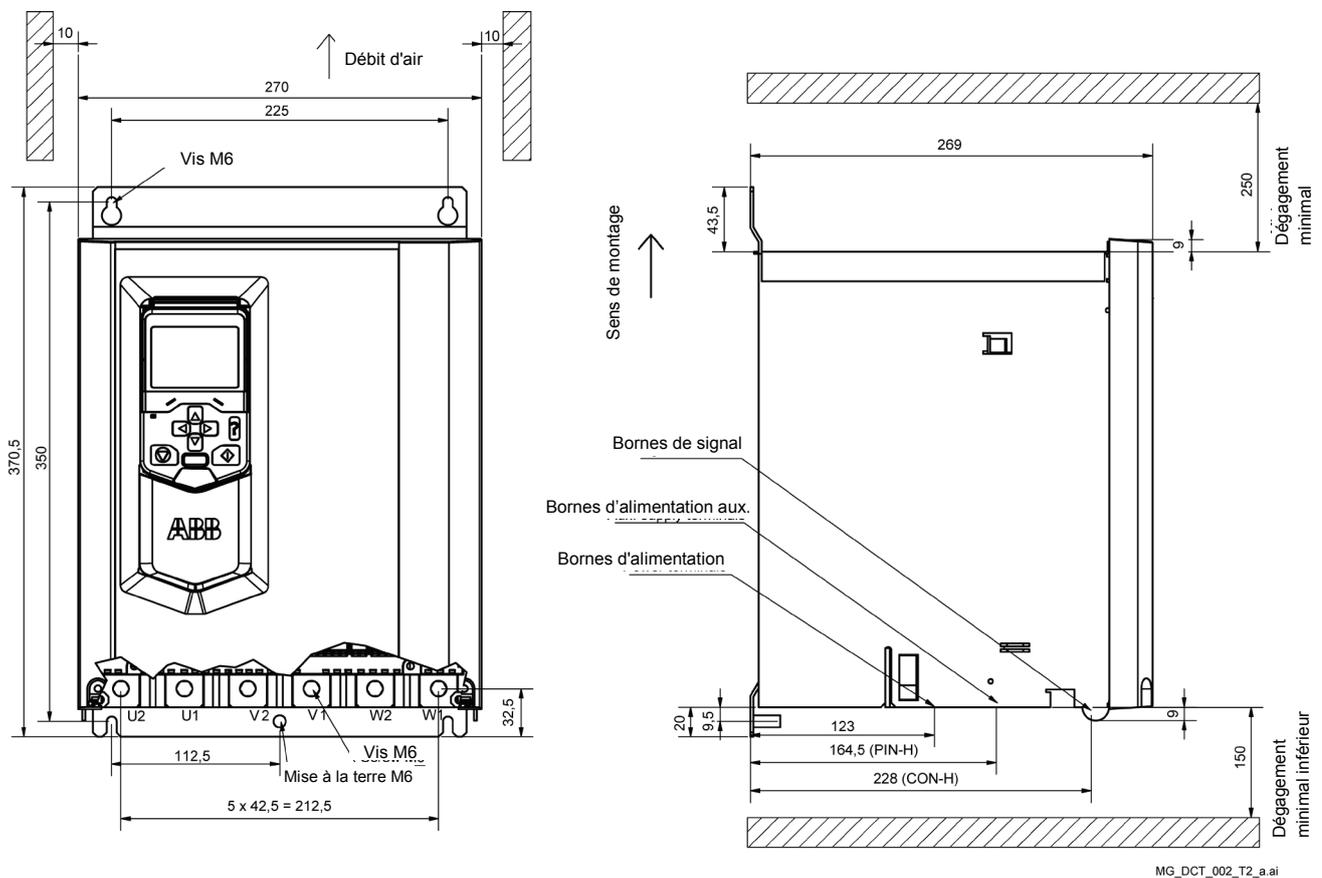
Entraîner l'air de refroidissement de sortie loin de l'unité située au-dessus. Pour les distances, se reporter au chapitre [Dimensions](#).

Dimensions et masses

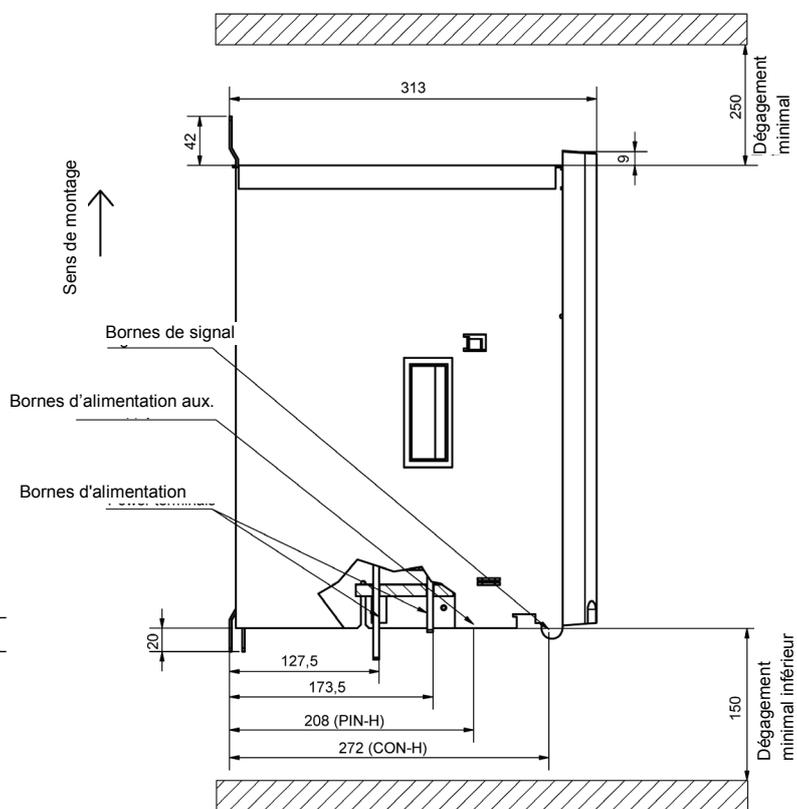
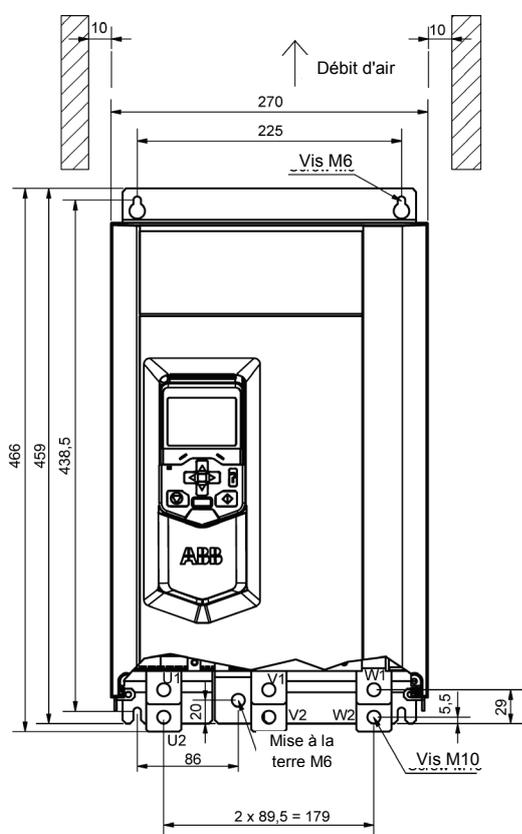
Se reporter aux schémas d'encombrement du DCT880 ci-dessous. Les dimensions sont en millimètres.

Taille	Régulateur de puissance à thyristors	h * l * p [mm]	Masse [kg]
T1	DCT880-W0x-0020-0x DCT880-W0x-0035-0x DCT880-W0x-0055-0x DCT880-W0x-0080-0x DCT880-W0x-0100-0x DCT880-W0x-0125-0x	370 * 270 * 215	11

Taille	Régulateur de puissance à thyristors	h * l * p [mm]	Masse [kg]
T2	DCT880-W0x-0160-0x DCT880-W0x-0200-0x DCT880-W0x-0245-0x	370 * 270 * 270	16

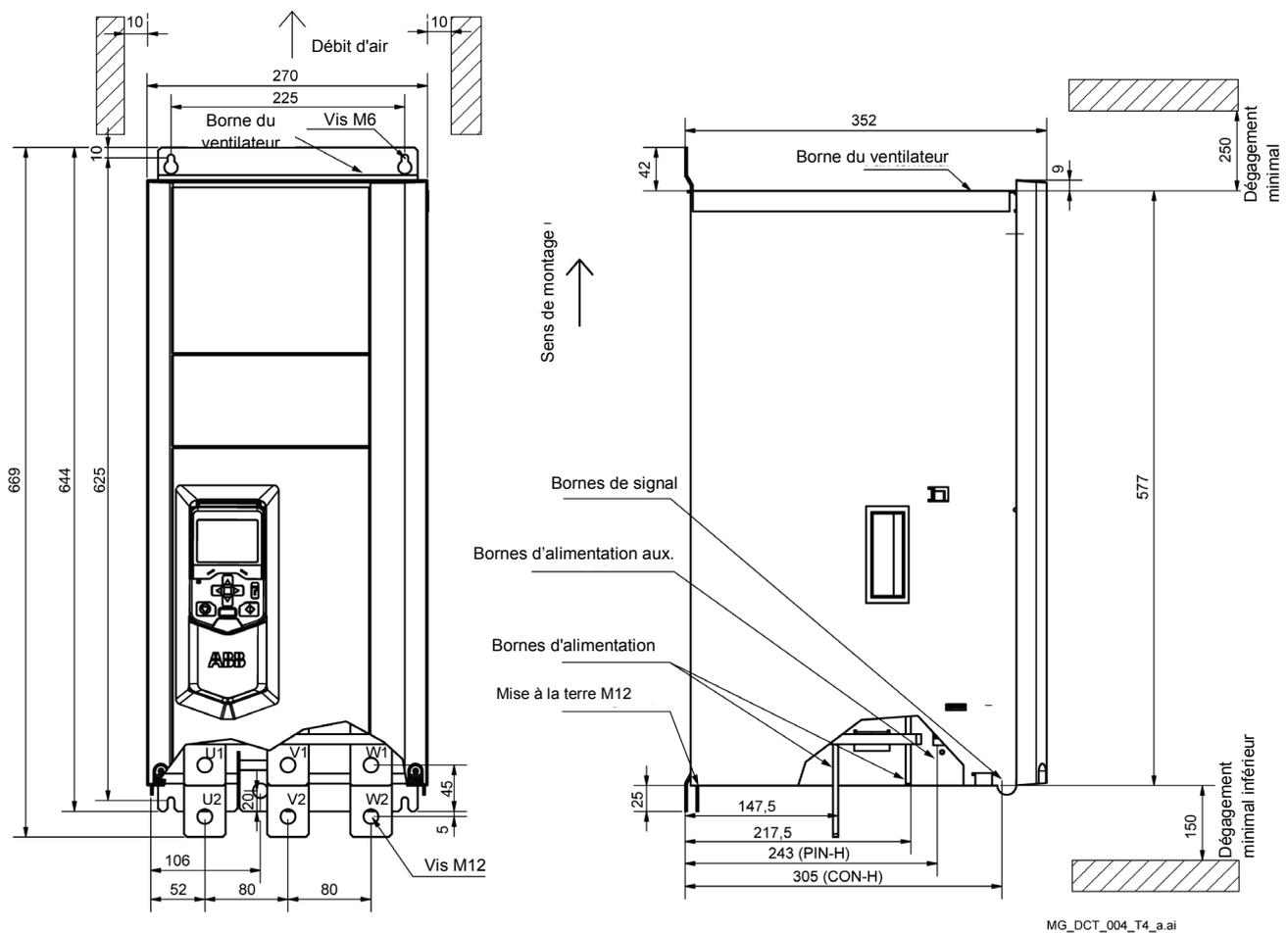


Taille	Régulateur de puissance à thyristors	h * l * p [mm]	Masse [kg]
T3	DCT880-W0x-0325-0x DCT880-W0x-0360-0x DCT880-W0x-0420-0x	466 * 270 * 315	25

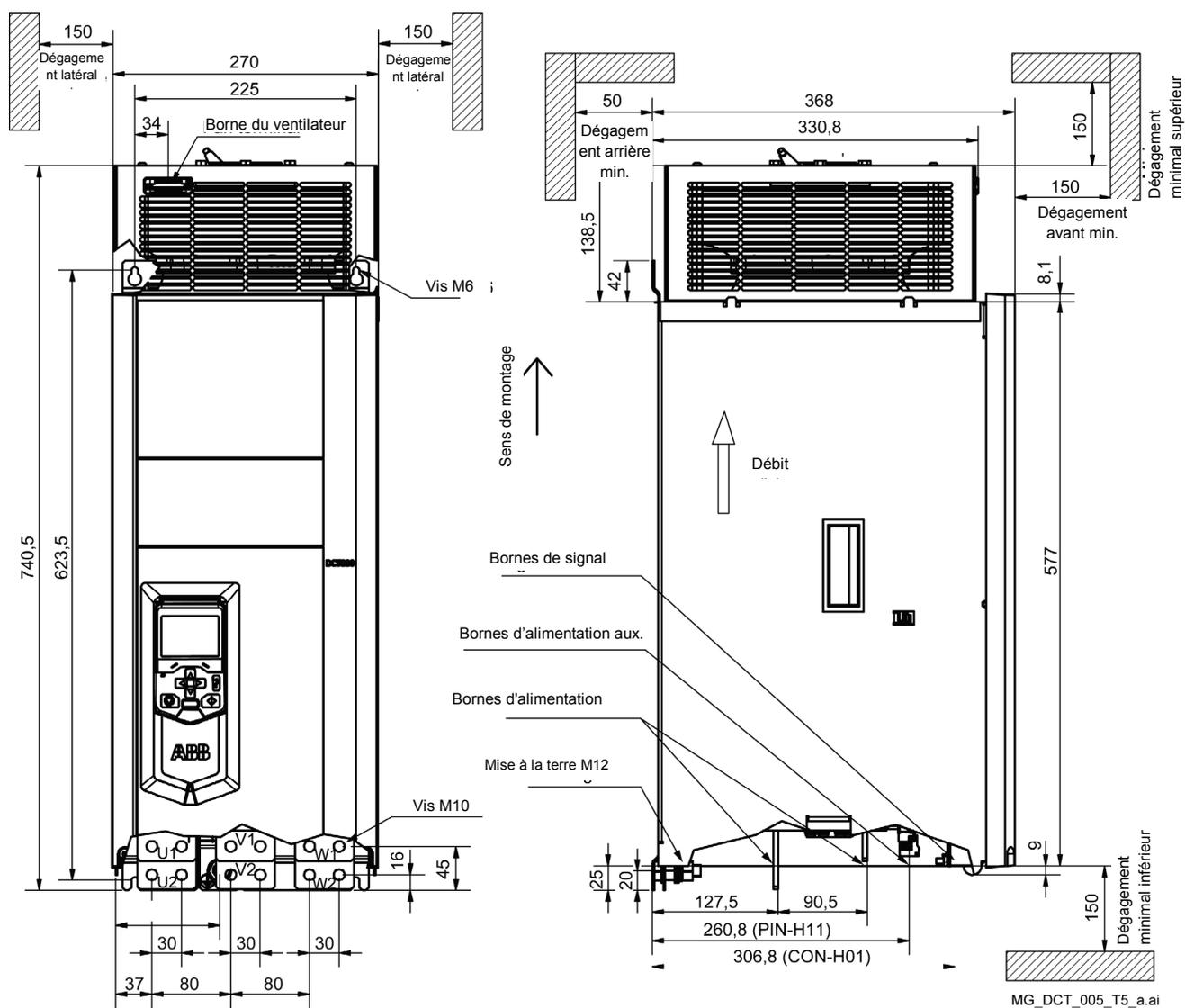


MG_DCT_003_T3_a.ai

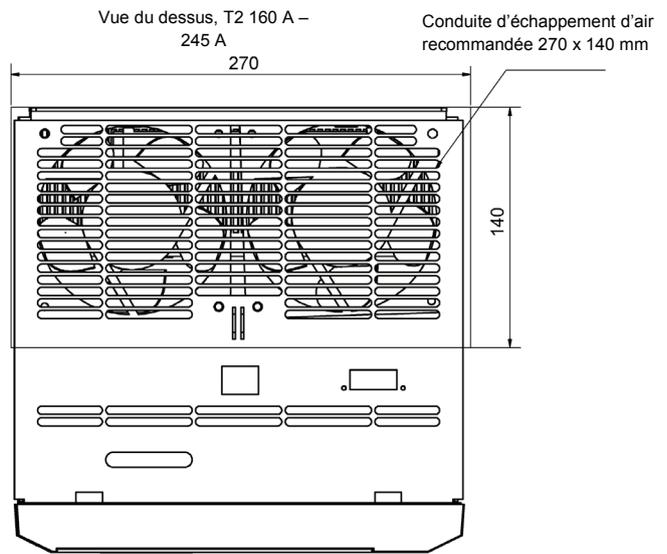
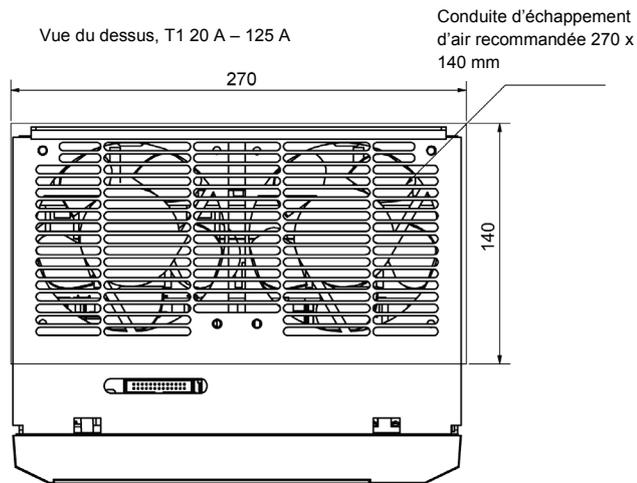
Taille	Régulateur de puissance à thyristors	h * l * p [mm]	Masse [kg]
T4	DCT880-W0x-0550-0x DCT880-W0x-0630-07 DCT880-W0x-0675-0x DCT880-W0x-0740-0x	670 * 270 * 352	38



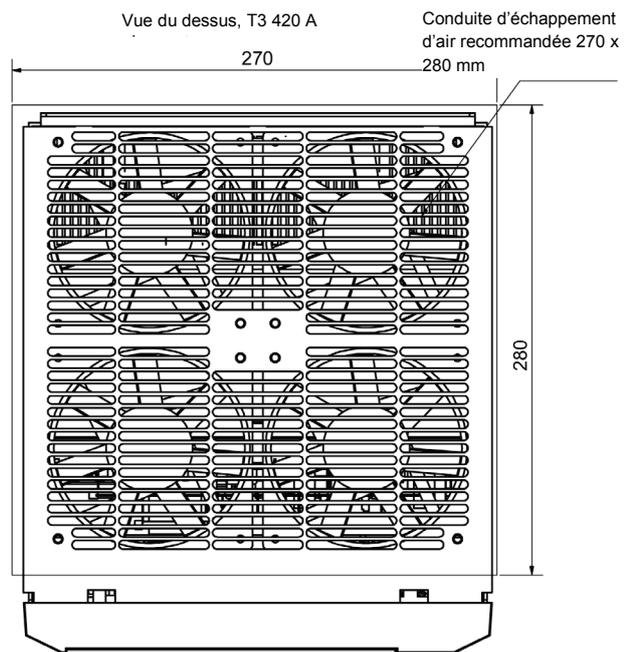
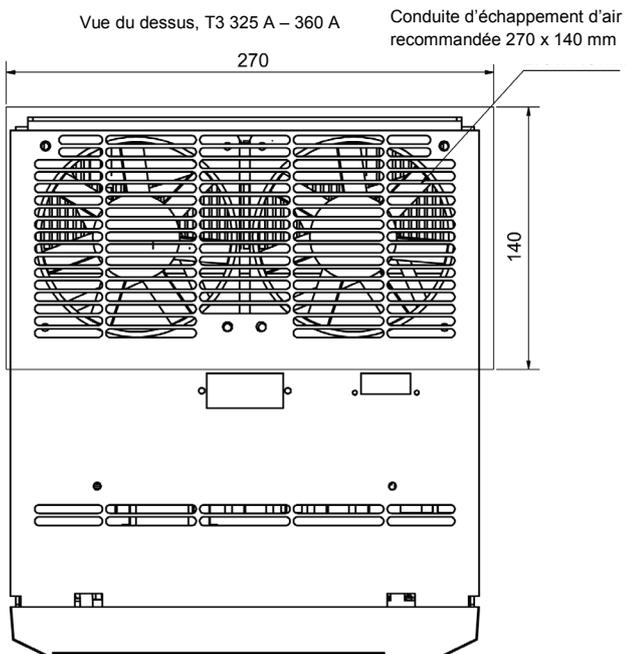
Taille	Régulateur de puissance à thyristors	h * l * p [mm]	Masse [kg]
T5	DCT880-W03-0890-0x DCT880-W02-0960-0x	740,5 * 270 * 368	60



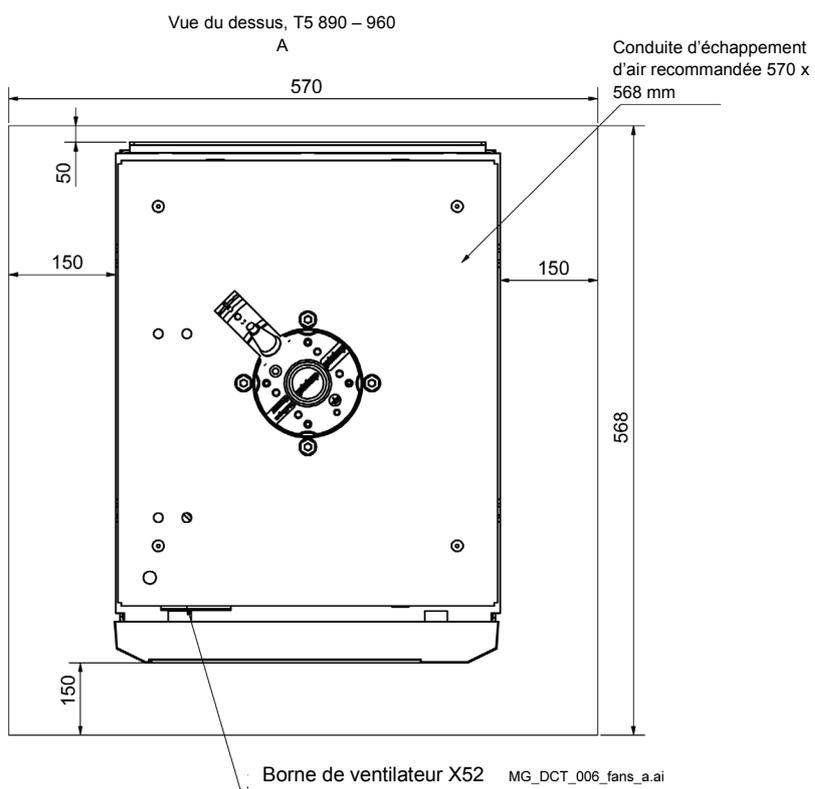
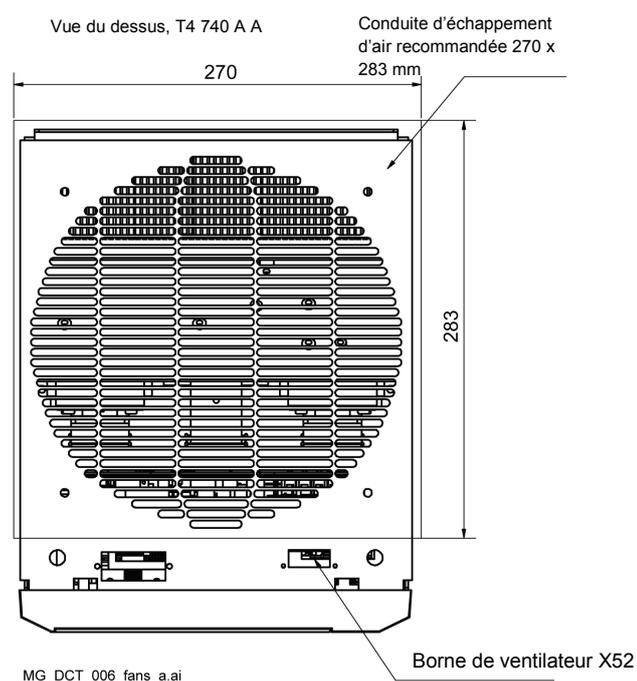
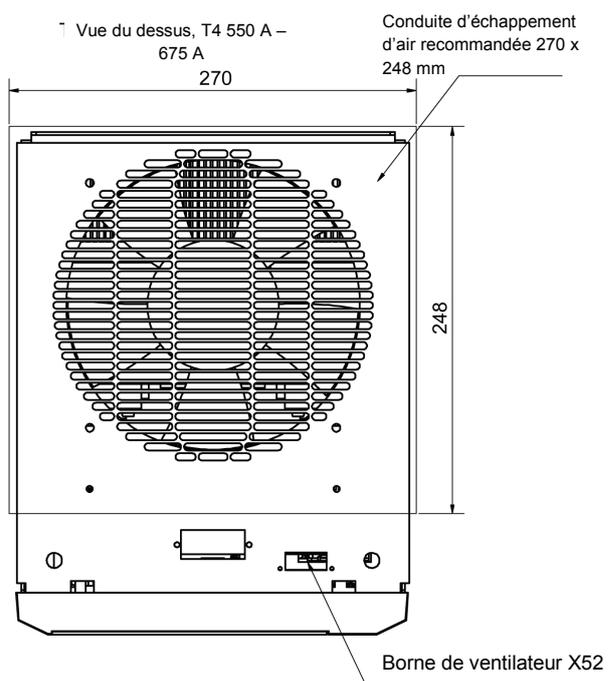
Dimensions des bornes du ventilateur et de la conduite d'air de refroidissement



MG_DCT_006_fans_a.ai



MG_DCT_006_fans_a.ai



Câblage

Ce chapitre contient les consignes à respecter lors de la sélection des câbles, des protections, de l'acheminement des câbles et du mode de fonctionnement du régulateur de puissance à thyristors. Toujours respecter les réglementations locales. Ce chapitre s'applique à tous les régulateurs de puissance à thyristors DCT880.

Attention :

Si les recommandations fournies par ABB ne sont pas respectées, le régulateur de puissance à thyristors peut rencontrer des problèmes non couverts par la garantie.

Exemple de raccordement et de câblage pour les régulateurs de puissance à thyristors T1 ... T5 :

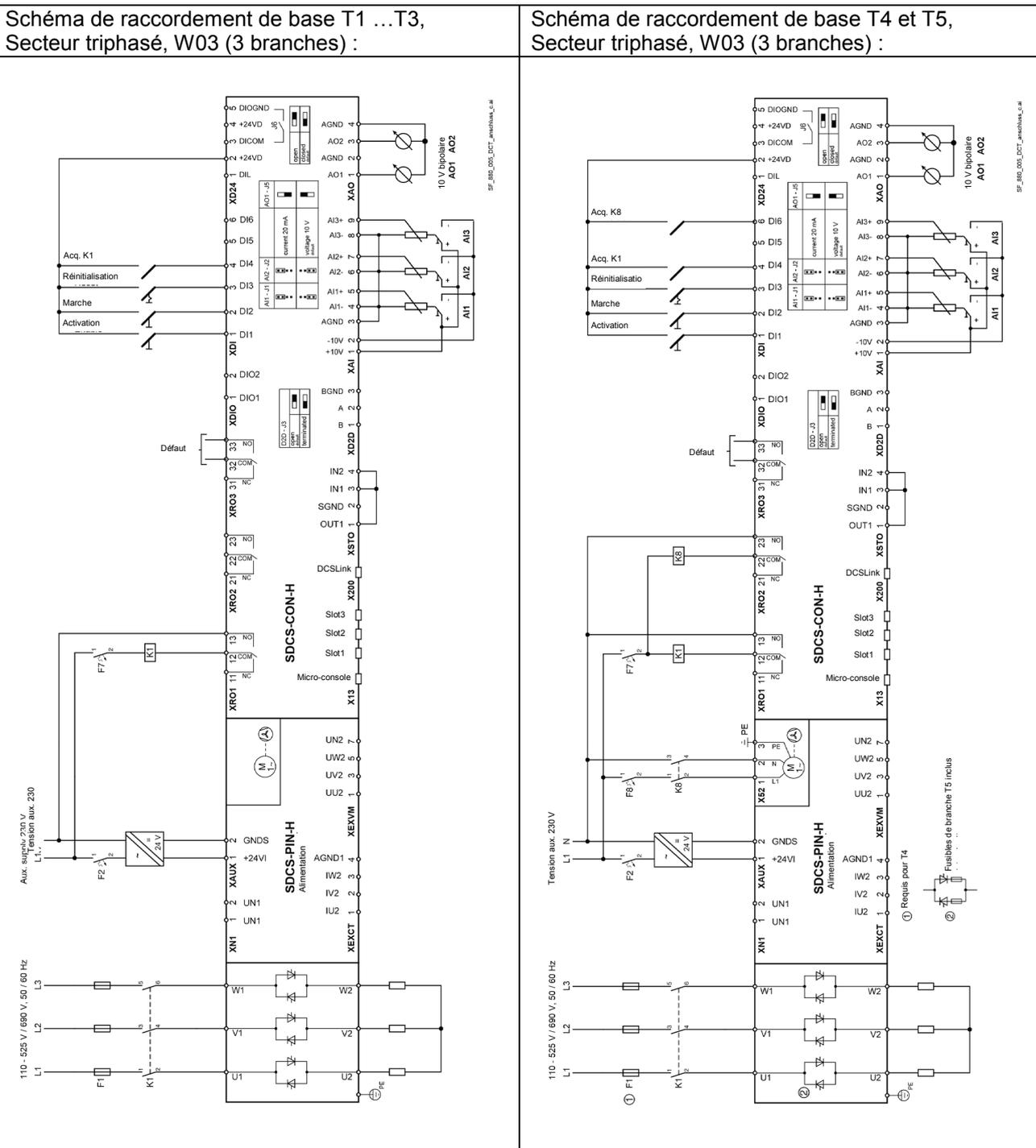


Schéma de raccordement de base T1 ...T3,
Secteur triphasé, W02 (2 branches) :

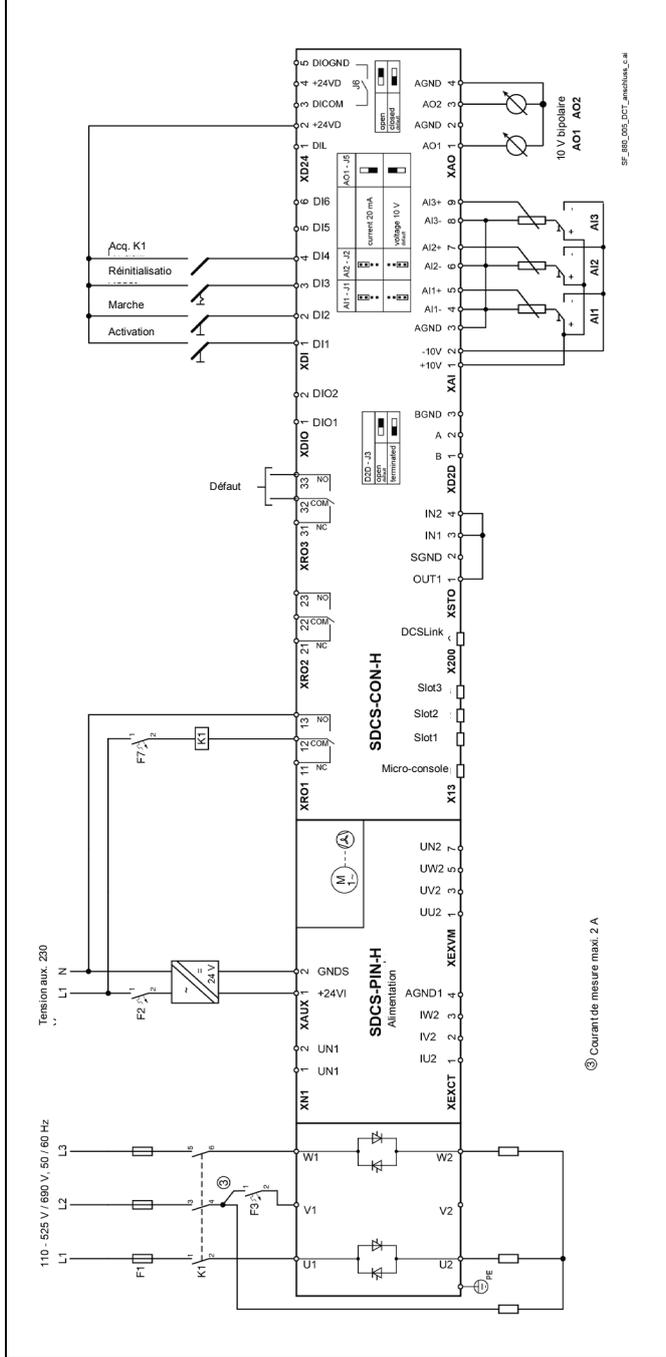


Schéma de raccordement de base T4 et T5,
Secteur triphasé, W02 (2 branches) :

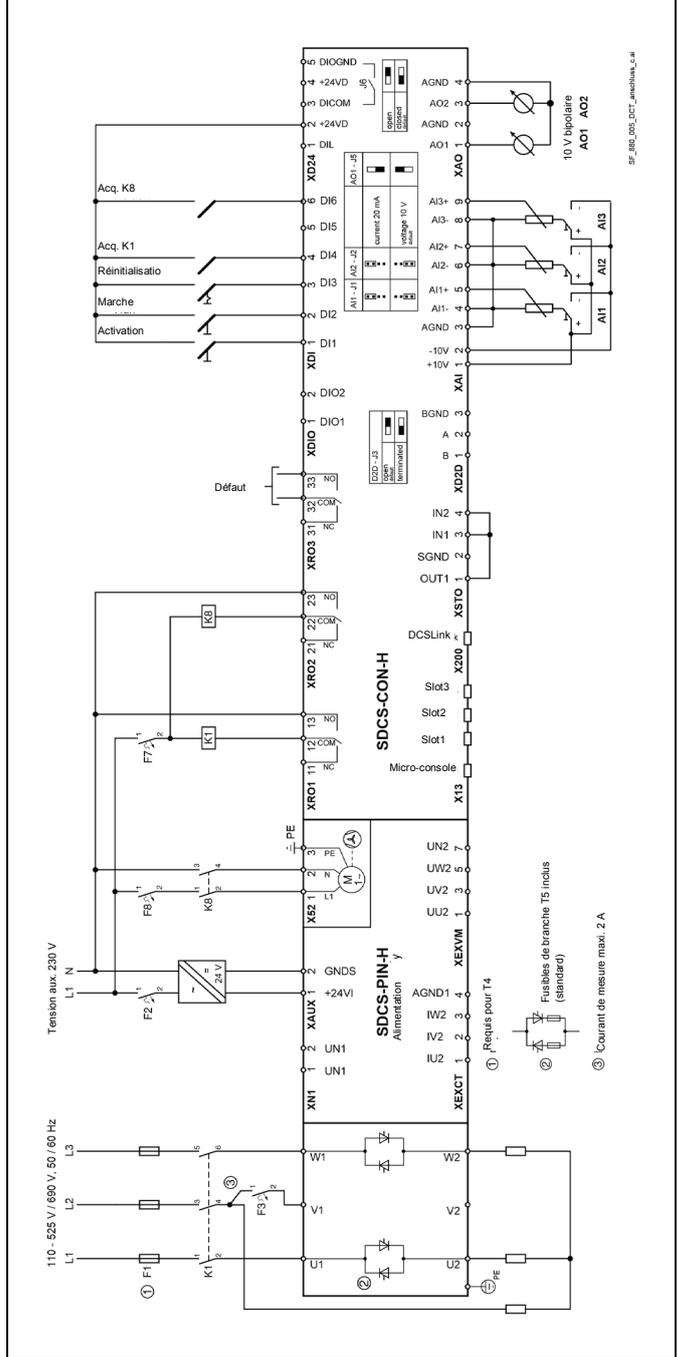


Schéma de raccordement de base T1 ... T3, Secteur phase-phase, W03 (3 branches) :

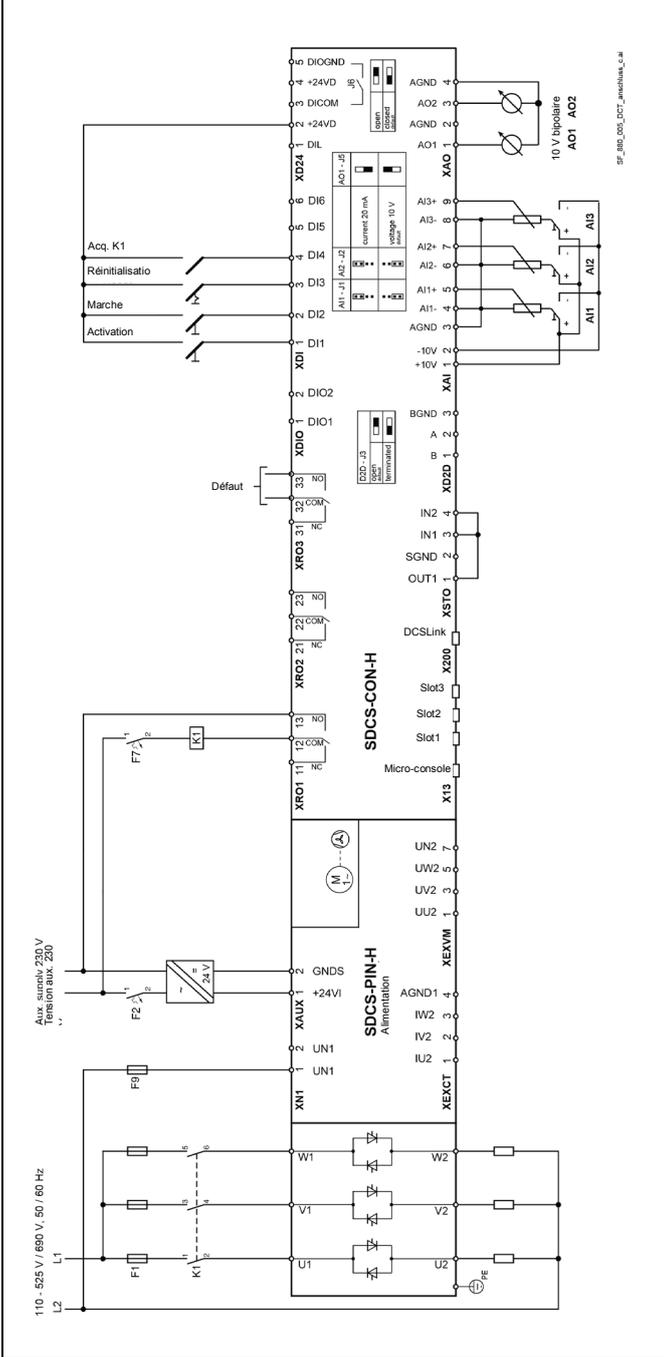


Schéma de raccordement de base T4 et T5, Secteur phase-phase, W03 (3 branches) :

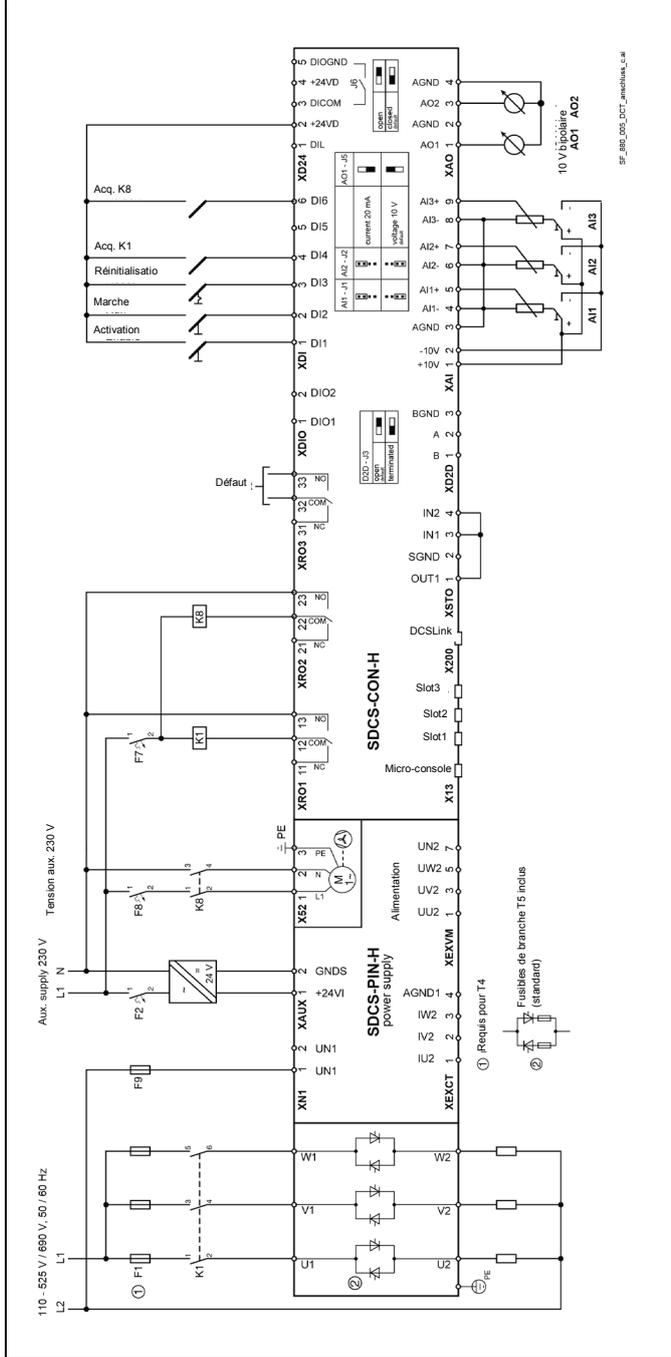


Schéma de raccordement de base T1 ...T3, Secteur phase-phase, W02 (2 branches) :

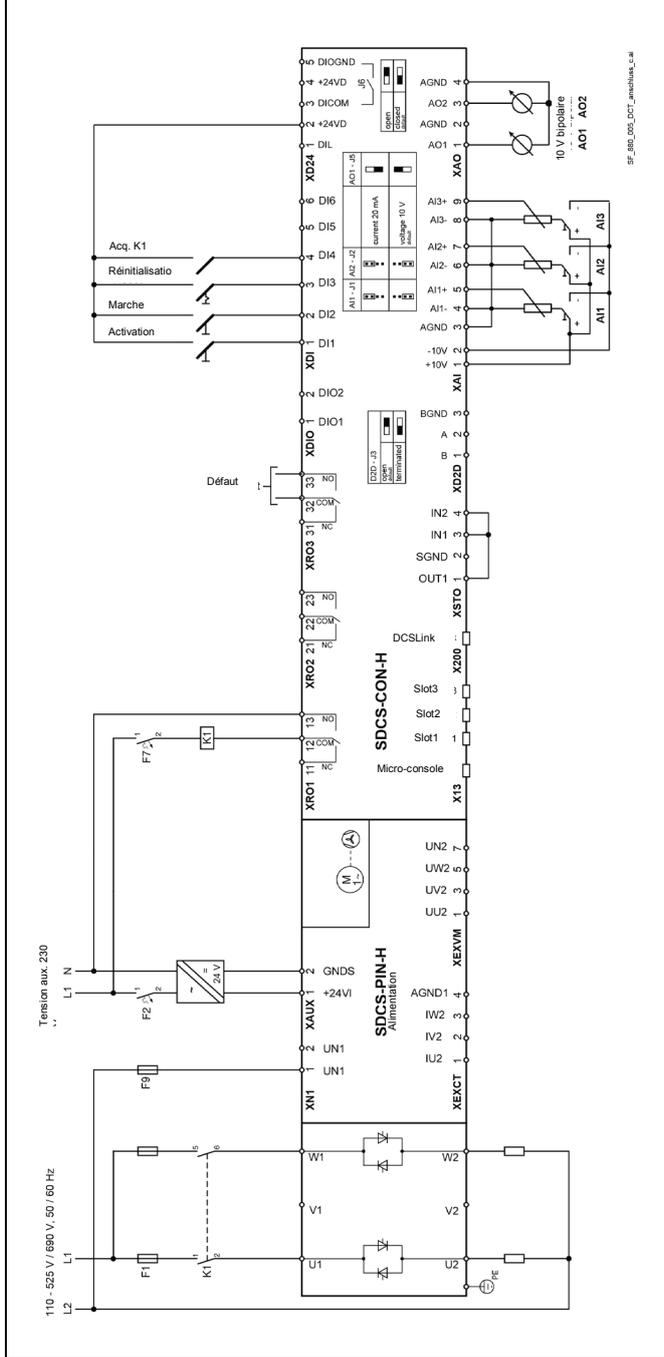


Schéma de raccordement de base T4 et T5, Secteur phase-phase, W02 (2 branches) :

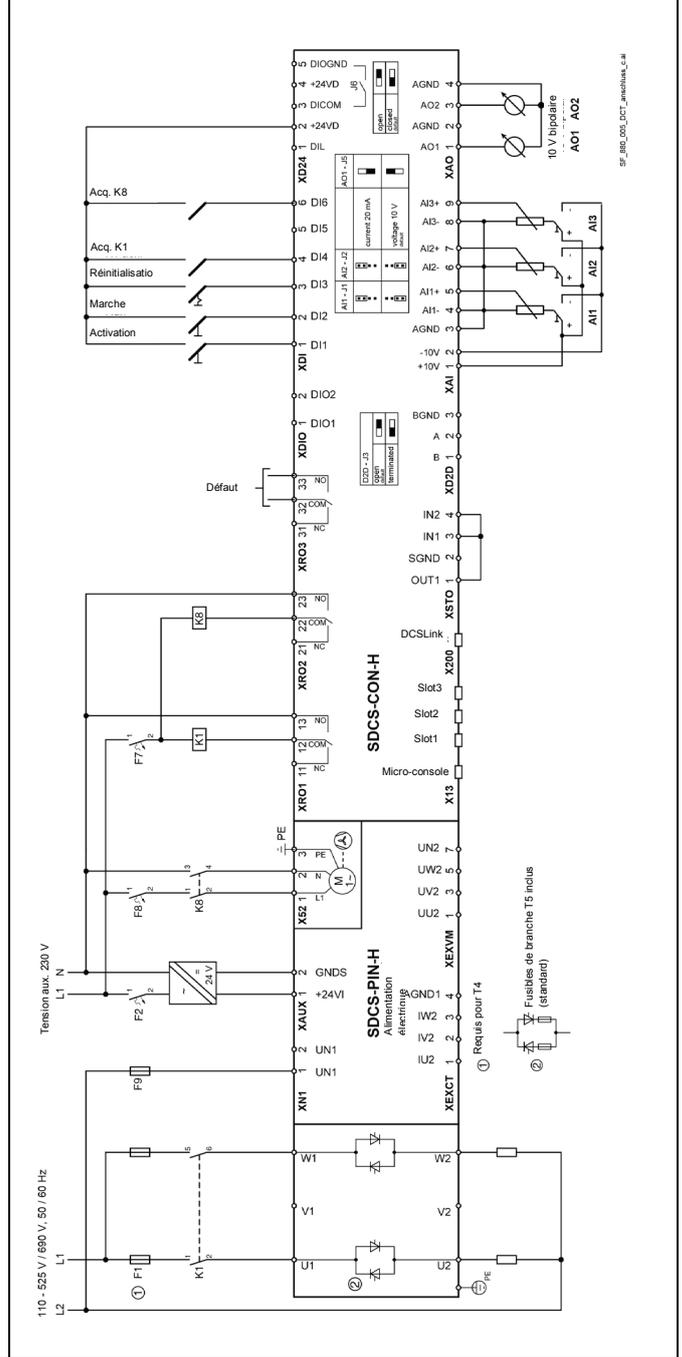


Schéma de raccordement de base T1 ... T3, Secteur monophasé, W03 (3 branches) :

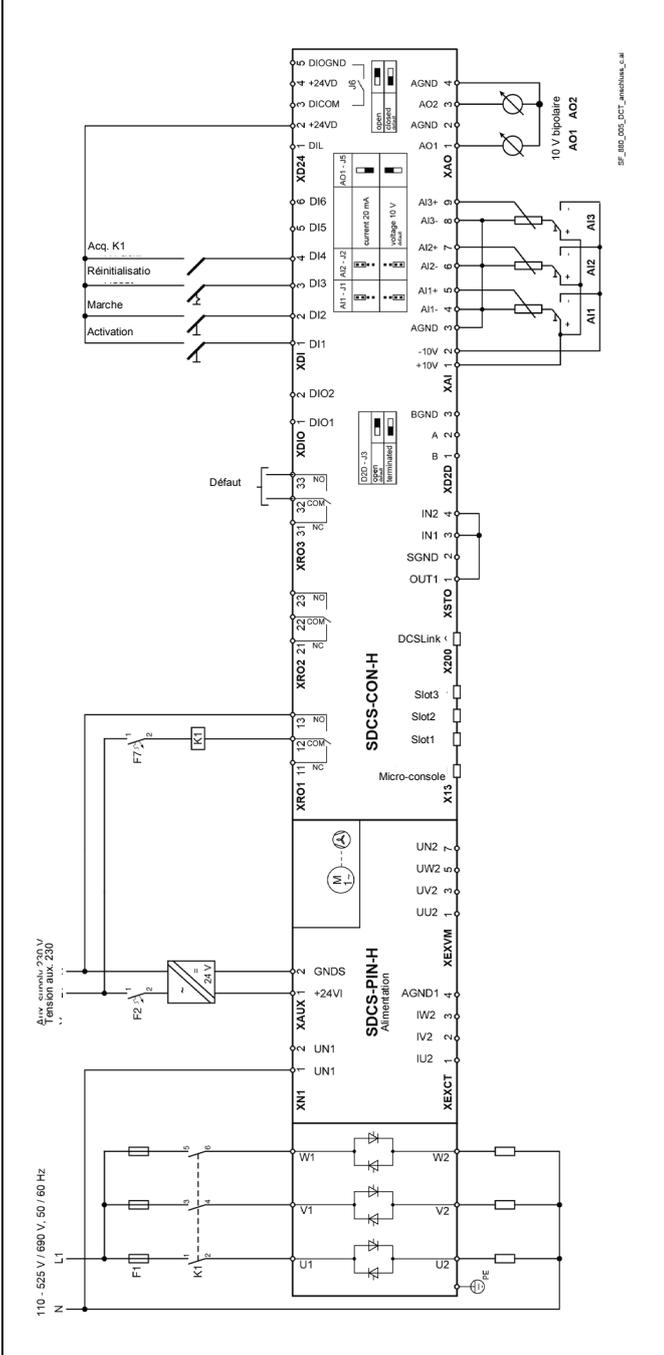


Schéma de raccordement de base T4 et T5, Secteur monophasé, W03 (3 branches) :

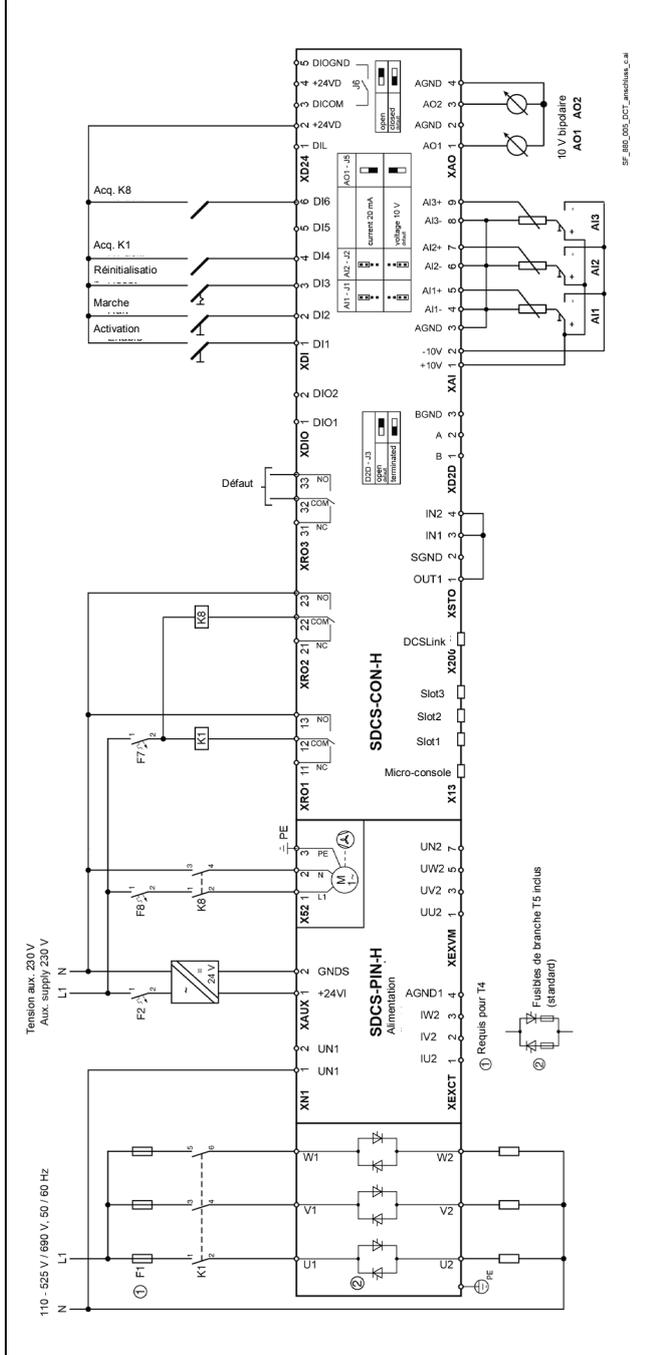


Schéma de raccordement de base T1 ...T3, Secteur monophasé, W02 (2 branches) :

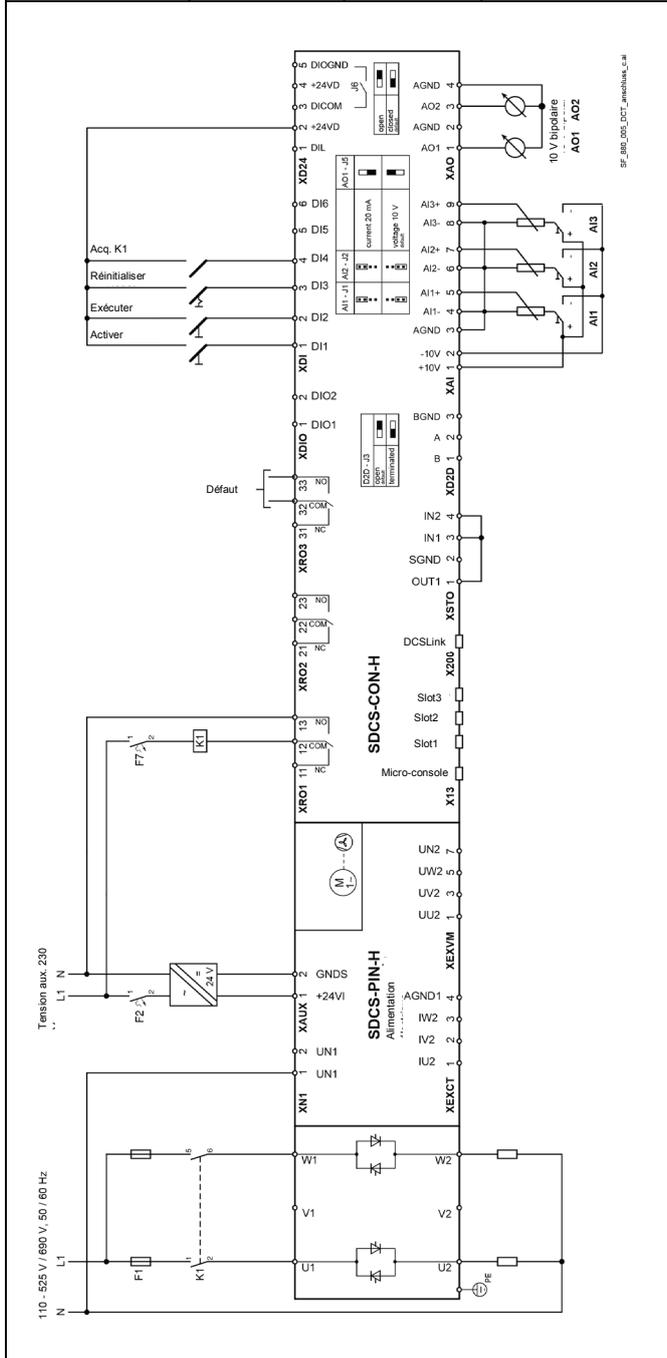
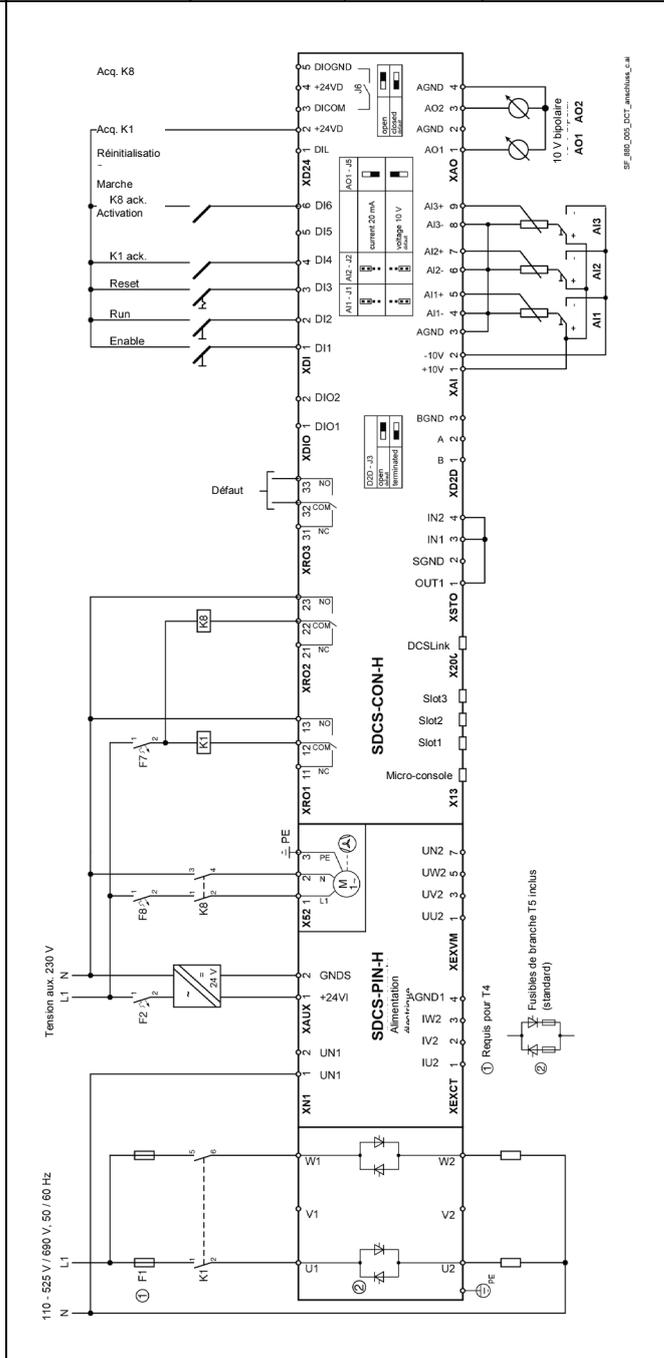


Schéma de raccordement de base T4 et T5, Secteur monophasé, W02 (2 branches) :



Retrait et fixation du couvercle frontal

Pour retirer le couvercle frontal du DCT880, déverrouiller la partie inférieure ① et lever le couvercle frontal ②. Il n'est pas nécessaire de retirer la micro-console.



Pour fixer le couvercle frontal du DCT880, le suspendre sur les encoches supérieures et le verrouiller dans la partie inférieure. Il n'est pas nécessaire de retirer la micro-console.

Câblage

Câbles d'alimentation

Dimensionner les câbles d'alimentation conformément aux réglementations locales. Les câbles doivent :

1. être capables de supporter le courant de charge du DCT880
2. être adaptés à au moins 60 °C
3. respecter la protection contre les courts-circuits
4. être adaptés à la tension de contact admissible apparaissant en conditions de défaut (de sorte que la tension au point de défaut n'augmente pas trop en cas de défaut de terre)
5. être blindés conformément aux réglementations en matière de sécurité

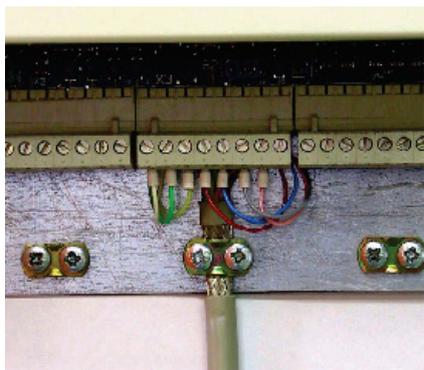
Protection des câbles d'alimentation contre les courts-circuits

Toujours protéger les câbles de réseau avec des fusibles. Les tailles des fusibles doivent respecter les réglementations locales en matière de sécurité, la tension d'entrée appropriée et le courant nominal du régulateur de puissance à thyristors, voir [Conditions environnementales](#).

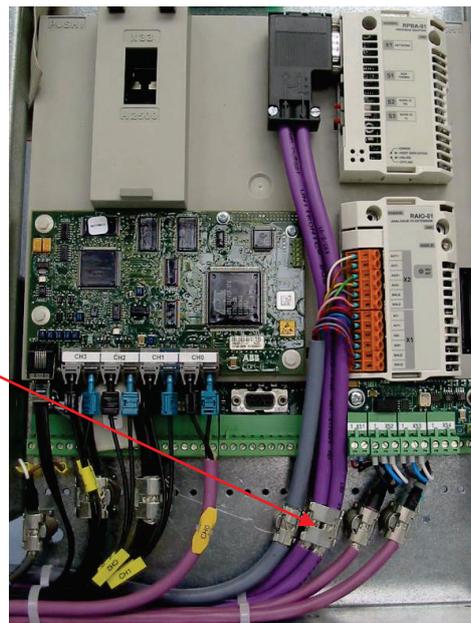
Les fusibles à semi-conducteur ultra-rapides protègent contre les courts-circuits mais pas contre les surcharges thermiques.

Câbles de commande/signal

Utiliser des câbles blindés pour les signaux logiques, supérieurs à 3 m et pour tous les signaux analogiques. Connecter chaque blindage aux deux extrémités à l'aide de colliers métalliques ou de moyens comparables directement sur des surfaces métalliques propres, si les deux points de mise à la terre appartiennent à la même ligne de terre. Sinon, connecter un condensateur à la terre sur une extrémité. Dans l'armoire du régulateur de puissance à thyristors, ce type de raccordement doit être directement effectué sur la tôle métallique proche des bornes et si le câble vient de l'extérieur sur la barre PE. À l'autre extrémité du câble, connecter correctement le blindage avec le boîtier de l'émetteur ou du récepteur de signal.

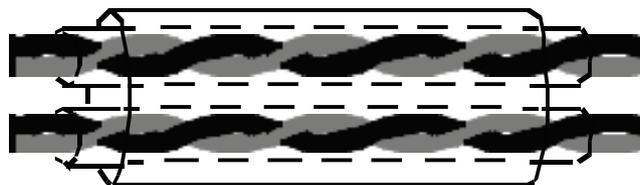


Raccordement des blindages de câbles avec des colliers métalliques sur la surface métallique du châssis.

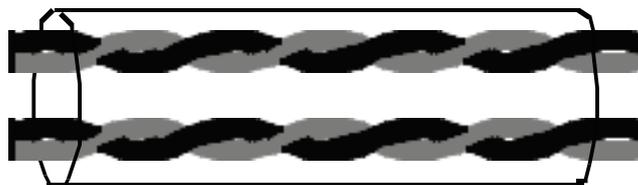


Un câble à paire torsadée et double blindage (p. ex. JAMAK par NK Cables, Finlande) doit être utilisé pour les signaux analogiques et les signaux pulsés. Utiliser une paire individuellement blindée pour chaque signal. Ne pas utiliser de retour commun pour différents signaux analogiques.

Un câble à double blindage est la meilleure alternative pour les signaux logiques basse tension, mais un câble à paires multiples torsadées et simple blindage peut également être utilisé.



Câble à paire torsadée et double blindage



Câble à paires multiples torsadées et simple blindage

- Les paires doivent être torsadées le plus près possible des bornes
- Les signaux analogiques et logiques doivent être acheminés dans des câbles blindés séparés
- Les signaux commandés par relais, à condition que leur tension ne dépasse pas 48 V, peuvent être acheminés dans les mêmes câbles que les signaux d'entrée logiques. Il est recommandé d'acheminer également ces signaux comme des paires torsadées.

Attention :

Ne jamais faire passer des signaux 24 V_{CC} et 115/230 V_{CA} dans le même câble !

Câbles des relais

Les câbles avec blindages métalliques tressés (p. ex. ÖLFLEX, LAPPKABEL, Allemagne) ont été testés et approuvés par ABB.

Câble de la micro-console

Le câble raccordant la micro-console au régulateur de puissance à thyristors DCT880 ne doit pas dépasser 3 mètres. Le type de câble testé et approuvé par ABB est inclus dans les kits d'options de la micro-console.

Câbles de bus de terrain

Les câbles de bus de terrain peuvent être assez différents, selon le type de bus de terrain. Se reporter aux câbles de commande/signal.

Acheminement des câbles

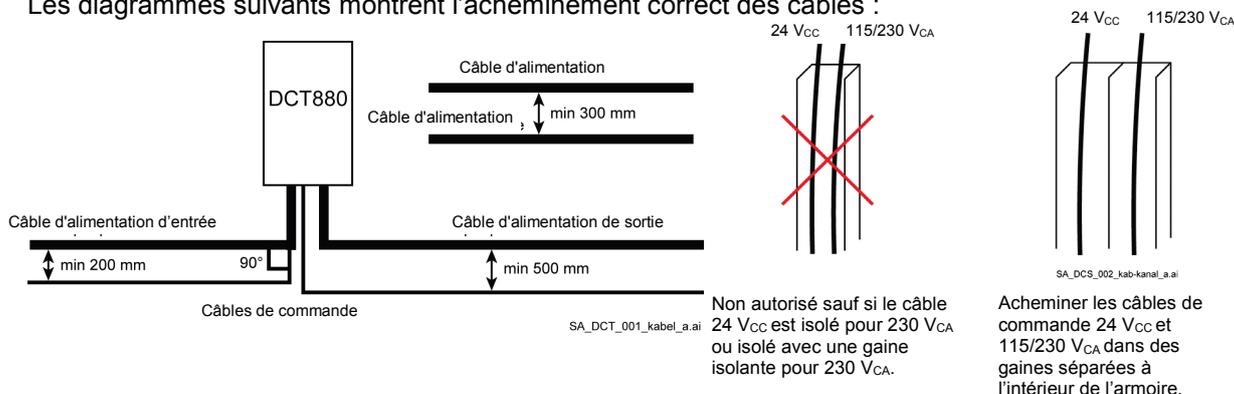
Les câbles d'alimentation doivent être acheminés à l'écart des autres câbles. Les câbles d'alimentation de plusieurs régulateurs de puissance à thyristors peuvent être acheminés en parallèle, à côté les uns des autres. Il est recommandé d'installer les câbles d'alimentation et de commande sur des chemins séparés. Éviter d'acheminer les câbles d'alimentation en parallèle avec les autres câbles afin de réduire les

interférences électromagnétiques dues aux changements rapides de la tension de sortie du régulateur de puissance à thyristors.

Si des câbles de commande doivent croiser des câbles d'alimentation, vérifier qu'ils sont disposés avec un angle proche de 90 degrés. Ne pas faire passer de câbles de réserve à travers l'armoire.

Tous les chemins de câbles doivent avoir une bonne connexion électrique entre eux et avec la terre. Des systèmes de chemins en aluminium peuvent être utilisés pour améliorer l'équilibrage de tension.

Les diagrammes suivants montrent l'acheminement correct des câbles :



Bornes d'alimentation

Sections - Couples de serrage

La section recommandée est conforme aux normes DIN VDE 0276-1000 et DIN VDE 0100-540 (PE) dans une disposition en trèfle, jusqu'à une température ambiante de 50 °C. Le couple requis pour le fil avec une température de fil de 60 °C est le même que celui recommandé dans les tableaux suivants.

Câbles d'alimentation :

U1, V1, W1 correspondent à la borne d'alimentation d'entrée. U2, V2, W2 correspondent à la borne d'alimentation de sortie. PE est la borne de la terre de protection.

Taille	Régulateur de puissance à thyristors	U1, V1, W1 / U2, V2, W2			PE	[Nm]	[Nm]
		I [A~]	1 [mm²]	(2.) [mm²]			
T1	DCT880-W0x-0020-0x	20	1 x 4	-	1x 4	1 x M6	6
	DCT880-W0x-0035-0x	35	1 x 6	-	1x 6	1 x M6	6
	DCT880-W0x-0055-0x	55	1 x 25	-	1x 16	1 x M6	6
	DCT880-W0x-0080-0x	80	1 x 25	-	1x 16	1 x M6	6
	DCT880-W0x-0100-0x	100	1 x 35	-	1x 16	1 x M6	6
	DCT880-W0x-0125-0x	125	2 x 25	1 x 70	1x 25	1 x M6	6
T2	DCT880-W0x-0160-0x	160	2 x 25	1 x 70	1x 25	1 x M10	25
	DCT880-W0x-0200-0x	200	2 x 25	1 x 95	1x 25	1 x M10	25
	DCT880-W0x-0245-0x	245	2 x 50	-	1x 50	1 x M10	25
T3	DCT880-W0x-0325-0x	325	2 x 95	-	1x 50	1 x M10	25
	DCT880-W0x-0360-0x	360	2 x 95	-	1x 50	1 x M10	25
	DCT880-W0x-0420-0x	420	2 x 95	-	1x 50	1 x M10	25
T4	DCT880-W0x-0550-0x	550	2 x 120	-	1x120	1 x M12	50
	DCT880-W0x-0630-07	630	2 x 120	-	1x120	1 x M12	50
	DCT880-W0x-0675-0x	675	2 x 150	-	1x150	1 x M12	50
	DCT880-W0x-0740-0x	740	2 x 150	-	1x150	1 x M12	50
T5	DCT880-W03-0890-0x	890	4 x 95	3 x 120	1x185	2 x M10	25
	DCT880-W02-0960-0x	960	4 x 95	3 x 120	1x185	2 x M10	25

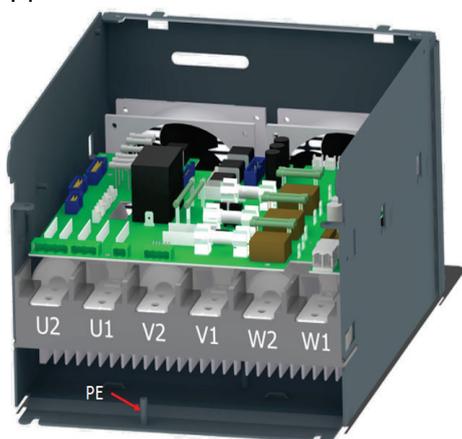
La norme IEC 60364-4-xx ou des normes nationales équivalentes contiennent des consignes sur le calcul des sections de conducteur PE. Noter que ce régulateur de puissance à thyristors pourrait avoir un effet de limitation du courant.

**AVERTISSEMENT !**

Si le neutre est connecté au point étoile de la charge, le câble doit être capable de transporter jusqu'à $1,73 (\sqrt{3})$ fois le courant de charge nominal.

Emplacement et disposition de la borne d'alimentation

T1



T2



T3



T4



38

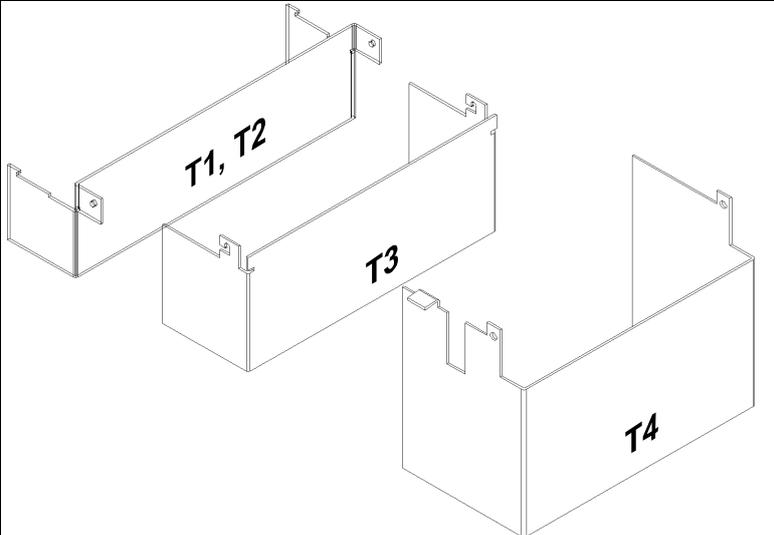
T5

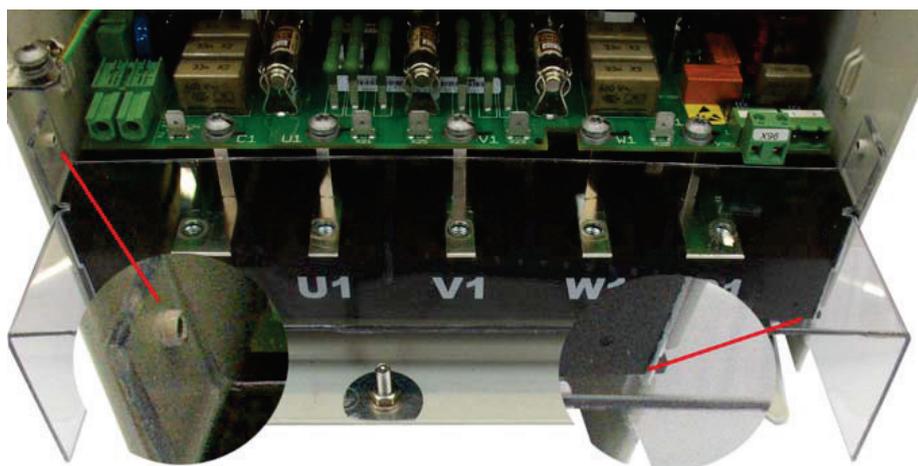


Cache-bornes

Cache-bornes conformément aux réglementations VBG 4

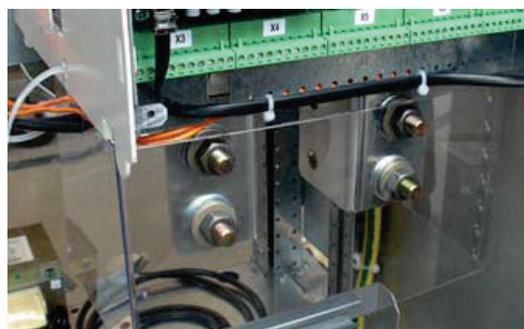
Pour les régulateurs de puissance à thyristors T1 ... T4, des protections contre le contact sont fournies.

Numéro d'identification	Remarque	
3ADT631137P0001	T1, T2	
3ADV400208P0001	T3	
3ADV400207P0001	T4	



Monter le couvercle T1 / T2 avec les axes latéraux existants, puis le rabattre pour l'encliqueter dans la barrette.

Le montage de T3 et T4 est identique, sans le mécanisme d'encliquetage.



Exemples de cache-bornes pour les régulateurs de puissance à thyristors T3 (gauche) et T4 (droite).

Ventilateurs de refroidissement

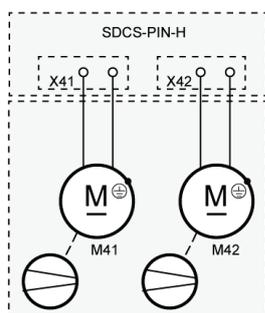
Affectation des ventilateurs :

Taille	Régulateur de puissance à thyristors	Configuration	Type de ventilateur
T1	DCT880-W0x-0020-0x ... DCT880-W0x-0035-04/05	-	Pas de ventilateur, refroidi par convection
	DCT880-W0x-0035-07 DCT880-W0x-0055-0x ... DCT880-W0x-0125-0x	1	2 x 3ADT754041P0001 (24 V _{CC} interne)
	DCT880-W0x-0160-0x ... DCT880-W0x-0245-0x		
T3	DCT880-W0x-0325-0x ... DCT880-W0x-0360-0x	2	4 x 3ADT754041P0001 (24 V _{CC} interne)
	DCT880-W0x-0420-0x		
T4	DCT880-W0x-0550-0x ... DCT880-W0x-0675-0x	3	1 x DCA0012171P0001 (230 V _{CA})
	DCT880-W0x-0740-0x		
	DCT880-W03-0890-0x ... DCT880-W02-0960-0x	4	1 x 3ADT754028P0001 (230 V _{CA}) 1 x 3ADT754042R0002 (230 V _{CA})

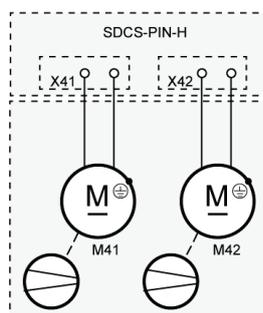
Caractéristiques des ventilateurs :

Ventilateur	3ADT754041P0001	DCA0012171P0001	3ADT754028P0001	3ADT754042R0002
Tension nominale [V _{CA}]	24 V _{CC} ①	230; 1~	230; 1~	230; 1~
Tolérance [%]	+15 / -50	+6 / -10	+6 / -10	± 10
Fréquence [Hz]	-	50 60	50 60	50 60
Consommation électrique [W]	8,16	64 80	135 185	227 390
Consommation de courant [A]	0,34	0,29 0,35	0,59 0,82	1,1 1,7
Courant de blocage [A]	-	< 0,7 < 0,8	< 0,9 < 0,9	3,1 3,1
Débit d'air [m ³ /h] soufflant librement	180	925 1 030	1 860 1 975	- -
Débit d'air [m ³ /h] au point de fonctionnement	-	-	-	800; 1.0 A 850; 1.6 A
Température ambiante maximale [°C]	< 70	< 70	< 60	< 55
Durée de vie utile de la graisse	Environ 70 000 h / 25 °C	Environ 40 000 h / 60 °C		Environ 40 000 h / 40 °C
Protection	CC ②	Détecteur de température interne		
① Connecté en interne				
② Les pertes accrues dues à une augmentation du courant avec un rotor bloqué n'entraîneront pas de température d'enroulement supérieure à la valeur admissible pour la classe d'isolation concernée.				

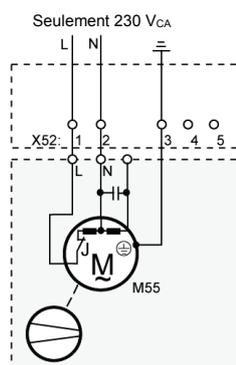
Raccordement du ventilateur :



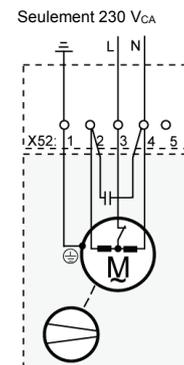
Configuration 1
T1, T2, T3



Configuration 2
T3



Configuration 3
T4



Configuration 4
T5

SA_880_003_fan_d.ai

Connecteurs de la carte de contrôle « SDCS-CON-H »

Les connecteurs de la carte de contrôle sont communs pour toutes les tailles T1 ... T5.

Emplacement de la carte de contrôle SDCS-CON-H

La SDCS-CON-H est montée sur un châssis. Ce châssis est fixé au boîtier à l'aide de deux charnières.

Fonction de surveillance

La SDCS-CON-H est dotée d'une fonction de surveillance interne. Cette fonction contrôle le fonctionnement de la SDCS-CON-H et du programme système. Si elle se déclenche, ses effets sont les suivants :

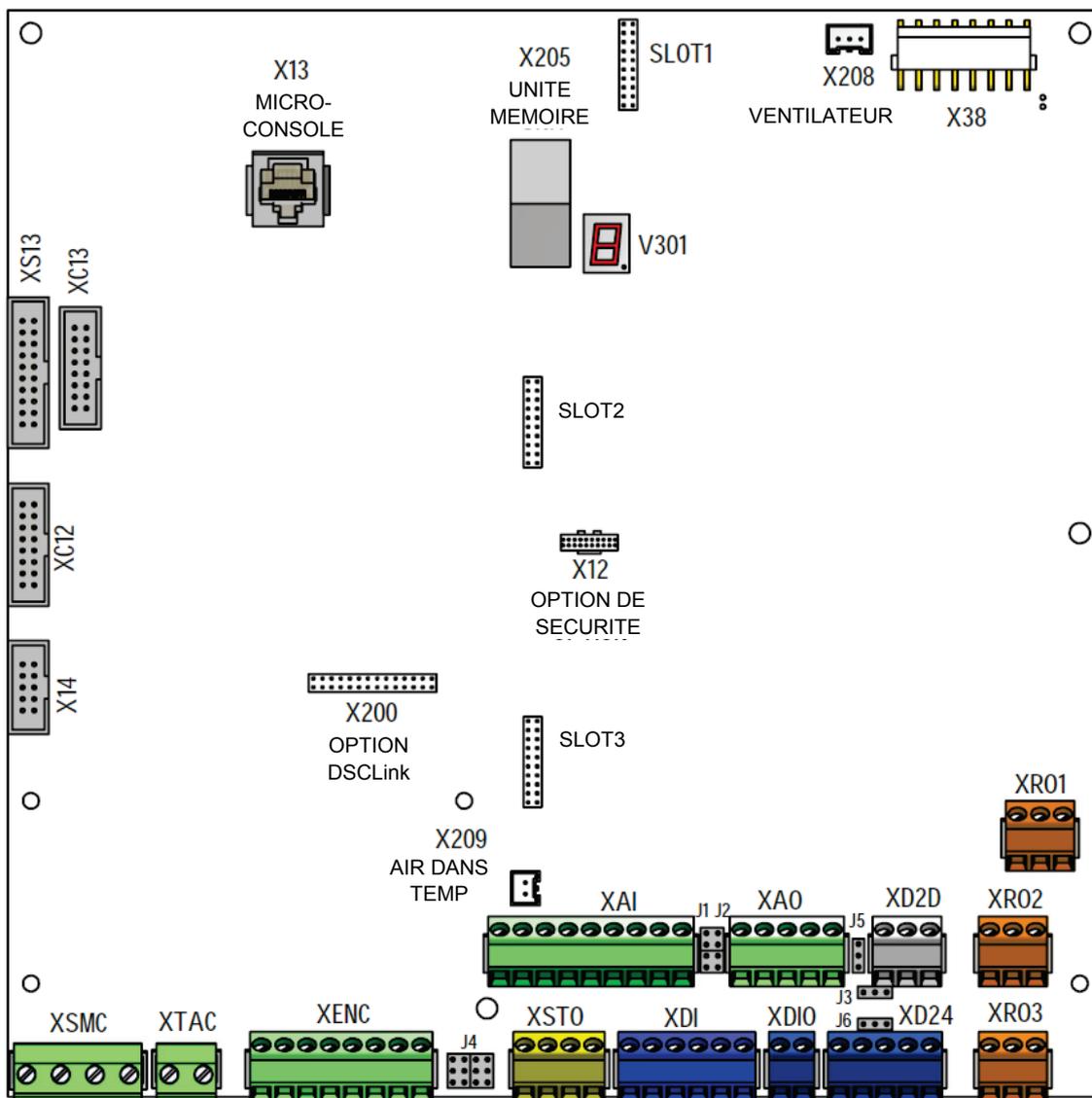
- La commande d'amorçage du thyristor est réinitialisée et désactivée
- Toutes les DI ne seront pas traitées
- Toutes les DO sont gelées dans l'état actuel
- Toutes les AI ne seront pas traitées
- Toutes les AO sont gelées dans l'état actuel

Taille de fil recommandée - Couples de serrage

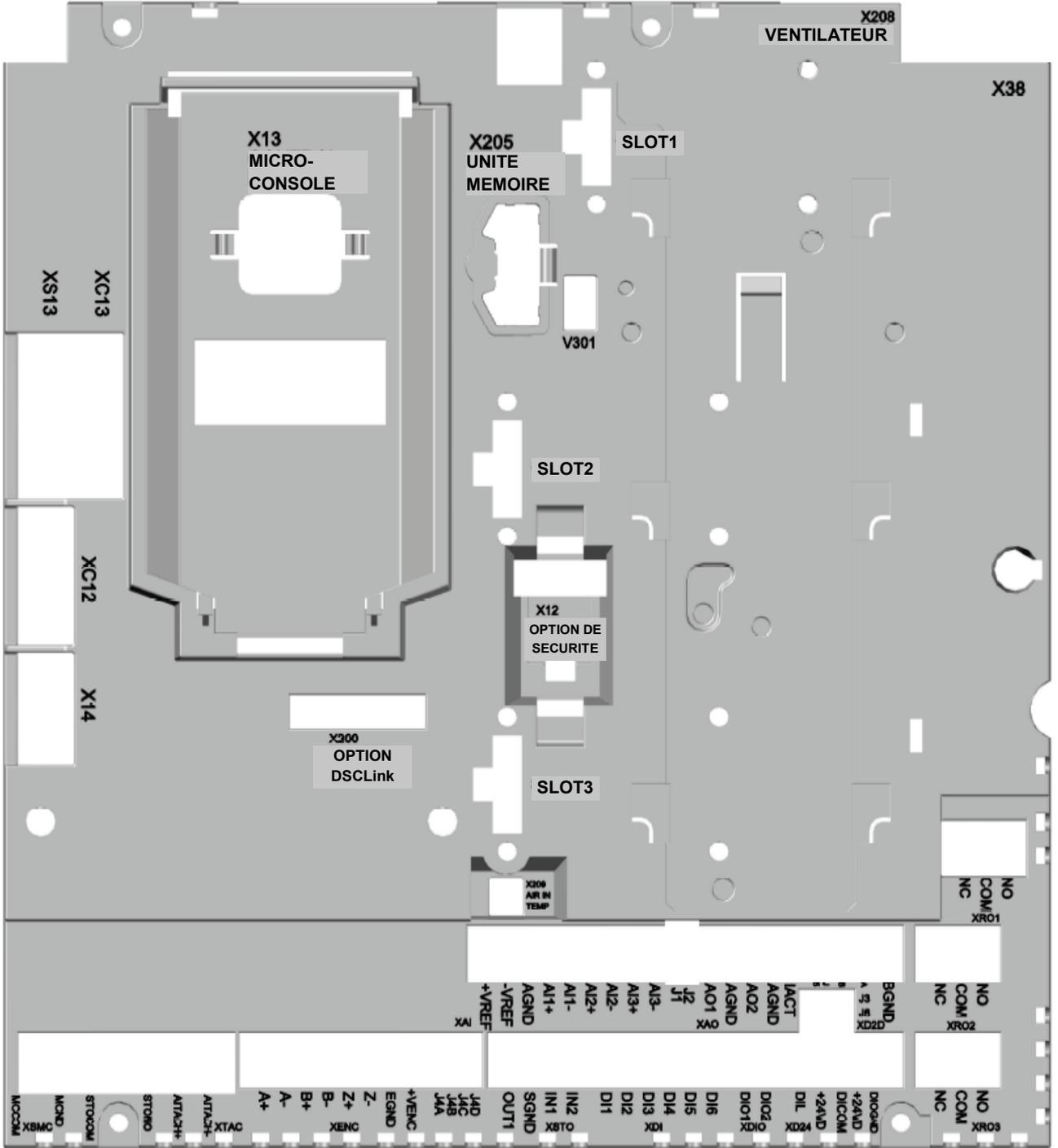
Câbles de commande :

Tailles de fil :	Couples de serrage :
0,5 ... 2,5 mm ² (24 ... 12 AWG)	0,5 Nm (5 lbf-in) pour le câblage torsadé et massif

Emplacement des connecteurs sur la carte de contrôle



Couvercle intermédiaire



Borniers d'entrées-sorties et interfaces de la carte de contrôle

24 V _{CC} interne utilisée	24 V _{CC} externe utilisée																																	
<p>XAI Tensions de référence et entrées analogiques</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>1</td><td>+VREF</td><td>+10 V_{DC}</td></tr> <tr><td>2</td><td>-VREF</td><td>-10 V_{DC}</td></tr> <tr><td>3</td><td>AGND</td><td>Terre commune (connectée au châssis)</td></tr> <tr><td>4</td><td>AI1+</td><td>±10 V, 0 (4) ... 20 mA ou ± 20 mA</td></tr> <tr><td>5</td><td>AI1-</td><td>[R_{in} + 100 Ω] selon J1</td></tr> <tr><td>6</td><td>AI2+</td><td>±10 V, 0 (4) ... 20 mA ou ± 20 mA</td></tr> <tr><td>7</td><td>AI2-</td><td>[R_{in} + 100 Ω] selon J2</td></tr> <tr><td>8</td><td>AI3+</td><td>±10 V</td></tr> <tr><td>9</td><td>AI3-</td><td></td></tr> <tr><td>J1</td><td>J1</td><td>Cavalier de sélection courant/tension AI1</td></tr> <tr><td>J2</td><td>J2</td><td>Cavalier de sélection courant/tension AI2</td></tr> </table>		1	+VREF	+10 V _{DC}	2	-VREF	-10 V _{DC}	3	AGND	Terre commune (connectée au châssis)	4	AI1+	±10 V, 0 (4) ... 20 mA ou ± 20 mA	5	AI1-	[R _{in} + 100 Ω] selon J1	6	AI2+	±10 V, 0 (4) ... 20 mA ou ± 20 mA	7	AI2-	[R _{in} + 100 Ω] selon J2	8	AI3+	±10 V	9	AI3-		J1	J1	Cavalier de sélection courant/tension AI1	J2	J2	Cavalier de sélection courant/tension AI2
1	+VREF	+10 V _{DC}																																
2	-VREF	-10 V _{DC}																																
3	AGND	Terre commune (connectée au châssis)																																
4	AI1+	±10 V, 0 (4) ... 20 mA ou ± 20 mA																																
5	AI1-	[R _{in} + 100 Ω] selon J1																																
6	AI2+	±10 V, 0 (4) ... 20 mA ou ± 20 mA																																
7	AI2-	[R _{in} + 100 Ω] selon J2																																
8	AI3+	±10 V																																
9	AI3-																																	
J1	J1	Cavalier de sélection courant/tension AI1																																
J2	J2	Cavalier de sélection courant/tension AI2																																
<p>XAO Sorties analogiques</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>1</td><td>AO1</td><td>±10 V, 0 (4) ... 20 mA selon J5</td></tr> <tr><td>2</td><td>AGND</td><td>Terre commune (connectée au châssis)</td></tr> <tr><td>3</td><td>AO2</td><td>±10 V</td></tr> <tr><td>4</td><td>AGND</td><td>Terre commune (connectée au châssis)</td></tr> <tr><td>5</td><td>IACT</td><td>Non utilisé</td></tr> <tr><td>J5</td><td>J5</td><td>Sélecteur courant/tension AO1</td></tr> </table>		1	AO1	±10 V, 0 (4) ... 20 mA selon J5	2	AGND	Terre commune (connectée au châssis)	3	AO2	±10 V	4	AGND	Terre commune (connectée au châssis)	5	IACT	Non utilisé	J5	J5	Sélecteur courant/tension AO1															
1	AO1	±10 V, 0 (4) ... 20 mA selon J5																																
2	AGND	Terre commune (connectée au châssis)																																
3	AO2	±10 V																																
4	AGND	Terre commune (connectée au châssis)																																
5	IACT	Non utilisé																																
J5	J5	Sélecteur courant/tension AO1																																
<p>XD2D Liaison appareil à appareil</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>1</td><td>B</td><td>Liaison appareil à appareil</td></tr> <tr><td>2</td><td>A</td><td></td></tr> <tr><td>3</td><td>BGND</td><td>Terre isolée 2</td></tr> <tr><td>J3</td><td>J3</td><td>Commutateur de terminaison liaison</td></tr> </table>		1	B	Liaison appareil à appareil	2	A		3	BGND	Terre isolée 2	J3	J3	Commutateur de terminaison liaison																					
1	B	Liaison appareil à appareil																																
2	A																																	
3	BGND	Terre isolée 2																																
J3	J3	Commutateur de terminaison liaison																																
<p>XRO1, XRO2, XRO3 Sorties relais</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>11</td><td>NC</td><td rowspan="3">250 V_{CA} / 30 V_{CC} 2 A</td></tr> <tr><td>12</td><td>COM</td></tr> <tr><td>13</td><td>NO</td></tr> <tr><td>21</td><td>NC</td><td rowspan="3">250 V_{CA} / 30 V_{CC} 2 A</td></tr> <tr><td>22</td><td>COM</td></tr> <tr><td>23</td><td>NO</td></tr> <tr><td>31</td><td>NC</td><td rowspan="3">250 V_{CA} / 30 V_{CC} 2 A</td></tr> <tr><td>32</td><td>COM</td></tr> <tr><td>33</td><td>NO</td></tr> </table>		11	NC	250 V _{CA} / 30 V _{CC} 2 A	12	COM	13	NO	21	NC	250 V _{CA} / 30 V _{CC} 2 A	22	COM	23	NO	31	NC	250 V _{CA} / 30 V _{CC} 2 A	32	COM	33	NO												
11	NC	250 V _{CA} / 30 V _{CC} 2 A																																
12	COM																																	
13	NO																																	
21	NC	250 V _{CA} / 30 V _{CC} 2 A																																
22	COM																																	
23	NO																																	
31	NC	250 V _{CA} / 30 V _{CC} 2 A																																
32	COM																																	
33	NO																																	
<p>XD24 Entrée logique de verrouillage</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>1</td><td>DIL</td><td>Entrée logique de verrouillage</td></tr> <tr><td>2</td><td>+24VD</td><td>+24 V_{DC}, 200 mA</td></tr> <tr><td>3</td><td>DICOM</td><td>Terre d'entrée logique isolée pour DI1 ... DI5 et DIL</td></tr> <tr><td>4</td><td>+24VD</td><td>+24 V_{DC}, 200 mA</td></tr> <tr><td>5</td><td>DIOGND</td><td>Terre d'entrée/sortie logique isolée pour DI6, DIO1 et DIO2</td></tr> <tr><td>J6</td><td>J6</td><td>Sélecteur d'isolement (DIOGND et DICOM)</td></tr> </table>		1	DIL	Entrée logique de verrouillage	2	+24VD	+24 V _{DC} , 200 mA	3	DICOM	Terre d'entrée logique isolée pour DI1 ... DI5 et DIL	4	+24VD	+24 V _{DC} , 200 mA	5	DIOGND	Terre d'entrée/sortie logique isolée pour DI6, DIO1 et DIO2	J6	J6	Sélecteur d'isolement (DIOGND et DICOM)															
1	DIL	Entrée logique de verrouillage																																
2	+24VD	+24 V _{DC} , 200 mA																																
3	DICOM	Terre d'entrée logique isolée pour DI1 ... DI5 et DIL																																
4	+24VD	+24 V _{DC} , 200 mA																																
5	DIOGND	Terre d'entrée/sortie logique isolée pour DI6, DIO1 et DIO2																																
J6	J6	Sélecteur d'isolement (DIOGND et DICOM)																																
<p>XDIO Entrées/sorties logiques</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>1</td><td>DIO1</td><td rowspan="2"> </td></tr> <tr><td>2</td><td>DIO2</td></tr> </table>		1	DIO1		2	DIO2																												
1	DIO1																																	
2	DIO2																																	
<p>XDI Entrées logiques</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>1</td><td>DI1</td><td rowspan="6"> </td></tr> <tr><td>2</td><td>DI2</td></tr> <tr><td>3</td><td>DI3</td></tr> <tr><td>4</td><td>DI4</td></tr> <tr><td>5</td><td>DI5</td></tr> <tr><td>6</td><td>DI6</td></tr> </table>		1	DI1		2	DI2	3	DI3	4	DI4	5	DI5	6	DI6																				
1	DI1																																	
2	DI2																																	
3	DI3																																	
4	DI4																																	
5	DI5																																	
6	DI6																																	
<p>XSMC Contacteur réseau</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>1</td><td>MCCOM</td><td>250 V_{AC} / 30 V_{DC}</td></tr> <tr><td>2</td><td>MCNO</td><td>2 A</td></tr> <tr><td>3</td><td>STOCOM</td><td>250 V_{AC} / 30 V_{DC} Non utilisé</td></tr> <tr><td>4</td><td>STONO</td><td>2 A</td></tr> </table>		1	MCCOM	250 V _{AC} / 30 V _{DC}	2	MCNO	2 A	3	STOCOM	250 V _{AC} / 30 V _{DC} Non utilisé	4	STONO	2 A																					
1	MCCOM	250 V _{AC} / 30 V _{DC}																																
2	MCNO	2 A																																
3	STOCOM	250 V _{AC} / 30 V _{DC} Non utilisé																																
4	STONO	2 A																																
<p>XSTO STO (Safe torque off)</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>1</td><td>OUT1</td><td>Circuits ouverts bloquant les impulsions d'amorçage</td></tr> <tr><td>2</td><td>SGND</td><td>Terre commune (connectée au châssis)</td></tr> <tr><td>3</td><td>IN1</td><td>Circuits ouverts bloquant les impulsions d'amorçage</td></tr> <tr><td>4</td><td>IN2</td><td></td></tr> </table>		1	OUT1	Circuits ouverts bloquant les impulsions d'amorçage	2	SGND	Terre commune (connectée au châssis)	3	IN1	Circuits ouverts bloquant les impulsions d'amorçage	4	IN2																						
1	OUT1	Circuits ouverts bloquant les impulsions d'amorçage																																
2	SGND	Terre commune (connectée au châssis)																																
3	IN1	Circuits ouverts bloquant les impulsions d'amorçage																																
4	IN2																																	
<p>X13 Raccordement de la micro-console X205 Raccordement de l'unité mémoire</p>																																		
SA_880_001_DCT_c.ai																																		

<p>Alimentation électrique</p> <p>0 V_{CC} → [] 24 V_{CC} → []</p>	
<p>PLC</p> <p>[] → [] [] → []</p>	
SA_880_010_DCT-PLC_a.ai	

XAI : Tensions de référence et entrées analogiques

+VREF	+10 V _{CC} , ±1 % R _L = 1 ... 10 kΩ Taille de fil maximale 2,5 mm ²
-VREF	-10 V _{CC} , ±1 % R _L = 1 ... 10 kΩ Taille de fil maximale 2,5 mm ²
AI1+ AI1-	±10 V [R _{in} ≥ 200 kΩ], 0 (4) ... 20 mA ou ±20 mA [R _{in} = 100 Ω] selon J1 Le changement de réglage nécessite le redémarrage de l'unité Taille de fil maximale 2,5 mm ² Entrées différentielles, plage de mode commun ±30 V Intervalle d'échantillonnage par canal : 0,25 ms Filtre matériel : 0,25 ms Résolution : 11 bits + signe Imprécision : 1 % de la pleine échelle
AI2+ AI2-	±10 V [R _{in} ≥ 200 kΩ], 0 (4) ... 20 mA ou ±20 mA [R _{in} = 100 Ω] selon J2 Le changement de réglage nécessite le redémarrage de l'unité Taille de fil maximale 2,5 mm ² Entrées différentielles, plage de mode commun ±30 V Intervalle d'échantillonnage par canal : 0,25 ms Filtre matériel : 0,25 ms Résolution : 11 bits + signe Imprécision : 1 % de la pleine échelle
AI3+ AI3-	±10 V [R _{in} ≥ 200 kΩ] Taille de fil maximale 2,5 mm ² Entrées différentielles, plage de mode commun ±30 V Intervalle d'échantillonnage par canal : 0,25 ms Filtre matériel : 0,25 ms Résolution : 11 bits + signe Imprécision : 1 % de la pleine échelle
	Réglages des paramètres, voir Groupe 12 AI standard

XAO : Sorties analogiques

AO1	±10 V [courant de charge ≤ 10 mA] ou 0 (4) ... 20 mA [R _L ≤ 500 Ω] selon J5 Le changement de réglage nécessite le redémarrage de l'unité Taille de fil maximale 2,5 mm ² Plage de fréquence : 0 ... 300 Hz Résolution : 11 bits + signe Imprécision : 2 % de la pleine échelle
AO2	±10 V [courant de charge ≤ 10 mA] Taille de fil maximale 2,5 mm ² Plage de fréquence : 0 ... 300 Hz Résolution : 11 bits + signe Imprécision : 2 % de la pleine échelle
IACT	Non utilisé pour DCT880
	Réglages des paramètres, voir Groupe 13 AO standard

XD2D : Liaison appareil à appareil

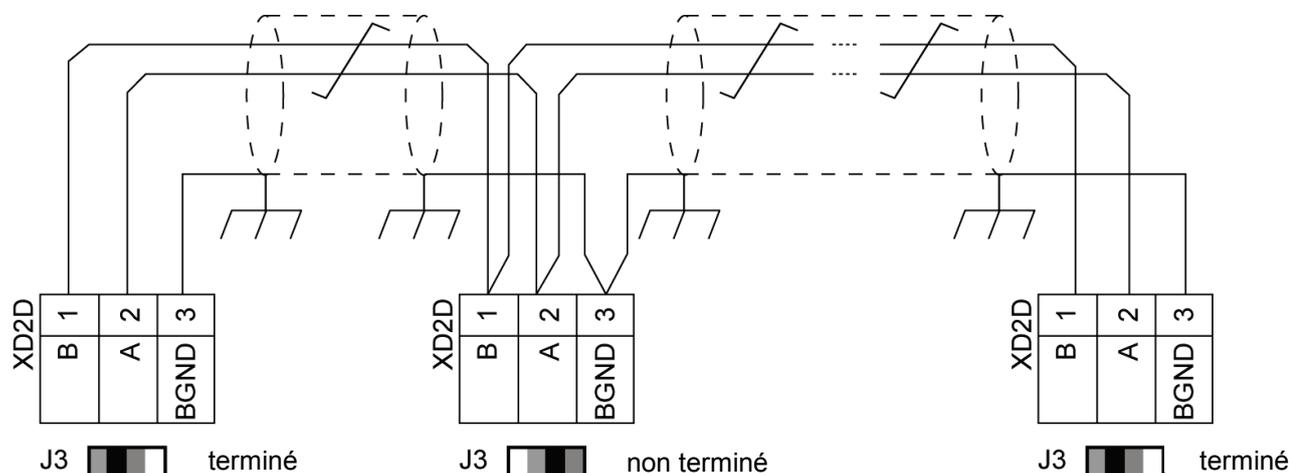
B	Taille de fil maximale 2,5 mm ²
A	Couche physique : RS-485 Terminaison par commutateur J3
	Réglages des paramètres, voir Groupe 60 Communication DDCS

La liaison appareil à appareil est une ligne de transmission RS-485 en cascade qui permet une communication basique maître-esclave avec un autre maître et plusieurs esclaves. Elle est également utilisée pour l'optimiseur de puissance.

Régler les commutateurs de terminaison J3 (voir [Cavaliers et commutateurs](#)) à côté du bloc de jonction XD2D sur « terminé » (■) aux deux extrémités physiques de la liaison appareil à appareil. Tous les commutateurs intermédiaires doivent être définis sur « non terminé » (□).

Utiliser un câble à paire torsadée et double blindage (~ 100 Ω, par exemple, câble compatible PROFIBUS) pour le câblage. Pour une meilleure immunité, un câble haute qualité est recommandé. Le câble doit être le plus court possible. La longueur totale maximale de la liaison est de 50 mètres. Éviter les boucles inutiles et faire passer la liaison près des câbles d'alimentation.

Le diagramme suivant montre le câblage de la liaison appareil à appareil.



SF_880_008_DCT_drive2drive_a.ai

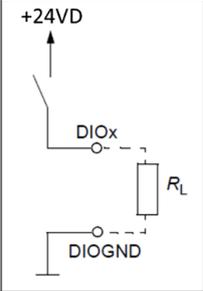
RO1, RO2, RO3 : Sorties relais

NC	250 V _{CA} / 30 V _{CC} , 2 A
COM	Taille de fil maximale 2,5 mm ²
NO	Varistance protégée
	Réglages des paramètres, voir Groupe 10 DI, RO standard

XD24 : Entrée logique de verrouillage

DIL	L'entrée logique de verrouillage fonctionne comme une entrée logique normale et n'a pas de fonctions spécifiques dans le DCT880. Elle peut être sélectionnée par exemple comme la source pour une commande d'arrêt d'urgence ou tout autre événement externe. Pour plus d'informations, voir la partie programme système de ce document Taille de fil maximale 2,5 mm ² +24 V _{CC} niveaux logiques : bas < 5 V _{CC} , haut > 15 V _{CC} R _{in} = 2 kΩ Filtre matériel : 0,04 ms Filtre numérique jusqu'à 8 ms
+24VD	+24 V _{CC} , 200 mA La puissance de charge totale de ces sorties est de 4,8 W (200 mA, 24 V _{CC}) moins la puissance utilisée par DIO1 et DIO2 Taille de fil maximale 2,5 mm ²
	Réglages des paramètres, voir Groupe 10 DI, RO standard

XDIO : Entrées/sorties logiques

DIO1	Taille de fil maximale 2,5 mm ²
DIO2	Si entrée : +24 V _{CC} niveaux logiques : bas < 5 V _{CC} , haut > 15 V _{CC} R _{in} = 2 kΩ Filtre : 0,25 ms Si sortie : Le courant de sortie total de +24VD est limité à 200 mA
	
	Filtre : 0,04 ms
Réglages des paramètres, voir Groupe 11 DIO, FI, FO standard	

XDI : Entrées logiques

DI1	Taille de fil maximale 2,5 mm ²
DI2	+24 V _{CC} niveaux logiques : bas < 5 V _{CC} , haut > 15 V _{CC}
DI3	R _{in} = 2 kΩ
DI4	Filtre matériel : 0,04 ms
DI5	Filtre numérique jusqu'à 8 ms
DI6	
Réglages des paramètres, voir Groupe 10 DI, RO standard	

XENC : Codeur

A+	Non utilisé pour DCT880
...	
+VENC	

XTAC : Codeur analogique

AITACH+	Non utilisé pour DCT880
AITACH-	

XSMC : Contacteur réseau

MCCOM	250 V _{CA} / 30 V _{CC} , 2 A
MCNO	Taille de fil maximale 2,5 mm ² Varistance protégée
STOCOM	Non utilisé pour DCT880
STONO	
Commande ON contacteur réseau : P. ex. 06.14 Leg 1 Status Word bit 11 = high.	

XSTO : STO (Safe torque off)

OUT1	Pour le démarrage du régulateur de puissance à thyristors, les deux connexions (entre OUT1 et IN1 et IN2) doivent être fermées. Par défaut, le bloc de jonction est doté de fils pour fermer le circuit. Le retrait de ces fils bloquera les impulsions d'amorçage. Taille de fil maximale 2,5 mm ² Consommation de courant par canal : 55 mA (continu)
IN1	
IN2	

Raccordement de l'unité mémoire X205

Le régulateur de puissance à thyristors est équipé d'une unité mémoire branchée dans X201 sur le SDCS-CON-H. L'unité mémoire contient le programme système, les paramètres et le programme d'application (en option). Les paramètres peuvent être gérés via la micro-console, l'outil PC ou un système de contrôle commande. Les paramètres modifiés sont immédiatement stockés dans l'unité mémoire.

Par ailleurs, les entrées du journal de défauts sont stockées dans l'unité mémoire lors de la désactivation de l'alimentation auxiliaire.

Lors du remplacement d'un régulateur de puissance à thyristors, les réglages des paramètres peuvent être conservés en transférant l'unité mémoire du produit défectueux vers le nouveau produit.



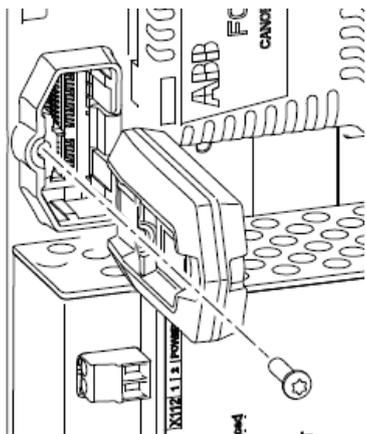
AVERTISSEMENT !

Ne pas retirer ni insérer d'unité mémoire lorsque le régulateur de puissance à thyristors est sous tension.

Après la mise sous tension, le régulateur de puissance à thyristors analysera l'unité mémoire. Si des réglages de paramètres différents sont détectés, ils sont copiés dans le régulateur de puissance à thyristors. Cette opération peut durer plusieurs minutes.

Remplacement de l'unité mémoire

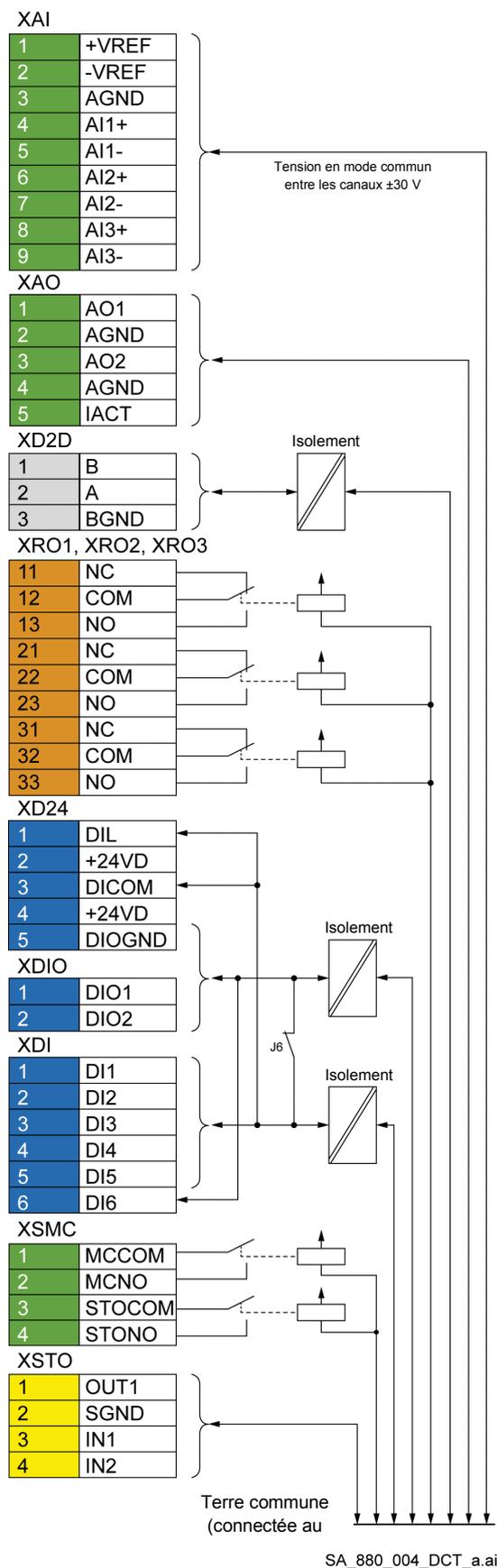
Dévisser l'unité mémoire et la retirer. Remplacer l'unité mémoire dans l'ordre inverse.



Bornes supplémentaires

- Utiliser les connecteurs Slot1 ... Slot3 pour les modules d'extension E/S de type F et les adaptateurs de bus de terrain de type F.
- Les connecteurs XC12, XS13, X14 et X38 connectent le SDCS-CON-H à SDCS-PIN-H pour mesurer la tension, le courant, la température et pour des raisons de sécurité. Par ailleurs, les impulsions d'amorçage sont envoyées aux thyristors via le SDCS-PIN-H.
- Utiliser le connecteur X13 pour connecter la micro-console soit directement via une prise jack soit via un câble CAT 1:1 (< 3 m) avec des prises RJ-45.

Diagramme d'isolement (mise à la terre)



Réglages du commutateur J6 :

La terre (DICOM) des entrées logiques DI1 ... DI5 et DIL est séparée de la terre (DIOGND) des entrées/sorties logiques DIO1, DIO2 et DI6.

La tension d'isolement entre elles est de 50 V.



Toutes les entrées et sorties logiques partagent la même terre, par défaut.

Cavaliers et commutateurs

Cavalier / commutateur	Description	Positions
J1 (AI1)	Détermine si l'entrée analogique AI1 est utilisée comme une entrée de courant ou de tension	 Courant (I)
		 Tension (U), par défaut
J2 (AI2)	Détermine si l'entrée analogique AI2 est utilisée comme une entrée de courant ou de tension	 Courant (I)
		 Tension (U), par défaut
J3	Terminaison de liaison appareil à appareil. Doit être définie sur « terminé » si le régulateur de puissance à thyristors est la dernière unité sur la liaison	 Le bus n'est pas terminé, par défaut
		 Le bus est terminé
J4	Non utilisé pour DCT880	n/a n/a
J5	Détermine si la sortie analogique AO1 est utilisée comme une sortie de courant ou de tension	 Tension (U), par défaut
		 Courant (I)
J6	Sélecteur d'isolement. Détermine si DICOM est séparée de DIOGND (p. ex. la référence commune pour les entrées logiques flottantes). Voir Diagramme d'isolement de la terre . La tension d'isolement entre elles est de 50 V.	 DIOGND et DICOM séparées
		 DIOGND et DICOM connectées, par défaut

Connecteurs sur la carte d'alimentation SDCS-PIN-H11

Les connecteurs de la carte d'alimentation sont communs pour toutes les tailles T1 ... T5.

Emplacement de la carte d'alimentation SDCS-PIN-H

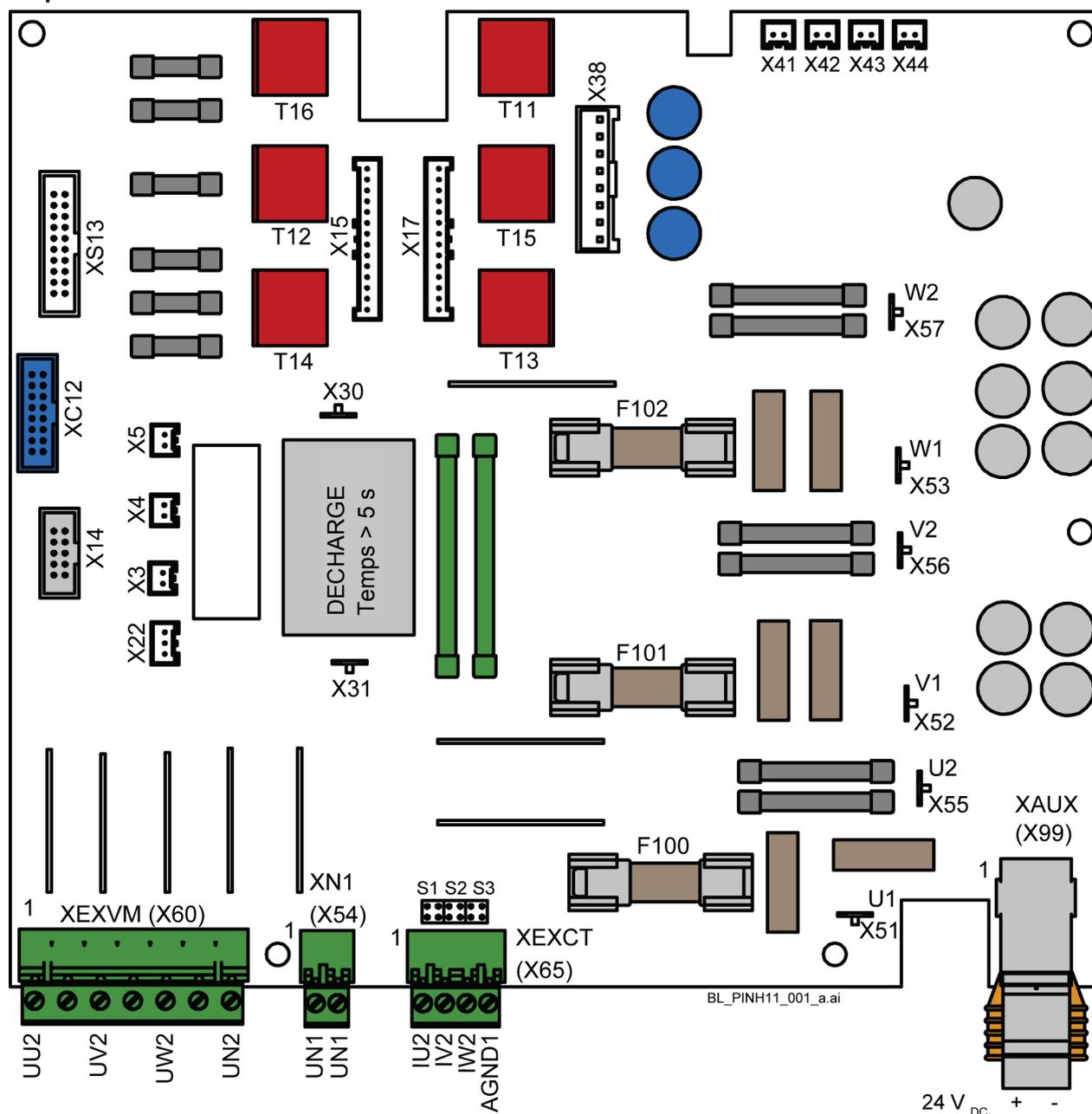
La SDCS-PIN-H se trouve entre la partie puissance et la carte de contrôle SDCS-CON-H.

Section de fil recommandée - Couples de serrage

Câble de la carte d'alimentation :

Tailles de fil :	Couples de serrage :
0,5 ... 2,5 mm ² (24 ... 12 AWG)	0,5 Nm (5 lbf·in) pour le câblage torsadé et massif

Emplacement des connecteurs sur la carte d'alimentation SDCS-PIN-11



Fusibles F100 ... F102 :

KTK 25 = 25 A

Disposition des connecteurs sur la carte d'alimentation SDCS-PIN-11

XAUX Entrée de tension auxiliaire

1	+24VI	24 V _{CC} 2,5 A
2	GNDS	Terre commune (connectée au châssis)

XN1 Neutre de la tension de secteur (X54)

1	UN1	Neutre du secteur (N1)
2	UN1	XN1:1 et XN1:2 connectées en interne

XEXCT Mesure du courant externe (X65)

1	IU2	Mesure du courant externe (CT) pour U2
2	IV2	Mesure du courant externe (CT) pour V2
3	IW2	Mesure du courant externe (CT) pour W2
4	AGND1	Terre commune (connectée au châssis)
S1	S1	Active la mesure du courant externe (CT) pour U2
S2	S2	Active la mesure du courant externe (CT) pour V2
S3	S3	Active la mesure du courant externe (CT) pour W2

XEXVM Mesure du courant externe (X60)

1	UU2	Mesure du courant externe pour U2
2	-	Non utilisé
3	UV2	Mesure du courant externe pour V2
4	-	Non utilisé
5	UW2	Mesure du courant externe pour W2
6	-	Non utilisé
7	UN2	Neutre de la charge

* Exception: DCT880-W0x-0420 ≥ 3 A

SA_880_006_DCT_a.ai

XAUX : Entrée de tension auxiliaire (X99)

+24VI	Tension auxiliaire	+24 V _{CC} , 2,5 A, Exception : DCT880-W0x-0420 ≥ 3 A
	Tolérance	±10 %
	Consommation électrique	Maximum 72 W
	Mise en mémoire tampon de la tension auxiliaire	> 150 ms
	Panne électrique	< 21,2 V _{CC} ; récupération à 21,9 V _{CC} (0,7 V hystérésis)
	Informations supplémentaires	Alimentation électrique auxiliaire pour l'unité de commande Taille de fil maximale 2,5 mm ²

XN1 : Neutre de la tension de secteur (X54)

UN1	Neutre du secteur XN1:1 et XN1:2 connectés en interne Taille de fil maximale 2,5 mm ² L'isolation de câble doit résister à 525 V _{CA}
-----	--

XEXCT : Mesure du courant externe (X65)

IU2	Mesure du courant externe (CT) pour la phase U2 Taille de fil maximale 2,5 mm ² Carte d'adaptateur externe requise
IV2	Mesure du courant externe (CT) pour la phase V2 Taille de fil maximale 2,5 mm ² Carte d'adaptateur externe requise
IW2	Mesure du courant externe (CT) pour la phase W2 Taille de fil maximale 2,5 mm ² Carte d'adaptateur externe requise
	Activation, voir 99.70 Current Measurement Configuration

XEXVM : Mesure de la tension externe (X60)

UU2	Mesure de la tension externe pour la phase U2 Taille de fil maximale 2,5 mm ² L'isolation de câble doit résister à 525 V _{CA}
UV2	Mesure de la tension externe pour la phase V2 Taille de fil maximale 2,5 mm ² L'isolation de câble doit résister à 525 V _{CA}
UW2	Mesure de la tension externe pour la phase W2 Taille de fil maximale 2,5 mm ² L'isolation de câble doit résister à 525 V _{CA}
UN2	Neutre de la charge (N2) Taille de fil maximale 2,5 mm ² L'isolation de câble doit résister à 525 V _{CA}
	Activation, voir 99.60 Voltage Measurement Configuration

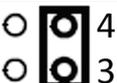
Fonctions

Le régulateur de puissance à thyristors fournit un réglage ajusté pour les mesures de courant et de tension et les résistances de charge.

Le SDCS-PIN-H fournit :

- l'alimentation électrique pour toutes les petites tensions de l'ensemble du régulateur de puissance à thyristors et des options connectées (voir XAUX),
- une alimentation électrique interne +24 V_{CC} pour les ventilateurs de refroidissement des unités T1 ... T3 (voir X41 ... X44),
- une mesure de résistance interne élevée des tensions de secteur et de sortie (voir X51 ... X53 et X55 ... X57),
- une interface pour la mesure de résistance externe élevée des tensions de sortie (voir bloc de jonction XEXVM),
- une interface pour les transformateurs de courant internes mesurant le courant de sortie (voir X3 ... X5),
- une interface pour les transformateurs de courant externes mesurant le courant de sortie (voir bloc de jonction XEXCT),
- une interface pour la mesure de température du dissipateur thermique avec une résistance PTC (voir X22),
- un circuit « snubber » pour la protection des thyristors avec la résistance de protection installée sur le dissipateur thermique (voir X30 et X31),
- les fusibles protégeant l'électronique contre les problèmes avec la tension de secteur ou de sortie (voir F100 ... F102),
- le contrôle du régulateur de puissance à thyristors (impulsions d'amorçage),
- les transformateurs d'impulsions d'amorçage pour la partie puissance avec 2 ou 3 modules de thyristors situés sur la carte électronique (voir T11 ... T16).

Cavaliers

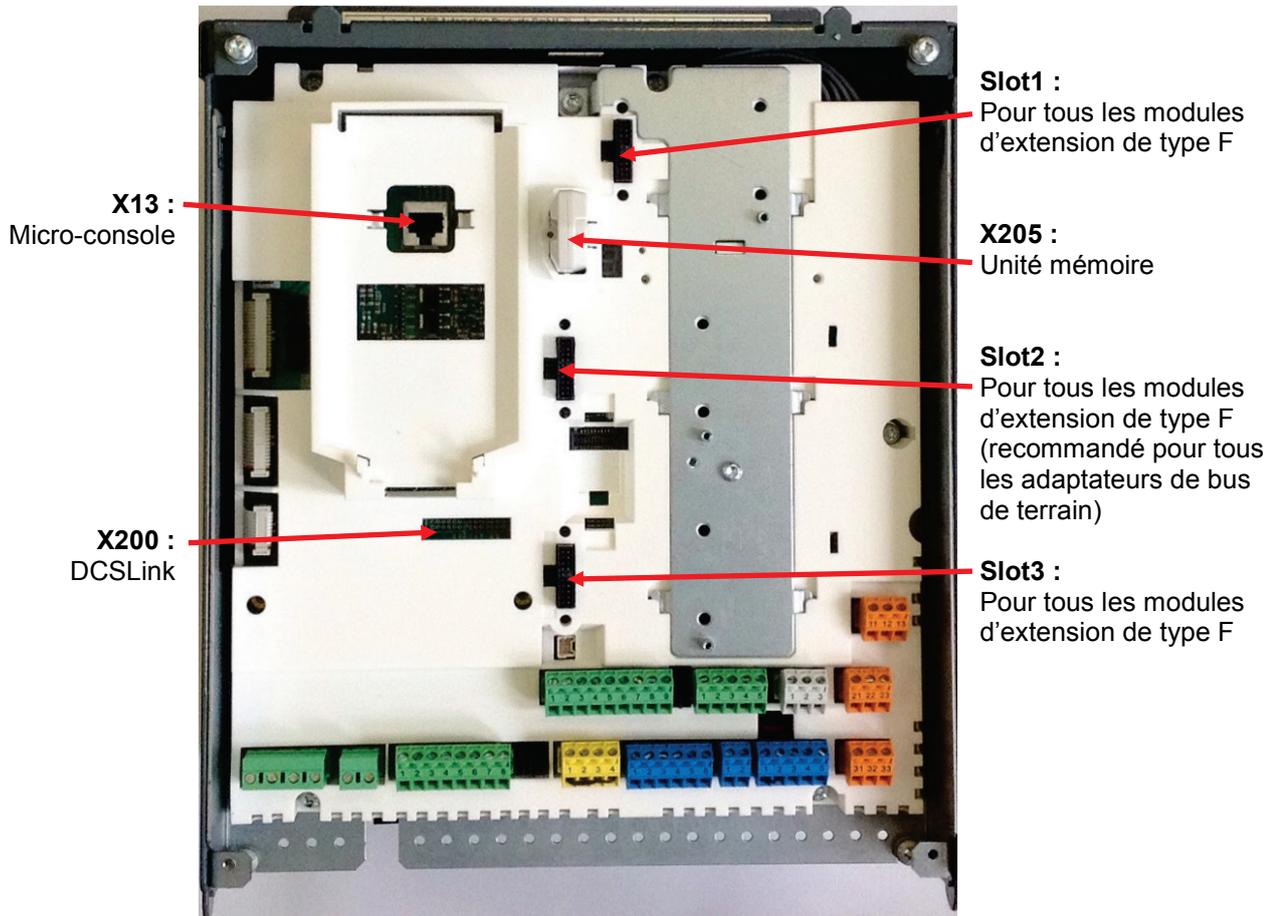
Cavaliér	Description	Positions
S1 (U2)	Active la mesure du courant externe (CT) pour la phase U2	2  4 Mesure du courant interne (CT) active, par défaut 1  3
		2  4 Mesure du courant externe (CT) active 1  3
S2 (V2)	Active la mesure du courant externe (CT) pour la phase V2	2  4 Mesure du courant interne (CT) active, par défaut 1  3
		2  4 Mesure du courant externe (CT) active 1  3
S3 (W2)	Active la mesure du courant externe (CT) pour la phase W2	2  4 Mesure du courant interne (CT) active, par défaut 1  3

		2 ○	4	Mesure du courant externe (CT) active
		1 ○	3	

Interfaces sur la carte de contrôle SDCS-CON-H

Emplacement des interfaces et des modules d'extension de type F

Serrer les vis pour fixer les modules d'extension de type F.



Accessoires

Kit DPI-H01

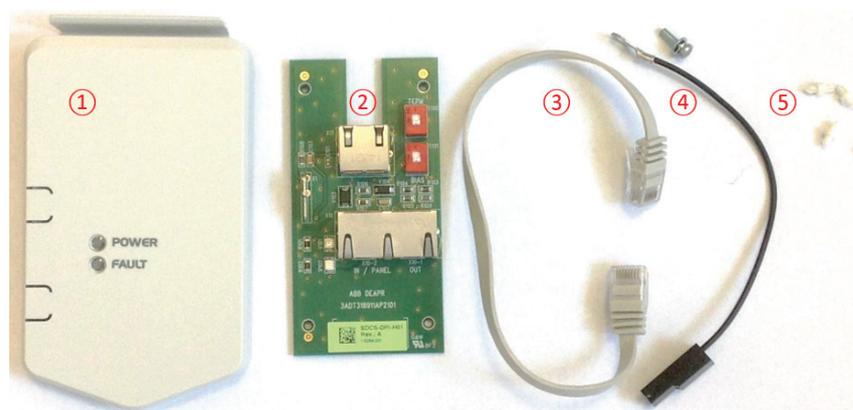
Les adaptateurs en cascade permettent de connecter plusieurs régulateurs de puissance à thyristors à une micro-console ou à un PC via une micro-console. 32 nœuds maximum possibles. La micro-console/le PC est le maître, alors que les régulateurs de puissance à thyristors équipés d'un adaptateur en cascade sont les esclaves.

Remarque :

Le kit DPI-H01 peut être commandé avec le régulateur de puissance à thyristors via le code +J428.

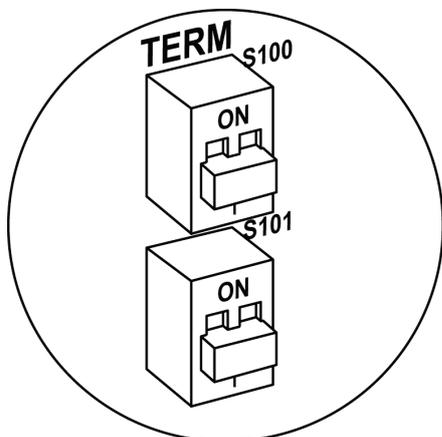
Contenu du kit

- ① Couvercle en plastique.
- ② Adaptateur SDCS-DPI-H.
- ③ Cordon de raccordement.
- ④ Câble de mise à la terre et vis.
- ⑤ Supports.

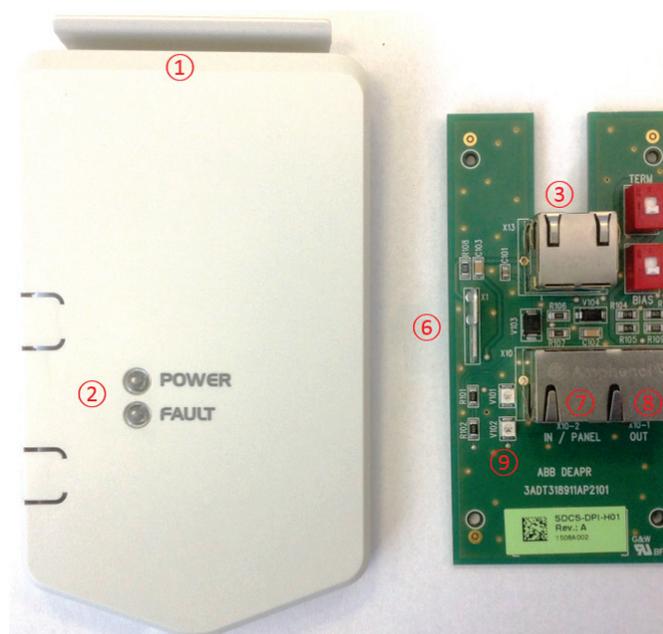


Disposition

- ① Clip pour fixer le couvercle en plastique.
- ② LED d'état via des conduits de lumière.
- ③ X13 pour le cordon de raccordement de l'unité.
- ④ Commutateur de terminaison (S100).
- ⑤ Commutateur de polarisation (S101).



BE_STE_001_term S10x_a.ai

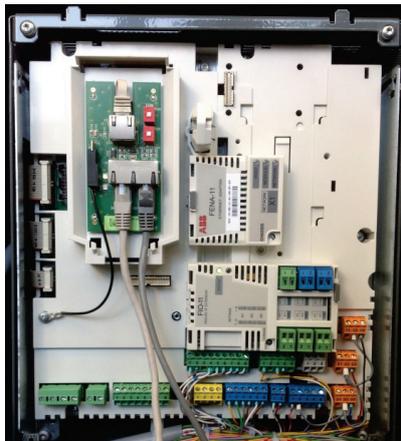


- ⑥ X1 pour la mise à la terre.
- ⑦ X10-1 (IN / PANEL) pour la micro-console.
- ⑧ X10-2 (OUT) pour l'unité suivante.
- ⑨ LED d'état :

Nom	Couleur	Description
POWER	Vert	L'unité est sous tension.
FAULT	Rouge	L'unité présente un défaut actif.

Installation

1. Insérer les quatre supports dans le couvercle intermédiaire.
2. Connecter le cordon de raccordement entre X13 sur le SDCS-CON-H et X13 sur l'adaptateur SDCS-DPI-H.
3. Brancher l'adaptateur SDCS-DPI-H sur les supports.
4. Connecter le câble de mise à la terre à X1 et le support de mise à la terre à l'aide de la vis.
5. Connecter les câbles à la micro-console/au régulateur de puissance à thyristors à l'aide de X10-2 et X10-1.



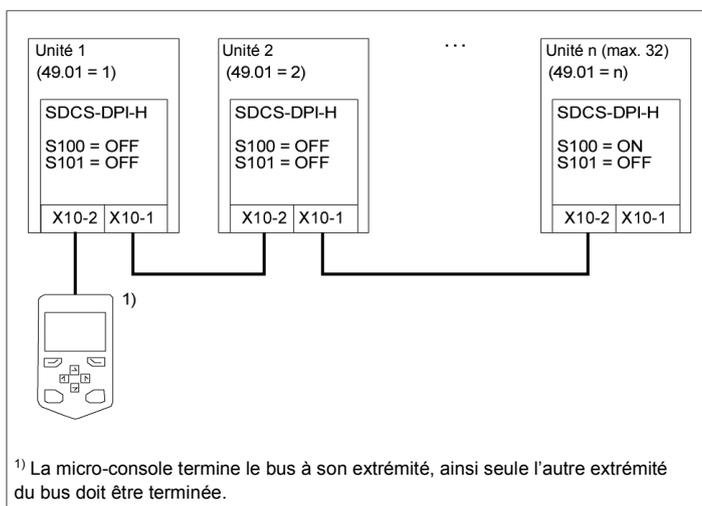
6. Fixer le couvercle en plastique.

7. Fixer le couvercle frontal.



Mise en réseau de la micro-console

Cette figure montre comment mettre en réseau la micro-console avec plusieurs unités :

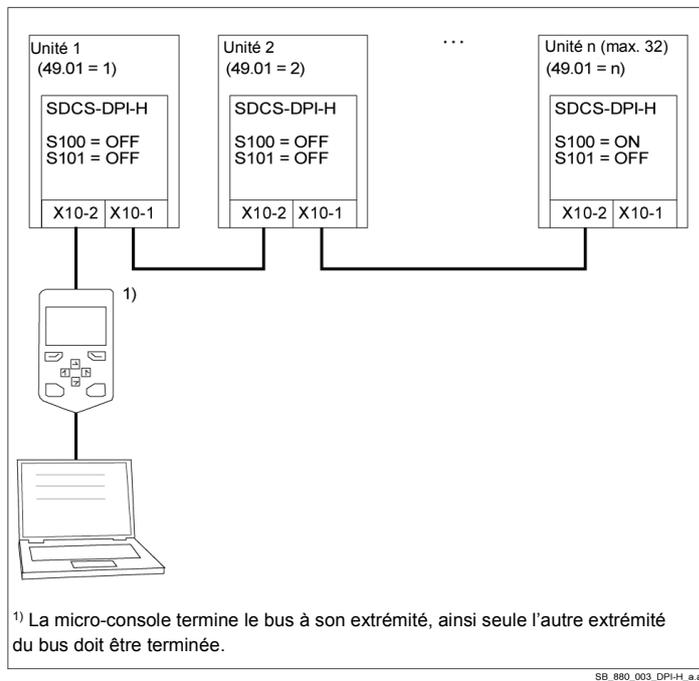


SB_880_003_DPI-H_a.ai

Mise en réseau d'un PC via une micro-console

Cette figure montre comment mettre en réseau un PC via une micro-console avec plusieurs unités.

Remarque : si une micro-console est utilisée pour une connexion PC, elle ne peut pas être utilisée pour actionner les unités.



Configuration du programme système

1. Mettre l'unité sous tension.
2. Définir l'ID de nœud, voir 49.01 Node ID number. Tous les appareils connectés au bus doivent avoir un ID de nœud unique. Il est conseillé de réserver l'ID de nœud 1 pour les unités de réserve/remplacement, car leur réglage par défaut est défini sur cet ID.
3. Définir le débit en bauds, voir 49.03 Baud rate. Le débit en bauds doit être identique pour tous les nœuds du bus.
4. Sélectionner une action de perte de communication adaptée, voir 49.04 Communication loss time et 49.05 Communication loss action.
5. Enregistrer les réglages avec 49.06 Refresh settings = Refresh.

Remarque :

Le rafraîchissement peut couper la communication, et la reconnexion de l'unité peut être nécessaire.

Fusibles du pont de puissance (F1)

Aspects des fusibles du régulateur de puissance à thyristors.

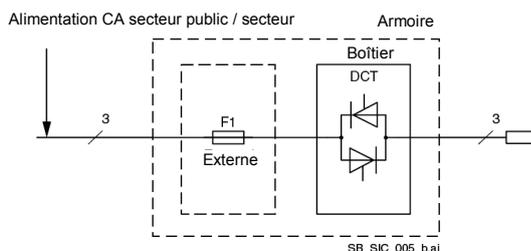
Configuration du régulateur de puissance à thyristors

Des fusibles sont **nécessaires** dans tous les cas pour protéger le produit contre les dommages ultérieurs. Dans certaines configurations, cela implique les questions suivantes :

1. Où placer le fusible ?
2. Contre quel type de défaut les fusibles protègent-ils ?

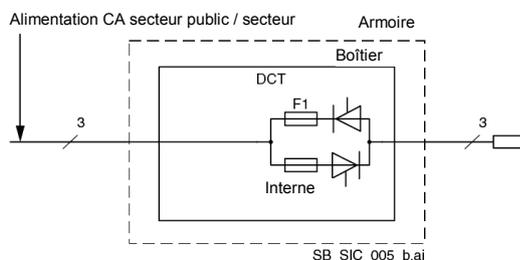
La figure montre la disposition de fusibles de ligne externe pour les régulateurs de puissance à thyristors T1 ... T4.

Les fusibles de ligne externe peuvent être utilisés pour toutes les unités T1 ... T4 avec une tension de secteur pouvant atteindre 690 V_{CA}



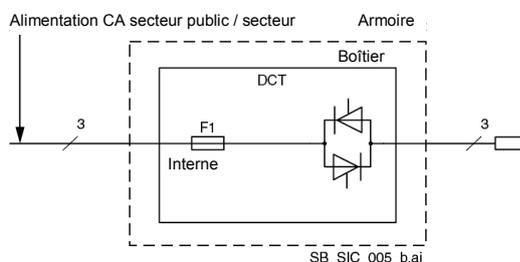
La figure montre la disposition de fusibles de branche interne pour les régulateurs de puissance à thyristors T5.

Les fusibles de branche interne peuvent être utilisés pour toutes les unités T5 avec une tension de secteur pouvant atteindre 690 V_{CA}



La figure montre la disposition de fusibles de ligne interne pour les régulateurs de puissance à thyristors T1 ... T4.

Les fusibles de ligne interne peuvent être utilisés pour toutes les unités T1 ... T4 avec une tension de secteur pouvant atteindre 525 V_{CA}. Pour les tensions de secteur supérieures jusqu'à 690 V_{CA}, des fusibles de ligne externe doivent être utilisés.



Conclusion

Ne jamais utiliser de fusibles standard à la place des fusibles à semi-conducteur dans le but de réaliser des économies sur l'installation. En cas de défaut, les petites économies réalisées peuvent entraîner l'explosion des semi-conducteurs ou autres appareils et être à l'origine d'incendies. Une protection appropriée contre les courts-circuits et les défauts de terre, comme décrit dans la norme EN50178, est possible uniquement avec les fusibles à semi-conducteur appropriés.

Fusibles à semi-conducteur externes et porte-fusibles

Les régulateurs de puissance à thyristors **nécessitent** des fusibles à semi-conducteur externes ou internes. Les fusibles de ligne externe **peuvent** être utilisés pour toutes les unités T1 ... T4 avec une tension de secteur pouvant atteindre 690 V_{CA}.

La quatrième colonne des tableaux ci-dessous affecte les fusibles à semi-conducteur au régulateur de puissance à thyristors.

Remarque :

Les fusibles de ligne externe et les porte-fusibles doivent être commandés en plus du régulateur de puissance à thyristors.

Unités 400 V / 525 V (fusibles de ligne externe)

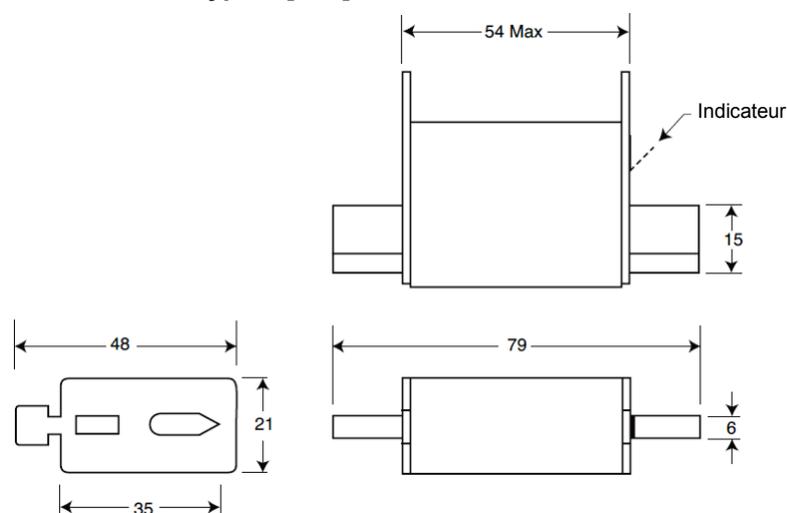
Taille	Régulateur de puissance à thyristors 400 V / 525 V	Valeur I ² t maximale autorisée à la tension nominale [A ² s]	Fusibles de ligne externe			
			Type de fusible	Porte-fusibles	Taille de fusible	
T1	DCT880-W0x-0020-04/05	1 050	50 A 690V UR	OFAX 00 S3L	DIN 000 Type T	
	DCT880-W0x-0035-04/05		80 A 690V UR	OFAX 1 S3		
	DCT880-W0x-0055-04/05				125 A 690V UR	DIN 1*
	DCT880-W0x-0080-04/05	5 000	160 A 690V UR			
	DCT880-W0x-0100-04/05	11 000	200 A 690V UR			
	DCT880-W0x-0125-04/05	20 000	250 A 690V UR			
T2	DCT880-W0x-0160-04/05	137 000	315 A 690V UR	OFAX 2 S3	DIN 2	
	DCT880-W0x-0200-04/05		245 000			350 A 690V UR
	DCT880-W0x-0245-04/05		320 000			450 A 690V UR
T3	DCT880-W0x-0325-04/05	320 000	500 A 690V UR	OFAX 3 S3	DIN 2	
	DCT880-W0x-0360-04/05		630 A 690V UR			
	DCT880-W0x-0420-04/05		781 000			800 A 690V UR
T4	DCT880-W0x-0550-04/05	980 000	900 A 690V UR	3 * 170H3006	DIN 3	
	DCT880-W0x-0675-04/05	1000 A 690V UR				
	DCT880-W0x-0740-04/05					

Unités 690 V (fusibles de ligne externe)

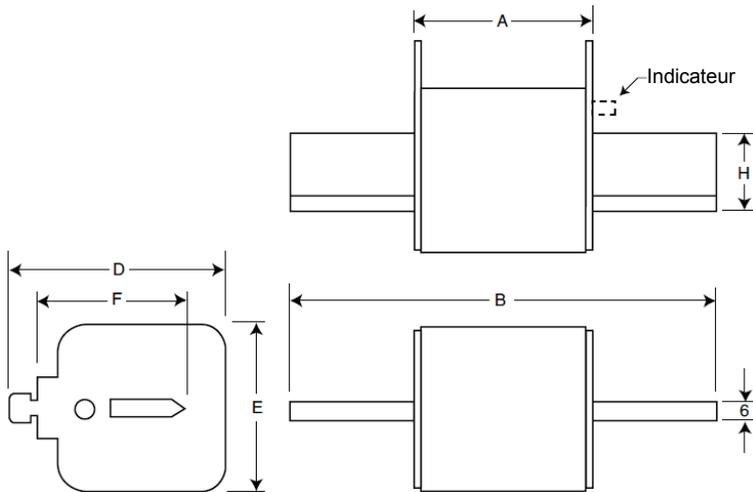
Taille	Régulateur de puissance à thyristors 690 V	Valeur I ² t maximale autorisée à la tension nominale [A ² s]	Fusibles de ligne externe		
			Type de fusible	Porte-fusibles	Taille de fusible
T1	DCT880-W0x-0035-07	1 050	50 A 690V UR	OFAX 00 S3L	DIN 000 Type T
	DCT880-W0x-0080-07		125 A 690V UR	OFAX 1 S3	
	DCT880-W0x-0100-07		5 000		160 A 690V UR
T2	DCT880-W0x-0160-07	20 000	250 A 690V UR	OFAX 2 S3	
	DCT880-W02-0200-07	137 000	315 A 690V UR		
T3	DCT880-W0x-0360-07	320 000	500 A 690V UR	OFAX 3 S3	DIN 2
T4	DCT880-W0x-0630-07	980 000	900 A 690V UR	3 * 170H3006	DIN 3

Dimensions des fusibles de ligne externe

Taille DIN 000 Type T [mm]

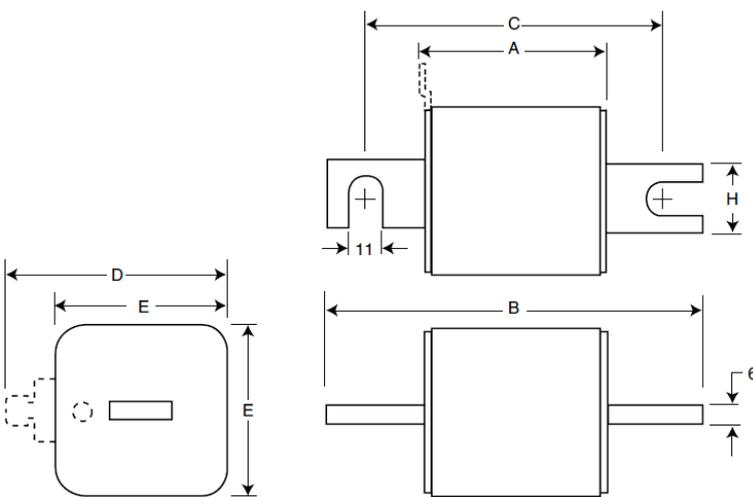


Taille DIN 1* et DIN 2 [mm]



Taille	A	B	D	E	F	H
1*	69	135	58	45	40	20
2	69	150	71	55	48	26

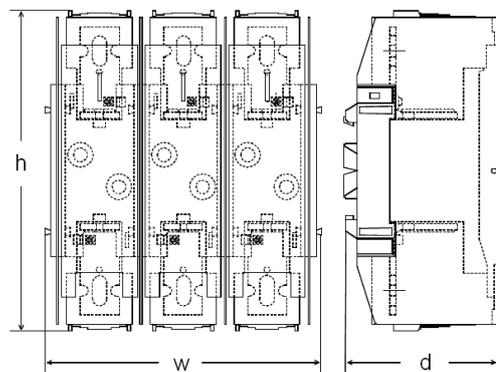
Taille DIN 3 [mm]



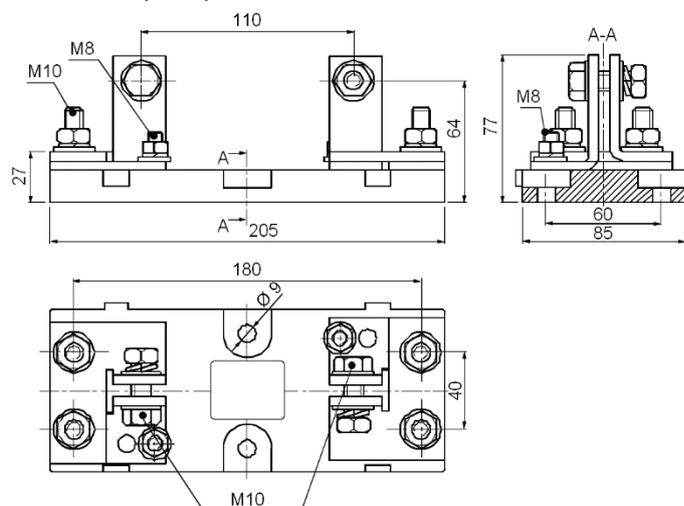
Taille	A	B	C	D	E	H
3	51	139	108	90	76	30

Dimensions des porte-fusibles

OFAX xx xxx



Porte-fusibles	h * l * p [mm]	Protection
OFAX 00 S3L	148 * 112 * 111	IP20
OFAX 1 S3	250 * 174 * 123	IP20
OFAX 2 S3	250 * 214 * 133	IP20
OFAX 3 S3	265 * 246 * 160	IP20

170H3006 (IP00)**Fusibles à semi-conducteur internes (option pour T1 ... T4)**

Les régulateurs de puissance à thyristors **nécessitent** des fusibles à semi-conducteur externes ou internes. Des fusibles de ligne interne **optionnels** sont disponibles pour toutes les unités T1 ... T4 avec une tension de secteur pouvant atteindre 525 V_{CA}

La quatrième colonne du tableau ci-dessous affecte les fusibles à semi-conducteur au régulateur de puissance à thyristors.

Remarque :

Les fusibles de ligne interne pour les unités T1 ... T4 peuvent être commandés avec le régulateur de puissance à thyristors via le code +S500.

Unités 400 V / 525 V (fusibles de ligne interne)

Taille	Régulateur de puissance à thyristors 400 V / 525 V	Valeur I ² t maximale autorisée à la tension nominale [A ² s]	Fusibles de ligne interne	
			Type de fusible	Fusible par branche
T1	DCT880-W0x-0020-04/05+S500	1 050	63 A 690V UR	1
	DCT880-W0x-0035-04/05+S500			
	DCT880-W0x-0055-04/05+S500		71 A 690 V UR	
	DCT880-W0x-0080-04/05+S500	5 000	100 A 690 V UR	2
	DCT880-W0x-0100-04/05+S500	11 000	71 A 690 V UR	
	DCT880-W0x-0125-04/05+S500	20 000	100 A 690 V UR	
T2	DCT880-W0x-0160-04/05+S500		200 A 690 V UR	1
	DCT880-W0x-0200-04/05+S500	137 000	315 A 690 V UR	
	DCT880-W0x-0245-04/05+S500	245 000		
T3	DCT880-W0x-0325-04/05+S500		450 A 690 V UR	
	DCT880-W0x-0360-04/05+S500	320 000		
	DCT880-W0x-0420-04/05+S500		630 A 690 V UR	
T4	DCT880-W0x-0550-04/05+S500	781 000	800 A 690 V UR	
	DCT880-W0x-0675-04/05+S500	980 000	1000 A 690 V UR	
	DCT880-W0x-0740-04/05+S500		1100A 690V UR	

Fusibles à semi-conducteur internes (standard pour T5)

Les régulateurs de puissance à thyristors **nécessitent** des fusibles à semi-conducteur externes ou internes. Les fusibles de branche interne sont **standard** pour toutes les unités T5 avec une tension de secteur pouvant atteindre 690 V_{CA}.

La quatrième colonne du tableau ci-dessous affecte les fusibles à semi-conducteur au régulateur de puissance à thyristors.

Unités 400 V / 525 V / 690 V (fusibles de branche interne)

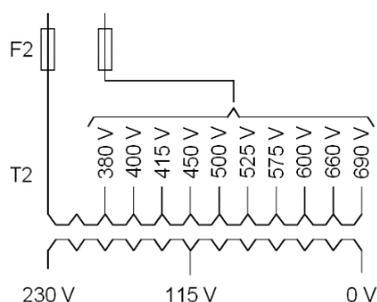
Taille	Régulateur de puissance à thyristors	Valeur I ² t maximale autorisée	Fusibles de branche interne	
			Type de fusible	Fusible par

	600 V	à la tension nominale [A²s]		branche
T5	DCT880-W03-0890-04/05/07 DCT880-W02-0960-0x4/05/07	670 000 par fusible	900 A 690 V UR	2

Transformateur auxiliaire (T2)

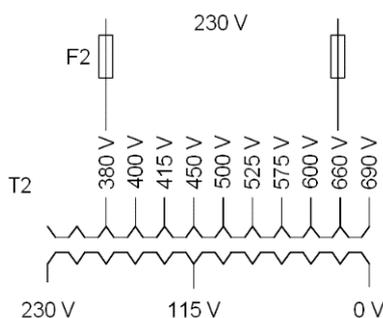
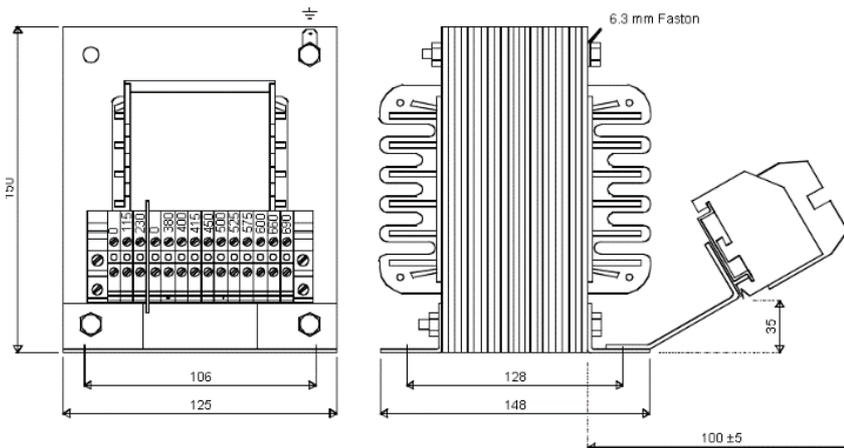
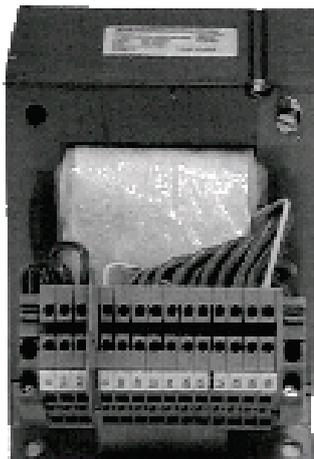
Transformateur auxiliaire (T2) pour l'alimentation électrique +24 V_{CC} et les ventilateurs

L'unité nécessite différentes tensions auxiliaires, p. ex. les composants électroniques de l'unité requièrent +24 V_{CC} et certains ventilateurs de refroidissement requièrent une alimentation monophasée de 115 V_{CA} ou 230 V_{CA}. Le transformateur auxiliaire (T2) est conçu pour l'alimentation électrique +24 V_{CC} des composants électroniques de l'unité et des ventilateurs de refroidissement.



Tension d'entrée : 230 / 380 ... 690 V_{CA}, ±10 %, monophasée
 Fréquence d'entrée : 50 ... 60 Hz
 Tension de sortie : 115 / 230 V_{CA} monophasée

Transformateur (T2)	Puissance [VA]	Masse [kg]	Pertes de puissance [W]	Fusible F2 [A]	Courant secondaire [A]
T2	1400	15	100	16	6 à 230 V 12 à 115 V



Conseil pour la mise en service :

T2 est conçue pour fonctionner comme un transformateur d'isolement 230 V_{CA} à 230 V_{CA} pour ouvrir ou éviter les boucles de terre. Connecter le transformateur 230 V_{CA} au niveau des prises 380 V_{CA} et 600 V_{CA} conformément au schéma sur le côté gauche.

Mesure externe de la tension et du courant de sortie (TC)

La mesure de la tension et du courant permet de superviser la charge. Elle inclut, entre autres :

- Surveillance de la charge
- Calcul de résistance de la charge
- Vieillessement de la charge
- Détection de défaut (p. ex. surcharge)
- Détection des courants de circulation dans le transformateur (p. ex. dans les configurations multi-prises)

La décision d'utiliser la mesure externe de la tension et du courant dépend du type de charge. Les types de charge peuvent être généralement répartis en charges avec et sans transformateurs.

1. Les charges sans transformateurs ne nécessitent aucun appareil de mesure externe. Le courant de sortie de chaque branche est mesuré avec des TC internes. La tension de sortie est calculée avec la tension secteur mesurée, l'angle alpha d'amorçage, le courant de sortie mesuré et la configuration de charge connue.
2. Les charges avec transformateurs nécessitent des appareils de mesure externes, si une surveillance de charge précise côté secondaire du transformateur est souhaitée.

Remarque :

Pour le calcul de puissance, les appareils de mesure externes ne sont pas nécessaires, car la puissance côtés primaire et secondaire d'un transformateur est identique. À l'exception bien sûr des calculs de perte de puissance du transformateur lui-même.

Utilisation de la micro-console

Pour plus d'informations, se reporter au manuel utilisateur ACS-AP-x Micro-console intelligente (3AUA0000085685).

Contenu de ce chapitre

Ce chapitre décrit les opérations et les composants de base de l'interface utilisateur, liste les tâches utilisateurs courantes et fournit des courtes instructions sur leur exécution.

Fonctionnement de base

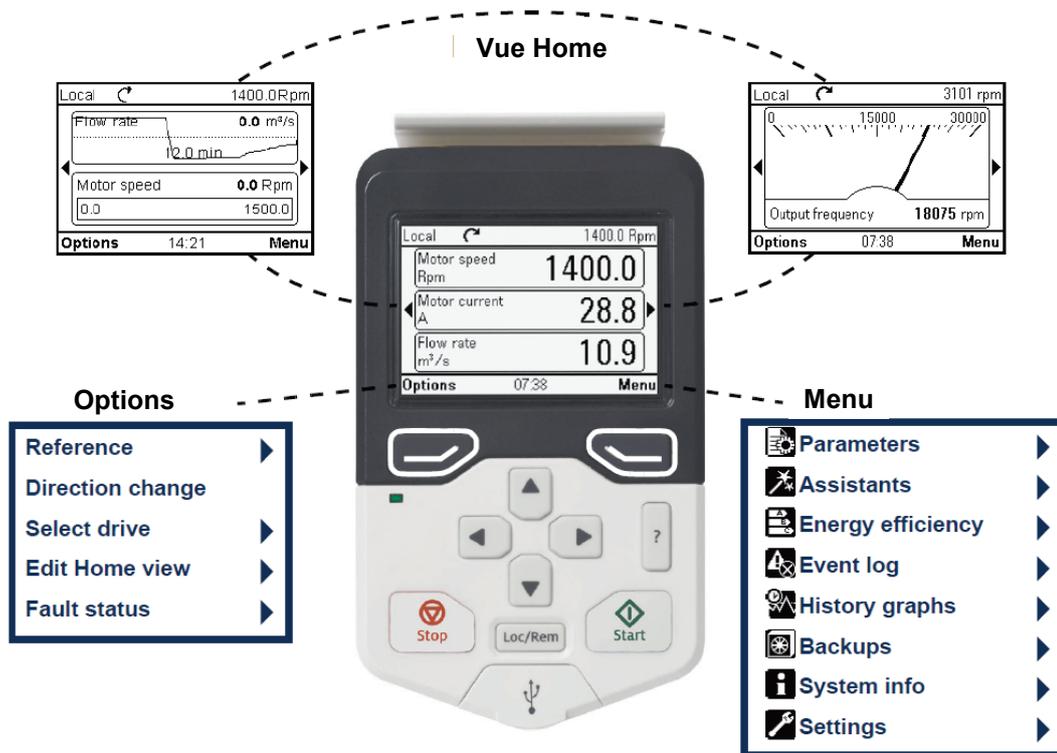
Présentation de l'interface utilisateur

L'interface utilisateur comprend les principaux composants suivants :

- La vue « Home » (voir page suivante) qui permet de surveiller les signaux.
- Le menu principal qui permet d'accéder à la plupart des fonctions de la micro-console.
- Le menu « Options » qui permet de définir une référence, de sélectionner l'unité, de modifier les pages d'affichage Home et de voir le statut des défauts et alarmes.
- La vue « Help » (voir page suivante) qui fournit des conseils dans de nombreuses situations.
- La vue « Faults and warnings » qui apparaît lorsque l'unité ou la micro-console rencontre une erreur.

Navigation dans la micro-console

Utiliser les touches fléchées et les touches programmables (et) pour la navigation. Suivre les choix sur l'écran.



Mémoire de navigation

La micro-console dispose d'une mémoire de navigation qui vous permet de revenir en arrière dans vos étapes via l'interface utilisateur et à l'aide des touches fléchées (et). Le dernier chemin auquel l'utilisateur a accédé reste dans la mémoire pendant 10 minutes.

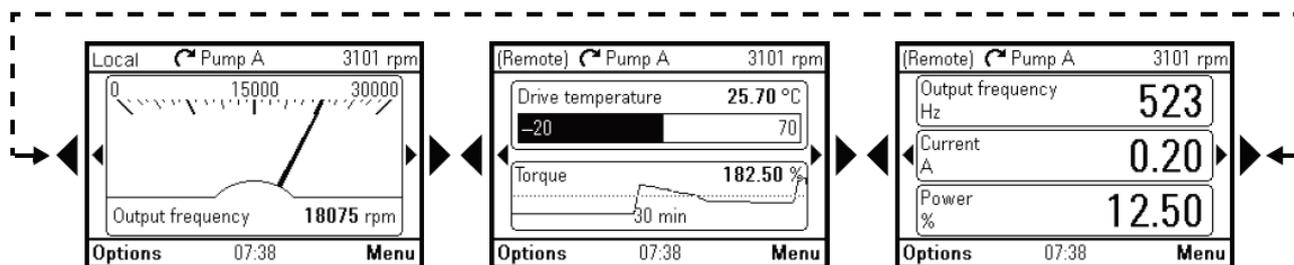
- La touche fléchée gauche () permet de revenir en arrière dans la structure du menu. Si cette touche est actionnée de manière répétée, elle permet de revenir à la vue Home.

- La touche fléchée droite () permet d'avancer dans la structure du menu. Si cette touche est actionnée de manière répétée, elle permet de progresser dans la structure du menu déjà accédée précédemment.

Vue « Home »

La vue principale de la micro-console est appelée « Home ». Cette vue permet de surveiller l'état de l'unité et des valeurs, telles que le courant, la tension ou la puissance. Elle compte une ou plusieurs pages pouvant chacune afficher jusqu'à trois signaux.

Le nombre de pages et les signaux affichés sur chaque page sont personnalisables, et la configuration de la vue Home est enregistrée dans l'unité à chaque changement. Le nombre total maximal de signaux affichés varie entre 9 et 21, selon l'unité. Dans l'exemple ci-dessous, trois pages de la vue Home sont utilisées ; elles montrent différents formats d'affichage.



Chaque macro-programme et ensemble d'utilisateurs dispose d'une vue Home par défaut. Si un macro-programme est sélectionné ou si un ensemble d'utilisateurs est restauré, la vue Home change en conséquence. Chaque unité dispose d'une vue Home par défaut, qui peut être restaurée dans le menu Settings (voir le Manuel utilisateur de la micro-console).

La vue Home s'ouvre automatiquement lors de la mise sous tension de l'unité. Elle peut également être affichée à partir du menu Options ou du menu principal si aucune touche n'est activée pendant 10 minutes.

Conseil :

Il est possible de revenir à la vue Home depuis n'importe quelle vue à l'exception des écrans spéciaux, en maintenant la touche programmable gauche enfoncée () .

Navigation dans la vue Home

- Utiliser  et  pour naviguer entre les différentes pages de la vue Home. Les numéros de page sont indiqués lors du défilement.
- Utiliser  ou  pour ajuster la référence (visible dans le coin supérieur droit). Voir le Manuel utilisateur de la micro-console.
- Appuyer sur  (Menu) pour ouvrir le menu principal (voir le Manuel utilisateur de la micro-console).
- Appuyer sur  (Options) pour ouvrir le menu Options (voir le Manuel utilisateur de la micro-console).

Aide

Une page d'aide contextuelle peut être ouverte dans tous les menus et toutes les vues en appuyant sur  . Cette page d'aide fournit des informations sur l'utilisation de la vue ou du menu courant, ou sur les éventuels problèmes associés.

Sur la page d'aide :

Appuyer sur  à nouveau ou sur  (Exit) pour quitter l'aide.

Tâches utilisateurs courantes

Les tableaux suivants listent les tâches utilisateurs courantes et décrit leur exécution.

Utilisation de base de l'unité

Tâche	Actions
Démarrage et arrêt de l'unité.	En mode local, appuyer sur  pour démarrer l'unité et sur  pour l'arrêter.
Définir la référence (par exemple, puissance) dans la vue Home.	En mode local, accéder à Options > Reference. Définir la référence avec les touches fléchées. Pour des instructions détaillées, voir le Manuel utilisateur de la micro-console.
Passer des commandes locales aux commandes à distance.	Appuyer sur  .

Paramètres

Tâche	Actions
Choisir les paramètres affichés dans la liste des favoris.	Accéder à Menu > Parameters > Favorites > Edit. Voir également le Manuel utilisateur de la micro-console.
Afficher/modifier des paramètres.	Accéder à Menu > Parameters pour afficher les paramètres. Voir également le Manuel utilisateur de la micro-console.
Ajouter des paramètres à la vue Home.	Voir Modification du contenu de la vue Home dans le Manuel utilisateur de la micro-console.
Afficher/masquer des numéros de paramètres.	Appuyer sur  +  .
Restaurer la valeur par défaut des paramètres.	Dans le mode d'édition, appuyer sur  +  . Pour enregistrer la valeur par défaut, appuyer sur  (enregistrer).
Afficher des paramètres qui diffèrent de la valeur par défaut.	Accéder à Menu > Parameters > Modified.

Informations système et aide

Tâche	Actions
Comment obtenir de l'aide.	Appuyer sur  pour ouvrir l'aide contextuelle.
Afficher la version de la micro-console.	Accéder à Menu > System info > Control panel.
Afficher les informations relatives à l'unité.	Accéder à Menu > System info > Drive.

Défauts et Alarmes

Pour plus d'informations, voir le chapitre [Dépannage](#).

Tâche	Actions
Masquer/afficher un défaut actif.	Les défauts sont automatiquement affichés. Si un défaut est masqué en appuyant sur  (masquer), il réapparaît automatiquement après 60 secondes sans pression sur aucune touche. Le défaut peut également être affiché via Options > Fault status.
Ouvrir la page d'aide relative à un défaut.	Appuyer sur  pour afficher la page d'aide.
Réinitialiser un défaut actif.	Appuyer sur  (réinitialiser) pour réinitialiser un défaut actif.
Afficher des défauts.	Accéder à Menu > Event log > Active faults.
Masquer/afficher une alarme active.	Les alarmes sont automatiquement affichées. Si une alarme est masquée en appuyant sur  (masquer), elle réapparaît automatiquement si elle est toujours active après 60 secondes sans pression sur aucune touche.
Ouvrir la page d'aide relative à une alarme.	Appuyer sur  (How to fix) ou sur  pour afficher la page d'aide.
Réinitialiser une alarme active.	Une alarme disparaît automatiquement lorsque la condition qui l'a déclenchée a disparu.

Afficher les alarmes et défauts passés.	Accéder à Menu > Event log > Other events.
---	--

Réglages de base et assistants

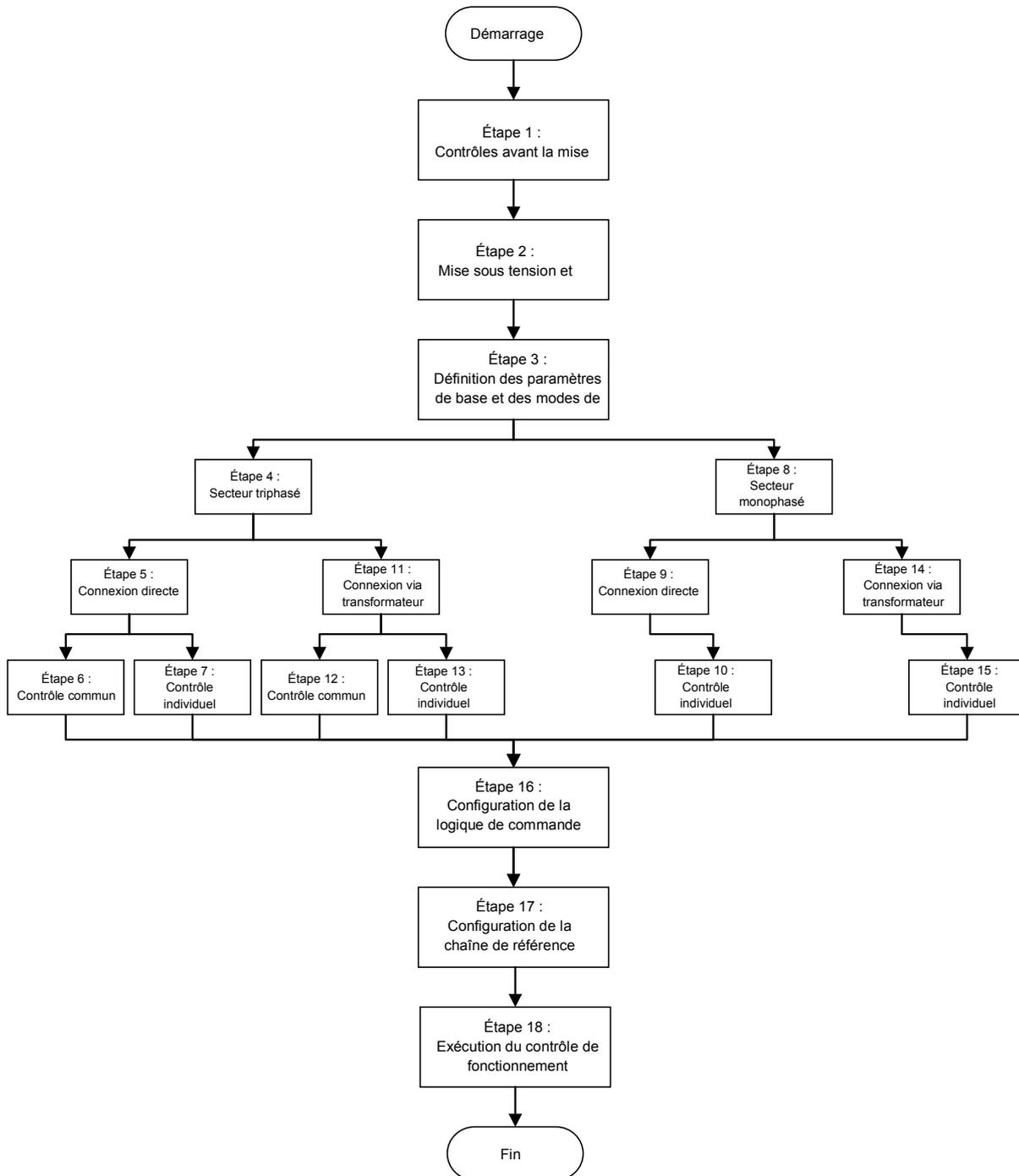
Tâche	Actions
Ajuster la luminosité du rétroéclairage.	Appuyer sur  +  ou  .
Ajuster le contraste de l'écran.	Appuyer sur  +  ou  .
Changer la langue.	Accéder à Menu > Settings > Language.
Changer l'heure et la date, et les réglages associés.	Accéder à Menu > Settings > Date & Time.
Lancer un assistant.	Accéder à Menu > Assistants et sélectionner un assistant à lancer.

Sauvegardes

Tâche	Actions
Créer une sauvegarde.	Voir le Manuel utilisateur de la micro-console.
Restaurer une sauvegarde.	Voir le Manuel utilisateur de la micro-console.

Procédure de démarrage

Démarrage selon le diagramme ci-dessous :



Étape 1 : Contrôles avant la mise sous tension

Vérifier les points suivant avant la mise sous tension du régulateur de puissance à thyristors :

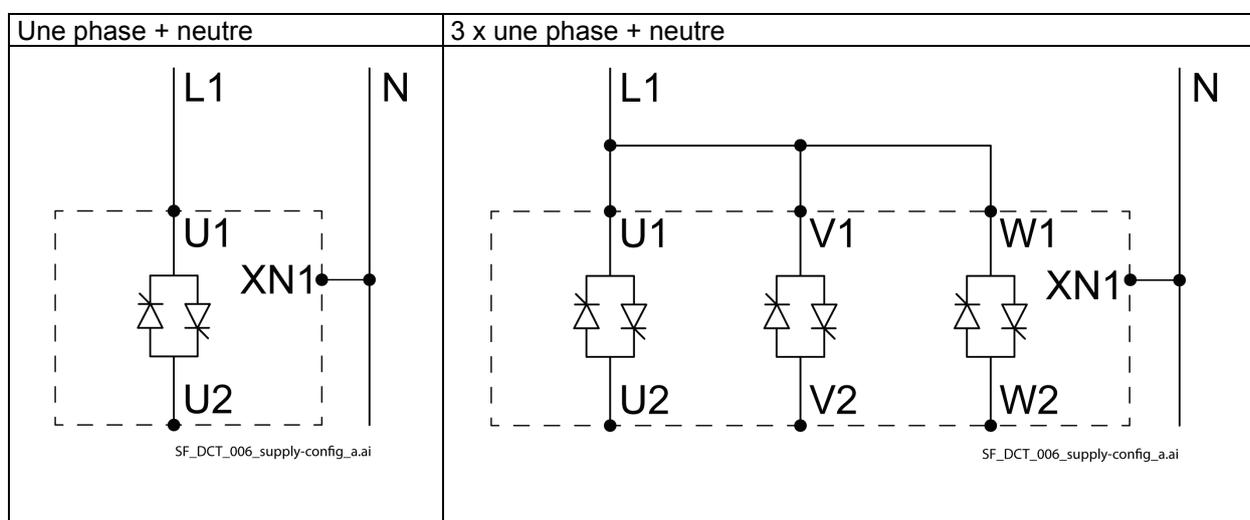
1. Vérifier le câblage aux bornes d'entrée (U1, V1, W1) et de sortie (U2, V2, W2).
2. Vérifier que les fils de mise à la terre sont connectés à la terre (PE).



AVERTISSEMENT !

Veiller à connecter les fils de mise à la terre du régulateur de puissance aux électrodes de terre.
Sinon, un choc électrique peut se produire.

3. Vérifier le câblage avec la tension d'alimentation auxiliaire (24 V_{CC} à XAUX) et l'alimentation du ventilateur, le cas échéant.
4. Vérifier le câblage avec l'appareil de mesure de tension et de courant externes connecté à XEXCT : 1 / 3 / 5 / 7 et XEXVM : 1 / 2 / 3 / 4 si utilisés.
5. Vérifier le câblage de XN1 : configurations 1 avec neutre pour une phase + neutre ou 3 x une phase + neutre.



6. Vérifier les bornes du circuit auxiliaire et les bornes du circuit principal : court-circuit ou défauts de terre.
7. Vérifier les bornes, connecteurs et vis desserrés.
8. Veiller à ce que tous les commutateurs des appareils connectés au régulateur de puissance soient sur OFF. Mettre le régulateur de puissance sous tension avec un de ces commutateurs sur ON peut entraîner un comportement imprévu côté charge.

Étape 2 : Mise sous tension et contrôle



AVERTISSEMENT !

Veiller à monter le couvercle frontal avant de mettre la tension. Ne pas retirer le couvercle lorsque le régulateur est sous tension.

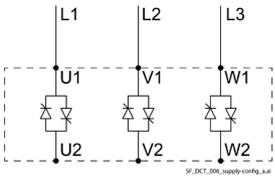
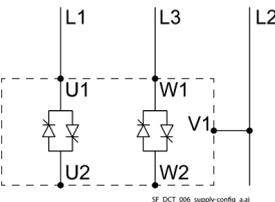
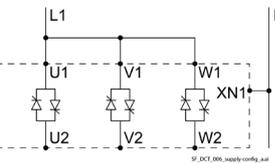
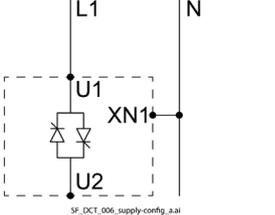
Ne pas actionner les commutateurs avec les mains mouillées.

Sinon, un choc électrique peut se produire.

Activer l'alimentation auxiliaire et vérifier les éléments suivants :

1. S'assurer que tous les paramètres sont sur les réglages usine (par défaut).
2. Vérifier que la micro-console n'affiche aucun défaut mais indique la date et l'heure.
3. Vérifier que les entrées analogiques utilisées fonctionnent correctement :
Voir 12.11 AI1 actual value, 12.21 AI2 actual value et 12.31 AI3 actual value.
Régler AI1 et AI2 de la tension sur le courant si nécessaire (12.15 AI1 unit selection et 12.25 AI2 unit selection). AI3 est en tension uniquement.
4. Vérifier que les entrées logiques utilisées fonctionnent correctement :
Voir 10.01 DI status.

5. Définir 99.01 Supply Voltage selon la configuration de l'alimentation :

99.04 Supply Configuration:		99.01 Supply Voltage:
0: 3ph UVW		Tension phase-phase (U_{L1L2} , U_{L1L3} , U_{L2L3}).
1: 3ph UW Eco		
2: 3 x 1ph + N		Tension de phase (U_{L1N}).
3: 1ph + N		
Multi-prise	-	Voir le manuel séparé.
Transformateur Scott	-	

6. Brancher le secteur et vérifier les éléments suivants :

En cas de réseau triphasé, vérifier les tensions phase-phase via 01.07 Voltage U1 - V1 actual, 01.08 Voltage V1 - W1 actual, 01.09 Voltage W1 - U1 actual.

En cas de réseau monophasé, vérifier les tensions entre la phase et le neutre via 01.01 Voltage U1 - N actual, 01.02 Voltage V1 - N actual, 01.03 Voltage W1 - N actual.

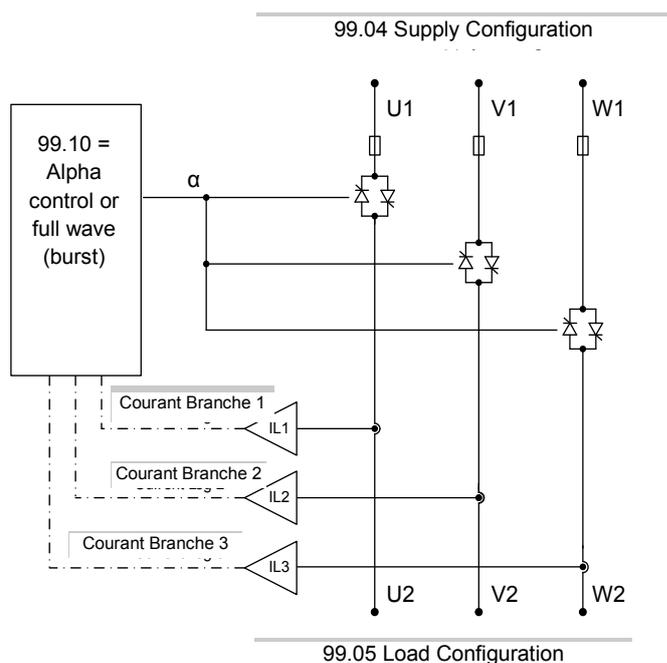
Étape 3 : Définition des paramètres de base et des modes de régulation

Rechercher la configuration souhaitée dans les tableaux suivants et démarrer le régulateur de puissance en conséquence.

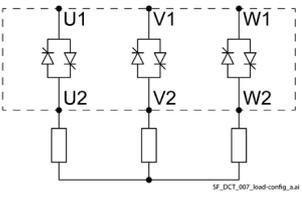
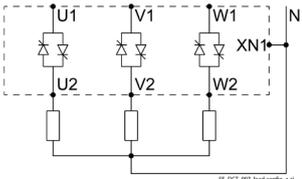
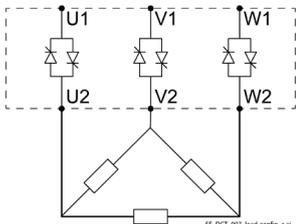
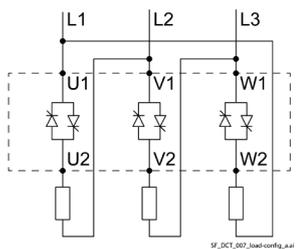
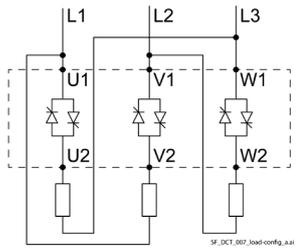
Étape 4 / 5 : Réglages de base pour l'alimentation réseau triphasée et les charges directement couplées

Il n'y a pas de transformateur entre la sortie de l'unité et la charge.

Étape 6 : Charges à contrôle commun, les branches 2 et 3 suivent la branche 1



Paramètre	Description/réglage des paramètres	
99.01 Supply Voltage	Tension nominale d'alimentation.	
99.02 Load current	Courant nominal de charge.	
99.03 Load Voltage	Tension nominale de charge.	
99.04 Supply Configuration	Décrit la configuration à l'entrée (U1, V1, W1) de l'unité. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .	
0: 3ph UWV		P. ex. pour les unités avec 3 branches (W03).
1: 3ph UW eco		P. ex. pour les unités avec 2 branches (W02).

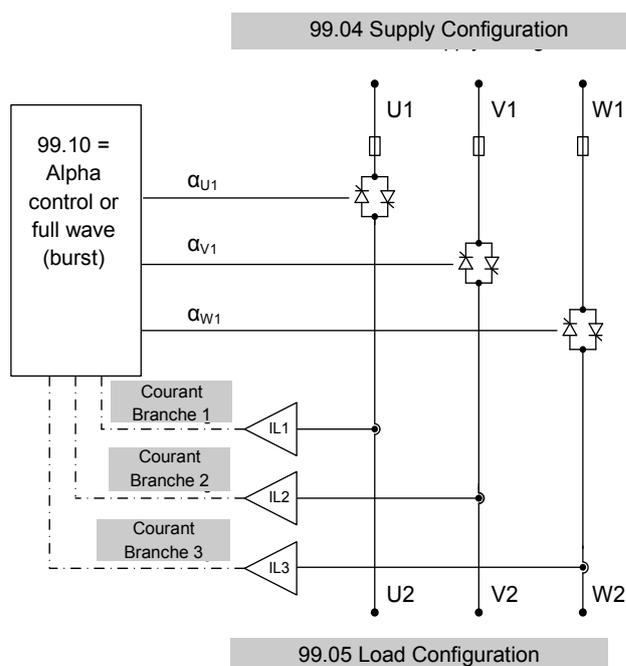
99.05 Load Configuration	Décrit la configuration à la sortie de l'unité. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .											
0: 3ph star (3S)		La charge est connectée en configuration étoile. Définir 99.03 Load Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. U2 ... V2).										
1: 3ph star + N (4S)		La charge est connectée en configuration étoile avec le neutre connecté au point étoile. Définir 99.03 Load Voltage sur la tension de phase connectée (p. ex. U2 ... N).										
2: 3ph delta (3D)		La charge est connectée en configuration triangle.										
3: 3ph open delta UV (6D)		La charge est connectée en configuration triangle ouvert (connexion de phase dans le sens horaire U V W).										
4: 3ph open delta UW (6D)		La charge est connectée en configuration triangle ouvert (connexion de phase dans le sens anti-horaire U W V).										
99.10 Leg 1 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 1. L'entrée par défaut pour la référence est AI1, voir Annexe Branche 1. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 . <table border="1" data-bbox="464 1756 1394 2040"> <tr> <td data-bbox="464 1756 539 1850">2</td> <td data-bbox="544 1756 1394 1850">Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.</td> </tr> <tr> <td data-bbox="464 1856 539 1951">3</td> <td data-bbox="544 1856 1394 1951">Full wave variable; pleine onde avec contrôle de cycle variable. La puissance de charge dépend de 23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst et 22.11 Leg 1 Actual Ref.</td> </tr> <tr> <td data-bbox="464 1957 539 1984">5</td> <td data-bbox="544 1957 1394 1984">U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td data-bbox="464 1991 539 2018">6</td> <td data-bbox="544 1991 1394 2018">U² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td data-bbox="464 2024 539 2040">7</td> <td data-bbox="544 2024 1394 2040">I α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> </table>		2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.	3	Full wave variable; pleine onde avec contrôle de cycle variable. La puissance de charge dépend de 23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst et 22.11 Leg 1 Actual Ref.	5	U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.	6	U ² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.	7	I α control; contrôle de l'angle de phase.
2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.											
3	Full wave variable; pleine onde avec contrôle de cycle variable. La puissance de charge dépend de 23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst et 22.11 Leg 1 Actual Ref.											
5	U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.											
6	U ² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.											
7	I α control; contrôle de l'angle de phase.											

	8	$I^2 \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase.
	9	U α control; contrôle de l'angle de phase.
	10	U ² α control; contrôle de l'angle de phase.
	11	P α control; contrôle de l'angle de phase.
	12	Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.
99.25 Leg 2 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 2.	
	13	Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1.
99.40 Leg 3 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 3.	
	13	Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1.

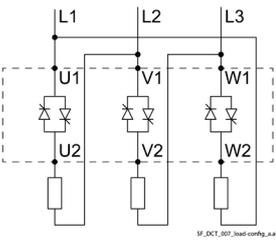
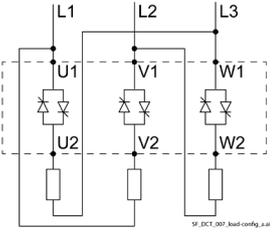
Étape 4 / 5 : Réglages de base pour l'alimentation réseau triphasée et les charges directement connectées

Il n'y a pas de transformateur entre la sortie de l'unité et la charge.

Étape 7 : Charges à contrôle individuel, les branches 1, 2 et 3 sont indépendantes



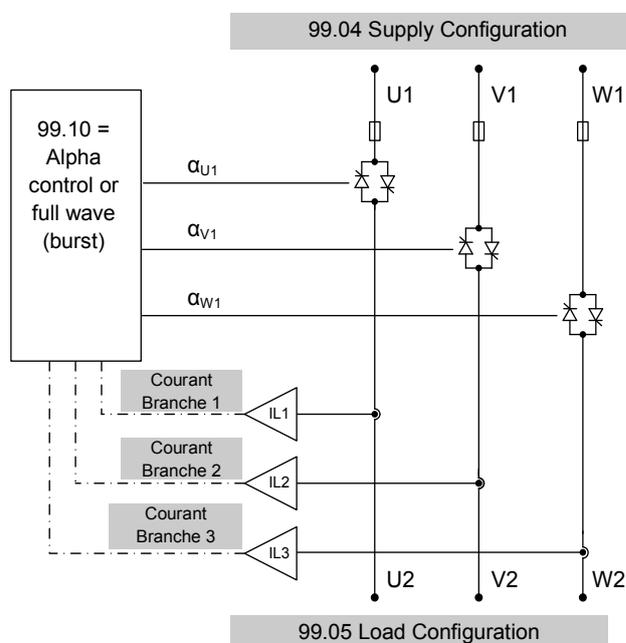
Paramètre	Description/réglage des paramètres
99.01 Supply Voltage ... 99.04 Supply Configuration	voir ci-dessus.
99.05 Load Configuration	Décrit la configuration à la sortie de l'unité. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .
1: 3ph star + N (4S)	<p>La charge est connectée en configuration étoile avec le neutre connecté au point étoile.</p>

3: 3ph open delta UV (6D)		La charge est connectée en configuration triangle ouvert (connexion de phase dans le sens horaire U V W).																				
4: 3ph open delta UW (6D)		La charge est connectée en configuration triangle ouvert (connexion de phase dans le sens anti-horaire U W V).																				
99.10 Leg 1 Control Mode	<p>Sélection du mode de contrôle pour la branche 1. L'entrée par défaut pour la référence est AI1, voir Annexe Branche 1. Pour une description détaillée, voir Groupe 99.</p> <table border="1" data-bbox="451 925 1374 1384"> <tr> <td>2</td> <td>Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Full wave variable; pleine onde avec contrôle de cycle variable. La puissance de charge dépend de 23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst et 22.11 Leg 1 Actual Ref.</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>U² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>I α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>I² α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>U α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>10</td> <td>U² α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>11</td> <td>P α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>12</td> <td>Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> </table>		2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.	3	Full wave variable; pleine onde avec contrôle de cycle variable. La puissance de charge dépend de 23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst et 22.11 Leg 1 Actual Ref.	5	U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.	6	U ² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.	7	I α control; contrôle de l'angle de phase.	8	I ² α control; contrôle de l'angle de phase.	9	U α control; contrôle de l'angle de phase.	10	U ² α control; contrôle de l'angle de phase.	11	P α control; contrôle de l'angle de phase.	12	Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.
2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.																					
3	Full wave variable; pleine onde avec contrôle de cycle variable. La puissance de charge dépend de 23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst et 22.11 Leg 1 Actual Ref.																					
5	U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.																					
6	U ² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.																					
7	I α control; contrôle de l'angle de phase.																					
8	I ² α control; contrôle de l'angle de phase.																					
9	U α control; contrôle de l'angle de phase.																					
10	U ² α control; contrôle de l'angle de phase.																					
11	P α control; contrôle de l'angle de phase.																					
12	Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.																					
99.25 Leg 2 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 2. L'entrée par défaut pour la référence est AI2, voir Annexe Branche 2. Voir la sélection de 99.10 Leg 1 Control Mode.																					
99.40 Leg 3 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 3. L'entrée par défaut pour la référence est AI3, voir Annexe Branche 3. Voir la sélection de 99.10 Leg 1 Control Mode.																					

Étape 8 / 9 : Réglages de base pour l'alimentation réseau monophasée et les charges directement connectées

Il n'y a pas de transformateur entre la sortie de l'unité et la charge.

Étape 10 : Charges à contrôle individuel, les branches 1, 2 et 3 sont indépendantes



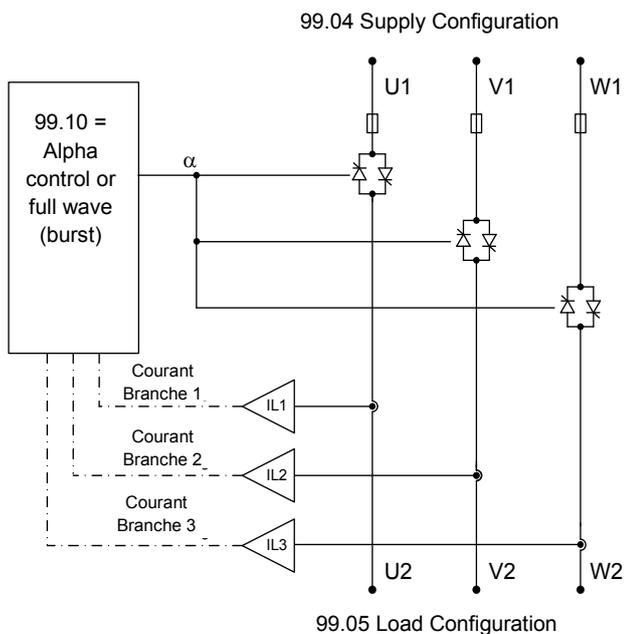
Paramètre	Description/réglage des paramètres
99.01 Supply Voltage	Tension nominale d'alimentation.
99.02 Load current	Courant nominal de charge.
99.03 Load Voltage	Tension nominale de charge.
99.04 Supply Configuration	Décrit la configuration à l'entrée (U1, V1, W1) de l'unité. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .
2: 3 x 1ph + N	<p>Pour les unités avec 3 branches (W03) ou 2 branches (W02) connectées au secteur monophasé.</p>
99.05 Load Configuration	Décrit la configuration à la sortie de l'unité. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .
9: 3 x 1ph loads	<p>Les charges sont connectées comme des charges monophasées au neutre.</p>
99.10 Leg 1 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 1. L'entrée par défaut pour la référence est AI1, voir Annexe Branche 1. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .

	2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.
	3	Full wave variable; pleine onde avec contrôle de cycle variable. La puissance de charge dépend de 23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst et 22.11 Leg 1 Actual Ref.
	4	Half wave; contrôle demi-onde. La puissance de charge dépend de la relation t_{on} / t_{off} et est contrôlée par 22.11 Leg 1 Actual Ref :
	5	$U \alpha$ open loop control; contrôle de l'angle de phase.
	6	$U^2 \alpha$ open loop control; contrôle de l'angle de phase.
	7	$I \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase.
	8	$I^2 \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase.
	9	$U \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase.
	10	$U^2 \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase.
	11	$P \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase.
	12	Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.
99.25 Leg 2 Control Mode		Sélection du mode de contrôle pour la branche 2. L'entrée par défaut pour la référence est AI2, voir Annexe Branche 2. Voir la sélection de 99.10 Leg 1 Control Mode.
99.40 Leg 3 Control Mode		Sélection du mode de contrôle pour la branche 3. L'entrée par défaut pour la référence est AI3, voir Annexe Branche 3. Voir la sélection de 99.10 Leg 1 Control Mode.

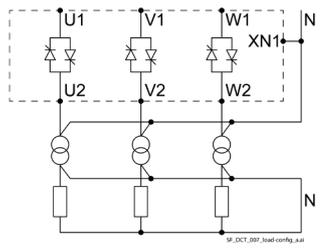
Étape 4 / 11 : Réglages de base pour l'alimentation réseau triphasée et les charges connectées via un transformateur

Il y a un transformateur entre la sortie de l'unité et la charge.

Étape 12 : Charges à contrôle commun, branche 2 et branche 3 après la branche 1 via un transformateur



Paramètre	Description/réglage des paramètres	
99.01 Supply Voltage	Tension nominale d'alimentation.	
99.02 Load current	Courant nominal de charge.	
99.03 Load Voltage	Tension de charge nominale côté primaire du transformateur, en fonction de la tension à contrôler.	
99.04 Supply Configuration	Décrit la configuration à l'entrée (U1, V1, W1) de l'unité. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .	
0: 3ph UWW		P. ex. pour les unités avec 3 branches (W03).
1: 3ph UW eco		P. ex. pour les unités avec 2 branches (W02).
99.05 Load Configuration	Décrit la configuration à la sortie de l'unité. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .	
5: 3ph transformer (3D/3S)		La charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ou en étoile.
6: 3ph transformer UV (6D)		La charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ouvert (connexion de phase dans le sens horaire U V W).
7: 3ph transformer UW (6D)		La charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ouvert (connexion de phase dans le sens anti-horaire U W V).

10: 3 x 1ph transformer loads		Les charges sont connectées comme des charges monophasées via des transformateurs monophasés.																		
99.10 Leg 1 Control Mode	<p>Sélection du mode de contrôle pour la branche 1. L'entrée par défaut pour la référence est AI1, voir Annexe Branche 1. Pour une description détaillée, voir Groupe 99.</p> <table border="1" data-bbox="466 645 1382 1014"> <tr> <td>2</td> <td>Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>U² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>I α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>I² α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>U α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>10</td> <td>U² α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>11</td> <td>P α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>12</td> <td>Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> </table>		2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.	5	U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.	6	U ² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.	7	I α control; contrôle de l'angle de phase.	8	I ² α control; contrôle de l'angle de phase.	9	U α control; contrôle de l'angle de phase.	10	U ² α control; contrôle de l'angle de phase.	11	P α control; contrôle de l'angle de phase.	12	Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.
2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.																			
5	U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.																			
6	U ² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.																			
7	I α control; contrôle de l'angle de phase.																			
8	I ² α control; contrôle de l'angle de phase.																			
9	U α control; contrôle de l'angle de phase.																			
10	U ² α control; contrôle de l'angle de phase.																			
11	P α control; contrôle de l'angle de phase.																			
12	Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.																			
99.25 Leg 2 Control Mode	<p>Sélection du mode de contrôle pour la branche 2.</p> <table border="1" data-bbox="466 1104 1382 1137"> <tr> <td>13</td> <td>Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1.</td> </tr> </table>		13	Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1.																
13	Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1.																			
99.40 Leg 3 Control Mode	<p>Sélection du mode de contrôle pour la branche 3.</p> <table border="1" data-bbox="466 1227 1382 1261"> <tr> <td>13</td> <td>Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1.</td> </tr> </table>		13	Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1.																
13	Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1.																			

Réglages supplémentaires pour 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle (= 2) via un transformateur

Paramètre	Description/réglage des paramètres								
99.12 Leg 1 Start Mode	Définit le mode de démarrage de la branche 1. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .								
	<table border="1" data-bbox="472 1514 1382 1951"> <tr> <td>1</td> <td>First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle.</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.</td> </tr> </table>	1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle.	2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.	3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.	4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.
1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle.								
2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.								
3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.								
4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.								
99.13 Leg 1 First Angle	Angle de démarrage pour la branche 1, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la								

	tension et le courant d'un transformateur. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.
99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°.
99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp	Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°.

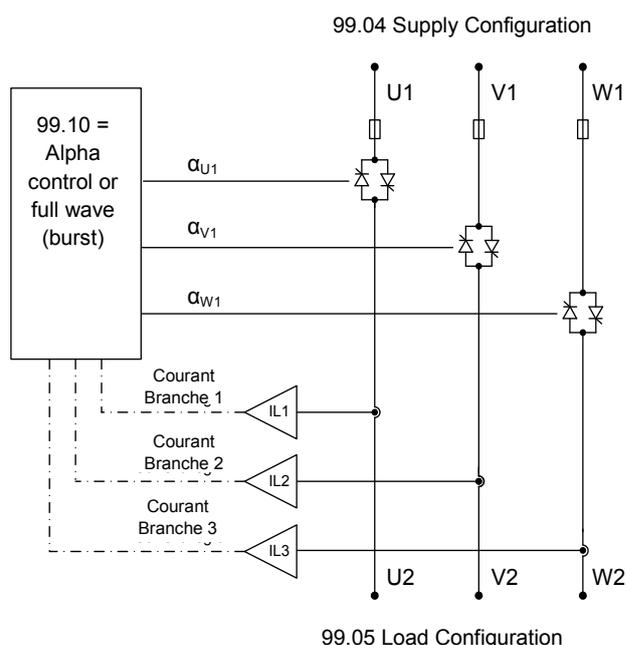
Réglages supplémentaires pour 99.10 Leg 1 Control Mode = Alpha controls (= 5 ... 12) via un transformateur

Paramètre	Description/réglage des paramètres
99.16 Leg 1 Phase Angle Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence passe de 0 à 100 %.
99.17 Leg 1 Phase Angle Soft Down Ramp	Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence passe de 100 à 0 %.

Étape 4 / 11 : Réglages de base pour l'alimentation réseau triphasée et les charges connectées via un transformateur

Il y a un transformateur entre la sortie de l'unité et la charge.

Étape 13 : Charges à contrôle individuel, les branches 1, 2 et 3 sont indépendantes via un transformateur



Paramètre	Description/réglage des paramètres
99.01 Supply Voltage ... 99.05 Load Configuration	voir ci-dessus.
99.10 Leg 1 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 1. L'entrée par défaut pour la référence est AI1, voir Annexe Branche 1. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .
2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.
5	U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.
6	U ² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.
7	I α control; contrôle de l'angle de phase.

	8	I ² α control; contrôle de l'angle de phase.
	9	U α control; contrôle de l'angle de phase.
	10	U ² α control; contrôle de l'angle de phase.
	11	P α control; contrôle de l'angle de phase.
	12	Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.
99.25 Leg 2 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 2. L'entrée par défaut pour la référence est AI2, voir Annexe Branche 2. Voir la sélection de 99.10 Leg 1 Control Mode.	
99.40 Leg 3 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 3. L'entrée par défaut pour la référence est AI3, voir Annexe Branche 3. Voir la sélection de 99.10 Leg 1 Control Mode.	

Réglages supplémentaires pour 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle (= 2) via un transformateur

Paramètre	Description/réglage des paramètres								
Branche 1									
99.12 Leg 1 Start Mode	Définit le mode de démarrage de la branche 1. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .								
	<table border="1"> <tr> <td>1</td> <td>First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle.</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.</td> </tr> </table>	1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle.	2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.	3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.	4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.
1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle.								
2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.								
3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.								
4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.								
99.13 Leg 1 First Angle	Angle de démarrage pour la branche 1, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la tension et le courant d'un transformateur. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.								
99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°.								
99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp	Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°.								
Branche 2									
99.27 Leg 2 Start Mode	Définit le mode de démarrage de la branche 2. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .								
	<table border="1"> <tr> <td>1</td> <td>First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.28 Leg 2 First Angle.</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.30 Leg 2 Burst Soft Down Ramp.</td> </tr> </table>	1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.28 Leg 2 First Angle.	2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.	3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.30 Leg 2 Burst Soft Down Ramp.		
1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.28 Leg 2 First Angle.								
2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.								
3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.30 Leg 2 Burst Soft Down Ramp.								

	4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.
99.28 Leg 2 First Angle	Angle de démarrage pour la branche 2, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la tension et le courant d'un transformateur. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.	
99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°.	
99.30 Leg 2 Burst Soft Down Ramp	Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°.	
Branche 3		
99.42 Leg 3 Start Mode	Définit le mode de démarrage de la branche 3. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .	
	1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.43 Leg 3 First Angle.
	2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.44 Leg 3 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.
	3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.44 Leg 3 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.45 Leg 3 Burst Soft Down Ramp.
	4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.
99.43 Leg 3 First Angle	Angle de démarrage pour la branche 3, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la tension et le courant d'un transformateur. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.	
99.44 Leg 3 Burst Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°.	
99.45 Leg 3 Burst Soft Down Ramp	Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°.	

Réglages supplémentaires pour 99.10 Leg 1 Control Mode = Alpha controls (= 5 ... 12) via un transformateur

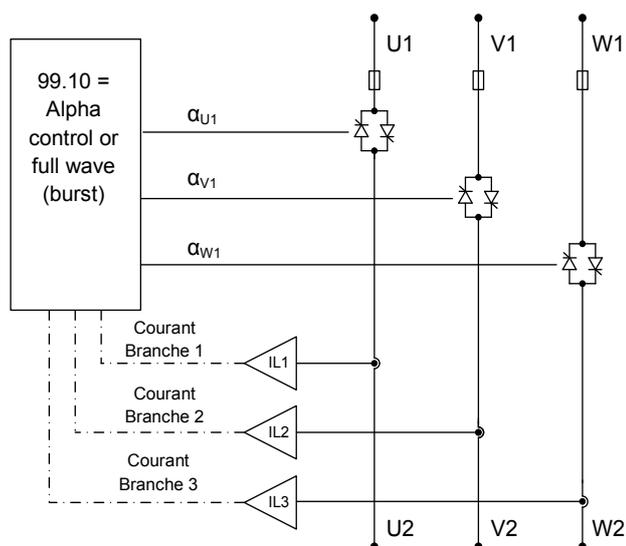
Paramètre	Description/réglage des paramètres
Branche 1	
99.16 Leg 1 Phase Angle Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence passe de 0 à 100 %.
99.17 Leg 1 Phase Angle Soft Down Ramp	Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence passe de 100 à 0 %.
Branche 2	
99.31 Leg 2 Phase Angle Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence passe de 0 à 100 %.
99.32 Leg 2 Phase Angle Soft Down Ramp	Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence passe de 100 à 0 %.
Branche 3	
99.46 Leg 3 Phase Angle Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence passe de 0 à 100 %.
99.47 Leg 3 Phase Angle Soft Down Ramp	Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence passe de 100 à 0 %.

Étape 8 / 14 : Réglages de base pour l'alimentation réseau monophasée et les charges connectées via un transformateur

Il y a un transformateur entre la sortie de l'unité et la charge.

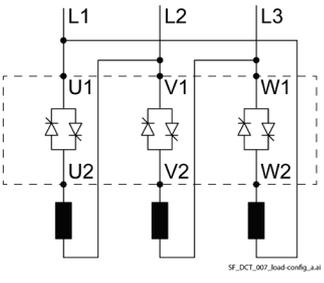
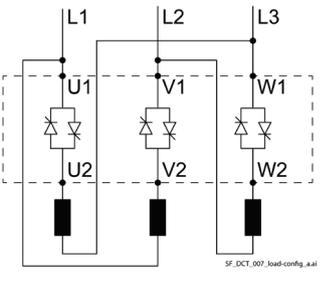
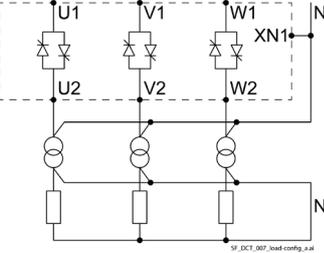
Étape 15 : Charges à contrôle individuel, les branches 1, 2 et 3 sont indépendantes via un transformateur

99.04 Supply Configuration



99.05 Load Configuration

Paramètre	Description/réglage de paramètres
99.01 Supply Voltage	Tension nominale d'alimentation.
99.02 Load current	Courant nominal de charge.
99.03 Load Voltage	Tension nominale de charge.
99.04 Supply Configuration	Décrit la configuration à l'entrée (U1, V1, W1) de l'unité. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .
2: 3 x 1ph + N	<p>Pour les unités avec 3 branches (W03) ou 2 branches (W02) connectées au secteur monophasé.</p>
99.05 Load Configuration	Décrit la configuration à la sortie de l'unité. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .

6: 3ph transformer UV (6D)		La charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ouvert (connexion de phase dans le sens horaire U V W).																		
7: 3ph transformer UW (6D)		La charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ouvert (connexion de phase dans le sens anti-horaire U W V).																		
10: 3 x 1ph transformer loads		Les charges sont connectées comme des charges monophasées via des transformateurs monophasés.																		
99.10 Leg 1 Control Mode	<p>Sélection du mode de contrôle pour la branche 1. L'entrée par défaut pour la référence est AI1, voir Annexe Branche 1. Pour une description détaillée, voir Groupe 99.</p> <table border="1" data-bbox="571 1294 1474 1659"> <tbody> <tr> <td>2</td> <td>Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>U² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>I α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>I² α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>U α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>10</td> <td>U² α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>11</td> <td>P α control; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> <tr> <td>12</td> <td>Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.</td> </tr> </tbody> </table>		2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.	5	U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.	6	U ² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.	7	I α control; contrôle de l'angle de phase.	8	I ² α control; contrôle de l'angle de phase.	9	U α control; contrôle de l'angle de phase.	10	U ² α control; contrôle de l'angle de phase.	11	P α control; contrôle de l'angle de phase.	12	Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.
2	Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time.																			
5	U α open loop control; contrôle de l'angle de phase.																			
6	U ² α open loop control; contrôle de l'angle de phase.																			
7	I α control; contrôle de l'angle de phase.																			
8	I ² α control; contrôle de l'angle de phase.																			
9	U α control; contrôle de l'angle de phase.																			
10	U ² α control; contrôle de l'angle de phase.																			
11	P α control; contrôle de l'angle de phase.																			
12	Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase.																			
99.25 Leg 2 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 2. L'entrée par défaut pour la référence est AI2, voir Annexe Branche 2. Voir la sélection de 99.10 Leg 1 Control Mode.																			
99.40 Leg 3 Control Mode	Sélection du mode de contrôle pour la branche 3. L'entrée par défaut pour la référence est AI3, voir Annexe Branche 3. Voir la sélection de 99.10 Leg 1 Control Mode.																			

Réglages supplémentaires pour 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle (= 2) via un transformateur

Paramètre	Description/réglage des paramètres								
Branche 1									
99.12 Leg 1 Start Mode	Définit le mode de démarrage de la branche 1. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .								
	<table border="1"> <tr> <td>1</td> <td>First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle.</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.</td> </tr> </table>	1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle.	2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.	3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.	4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.
1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle.								
2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.								
3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.								
4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.								
99.13 Leg 1 First Angle	Angle de démarrage pour la branche 1, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la tension et le courant d'un transformateur. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.								
99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°.								
99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp	Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°.								
Branche 2									
99.27 Leg 2 Start Mode	Définit le mode de démarrage de la branche 2. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .								
	<table border="1"> <tr> <td>1</td> <td>First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.28 Leg 2 First Angle.</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.30 Leg 2 Burst Soft Down Ramp.</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.</td> </tr> </table>	1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.28 Leg 2 First Angle.	2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.	3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.30 Leg 2 Burst Soft Down Ramp.	4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.
1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.28 Leg 2 First Angle.								
2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.								
3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.30 Leg 2 Burst Soft Down Ramp.								
4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.								
99.28 Leg 2 First Angle	Angle de démarrage pour la branche 2, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la tension et le courant d'un transformateur. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.								
99.29 Leg 2 Burst Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°.								
99.30 Leg 2 Burst Soft Down Ramp	Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°.								
Branche 3									
99.42 Leg 3 Start Mode	Définit le mode de démarrage de la branche 3. Pour une description détaillée, voir Groupe 99 .								

	1	First angle; pour les charges de transformateur. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.43 Leg 3 First Angle.
	2	Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.44 Leg 3 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.
	3	Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.44 Leg 3 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.45 Leg 3 Burst Soft Down Ramp.
	4	Soft start / first angle; voir 1 : First angle et 2 : Soft start.
99.43 Leg 3 First Angle	Angle de démarrage pour la branche 3, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la tension et le courant d'un transformateur. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.	
99.44 Leg 3 Burst Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°.	
99.45 Leg 3 Burst Soft Down Ramp	Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°.	

Réglages supplémentaires pour 99.10 Leg 1 Control Mode = Alpha controls (= 5 ... 12) via un transformateur

Paramètre	Description/réglage des paramètres
Branche 1	
99.16 Leg 1 Phase Angle Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence passe de 0 à 100 %.
99.17 Leg 1 Phase Angle Soft Down Ramp	Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence passe de 100 à 0 %.
Branche 2	
99.31 Leg 2 Phase Angle Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence passe de 0 à 100 %.
99.32 Leg 2 Phase Angle Soft Down Ramp	Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence passe de 100 à 0 %.
Branche 3	
99.46 Leg 3 Phase Angle Soft Start Ramp	Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence passe de 0 à 100 %.
99.47 Leg 3 Phase Angle Soft Down Ramp	Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence passe de 100 à 0 %.

Étape 16 : Configuration de la logique de commande

En réglage usine (par défaut), la logique de commande est définie de la façon suivante (contrôle via le matériel, XDI) :

	Branche 1	Branche 2	Branche 3
Commande d'activation	19.01 = DI1	19.03 = DI1	19.05 = DI1
Commande de marche	19.02 = DI2	19.04 = DI2	19.06 = DI2
Réinitialisation	19.15 = DI3		
Contrôle commun ①	19.30 = Séparé		

① Sélectionne si chaque branche fonctionne indépendamment ou si toutes les branches réagissent aux commandes d'activation et de marche de la branche 1.

L'état des entrées logiques peut être vu dans 10.01 DI status.
Pour différents réglages, utiliser les paramètres du groupe 19.

Étape 17 : Configuration de la chaîne de référence

En réglage usine (par défaut), les entrées analogiques AI1 ... AI3 sont connectées à la chaîne de référence :

	Branche 1	Branche 2 ②	Branche 3 ②
Réf.	22.15 = AI1 scaled (12.12)	24.15 = AI1 scaled (12.12)	26.15 = AI1 scaled (12.12)

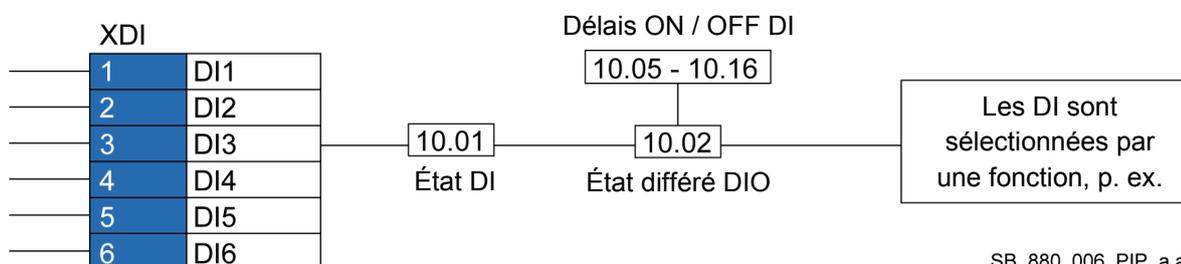
② Non valide en cas de contrôle commun (99.25 Leg 2 Control Mode = 99.40 Leg 3 Control Mode = Follow Leg 1).

La valeur des entrées analogiques peut être vues dans :

AI1	12.11 AI1 actual value	12.12 AI1 scaled value
AI2	12.21 AI2 actual value	12.22 AI2 scaled value
AI3	12.31 AI3 actual value	12.32 AI3 scaled value

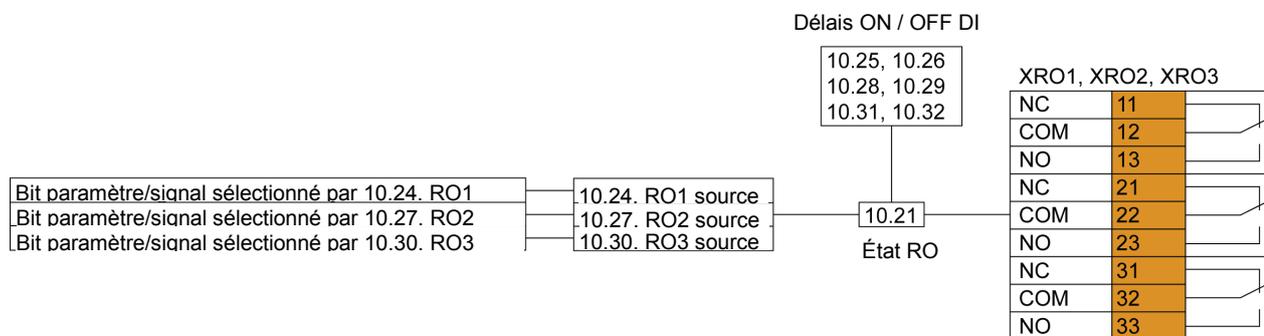
Pour différents réglages, utiliser les paramètres des groupes 22, 24 et 26.

Connexion des entrées logiques (XDI)



SB_880_006_PIP_a.ai

Connexion des sorties relais (XRO1 ... XRO3)



SB_880_006_PIP_a.ai

Other [bit]; sélection de la source du bit dans la liste de paramètres/signaux

La valeur provient d'un bit spécifique d'un autre paramètre/signal. « Other » affiche une liste de paramètres/signaux dans laquelle l'utilisateur peut choisir le paramètre/signal source et le bit.

Exemple :

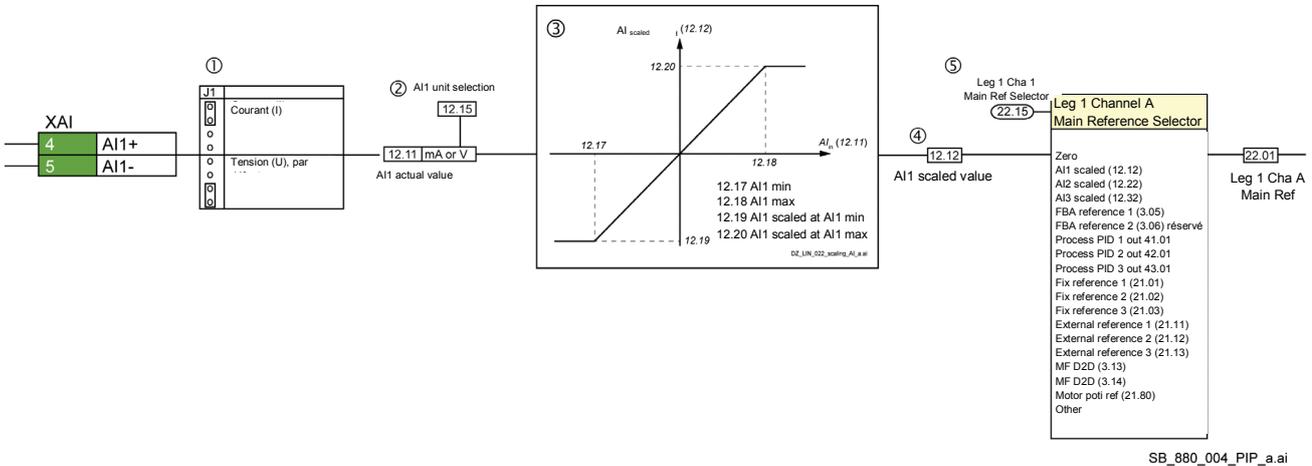
Connecter l'unité 'no fault' à RO2 avec :

- no fault = 06.13 Global Status Word bit 1 Any Fault- et
- RO2 = 10.27 RO2 source.

	Micro-console	Drive Composer
1. La source pour RO2 est connectée via 10.27 RO2 source. 2. Dans 10.27 RO2 source, choisir Other :	<p>Remote DCT880 A... 46.27 % 10.27 RO2 source [0] Not energized [1] Energized Other ▶ Cancel 11:15 Edit</p>	<p>27 RO2 source Not energized 28 RO2 ON delay Other 29 RO2 OFF delay Not energized Energized</p>
3. Choisir le groupe 6 Control and status words :	<p>Remote DCT880 A... 46.27 % 10.27 RO2 source 03 Input references ▶ 04 Warnings and faults ▶ 05 Diagnostics ▶ 06 Control and status words ▶ [06.00.00] Back 11:19 Select</p>	<p>Set pointer parameter Old value : Not energized New value : Not energized <input type="checkbox"/> Edit manually <input type="checkbox"/> Invert Value Other ▶ 1 Actual Values ▶ 3 Input references ▶ 4 Warnings and faults ▶ 5 Diagnostics ▶ 6 Control and status words</p>
4. Choisir 06.13 Global Status Word :	<p>Remote DCT880 A... 46.27 % 10.27 RO2 source 06.07 Auxiliary Control Word 1 ▶ 06.08 Used Main Control Word ▶ 06.09 Follower Control Word ▶ 06.13 Global Status Word ▶ [06.13.00] Back 11:19 Select</p>	<p>Set pointer parameter Old value : Not energized New value : P.6.13.0 <input type="checkbox"/> Edit manually <input type="checkbox"/> Invert Value Other 13 Global Status Word Bit: []</p>
5. Choisir 06.13 Global Status Word bit 1 Any Fault :	<p>Remote DCT880 A... 46.27 % 10.27 RO2 source 0 0 Any Warning 1 0 Any Fault Invert ▶ 2 0 Enabled 3 0 Operating [06.13.01] Back 11:20 Save</p>	<p>Set pointer parameter Old value : Not energized New value : P.6.13.0 <input type="checkbox"/> Edit manually <input type="checkbox"/> Invert Value Other 13 Global Status Word Bit: [] 14 Leg 1 Status Word 0 = Any Warning 1 = Any Fault</p>
6. Choisir Invert pour obtenir 'no fault' :	<p>Remote DCT880 A... 46.27 % 10.27 RO2 source 0 1 Any Warning (-1) 1 1 Any Fault (-1) Invert ▶ 2 1 Enabled (-1) 3 1 Operating (-1) [06.13.01-] Back 11:20 Save</p>	<p>Set pointer parameter Old value : Not energized New value : P.6.13.0 - <input type="checkbox"/> Edit manually <input checked="" type="checkbox"/> Invert Value</p>
7. Résultat, voir 10.27 RO2 source = 06.13.01 Any Fault (-1) or P.6.13.0- :	<p>Remote DCT880 A... 46.27 % 10 Standard DI, RO 10.24 RO1 source 06.13.01 Any F...(-1) 10.25 RO1 ON delay 0.0 s 10.26 RO1 OFF delay 0.0 s 10.27 RO2 source 06.13.01 Any Fault (-1) Back 11:51 Edit</p>	<p>27 RO2 source P.6.13.0- NoUnit 28 RO2 ON delay 0.0 s 29 RO2 OFF delay 0.0 s</p>

Connexion d'entrées analogiques (XAI)

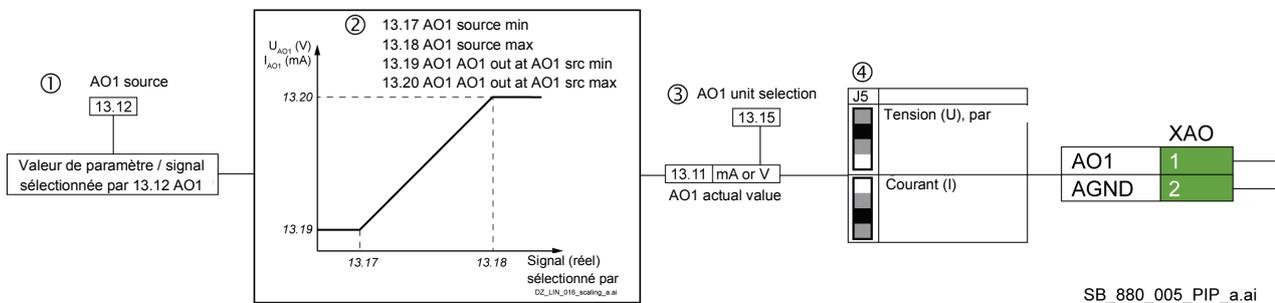
AI1 connectée à la chaîne de référence de la branche 1 :



- ① Régler le cavalier J1 sur la tension ou le courant en fonction de la configuration d'entrée souhaitée.
- ② Définir 12.15 AI1 unit selection selon la configuration d'entrée. 12.11 AI1 actual value affiche la valeur de AI1 en mA ou V.
- ③ Mettre à l'échelle l'entrée analogique à partir de la tension ou du courant selon la valeur interne souhaitée.
- ④ 12.12 AI1 scaled value affiche la valeur de AI1 après mise à l'échelle.
- ⑤ 22.15 Leg 1 Cha A Main Ref Selector sélectionne la source pour la référence.

Connexion de sorties analogiques (XAO)

AO1 connectée à une valeur de paramètre/signal :



- ① 13.12 AO1 source sélectionne la valeur de paramètre/signal souhaitée (privilégiée : valeurs relatives en %).
- ② Mettre à l'échelle la sortie analogique à partir de la valeur interne pour la tension ou le courant.
- ② Définir 13.15 AO1 unit selection selon la configuration de sortie. 13.11 AO1 actual value affiche la valeur de AO1 en mA ou V.
- ① Régler le cavalier J5 sur la tension ou le courant en fonction de la configuration de sortie souhaitée.

Other; sélection de la source du mot dans la liste de paramètres/signaux

La valeur provient d'un autre paramètre/signal. « Other » affiche une liste de paramètres/signaux dans laquelle l'utilisateur peut choisir le paramètre/signal source.

Exemple :

Connecter le courant réel triphasé de l'unité à AO1 avec :

- Courant réel triphasé = 01.36 3ph Current RMS actual et
- AO1 = 13.12 AO1 source.

<p>1. La source pour AO1 est connectée via 13.12 AO1 source. 2. Dans 13.12 AO1 source, choisir Other :</p>	<p>Micro-console</p> <p>Remote 46.27 %</p> <p>13.12 AO1 source</p> <p>[0] Zero [20] Force PT100 excitation [21] Force KTY84 excitation Other </p> <p>Cancel 12:57 Edit</p>	<p>Drive Composer</p> <p>12 AO1 source Zero NoUnit 15 AO1 unit selection Other 16 AO1 filter time Zero ... Force PT100 excitation ... Force KTY84 excitation</p>
<p>3. Choisir le groupe 1 Actual values :</p>	<p>Remote 46.27 %</p> <p>13.12 AO1 source</p> <p>01 Actual Values 03 Input references 04 Warnings and faults 05 Diagnostics [01.00]</p> <p>Back 12:57 Select</p>	<p>Set pointer parameter</p> <p>Old value : Zero</p> <p>New value : Zero</p> <p><input type="checkbox"/> Edit manually <input type="checkbox"/> Invert Value</p> <p>Other </p> <p>1 Actual Values</p>
<p>4. Choisir 01.36 3ph Current RMS actual :</p>	<p>Remote 46.27 %</p> <p>13.12 AO1 source</p> <p>01.33 Leg 1 Current RMS relativ... 01.34 Leg 2 Current RMS relativ... 01.35 Leg 3 Current RMS relativ... 01.36 3ph Current RMS actual [01.36]</p> <p>Back 12:57 Save</p>	<p>Set pointer parameter</p> <p>Old value : Zero</p> <p>New value : P.1.36</p> <p><input type="checkbox"/> Edit manually <input type="checkbox"/> Invert Value</p> <p>Other </p> <p>36 3ph Current RMS actual</p>
<p>5. Résultat, voir 13.12 AO1 source = 01.36 3ph Current RMS actual or P.1.36 :</p>	<p>Remote 46.27 %</p> <p>13 Standard AO</p> <p>13.11 AO1 actual value 0.009 V 13.12 AO1 source 3ph Current RMS actual 13.15 AO1 unit selection V 13.16 AO1 filter time 0.100 s</p> <p>Back 12:58 Edit</p>	<p>12 AO1 source P.1.36 NoUnit 15 AO1 unit selection NoUnit</p>

Étape 18 : Exécution du contrôle de fonctionnement

Effectuer le contrôle de fonctionnement.

1. Vérifier l'absence de défauts ou d'alarmes. Voir 06.13 Global Status Word.
2. Noter les réglages suivants :
 - 99.10 Leg 1 Control Mode.
 - 99.25 Leg 2 Control Mode.
 - 99.40 Leg 3 Control Mode.
3. Pour les charges à contrôle commun (les branches 2 et 3 suivent la branche 1), définir :
 - 99.10 Leg 1 Control Mode = U α open loop control (= 5); contrôle de l'angle de phase.
 - 99.25 Leg 2 Control Mode = Follow Leg 1 (= 13); utilise le même mode de contrôle que la branche 1.
 - 99.40 Leg 3 Control Mode = Follow Leg 1 (= 13); utilise le même mode de contrôle que la branche 1.
 Pour les charges à contrôle individuel (les branches 1, 2 et 3 sont indépendantes), définir :
 - 99.10 Leg 1 Control Mode = U α open loop control (= 5); contrôle de l'angle de phase.
 - 99.25 Leg 2 Control Mode = U α open loop control (= 5); contrôle de l'angle de phase.
 - 99.40 Leg 3 Control Mode = U α open loop control (= 5); contrôle de l'angle de phase.
4. Vérifier que toutes les références sont réglées sur zéro :
 - 23.01 Leg 1 Main Ref (22.11).
 - 25.01 Leg 2 Main Ref (24.11), uniquement pour les charges contrôlées.
 - 27.01 Leg 3 Main Ref (26.11), uniquement pour les charges contrôlées.
5. Fournir la commande d'activation puis la commande de marche. Voir 06.08 Used Main Control Word.
Remarque : pour les charges individuelles contrôlées, effectuer cette opération séparément pour chaque branche.
6. Augmenter la référence.
Remarque : pour les charges individuelles contrôlées, effectuer cette opération séparément pour chaque branche.
7. Vérifier les courants de charge :
 - 01.30 Leg 1 Current RMS actual.
 - 01.31 Leg 2 Current RMS actual.
 - 01.32 Leg 3 Current RMS actual.**Remarques** :
 Pour les charges communes contrôlées, vérifier que les trois courants sont symétriques.
 Pour les charges individuelles contrôlées, effectuer cette opération séparément pour chaque branche.
8. Redéfinir toutes les références sur zéro.
9. Pour désactiver, retirer la commande de marche, puis la commande d'activation. Voir 06.08 Used Main Control Word.
Remarque : pour les charges individuelles contrôlées, effectuer cette opération pour toutes les branches.
10. Redéfinir 99.10 Leg 1 Control Mode, 99.25 Leg 2 Control Mode et 99.40 Leg 3 Control Mode sur les valeurs d'origine.
11. Tester l'unité en utilisant les modes souhaités dans 99.10 Leg 1 Control Mode, 99.25 Leg 2 Control Mode et 99.40 Leg 3 Control Mode.

Paramètres

Contenu de ce chapitre

Ce chapitre décrit les paramètres et signaux du programme système.

Termes et abréviations

Terme	Définition
Signal	Type de paramètre résultant d'une mesure ou d'un calcul effectué par l'unité, ou contenant des informations d'état. Les plupart des signaux sont en lecture seule, mais certains (particulièrement les signaux de type compteur) peuvent être réinitialisés.
Défaut (déf.)	Valeur par défaut d'un paramètre.
Échelle / Fbeq16	Bus de terrain 16 bits équivalent : mise à l'échelle entre la valeur indiquée sur la micro-console et l'entier utilisé dans la communication si une valeur 16 bits est sélectionnée pour la transmission vers un système externe. Un tiret (-) indique que le paramètre n'est pas accessible au format 16 bits.
Autre	La valeur provient d'un autre paramètre. « Autre » affiche une liste de paramètres dans laquelle l'utilisateur peut spécifier le paramètre source.
Autre [bit]	La valeur provient d'un bit spécifique d'un autre paramètre. « Autre » affiche une liste de paramètres dans laquelle l'utilisateur peut spécifier le paramètre source et le bit.
Paramètre	Instruction d'utilisation réglable par l'utilisateur pour l'unité.
p.u.	Par unité

Résumé des groupes de paramètres

Groupe	Sommaire
1 Valeurs réelles	Signaux de base pour la surveillance de l'unité.
3 Références d'entrée	Valeurs des références reçues de différentes sources.
4 Alarmes et défauts	Informations sur les alarmes et défauts qui viennent de se produire. Pour des explications sur les codes individuels alarmes et de défaut, voir le chapitre Dépannage .
5 Diagnostics	Différents compteurs et mesures de type « exécution » liés à la maintenance de l'unité.
6 Mot de contrôle et d'état	Mots de contrôle, d'état et d'événement de l'unité.
7 Info système	Informations relatives au matériel et au programme système de l'unité.
10 DI, RO standard	Configuration des entrées logiques et des sorties de relais.
11 DIO, FI, FO standard	Configuration des entrées/sorties logiques et des entrées/sorties de fréquence.
12 AI standard	Configuration des entrées analogiques standard.
13 AO standard	Configuration des sorties analogiques standard.
14 Module d'extension E/S 1	Configuration du module d'extension E/S 1.
15 Module d'extension E/S 2	Configuration du module d'extension E/S 2.
16 Module d'extension E/S 3	Configuration du module d'extension E/S 3.
19 Mode Démarrage/Arrêt	Sélection des emplacements des commandes locales et externes et des modes de fonctionnement.
21 Références générales	Inclut les références fixes et externes ainsi que les réglages du motopotentiomètre.
22 Chaîne de référence branche 1	Sélection de la source de référence de la branche 1.
23 Contrôle détaillé Branche 1	La chaîne de contrôle de la branche 1 inclut les rampes, le courant / la tension / le contrôle de puissance, le sélecteur de mode de contrôle et les limiteurs.
24 Chaîne de référence branche 2	Sélection de la source de référence de la branche 2.
25 Contrôle détaillé Branche 2	La chaîne de contrôle de la branche 2 inclut les rampes, le courant / la tension / le contrôle de puissance, le sélecteur de mode de contrôle et les limiteurs.
26 Chaîne de référence branche 3	Sélection de la source de référence de la branche 3.
27 Contrôle détaillé Branche 3	La chaîne de contrôle de la branche 3 inclut les rampes, le courant / la

	tension / le contrôle de puissance, le sélecteur de mode de contrôle et les limiteurs.
28 Défaux unité	Configuration des événements externes, sélection du comportement du régulateur de puissance à thyristors en situation de défaut.
29 Multi-prises	Configuration lors de l'utilisation d'un transformateur avec multi-prises.
30 Limites branche 1	Limites de fonctionnement du régulateur de puissance à thyristors.
31 Limites branche 2	Limites de fonctionnement du régulateur de puissance à thyristors.
32 Limites branche 3	Limites de fonctionnement du régulateur de puissance à thyristors.
33 Temporisateurs et compteurs de maintenance	Configuration des temporisateurs/compteurs de maintenance.
35 Mesure thermique	Configuration de la mesure de température.
36 Surveillance de charge branche 1	Mesure de la résistance de charge, fonction de perte de charge et fonction de surcharge.
37 Surveillance de charge branche 2	Mesure de la résistance de charge, fonction de perte de charge et fonction de surcharge.
38 Surveillance de charge branche 3	Mesure de la résistance de charge, fonction de perte de charge et fonction de surcharge.
41 PID 1	Valeurs de paramètre pour le PID 1.
42 PID 2	Valeurs de paramètre pour le PID 2.
43 PID 3	Valeurs de paramètre pour le PID 3.
45 Efficacité énergétique	Réglages pour les calculateurs d'économies d'énergie.
46 Surveillance	Filtrage du signal et réglages généraux.
47 Stockage des données	Paramètres de stockage des données pouvant être écrits et lus à l'aide d'autres paramètres.
49 Communication du port de la micro-console	Réglages de communication pour le port de la micro-console de l'unité.
50 Adaptateur de bus de terrain (FBA)	Configuration de la communication de bus de terrain.
51 Réglages FBA A	Configuration de l'adaptateur de bus de terrain A.
52 FBA A : Transmission de données	Sélection des données envoyées par l'adaptateur de bus de terrain A au maître (p. ex. API).
53 FBA A : Réception de données	Sélection des données envoyées par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain A.
54 Réglages FBA B	Configuration de l'adaptateur de bus de terrain B.
55 FBA B : Transmission de données	Sélection des données envoyées par l'adaptateur de bus de terrain B au maître (p. ex. API).
56 FBA B : Réception de données	Sélection des données envoyées par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain B.
58 Bus de terrain intégré	Configuration de bus de terrain intégré.
60 Communication DDCS	Configuration de la communication DDCS (fibre optique).
61 D2D et DDCS : Transmission de données	Définit les données envoyées par l'unité à la liaison DDCS / D2D.
62 D2D et DDCS : Réception de données	Définit les données envoyées de la liaison DDCS / D2D à l'unité.
70 Communication DCSTLink	Configuration de la communication DCSTLink.
95 Configuration matérielle	Différents réglages associés au matériel.
96 Système	Choix de la langue ; niveaux d'accès ; sélection de macro ; enregistrement et restauration de paramètres ; redémarrage de l'unité ; ensembles de paramètres utilisateur ; sélection de l'unité.
99 Réglages de base	Réglages de configuration de l'unité.

Liste des paramètres

Groupe 1 Valeurs réelles

Signaux de base pour la surveillance de l'unité.

Index	Nom						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
01.01	Voltage U1 - N actual						
	Tension de phase réelle U1 - N.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.02	Voltage V1 - N actual						
	Tension de phase réelle V1 - N.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.03	Voltage W1 - N actual						
	Tension de phase réelle W1 - N.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.04	Voltage U1 - N relative actual						
	Tension de phase réelle relative U1 - N. En pourcentage de 99.01 Supply Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.05	Voltage V1 - N relative actual						
	Tension de phase réelle relative V1 - N. En pourcentage de 99.01 Supply Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.06	Voltage W1 - N relative actual						
	Tension de phase réelle relative W1 - N. En pourcentage de 99.01 Supply Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.07	Voltage U1 - V1 actual						
	Tension phase-phase réelle U1 - V1.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.08	Voltage V1 - W1 actual						
	Tension phase-phase réelle V1 - W1.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.09	Voltage W1 - U1 actual						
	Tension phase-phase réelle W1 - U1.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.10	Voltage U1 - V1 relative actual						
	Tension phase-phase réelle relative U1 - V1. En pourcentage de 99.01 Supply Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.11	Voltage V1 - W1 relative actual						
	Tension phase-phase réelle relative V1 - W1. En pourcentage de 99.01 Supply Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.12	Voltage W1 - U1 relative actual						
	Tension phase-phase réelle relative W1 - U1. En pourcentage de 99.01 Supply Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.13	Voltage U2 - N actual						
	Tension de phase réelle U2 - N. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.14	Voltage V2 - N actual						
	Tension de phase réelle V2 - N.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.15	Voltage W2 - N actual						
	Tension de phase réelle W2 - N. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.16	Voltage U2 - N relative actual						
	Tension de phase réelle relative U2 - N. En pourcentage de 99.03 Load Voltage. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.17	Voltage V2 - N relative actual						
	Tension de phase réelle relative V2 - N. En pourcentage de 99.03 Load Voltage. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.18	Voltage W2 - N relative actual						
	Tension de phase réelle relative W2 - N. En pourcentage de 99.03 Load Voltage. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.20	Voltage U2 - V2 actual						
	Tension phase-phase réelle U2 - V2. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.21	Voltage V2 - W2 actual						
	Tension phase-phase réelle U2 - W2. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.22	Voltage W2 - U2 actual						
	Tension phase-phase réelle V2 - W2. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,0 ... 3250,0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal
01.23	Voltage U2 - V2 relative actual						
	Tension phase-phase réelle relative U2 - V2. En pourcentage de 99.03 Tension de charge. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.24	Voltage V2 - W2 relative actual						
	Tension phase-phase réelle relative U2 - W2. En pourcentage de 99.03 Tension de charge. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.25	Voltage W2 - U2 relative actual						
	Tension phase-phase réelle relative V2 - W2. En pourcentage de 99.03 Tension de charge. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.26	Mains Voltage Leg 1 relative						
	Tension de secteur relative branche 1 / U1. En pourcentage de 99.01 Supply Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.27	Mains Voltage Leg 2 relative						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Tension de secteur relative branche 2 / V1. En pourcentage de 99.01 Supply Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.28	Mains Voltage Leg 3 relative						
	Tension de secteur relative branche 3 / W1. En pourcentage de 99.01 Supply Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.30	Leg 1 Current RMS actual						
	Courant efficace réel branche 1 / U2.						
	0,0 ... 30000,0	-	A	1 = 1	o	n	Signal
01.31	Leg 2 Current RMS actual						
	Courant efficace réel branche 2 / V2.						
	0,0 ... 30000,0	-	A	1 = 1	o	n	Signal
01.32	Leg 3 Current RMS actual						
	Courant efficace réel branche 3 / W2.						
	0,0 ... 30000,0	-	A	1 = 1	o	n	Signal
01.33	Leg 1 Current RMS relative actual						
	Courant efficace réel branche 1 / U2 relatif. En pourcentage de 99.02 Load Current.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.34	Leg 2 Current RMS relative actual						
	Courant efficace réel branche 2 / V2 relatif. En pourcentage de 99.02 Load Current.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.35	Leg 3 Current RMS relative actual						
	Courant efficace réel branche 3 / W2 relatif. En pourcentage de 99.02 Load Current.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.36	3ph Current RMS actual						
	Courant efficace triphasé réel moyen. Somme de 01.30 Leg 1 Current RMS actual, 01.31 Leg 2 Current RMS actual et 01.32 Leg 3 Current RMS actual divisée par trois : $\frac{01.30 + 01.31 + 01.32}{3}$						
	0,0 ... 30000,0	-	A	1 = 1	o	n	Signal
01.37	3ph Current RMS relative actual						
	Courant efficace triphasé réel relatif moyen. Somme de 01.33 Leg 1 Current RMS relative actual, 01.34 Leg 2 Current RMS relative actual et 01.35 Leg 3 Current RMS relative actual divisée par trois : $\frac{01.33 + 01.34 + 01.35}{3}$						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.40	Leg 1 Alpha actual						
	Angle d'amorçage réel branche 1 / U1.						
	0,0 ... 180,0	-	°	1 = 0,1	o	n	Signal
01.42	Leg 2 Alpha actual						
	Angle d'amorçage réel branche 2 / V1.						
	0,0 ... 180,0	-	°	1 = 0,1	o	n	Signal
01.44	Leg 3 Alpha actual						
	Angle d'amorçage réel branche 3 / W1.						
	0,0 ... 180,0	-	°	1 = 0,1	o	n	Signal
01.50	Leg 1 Power actual						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Puissance réelle branche 1 / U2. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,0 ... 5000,0	-	kW	1 = 1	o	n	Signal
01.51	Leg 2 Power actual						
	Puissance réelle branche 2 / V2. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,0 ... 5000,0	-	kW	1 = 1	o	n	Signal
01.52	Leg 3 Power actual						
	Puissance réelle branche 3 / W2. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,0 ... 5000,0	-	kW	1 = 1	o	n	Signal
01.53	Leg 1 Power relative actual						
	Puissance réelle branche 1 / U2 relative. En pourcentage de 99.09 Load Power. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.54	Leg 2 Power relative actual						
	Puissance réelle branche 2 / V2 relative. En pourcentage de 99.09 Load Power. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.55	Leg 3 Power relative actual						
	Puissance réelle branche 3 / W2 relative. En pourcentage de 99.09 Load Power. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.56	3ph Power actual						
	Puissance triphasée réelle. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration. Somme de 01.50 Leg 1 Power actual, 01.51 Leg 2 Power actual et 01.52 Leg 3 Power actual: 01.50 + 01.51 + 01.52						
	0,0 ... 5000,0	-	kW	1 = 1	o	n	Signal
01.57	3ph Power relative actual						
	Puissance triphasée réelle relative. Puissance complète de toutes les charges connectées en pourcentage de 99.09 Load Power. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.60	Leg 1 Voltage RMS relative actual						
	Tension efficace relative réelle branche 1 / U2. En pourcentage de 99.03 Load Voltage. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.61	Leg 2 Voltage RMS relative actual						
	Tension efficace relative réelle branche 2 / V2. En pourcentage de 99.03 Load Voltage. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.62	Leg 3 Voltage RMS relative actual						
	Tension efficace relative réelle branche 3 / W2. En pourcentage de 99.03 Load Voltage. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.65	Peak Current Thyristor 11 relative						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>Courant de pic relatif du thyristor 11. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\sqrt{2}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 140 % dans 01.65 Peak Current Thyristor 11 relative.</p>						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.66	Peak Current Thyristor 12 relative						
	<p>Courant de pic relatif du thyristor 12. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\sqrt{2}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 140 % dans 01.66 Peak Current Thyristor 12 relative.</p>						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.67	Peak Current Thyristor 13 relative						
	<p>Courant de pic relatif du thyristor 13. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\sqrt{2}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 140 % dans 01.67 Peak Current Thyristor 13 relative.</p>						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.68	Peak Current Thyristor 14 relative						
	<p>Courant de pic relatif du thyristor 14. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\sqrt{2}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 140 % dans 01.68 Peak Current Thyristor 14 relative.</p>						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.68	Peak Current Thyristor 14 relative						
	<p>Courant de pic relatif du thyristor 14. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\sqrt{2}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 140 % dans 01.68 Peak Current Thyristor 14 relative.</p>						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.69	Peak Current Thyristor 15 relative						
	<p>Courant de pic relatif du thyristor 15. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\sqrt{2}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 140 % dans 01.69 Peak Current Thyristor 15 relative.</p>						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.70	Peak Current Thyristor 16 relative						
	<p>Courant de pic relatif du thyristor 16. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\sqrt{2}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 140 % dans 01.70 Peak Current Thyristor 16 relative.</p>						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.71	AVR Current Thyristor 11 relative						
	<p>Courant moyen du thyristor 11. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\frac{2}{\pi}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 64 % dans 01.71 AVR Current Thyristor 11 relative.</p>						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.72	AVR Current Thyristor 12 relative						
	<p>Courant moyen du thyristor 12. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides :</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\frac{2}{\pi}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 64 % dans 01.72 AVR Current Thyristor 12 relative.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.73	AVR Current Thyristor 13 relative						
	Courant moyen du thyristor 13. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\frac{2}{\pi}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 64 % dans 01.73 AVR Current Thyristor 13 relative.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.74	AVR Current Thyristor 14 relative						
	Courant moyen du thyristor 14. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\frac{2}{\pi}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 64 % dans 01.74 AVR Current Thyristor 14 relative.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.75	AVR Current Thyristor 15 relative						
	Courant moyen du thyristor 15. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\frac{2}{\pi}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 64 % dans 01.75 AVR Current Thyristor 15 relative.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.76	AVR Current Thyristor 16 relative						
	Courant moyen du thyristor 16. En pourcentage de 99.02 Load Current. Pour la forme d'onde sinusoïdale, les éléments suivants sont valides : Toutes les valeurs affichées sont multipliées par un facteur de $\frac{2}{\pi}$, ainsi, p. ex. un courant de charge 100 % est affiché comme 64 % dans 01.76 AVR Current Thyristor 16 relative.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.77	Leg 1 Current real time relative						
	Courant relatif en temps réel branche 1 / U2 échantillon en 250 µs. En pourcentage de 99.02 Load Current.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.78	Leg 2 Current real time relative						
	Courant relatif en temps réel branche 2 / V2 échantillon en 250 µs. En pourcentage de 99.02 Load Current.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.79	Leg 3 Current real time relative						
	Courant relatif en temps réel branche 3 / W2 échantillon en 250 µs. En pourcentage de 99.02 Load Current.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.80	Leg 1 Reactive power relative						
	Puissance réactive relative branche 1 / U2. En pourcentage de 99.09 Load Power. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.81	Leg 2 Reactive power relative						
	Puissance réactive relative branche 2 / V2. En pourcentage de 99.09 Load Power. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Configuration.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.82	Leg 3 Reactive power relative						
	Puissance réactive relative branche 3 / W2. En pourcentage de 99.09 Load Power. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
01.83	3ph Reactive power relative						
	Puissance réactive relative 3ph. Puissance réactive complète de toutes les charges connectées en pourcentage de 99.09 Load Power. Mesurée ou calculée selon 99.60 Voltage Measurement Configuration.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal

Groupe 3 Références d'entrée

Valeurs des références reçues de différentes sources.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
03.01	Panel reference 1						
	Référence 1 indiquée par la micro-console ou l'outil PC. Référence 1 indiquée par la micro-console ou l'outil PC (drive composer via USB) en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.03	Ethernet PC tool reference 1						
	Référence 1 indiquée par l'outil PC. Référence 1 indiquée par l'outil PC (drive composer via FENA) en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.05	FB A reference 1						
	Référence 1 reçue via l'adaptateur de bus de terrain A. Référence 1 reçue via l'adaptateur de bus de terrain A (voir paramètres 53.01 ... 53.12) en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power. Voir également chapitre Contrôle de bus de terrain via un adaptateur de bus de terrain.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.06	FB A reference 2						
	Référence 2 reçue via l'adaptateur de bus de terrain A. Référence 2 reçue via l'adaptateur de bus de terrain A (voir paramètres 53.01 ... 53.12) en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.07	FB B reference 1						
	Référence 1 reçue via l'adaptateur de bus de terrain B. Référence 1 reçue via l'adaptateur de bus de terrain B (voir paramètres 56.01 ... 56.12) en						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.08	FB B reference 2						
	Référence 2 reçue via l'adaptateur de bus de terrain B. Référence 2 reçue via l'adaptateur de bus de terrain B (voir paramètres 56.01 ... 56.12) en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.09	EFB reference 1						
	Référence 1 reçue via le bus de terrain intégré. Référence 1 reçue via le bus de terrain intégré (voir paramètres 58.101 ... 58.124) en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.10	EFB reference 2						
	Référence 2 reçue via le bus de terrain intégré. Référence 2 reçue via le bus de terrain intégré (voir paramètres 58.101 ... 58.124) en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.11	DDCS controller ref 1						
	Référence 1 reçue d'un DDCS-PLC externe. Référence 1 reçue d'un DDCS-PLC externe en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.12	DDCS controller ref 2						
	Référence 2 reçue d'un DDCS-PLC externe. Référence 2 reçue d'un DDCS-PLC externe en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.13	M/F ou D2D ref1						
	Référence 1 maître/esclave reçue du maître (esclaves uniquement). Référence 1 maître/esclave reçue du maître (voir paramètres 61.01 ... 62.03) en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power. Voir également la section Fonctionnalités maître/esclave.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
03.14	M/F or D2D ref2						
	Référence 2 maître/esclave reçue du maître (esclaves uniquement). Référence 2 maître/esclave reçue du maître (voir paramètres 61.01 ... 62.03) en pourcentage de la température, du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir p. ex. 35.07 Temp 1 max, 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal

Groupe 4 Alarmes et défauts

Informations sur les alarmes et défauts qui viennent de se produire. Pour des explications sur les alarmes individuelles et les codes de défaut, voir le chapitre [Dépannage](#).

Index	Nom						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
04.01	Tripping fault						
	Code du 1 ^{er} défaut actif (le défaut qui a entraîné le déclenchement du courant).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.02	Active fault 2						
	Code du 2 ^d défaut actif.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.03	Active fault 3						
	Code du 3 ^{ème} défaut actif.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.04	Active fault 4						
	Code du 4 ^{ème} défaut actif.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.05	Active fault 5						
	Code du 5 ^{ème} défaut actif.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.06	Active warning 1						
	Code de la 1 ^{ère} alarme active.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.07	Active warning 2						
	Code de la 2 ^{ème} alarme active.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.08	Active warning 3						
	Code de la 3 ^{ème} alarme active.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.09	Active warning 4						
	Code de la 4 ^{ème} alarme active.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.10	Active warning 5						
	Code de la 5 ^{ème} alarme active.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.11	Latest fault						
	Code du 1 ^{er} défaut stocké (non actif).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.12	2nd latest fault						
	Code du 2 ^d défaut stocké (non actif).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.13	3rd latest fault						
	Code du 3 ^{ème} défaut stocké (non actif).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.14	4th latest fault						
	Code du 4 ^{ème} défaut stocké (non actif).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.15	5th latest fault						
	Code du 5 ^{ème} défaut stocké (non actif).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.16	Latest warning						
	Code de la 1 ^{ère} alarme stockée (non active).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
04.17	2nd latest warning						
	Code de la 2 ^{ème} alarme stockée (non active).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.18	3rd latest warning						
	Code de la 3 ^{ème} alarme stockée (non active).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.19	4th latest warning						
	Code de la 4 ^{ème} alarme stockée (non active).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.20	5th latest warning						
	Code de la 5 ^{ème} alarme stockée (non active).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
04.23	Diagnostics						
	Informations complémentaires sur le dernier événement.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Groupe 5 Diagnostics

Différents compteurs et mesures de type « exécution » liés à la maintenance de l'unité.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
05.01	On-time counter						
	Horodatage mise sous tension électronique. Le compteur tourne quand le régulateur de puissance à thyristors est sous tension (24 V _{CC} sur On).						
	0 ... 65535	-	jours	1 = 1	o	n	Signal
05.02	Load run-time counter						
	Horodatage mise sous tension puissance. Le compteur fonctionne lorsque le régulateur de puissance à thyristors de la branche 1 fonctionne (courant de charge présent).						
	0 ... 65535	-	jours	1 = 1	o	n	Signal
05.04	Fan on-time counter						
	Horodatage mise sous tension ventilateur de refroidissement des unités. Peut être réinitialisé depuis la micro-console en gardant le bouton Reset enfoncé pendant plus de 3 secondes. Ne sera pas actif avec les tailles d'unité T1 ... T5.						
	0 ... 65535	-	jours	1 = 1	o	n	Signal
05.10	Control board temperature						
	Température réelle mesurée de la carte de contrôle.						
	-60,0 ... 1000,0	-	°C	1 = 0,1	o	n	Signal
05.50	Power part temperature						
	Température réelle mesurée de la partie puissance.						
	-60,0 ... 1000,0	-	°C	1 = 0,1	o	n	Signal

Groupe 6 Mots de contrôle et Mots d'états

Mots de contrôle, d'état et d'événement de l'unité.

Index	Nom
	Texte

	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																																																																								
06.01	Main Control Word active																																																																														
	<p>Mot de contrôle principal actif. Ce signal montre les signaux de commande reçus depuis des sources sélectionnées (tels que entrées logiques, interfaces du bus de terrain et programme d'application), voir 06.06 MCW Source. Affectation des bits :</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> <th>Remarques</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Leg 1 Enable</td> <td>Activé</td> <td>Désactivé</td> <td>Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Leg 1 Run</td> <td>Marche</td> <td>Arrêt</td> <td></td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Leg 2 Enable</td> <td>Activé</td> <td>Désactivé</td> <td>Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Leg 2 Run</td> <td>Marche</td> <td>Arrêt</td> <td></td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Leg 3 Enable</td> <td>Activé</td> <td>Désactivé</td> <td>Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Leg 3 Run</td> <td>Marche</td> <td>Arrêt</td> <td></td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>Bit 6</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>Réinitialisation</td> <td>Réinitialisation</td> <td>Aucune action</td> <td></td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>Bit 8</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>Bit 9</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>10</td> <td>Remote CMD</td> <td>Activé</td> <td>Aucune action</td> <td>Système de contrôle commande/programmation IEC activée (système de contrôle commande/programmation IEC doit définir ce bit sur 1).</td> </tr> <tr> <td>11 ... 15</td> <td>Bit 11 ... 15</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table> <p>Remarque : les bits 11 ... 15 peuvent être utilisés pour transporter des données de commande supplémentaires. Par ailleurs, ils peuvent être utilisés comme source de signal par un paramètre de sélecteur de source binaire (voir : Other [bit], sélection de la source).</p> <table border="1"> <tr> <td>0000h ... FFFFh</td> <td>-</td> <td>-</td> <td>1 = 1</td> <td>o</td> <td>n</td> <td>Signal</td> </tr> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	Remarques	0	Leg 1 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.	1	Leg 1 Run	Marche	Arrêt		2	Leg 2 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.	3	Leg 2 Run	Marche	Arrêt		4	Leg 3 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.	5	Leg 3 Run	Marche	Arrêt		6	Bit 6				7	Réinitialisation	Réinitialisation	Aucune action		8	Bit 8				9	Bit 9				10	Remote CMD	Activé	Aucune action	Système de contrôle commande/programmation IEC activée (système de contrôle commande/programmation IEC doit définir ce bit sur 1).	11 ... 15	Bit 11 ... 15				0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
Bit	Nom	Haut	Bas	Remarques																																																																											
0	Leg 1 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.																																																																											
1	Leg 1 Run	Marche	Arrêt																																																																												
2	Leg 2 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.																																																																											
3	Leg 2 Run	Marche	Arrêt																																																																												
4	Leg 3 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.																																																																											
5	Leg 3 Run	Marche	Arrêt																																																																												
6	Bit 6																																																																														
7	Réinitialisation	Réinitialisation	Aucune action																																																																												
8	Bit 8																																																																														
9	Bit 9																																																																														
10	Remote CMD	Activé	Aucune action	Système de contrôle commande/programmation IEC activée (système de contrôle commande/programmation IEC doit définir ce bit sur 1).																																																																											
11 ... 15	Bit 11 ... 15																																																																														
0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																																																																									
06.02	Application Control Word																																																																														
	Mot de contrôle écrit par la programmation IEC.																																																																														
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	o	Paramètre																																																																								
06.03	FBA A CW																																																																														
	Mot de contrôle reçu via l'adaptateur de bus de terrain A, voir paramètres 53.01 ... 53.12.																																																																														
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																																																																								
06.04	FBA B CW																																																																														
	Mot de contrôle reçu via l'adaptateur de bus de terrain B, voir paramètres 56.01 ... 56.12.																																																																														
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																																																																								
06.05	EFB CW																																																																														
	Mot de contrôle reçu via le bus de terrain intégré, voir paramètres 58.101 ... 58.124.																																																																														
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																																																																								
06.06	MCW Source																																																																														
	<p>Sélectionne la source pour 06.01 Main control word active. Other; sélection de la source. 0: None; inactif. 1: FBA A (6.03); 06.03 FBA A CW. 2: FBA B (6.04); 06.04 FBA B CW. 3: EFB (6.05); 06.05 EFB CW. 4: Application (6.02); 06.02 Application Control Word. 5: D2D (6.94); 06.94 Follower Control Word received (esclave uniquement).</p>																																																																														

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0 ... 5	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.07	Auxiliary Control Word 1						
	Premier mot de contrôle auxiliaire. Affectation des bits :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0 ... 15						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	o	Paramètre
06.08	Used Main Control Word						
	Mot de contrôle principal utilisé. Mot de contrôle principal utilisé par la logique de l'unité interne. Affectation des bits :						
	Bit	Nom	Haut	Bas	Remarques		
	0	Leg 1 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.		
	1	Leg 1 Run	Marche	Arrêt			
	2	Leg 2 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.		
	3	Leg 2 Run	Marche	Arrêt			
	4	Leg 3 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.		
	5	Leg 3 Run	Marche	Arrêt			
	6	Bit 6					
	7	Réinitialisation	Réinitialisation	Aucune action			
	8	Bit 8					
	9	Bit 9					
	10	Remote CMD	Aucune action	Aucune action	Non utilisé		
	11	Leg 1 Remote	Distant	Aucune action	Si haut : la branche 1 de l'esclave est contrôlée par le maître (défini automatiquement).		
	12	Leg 2 Remote	Distant	Aucune action	Si haut : la branche 2 de l'esclave est contrôlée par le maître (défini automatiquement).		
	13	Leg 3 Remote	Distant	Aucune action	Si haut : la branche 3 de l'esclave est contrôlée par le maître (défini automatiquement).		
	14 ... 15	Bit 14 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.09	Follower Control Word						
	Mot de contrôle esclave pour les esclaves (maître uniquement). 06.09 Follower Control Word est envoyé par le maître, via la liaison D2D, à 06.94 Follower Control Word reçu dans tous les esclaves. Affectation des bits :						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Bit	Nom	Haut	Bas	Remarques		
	0	Leg 1 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.		
	1	Leg 1 Run	Marche et aucun défaut actif dans le maître	Arrêt ou défaut actif dans le maître			
	2	Leg 2 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.		
	3	Leg 2 Run	Marche et aucun défaut actif dans le maître	Arrêt ou défaut actif dans le maître			
	4	Leg 3 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.		
	5	Leg 3 Run	Marche et aucun défaut actif dans le maître	Arrêt ou défaut actif dans le maître			
	6	Bit 6					
	7	Réinitialisation	Réinitialisation	Aucune action			
	8	Bit 8					
	9	Bit 9					
	10	Remote CMD	Aucune action	Aucune action	Non utilisé		
	11	Leg 1 Remote	Distant	Aucune action	Si haut : la branche 1 de l'esclave est contrôlée par le maître (défini automatiquement).		
	12	Leg 2 Remote	Distant	Aucune action	Si haut : la branche 2 de l'esclave est contrôlée par le maître (défini automatiquement).		
	13	Leg 3 Remote	Distant	Aucune action	Si haut : la branche 3 de l'esclave est contrôlée par le maître (défini automatiquement).		
	14	Bit 14					
	15	Master Warning / Fault	Alarme/défaut actif	Alarme /défaut inactif			
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.13	Global Status Word						
	Mot d'état global. 06.13 Global Status Word contient les messages collectifs de l'ensemble de l'unité. Les messages individuels sont affichés dans 06.14 Leg 1 Status Word, 06.15 Leg 2 Status Word et 06.16 Leg 3 Status Word. Affectation des bits :						
	Bit	Nom	Haut	Bas	Remarques		
	0	Any Warning	Alarme active	Alarme inactive	Message d'alarme collectif		

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	1	Any Fault	Défaut actif	Défaut inactif		Message de défaut collectif	
	2	Activé	Activé	Non activé		Message d'activation collectif, haut si une des branches est activée	
	3	Operating	En service	Non opérationnel		Message de fonctionnement collectif, haut si une des branches est utilisée	
	4 ... 15	Bit 4 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.14	Leg 1 Status Word						
	Mot d'état pour la branche 1. Affectation des bits :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Leg 1 Warning	Alarme active	Alarme inactive			
	1	Leg 1 Fault	Défaut actif	Défaut inactif			
	2	Leg 1 Sync	Synchronisé avec le réseau	Non synchronisé avec le réseau			
	3	Leg 1 Enabled	Activé	Non activé			
	4	Leg 1 Operating	En service	Non opérationnel			
	5	Leg 1 Current Limit active	Limite de courant active	Limite de courant inactive			
	6	Leg 1 Voltage Limit active	Limite de tension active	Limite de tension inactive			
	7	Leg 1 Power Limit active	Limite de puissance active	Limite de puissance inactive			
	8	Leg 1 at Reference	Sortie sur la référence	Sortie non sur la référence (écart supérieur à 5 %)			
	9	Leg 1 Burst Operation	Opération d'amorçage active	Opération d'amorçage inactive			
	10	Leg 1 Remote	Distant	Local			
	11	Mains Contactor ON Cmd	Commande ON contacteur réseau	-			
	12	Fans ON Cmd	Commande ON ventilateurs	-			
	13	Leg 1 Current flow	Courant détecté (voir 36.12 Leg 1 Load Loss Current level)	Aucun courant détecté			
	14	Bit 14					
	15	Bit 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.15	Leg 2 Status Word						
	Mot d'état pour la branche 2. Affectation des bits : Voir 06.14 Leg 1 Status Word.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.16	Leg 3 Status Word						
	Mot d'état pour la branche 3. Affectation des bits : Voir 06.14 Leg 1 Status Word.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.20	User Status Word 1						
	Premier mot d'état défini par l'utilisateur.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Ce mot montre l'état des sources binaires sélectionnées par les paramètres 06.21 ... 06.36. Affectation des bits :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	User status bit 0					
	1	User status bit 1					
	2	User status bit 2					
	3	User status bit 3					
	4	User status bit 4					
	5	User status bit 5					
	6	User status bit 6					
	7	User status bit 7					
	8	User status bit 8					
	9	User status bit 9					
	10	User status bit 10					
	11	User status bit 11					
	12	User status bit 12					
	13	User status bit 13					
	14	User status bit 14					
	15	User status bit 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.21	User Status Word 1 bit 0 sel						
	Source binaire pour le bit 0. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 0 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.22	User Status Word 1 bit 1 sel						
	Source binaire pour le bit 1. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 1 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.23	User Status Word 1 bit 2 sel						
	Source binaire pour le bit 2. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 2 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.24	User Status Word 1 bit 3 sel						
	Source binaire pour le bit 3. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 3 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE;						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	1: TRUE; 0 ... 1						
	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre	
06.25	User Status Word 1 bit 4 sel						
	Source binaire pour le bit 4. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 4 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.26	User Status Word 1 bit 5 sel						
	Source binaire pour le bit 5. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 5 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.27	User Status Word 1 bit 6 sel						
	Source binaire pour le bit 6. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 6 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.28	User Status Word 1 bit 7 sel						
	Source binaire pour le bit 7. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 7 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.29	User Status Word 1 bit 8 sel						
	Source binaire pour le bit 8. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 8 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.30	User Status Word 1 bit 9 sel						
	Source binaire pour le bit 9. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 9 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.31	User Status Word 1 bit 10 sel						
	Source binaire pour le bit 10.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 10 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.32	User Status Word 1 bit 11 sel						
	Source binaire pour le bit 11. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 11 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.33	User Status Word 1 bit 12 sel						
	Source binaire pour le bit 12. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 12 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.34	User Status Word 1 bit 13 sel						
	Source binaire pour le bit 13. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 13 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.35	User Status Word 1 bit 14 sel						
	Source binaire pour le bit 14. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 14 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.36	User Status Word 1 bit 15 sel						
	Source binaire pour le bit 15. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 15 de 6.20 User Status Word 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.40	User Status Word 2						
	Second mot d'état défini par l'utilisateur. Ce mot montre l'état des sources binaires sélectionnées par les paramètres 06.41 ... 06.56. Affectation des bits : Voir 06.20 User Status Word 1.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
06.41	User Status Word 2 bit 0 sel						
	Source binaire pour le bit 0. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 0 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.42	User Status Word 2 bit 1 sel						
	Source binaire pour le bit 1. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 1 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.43	User Status Word 2 bit 2 sel						
	Source binaire pour le bit 2. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 2 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.44	User Status Word 2 bit 3 sel						
	Source binaire pour le bit 3. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 3 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.45	User Status Word 2 bit 4 sel						
	Source binaire pour le bit 4. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 4 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.46	User Status Word 2 bit 5 sel						
	Source binaire pour le bit 5. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 5 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.47	User Status Word 2 bit 6 sel						
	Source binaire pour le bit 6. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 6 de 6.40 User Status Word 2.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.48	User Status Word 2 bit 7 sel						
	Source binaire pour le bit 7. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 7 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.49	User Status Word 2 bit 8 sel						
	Source binaire pour le bit 8. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 8 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.50	User Status Word 2 bit 9 sel						
	Source binaire pour le bit 9. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 9 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.51	User Status Word 2 bit 10 sel						
	Source binaire pour le bit 10. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 10 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.52	User Status Word 2 bit 11 sel						
	Source binaire pour le bit 11. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 11 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
06.53	User Status Word 2 bit 12 sel						
	Source binaire pour le bit 12. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 12 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Index	Nom																																																																						
	Texte																																																																						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																																																																
06.54	User Status Word 2 bit 13 sel																																																																						
	Source binaire pour le bit 13. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 13 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;																																																																						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																																																
06.55	User Status Word 2 bit 14 sel																																																																						
	Source binaire pour le bit 14. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 14 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;																																																																						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																																																
06.56	User Status Word 2 bit 15 sel																																																																						
	Source binaire pour le bit 15. Sélectionne une source binaire dont l'état est affiché comme le bit 15 de 6.40 User Status Word 2. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 1: TRUE;																																																																						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																																																
06.60	Global Fault Word 1																																																																						
	Premier mot de défaut global. Chaque bit représente un événement spécifique :																																																																						
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Type Code Mismatch</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Option Error</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Communication Error</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Overtemperature Power Part</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Inconsistent Data</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Enable Circuit Fault</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>Overtemperature Load</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>Bit 7</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>Bit 8</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>Bit 9</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>10</td> <td>Bit 10</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>11</td> <td>Mains Synchronization Fault</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>12</td> <td>Unicos Fault</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>13</td> <td>Control Builder application Fault</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>14 ... 15</td> <td>Bit 14 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	Type Code Mismatch	Actif	Inactif	1	Option Error	Actif	Inactif	2	Communication Error	Actif	Inactif	3	Overtemperature Power Part	Actif	Inactif	4	Inconsistent Data	Actif	Inactif	5	Enable Circuit Fault	Actif	Inactif	6	Overtemperature Load	Actif	Inactif	7	Bit 7			8	Bit 8			9	Bit 9			10	Bit 10			11	Mains Synchronization Fault	Actif	Inactif	12	Unicos Fault	Actif	Inactif	13	Control Builder application Fault	Actif	Inactif	14 ... 15	Bit 14 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																																																																				
0	Type Code Mismatch	Actif	Inactif																																																																				
1	Option Error	Actif	Inactif																																																																				
2	Communication Error	Actif	Inactif																																																																				
3	Overtemperature Power Part	Actif	Inactif																																																																				
4	Inconsistent Data	Actif	Inactif																																																																				
5	Enable Circuit Fault	Actif	Inactif																																																																				
6	Overtemperature Load	Actif	Inactif																																																																				
7	Bit 7																																																																						
8	Bit 8																																																																						
9	Bit 9																																																																						
10	Bit 10																																																																						
11	Mains Synchronization Fault	Actif	Inactif																																																																				
12	Unicos Fault	Actif	Inactif																																																																				
13	Control Builder application Fault	Actif	Inactif																																																																				
14 ... 15	Bit 14 ... 15																																																																						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																																																																
06.61	Global Fault Word 2																																																																						
	Second mot de défaut global. Chaque bit représente un événement spécifique :																																																																						
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0 ... 15</td> <td>Bit 0 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0 ... 15	Bit 0 ... 15																																																										
Bit	Nom	Haut	Bas																																																																				
0 ... 15	Bit 0 ... 15																																																																						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.62	Global Warning Word						
	Mot d'alarme global. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Parameter Setting Mismatch	Actif	Inactif			
	1	Bit 1					
	2	Bit 2					
	3	Overtemperature Power Part	Actif	Inactif			
	4	Bit 4					
	5	Bit 5					
	6	Overtemperature Load	Actif	Inactif			
	7	Bit 7					
	8	Bit 8					
	9	Bit 9					
	10	Bit 10					
	11	Mains Synchronization Warning	Actif	Inactif			
	12 ... 15	Bit 12 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.63	External Event Word						
	Mot d'événement externe. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	External Event 1	Actif	Inactif			
	1	External Event 2	Actif	Inactif			
	2	External Event 3	Actif	Inactif			
	3	External Event 4	Actif	Inactif			
	4	External Event 5	Actif	Inactif			
	5 ... 15	Bit 5 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.66	Leg 1 Fault Word						
	Mot de défaut pour la branche 1. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Overcurrent	Actif	Inactif			
	1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif			
	2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif			
	3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif			
	4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif			
	5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
06.67	Leg 2 Fault Word						
	Mot de défaut pour la branche 2. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Overcurrent	Actif	Inactif			
	1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif			
	2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif			
	3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif			
	4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif			
	5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.68	Leg 3 Fault Word						
	Mot de défaut pour la branche 3. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Overcurrent	Actif	Inactif			
	1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif			
	2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif			
	3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif			
	4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif			
	5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.71	Leg 1 Warning Word						
	Mot d'alarme pour la branche 1. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Surintensité	Actif	Inactif			
	1	Surtension secteur	Actif	Inactif			
	2	Court-circuit thyristor	Actif	Inactif			
	3	Circuit ouvert thyristor	Actif	Inactif			
	4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif			
	5	Surcharge thermique unité	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.72	Leg 2 Warning Word						
	Mot alarme pour la branche 2. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Overcurrent	Actif	Inactif			
	1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif			
	2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif			

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif			
	4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif			
	5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.73	Leg 3 Warning Word						
	Mot alarme pour la branche 3. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Overcurrent	Actif	Inactif			
	1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif			
	2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif			
	3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif			
	4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif			
	5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.76	Leg 1 Load Fault Word						
	Mot de défaut pour la charge de la branche 1. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Load Loss	Actif	Inactif			
	1	Partial Load Loss	Actif	Inactif			
	2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif			
	3	Load Overload	Actif	Inactif			
	4	Load Aging	Actif	Inactif			
	5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.77	Leg 2 Load Fault Word						
	Mot de défaut pour la charge de la branche 2. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Load Loss	Actif	Inactif			
	1	Partial Load Loss	Actif	Inactif			
	2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif			
	3	Load Overload	Actif	Inactif			
	4	Load Aging	Actif	Inactif			
	5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.78	Leg 3 Load Fault Word						
	Mot de défaut pour la charge de la branche 3. Chaque bit représente un événement spécifique :						

Index	Nom																																						
	Texte																																						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																																
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Load Loss</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Partial Load Loss</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Partial Load Short Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Load Overload</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Load Aging</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Load Current Imbalance</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>6 ... 15</td> <td>Bit 6 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	Load Loss	Actif	Inactif	1	Partial Load Loss	Actif	Inactif	2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif	3	Load Overload	Actif	Inactif	4	Load Aging	Actif	Inactif	5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif	6 ... 15	Bit 6 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																																				
0	Load Loss	Actif	Inactif																																				
1	Partial Load Loss	Actif	Inactif																																				
2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif																																				
3	Load Overload	Actif	Inactif																																				
4	Load Aging	Actif	Inactif																																				
5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif																																				
6 ... 15	Bit 6 ... 15																																						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																																
06.81	Leg 1 Load Warning Word																																						
	Mot d'alarme pour la charge de la branche 1. Chaque bit représente un événement spécifique :																																						
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Load Loss</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Partial Load Loss</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Partial Load Short Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Load Overload</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Load Aging</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Load Current Imbalance</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>6 ... 15</td> <td>Bit 6 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	Load Loss	Actif	Inactif	1	Partial Load Loss	Actif	Inactif	2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif	3	Load Overload	Actif	Inactif	4	Load Aging	Actif	Inactif	5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif	6 ... 15	Bit 6 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																																				
0	Load Loss	Actif	Inactif																																				
1	Partial Load Loss	Actif	Inactif																																				
2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif																																				
3	Load Overload	Actif	Inactif																																				
4	Load Aging	Actif	Inactif																																				
5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif																																				
6 ... 15	Bit 6 ... 15																																						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																																
06.82	Leg 2 Load Warning Word																																						
	Mot d'alarme pour la charge de la branche 2. Chaque bit représente un événement spécifique :																																						
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Load Loss</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Partial Load Loss</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Partial Load Short Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Load Overload</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Load Aging</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Load Current Imbalance</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>6 ... 15</td> <td>Bit 6 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	Load Loss	Actif	Inactif	1	Partial Load Loss	Actif	Inactif	2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif	3	Load Overload	Actif	Inactif	4	Load Aging	Actif	Inactif	5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif	6 ... 15	Bit 6 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																																				
0	Load Loss	Actif	Inactif																																				
1	Partial Load Loss	Actif	Inactif																																				
2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif																																				
3	Load Overload	Actif	Inactif																																				
4	Load Aging	Actif	Inactif																																				
5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif																																				
6 ... 15	Bit 6 ... 15																																						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																																
06.83	Leg 3 Load Warning Word																																						
	Mot d'alarme pour la charge de la branche 3. Chaque bit représente un événement spécifique :																																						
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Load Loss</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Partial Load Loss</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Partial Load Short Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Load Overload</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Load Aging</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Load Current Imbalance</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>6 ... 15</td> <td>Bit 6 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	Load Loss	Actif	Inactif	1	Partial Load Loss	Actif	Inactif	2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif	3	Load Overload	Actif	Inactif	4	Load Aging	Actif	Inactif	5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif	6 ... 15	Bit 6 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																																				
0	Load Loss	Actif	Inactif																																				
1	Partial Load Loss	Actif	Inactif																																				
2	Partial Load Short Circuit	Actif	Inactif																																				
3	Load Overload	Actif	Inactif																																				
4	Load Aging	Actif	Inactif																																				
5	Load Current Imbalance	Actif	Inactif																																				
6 ... 15	Bit 6 ... 15																																						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.90	Multitap Status Word 1						
	Premier mot d'état pour multi-prises. Affectation des bits :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0 ... 15	Bit 0 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.91	Multitap Status Word 2						
	Second mot d'état pour multi-prises. Affectation des bits :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0 ... 15	Bit 0 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.93	Follower Status Word						
	Mot d'état esclave (esclaves uniquement). Le mot d'état esclave peut être transféré des esclaves vers le maître, voir groupes 61 et 62. Affectation des bits :						
	Bit	Nom	Haut		Bas		
	0	Ready for On	L'unité est prête à être allumée		L'unité n'est pas prête à être allumée		
	1	Activé	Activé		Non activé		
	2	Operating	En service		Non opérationnel		
	3	Any Fault	Défaut actif		Défaut inactif		
	4	Bit 4					
	5	Bit 5					
	6	Bit 6					
	7	Any Warning	Alarme active		Alarme inactive		
	8 ... 15	Bit 8 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
06.94	Follower Control Word received						
	Mot de contrôle esclave reçu du maître (voir paramètres 61.01 ... 61.03, esclaves uniquement). 06.09 Follower Control Word est envoyé par le maître, via la liaison D2D, à 06.94 Follower Control Word reçu dans tous les esclaves. Affectation des bits :						
	Bit	Nom	Haut	Bas	Remarques		
	0	Leg 1 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.		
	1	Leg 1 Run	Marche et aucun défaut actif dans le maître	Arrêt ou défaut actif dans le maître			
	2	Leg 2 Enable	Activé	Désactivé	Commande ON contacteur réseau.		

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
						Commande ON ventilateurs.	
3	Leg 2 Run	Marche et aucun défaut actif dans le maître		Arrêt ou défaut actif dans le maître			
4	Leg 3 Enable	Activé		Désactivé		Commande ON contacteur réseau. Commande ON ventilateurs.	
5	Leg 3 Run	Marche et aucun défaut actif dans le maître		Arrêt ou défaut actif dans le maître			
6	Bit 6						
7	Réinitialisation	Réinitialisation		Aucune action			
8	Bit 8						
9	Bit 9						
10	Remote CMD	Aucune action		Aucune action		Non utilisé	
11	Leg 1 Remote	Distant		Aucune action		Si haut : la branche 1 de l'esclave est contrôlée par le maître (défini automatiquement).	
12	Leg 2 Remote	Distant		Aucune action		Si haut : la branche 2 de l'esclave est contrôlée par le maître (défini automatiquement).	
13	Leg 3 Remote	Distant		Aucune action		Si haut : la branche 3 de l'esclave est contrôlée par le maître (défini automatiquement).	
14	Bit 14						
15	Master Warning / Fault	Alarme/défaut actif		Alarme/défaut inactif			
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Groupe 7 Info système

Informations relatives au matériel et au programme système de l'unité.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
07.03	Unit rating id						
	Type de l'unité. Exemple : ????						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
07.04	Firmware name						
	Identification du programme système. Exemple : DCTF1 = Firmware DCT880.						
		-	-	1 = 1	o	n	Signal
07.05	Firmware version						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Numéro de version du programme système. Exemple : 1.05.0.0 = Firmware version 5.						
	0.000.0.0 ... 255.255.255.255	-	-	1 = 1	o	n	Signal
07.06	Application name						
	Nom d'application Control Builder. Cinq premiers signes ASCII du nom donné au programme d'application Control Builder. Le nom complet est visible dans les informations système de la micro-console ou de l'outil PC. _N/A_ : no name;						
		-	-	1 = 1	o	n	Signal
07.07	Application version						
	Numéro de version de l'application Control Builder. Numéro de version indiqué par le programme de l'application Control Builder. Également visible dans les informations système de la micro-console ou de l'outil PC. Exemple : 1.04.0.0 = Programme d'application Control Builder version 4.						
	0.000.0.0 ... 255.255.255.255	-	-	1 = 1	o	n	Signal
07.08	Control Builder system library version						
	Bibliothèque système Control Builder Numéro de version de la bibliothèque système Control Builder. Exemple : 1.09.0.0 = Bibliothèque Control Builder version 9.						
	0.000.0.0 ... 255.255.255.255	-	-	1 = 1	o	n	Signal
07.09	Application Control Builder						
	Licence Control Builder. Indique si l'unité mémoire a une licence Control Builder et si une application est chargée ou non. 0: No license; il est impossible de charger les applications Control Builder. 1: No application; il est possible de charger les applications Control Builder. L'unité mémoire ne contient pas d'application. 3: Application: voir 7.06; il est possible de charger les applications Control Builder. L'unité mémoire contient une application, voir 07.06 Application name.						
	0 ... 3	-	-	1 = 1	o	n	Signal
07.11	Utilisation Cpu						
	Charge CPU. Charge microprocesseur en pourcentage.						
	0 ... 100	-	%	1 = 1	o	n	Signal
07.15	Unit type set						
	Type d'unité. 0: Rebuild; pour modernisation. 1: T1; taille T1. 2: T2; taille T2. 3: T3; taille T3. 4: T4; taille T4. 5: T5; taille T5. 6: T6; taille T6 (réservé). 7: T7; taille T7 (réservé). 8: T8; taille T8 (réservé).						
	0 ... 8	-	-	1 = 1	o	n	Signal
07.16	Unit legs set						
	Nombre de branches. Nombre de branches dans l'unité. 0: Not set; 1: 1 Leg; circuit simple branche.						

Index	Nom														
	Texte														
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type								
	2: 2 Legs; circuit deux branches. 3: 3 Legs; circuit trois branches.														
	0 ... 3	-	-	1 = 1	o	n	Signal								
07.17	Unit output current scaling set														
	Mise à l'échelle du courant de sortie. Mise à l'échelle du courant de sortie de l'unité.														
	0 ... 30000	-	A	1 = 1	o	n	Signal								
07.18	Unit output overcurrent level														
	Niveau de surintensité de la sortie. Niveau de surintensité de la sortie de l'unité : 2.3 • 7.17 Unit output current scaling set.														
	0 ... 30000	-	A	1 = 1	o	n	Signal								
07.19	Unit input voltage scaling set														
	Mise à l'échelle de la tension d'entrée. Mise à l'échelle de la tension d'entrée de l'unité.														
	0.0 ... 3250.0	-	V	1 = 0,1	o	n	Signal								
07.20	Unit max power part temp set														
	Température maximum de la partie puissance. Température maximum de la partie puissance de l'unité.														
	0 ... 150	-	°C	1 = 1	o	n	Signal								
07.21	Unit Extension Module Status Word														
	Mot d'état pour les modules d'extension. Affectation des bits :														
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0 ... 15</td> <td>Bit 0 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0 ... 15	Bit 0 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas												
0 ... 15	Bit 0 ... 15														
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal								

Groupe 10 DI, RO standard

Configuration des entrées logiques et des sorties de relais.

Index	Nom																																						
	Texte																																						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																																
10.01	DI status																																						
	État des entrées logiques. Affiche l'état électrique de DI1 ... DI6 et DIL. Les délais d'activation/désactivation des entrées (le cas échéant) sont ignorés. Les bits 0 ... 5 reflètent l'état de DI1 ... DI6. Le bit 15 reflète l'état de l'entrée DIL. Exemple : 1000000000010011b = DIL, DI5, DI2 et DI1 sont On, DI3, DI4 et DI6 sont Off :																																						
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>DI1</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>DI2</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>DI3</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>DI4</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>DI5</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>DI6</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>Bit 6</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	DI1	On	Off	1	DI2	On	Off	2	DI3	On	Off	3	DI4	On	Off	4	DI5	On	Off	5	DI6	On	Off	6	Bit 6		
Bit	Nom	Haut	Bas																																				
0	DI1	On	Off																																				
1	DI2	On	Off																																				
2	DI3	On	Off																																				
3	DI4	On	Off																																				
4	DI5	On	Off																																				
5	DI6	On	Off																																				
6	Bit 6																																						

Index	Nom							
	Texte							
	Plage		Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	7	Bit 7						
	8	Bit 8						
	9	Bit 9						
	10	Bit 10						
	11	Bit 11						
	12	Bit 12						
	13	Bit 13						
	14	Bit 14						
	15	DIL	On	Off				
	0000h ... FFFFh		-	-	1 = 1	o	n	Signal
10.02	DI delayed status							
	<p>État différé des entrées logiques. Affiche l'état différé de DI1 ... DI6 et DIL. Ce mot est mis à jour uniquement après les délais d'activation/désactivation (le cas échéant). Les bits 0 ... 5 reflètent l'état différé de DI1 ... DI6. Le bit 15 reflète l'état différé de l'entrée DIL. Exemple : 100000000010011b = DI1L, DI5, DI2 et DI1 sont On, DI3, DI4 et DI6 sont Off :</p>							
	Bit	Nom	Haut	Bas				
	0	DI1	On	Off				
	1	DI2	On	Off				
	2	DI3	On	Off				
	3	DI4	On	Off				
	4	DI5	On	Off				
	5	DI6	On	Off				
	6	Bit 6						
	7	Bit 7						
	8	Bit 8						
	9	Bit 9						
	10	Bit 10						
	11	Bit 11						
	12	Bit 12						
	13	Bit 13						
	14	Bit 14						
	15	DIL	On	Off				
	0000h ... FFFFh		-	-	1 = 1	o	n	Signal
10.03	DI force selection							
	<p>Sélection prioritaire pour les entrées logiques. L'état électrique de DI1 ... DI6 et DIL peut être contourné p. ex. pour des essais. Un bit dans 10.04 DI force data est fourni pour chaque entrée logique et sa valeur est appliquée lorsque le bit correspondant dans 10.03 DI force selection est 1:</p>							
	Bit	Nom	Haut				Bas	
	0	DI1	Force DI1 sur la valeur du bit 0 de 10.04 DI force data.				Aucune action	
	1	DI2	Force DI2 sur la valeur du bit 1 de 10.04 DI force data.				Aucune action	
	2	DI3	Force DI3 sur la valeur du bit 2 de 10.04 DI force data.				Aucune action	
	3	DI4	Force DI4 sur la valeur du bit 3 de 10.04 DI force				Aucune action	

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	4	DI5					Aucune action
	5	DI6					Aucune action
	6	Bit 6					
	7	Bit 7					
	8	Bit 8					
	9	Bit 9					
	10	Bit 10					
	11	Bit 11					
	12	Bit 12					
	13	Bit 13					
	14	Bit 14					
	15	DIL					Aucune action
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	o	o	Paramètre
10.04	DI force data						
	<p>Valeurs forcées des entrées logiques. Permet de changer la valeur d'une entrée forcée DI1 ... DI6 et DIL de 0 à 1. Seule une entrée qui a été sélectionnée dans 10.03 DI force selection peut être forcée. Les bits 0 ... 5 correspondent aux valeurs forcées pour DI1 ... DI6. Le bit 15 est la valeur forcée de l'entrée DIL.</p>						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	DI1	Force DI1 sur on.	Force DI1 sur off.			
	1	DI2	Force DI2 sur on.	Force DI2 sur off.			
	2	DI3	Force DI3 sur on.	Force DI3 sur off.			
	3	DI4	Force DI4 sur on.	Force DI4 sur off.			
	4	DI5	Force DI5 sur on.	Force DI5 sur off.			
	5	DI6	Force DI6 sur on.	Force DI6 sur off.			
	6	Bit 6					
	7	Bit 7					
	8	Bit 8					
	9	Bit 9					
	10	Bit 10					
	11	Bit 11					
	12	Bit 12					
	13	Bit 13					
	14	Bit 14					
	15	DIL	Force DIL sur on.	Force DIL sur off.			
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	o	o	Paramètre
10.05	DI1 ON delay						
	<p>Délai d'activation pour l'entrée logique DI1. Définit le délai d'activation pour DI1.</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p style="text-align: right; font-size: small;">DZ_LIN_028_delay_a.ai</p>						1
	<p>t_{On} = 10.05 DI1 ON delay t_{Off} = 10.06 DI1 OFF delay *État électrique de l'entrée logique. Indiqué par 10.01 DI status. **Indiqué par 10.02 DI delayed status.</p>						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.06	DI1 OFF delay						
	Délai de désactivation pour l'entrée logique DI1. Définit le délai de désactivation pour DI1. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.07	DI2 ON delay						
	Délai d'activation pour l'entrée logique DI2. Définit le délai d'activation pour DI2. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.08	DI2 OFF delay						
	Délai de désactivation pour l'entrée logique DI2. Définit le délai de désactivation pour DI2. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.09	DI3 ON delay						
	Délai d'activation pour l'entrée logique DI3. Définit le délai d'activation pour DI3. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.10	DI3 OFF delay						
	Délai de désactivation pour l'entrée logique DI3. Définit le délai de désactivation pour DI3. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.11	DI4 ON delay						
	Délai d'activation pour l'entrée logique DI4. Définit le délai d'activation pour DI4. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.12	DI4 OFF delay						
	Délai de désactivation pour l'entrée logique DI4. Définit le délai de désactivation pour DI4. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
10.13	DI5 ON delay						
	Délai d'activation pour l'entrée logique DI5. Définit le délai d'activation pour DI5. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.14	DI5 OFF delay						
	Délai de désactivation pour l'entrée logique DI5. Définit le délai de désactivation pour DI5. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.15	DI6 ON delay						
	Délai d'activation pour l'entrée logique DI6. Définit le délai d'activation pour DI6. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.16	DI6 OFF delay						
	Délai de désactivation pour l'entrée logique DI6. Définit le délai de désactivation pour DI6. Voir 10.05 DI1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.21	RO status						
	État des sorties de relais. État de RO1 ... RO3. Exemple : 0000000000000001b = RO1 est sous tension, RO2 ... RO3 sont hors tension :						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	RO1	Sous tension	Hors tension			
	1	RO2	Sous tension	Hors tension			
	2	RO3	Sous tension	Hors tension			
	3 ... 15	Bit 3 ... 15					
10.24	RO1 source						
	Source pour la sortie de relais RO1. Sélectionner un bit de signal/paramètre à connecter à RO1. Other [bit]; sélection de la source. 0: Not energized; la sortie n'est pas sous tension. 1: Energized; la sortie est sous tension. 40: RO/DIO control word bit0; bit 0 de 10.99 RO/DIO control word. 41: RO/DIO control word bit1; bit 1 de 10.99 RO/DIO control word. 42: RO/DIO control word bit2; bit 2 de 10.99 RO/DIO control word. 43: RO/DIO control word bit8; bit 8 de 10.99 RO/DIO control word. 44: RO/DIO control word bit9; bit 9 de 10.99 RO/DIO control word.						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
10.25	RO1 ON delay						
	Délai d'activation pour la sortie de relais RO1. Définit le délai d'activation pour RO1.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p> t_{On} = 10.25 RO1 ON delay t_{Off} = 10.26 RO1 OFF delay </p>						1
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.26	RO1 OFF delay						
	Délai de désactivation pour la sortie de relais RO1. Définit le délai de désactivation pour RO1. Voir 10.25 RO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.27	RO2 source						
	Source pour la sortie de relais RO2. Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à RO2. Voir 10.24 RO1 source.						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
10.28	RO2 ON delay						
	Délai d'activation pour la sortie de relais RO2. Définit le délai d'activation pour RO2. Voir 10.25 RO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.29	RO2 OFF delay						
	Délai de désactivation pour la sortie de relais RO2. Définit le délai de désactivation pour RO2. Voir 10.25 RO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.30	RO3 source						
	Source pour la sortie de relais RO3. Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à RO.3. Voir 10.24 RO1 source.						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
10.31	RO3 ON delay						
	Délai d'activation pour la sortie de relais RO3. Définit le délai d'activation pour RO3. Voir 10.25 RO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
10.32	RO3 OFF delay						
	Délai de désactivation pour la sortie de relais RO3. Définit le délai de désactivation pour RO3. Voir 10.25 RO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre

Index	Nom																																																																		
	Texte																																																																		
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatil	Modification - en fonctionnement	Type																																																												
10.99	RO/DIO control word																																																																		
	<p>Mot de contrôle pour les sorties de relais (RO) et les entrées/sorties logiques (DIO). Paramètre de stockage pour contrôler les sortie de relais et les entrées/sorties logiques via p. ex. un bus de terrain.</p> <p>Pour contrôler les sorties de relais et les entrées/sorties logiques de l'unité, envoyer un mot de contrôle avec les affectations de bit indiquées ci-dessous, p. ex. données E/S Modbus (voir 58.101 Data I/O 1 ... 58.124 Data I/O 24).</p> <p>Exemple pour la sortie de relais RO1 : 58.101 Data I/O 1 = RO/DIO control word et 10.24 RO1 source = RO/DIO control word bit0.</p> <p>Affectation des bits :</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> <th>Remarques</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>RO1</td> <td>Sous tension</td> <td>Hors tension</td> <td>Bit pour sortie de relais RO1, voir 10.24 RO1 source.</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>RO2</td> <td>Sous tension</td> <td>Hors tension</td> <td>Bit pour sortie de relais RO2, voir 10.27 RO2 source.</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>RO3</td> <td>Sous tension</td> <td>Hors tension</td> <td>Bit pour sortie de relais RO3, voir 10.30 RO3 source.</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Bit 3</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Bit 4</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Bit 5</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>Bit 6</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>Bit 7</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>DIO1</td> <td>Sous tension</td> <td>Hors tension</td> <td>Bit pour entrée/sortie logique DIO1, voir 11.06 DIO1 output source.</td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>DIO2</td> <td>Sous tension</td> <td>Hors tension</td> <td>Bit pour entrée/sortie logique DIO2, voir 11.10 DIO2 output source.</td> </tr> <tr> <td>10 ... 15</td> <td>Bit 10 ... 15</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	Remarques	0	RO1	Sous tension	Hors tension	Bit pour sortie de relais RO1, voir 10.24 RO1 source.	1	RO2	Sous tension	Hors tension	Bit pour sortie de relais RO2, voir 10.27 RO2 source.	2	RO3	Sous tension	Hors tension	Bit pour sortie de relais RO3, voir 10.30 RO3 source.	3	Bit 3				4	Bit 4				5	Bit 5				6	Bit 6				7	Bit 7				8	DIO1	Sous tension	Hors tension	Bit pour entrée/sortie logique DIO1, voir 11.06 DIO1 output source.	9	DIO2	Sous tension	Hors tension	Bit pour entrée/sortie logique DIO2, voir 11.10 DIO2 output source.	10 ... 15	Bit 10 ... 15			
Bit	Nom	Haut	Bas	Remarques																																																															
0	RO1	Sous tension	Hors tension	Bit pour sortie de relais RO1, voir 10.24 RO1 source.																																																															
1	RO2	Sous tension	Hors tension	Bit pour sortie de relais RO2, voir 10.27 RO2 source.																																																															
2	RO3	Sous tension	Hors tension	Bit pour sortie de relais RO3, voir 10.30 RO3 source.																																																															
3	Bit 3																																																																		
4	Bit 4																																																																		
5	Bit 5																																																																		
6	Bit 6																																																																		
7	Bit 7																																																																		
8	DIO1	Sous tension	Hors tension	Bit pour entrée/sortie logique DIO1, voir 11.06 DIO1 output source.																																																															
9	DIO2	Sous tension	Hors tension	Bit pour entrée/sortie logique DIO2, voir 11.10 DIO2 output source.																																																															
10 ... 15	Bit 10 ... 15																																																																		
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																																												

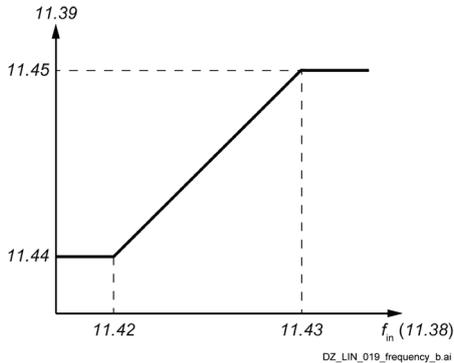
Groupe 11 DIO, FI, FO standard

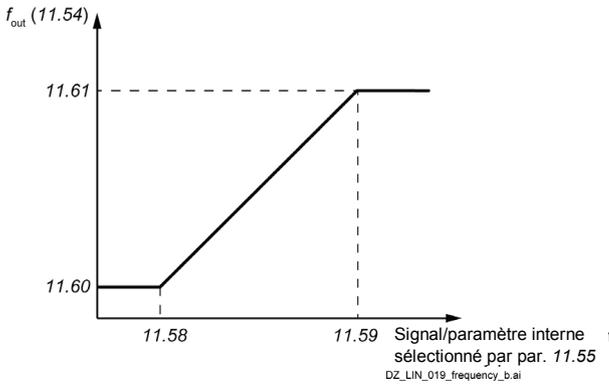
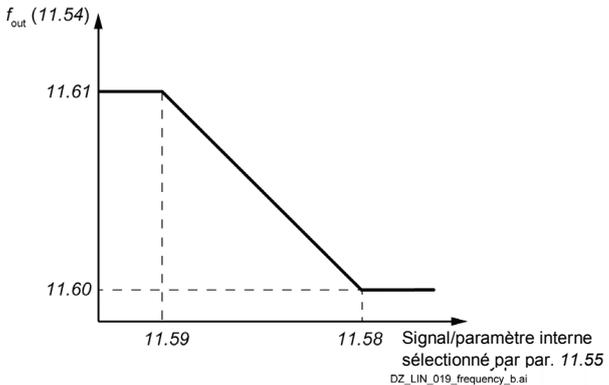
Configuration des entrées/sorties logiques et des entrées/sorties de fréquence.

Index	Nom																						
	Texte																						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatil	Modification - en fonctionnement	Type																
11.01	DIO status																						
	<p>État des entrées/sorties logiques.</p> <p>Affiche l'état de DIO1 ... DIO2. Les délais d'activation/désactivation (le cas échéant) sont ignorés.</p> <p>Les bits 0 ... 1 reflètent l'état de DIO1 ... DIO2.</p> <p>Exemple : 000000000000010b = DIO2 est on, DIO1 est off :</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>DIO1</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>DIO2</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>2... 15</td> <td>Bit 2 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	DIO1	On	Off	1	DIO2	On	Off	2... 15	Bit 2 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																				
0	DIO1	On	Off																				
1	DIO2	On	Off																				
2... 15	Bit 2 ... 15																						

Index	Nom																						
	Texte																						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																
11.02	DIO delayed status																						
	<p>État différé des entrées/sorties logiques. Affiche l'état différé de DIO1 ... DIO2. Ce mot est mis à jour uniquement après les délais d'activation/désactivation (le cas échéant). Les bits 0 ... 1 reflètent l'état de DIO1 ... DIO2. Exemple : 000000000000010b = DIO2 est on, DIO1 est off :</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>DIO1</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>DIO2</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>2... 15</td> <td>Bit 2 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	DIO1	On	Off	1	DIO2	On	Off	2... 15	Bit 2 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																				
0	DIO1	On	Off																				
1	DIO2	On	Off																				
2... 15	Bit 2 ... 15																						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																
11.05	DIO1 function																						
	<p>Fonction de l'entrée/sortie logique DIO1. Sélectionne si DIO1 est utilisée comme une sortie ou une entrée logique, ou une entrée de fréquence. 0: Output; DIO1 est utilisée comme une sortie logique. 1: Input; DIO1 est utilisée comme une entrée logique. 2: Frequency; DIO1 est utilisée comme une entrée de fréquence.</p>																						
	0 ... 2	Output	-	1 = 1	n	o	Paramètre																
11.06	DIO1 output source																						
	<p>Source pour entrée/sortie logique DIO1. Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à DIO1 si le paramètre 11.05 DIO1 fonction = Output. Other [bit]; sélection de la source. 0: Not energized; la sortie est désactivée. 1: Energized; la sortie est activée. 40: RO/DIO control word bit0; bit 0 de 10.99 RO/DIO control word. 41: RO/DIO control word bit1; bit 1 de 10.99 RO/DIO control word. 42: RO/DIO control word bit2 ; bit 2 de 10.99 RO/DIO control word. 43: RO/DIO control word bit8 ; bit 8 de 10.99 RO/DIO control word. 44: RO/DIO control word bit9 ; bit 9 de 10.99 RO/DIO control word.</p>																						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre																
11.07	DIO1 ON delay																						
	<p>Délai d'activation pour l'entrée/sortie logique DIO1. Définit le délai d'activation pour DIO1 (si elle est utilisée comme une sortie logique ou une entrée logique).</p>																						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>t_{on} = 11.07 DIO1 ON delay t_{off} = 11.08 DIO1 OFF delay *État électrique de DIO (en mode entrée) ou état de la source sélectionnée (en mode sortie). Indiqué par 11.01 DIO status. **Indiqué par 11.02 DIO delayed status.</p>						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
11.08	DIO1 OFF delay						
	<p>Délai de désactivation pour l'entrée/sortie logique DIO1. Définit le délai de désactivation pour DIO1 (si elle est utilisée comme une sortie logique ou une entrée logique). Voir 11.07 DIO1 ON delay.</p>						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
11.09	DIO2 function						
	<p>Fonction de l'entrée/sortie logique DIO2. Sélectionne si DIO2 est utilisée comme une sortie ou une entrée logique, ou une sortie de fréquence. 0: Output; DIO2 est utilisée comme une sortie logique. 1: Input; DIO2 est utilisée comme une entrée logique. 2: Frequency; DIO2 est utilisée comme une sortie de fréquence.</p>						
	0 ... 2	Output	-	1 = 1	n	o	Paramètre
11.10	DIO2 output source						
	<p>Source pour entrée/sortie logique DIO2. Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à DIO2 si le paramètre 11.09 DIO2 function = Output. Voir 11.06 DIO1 output source.</p>						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
11.11	DIO2 ON delay						
	<p>Délai d'activation pour l'entrée/sortie logique DIO2. Définit le délai d'activation pour DIO2 (si elle est utilisée comme une sortie logique ou une entrée logique). Voir 11.07 DIO1 ON delay.</p>						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
11.12	DIO2 OFF delay						
	<p>Délai de désactivation pour l'entrée/sortie logique DIO2. Définit le délai de désactivation pour DIO2 (si elle est utilisée comme une sortie logique ou une entrée logique). Voir 11.07 DIO1 ON delay.</p>						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
11.38	Freq in 1 actual value						
	<p>Valeur non mise à l'échelle de l'entrée de fréquence 1. Affiche la valeur de l'entrée de fréquence 1 en Hz (via DIO1 si utilisée comme une entrée de fréquence) avant mise à l'échelle. Voir 11.42 Freq in 1 min.</p>						
	0 ... 16000	-	Hz	1 = 1	o	n	Signal
11.39	Freq in 1 scaled						
	<p>Valeur mise à l'échelle de l'entrée de fréquence 1. Affiche la valeur de l'entrée de fréquence 1 (via DIO1 si utilisée comme une entrée de fréquence) après mise à l'échelle. Voir 11.42 Freq in 1 min.</p>						
	-32768,000 ...	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	32767,000						
11.42	Freq in 1 min						
	<p>Fréquence minimum de l'entrée de fréquence 1. Définit la fréquence d'entrée minimum pour l'entrée de fréquence 1 en Hz (via DIO1 si utilisée comme une entrée de fréquence). Les paramètres 11.42 et 11.43 définissent la limite basse et haute du signal de l'entrée de fréquence en Hz. Les paramètres de mise à l'échelle 11.44 et 11.45 définissent les valeurs internes qui correspondent à ces limites comme suit :</p>  <p style="text-align: center;"><small>DZ_LIN_019_frequency_b.ai</small></p>						
	0 ... 16000	0	Hz	1 = 1	n	o	Paramètre
11.43	Freq in 1 max						
	<p>Fréquence maximum de l'entrée de fréquence 1. Définit la fréquence d'entrée maximum pour l'entrée de fréquence 1 en Hz (via DIO1 si utilisée comme une entrée de fréquence). Voir 11.42 Freq in 1 min.</p>						
	0 ... 16000	16000	Hz	1 = 1	n	o	Paramètre
11.44	Freq in 1 at scaled min						
	<p>Valeur interne correspondant à la valeur minimum de l'entrée de fréquence 1. Définit la valeur qui correspond en interne à la fréquence d'entrée minimum pour l'entrée de fréquence définie par 11.42 Freq in 1 min (via DIO1 si utilisée comme une entrée de fréquence). Voir 11.42 Freq in 1 min.</p>						
	-32768,000 ... 32767,000	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
11.45	Freq in 1 at scaled max						
	<p>Valeur interne correspondant à la valeur maximum de l'entrée de fréquence 1. Définit la valeur qui correspond en interne à la fréquence d'entrée maximum pour l'entrée de fréquence définie par 11.43 Freq in 1 max (via DIO1 si utilisée comme une entrée de fréquence). Voir 11.42 Freq in 1 min.</p>						
	-32768,000 ... 32767,000	1500,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
11.54	Freq out 1 actual value						
	<p>Valeur de la sortie de fréquence 1. Affiche la valeur de la sortie de fréquence 1 après mise à l'échelle en Hz (via DIO2 si utilisée comme une sortie de fréquence). Voir 11.58 Freq out 1 src min.</p>						
	0 ... 16000	-	Hz	1 = 1	o	n	Signal
11.55	Freq out 1 source						
	<p>Source pour la sortie de fréquence 1. Sélectionne un signal/paramètre à connecter à la sortie de fréquence 1 (via DIO2 si utilisée)</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	comme une sortie de fréquence). Other; sélection de la source. 0: Zero; sortie non utilisée.						
	0 ... 0	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
11.58	Freq out 1 src min						
	<p>Valeur interne correspondant à la valeur minimum de la sortie de fréquence 1. Définit la valeur interne qui correspond à la fréquence minimum de la sortie de fréquence 1 (via DIO2 si utilisée comme une sortie de fréquence). Les paramètres de mise à l'échelle 11.58 et 11.59 définissent les limites internes hautes et basses qui correspondent aux valeurs de sortie de fréquence en Hz définies par les paramètres 11.60 et 11.61 :</p>  <p>Le réglage du paramètre 11.58 sur la valeur maximum et du paramètre 11.59 sur la valeur minimum inverse la sortie :</p> 						
	-32768,000 ... 32767,000	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
11.59	Freq out 1 src max						
	<p>Valeur interne correspondant à la valeur maximum de la sortie de fréquence 1. Définit la valeur interne qui correspond à la fréquence maximum de la sortie de fréquence 1 (via DIO2 si utilisée comme une sortie de fréquence). Voir 11.58 Freq out 1 src min.</p>						
	-32768,000 ... 32767,000	1500,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
11.60	Freq out 1 at src min						
	<p>Valeur minimum de la sortie de fréquence 1. Définit la fréquence minimum de la sortie de fréquence 1 en Hz (via DIO2 si utilisée comme une</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	sortie de fréquence). Voir 11.58 Freq out 1 src min.						
	0 ... 16000	0	Hz	1 = 1	n	o	Paramètre
11.61	Freq out 1 at src max						
	Valeur maximum de la sortie de fréquence 1. Définit la fréquence maximum de la sortie de fréquence 1 en Hz (via DIO2 si utilisée comme une sortie de fréquence). Voir 11.58 Freq out 1 src min.						
	0 ... 16000	16000	Hz	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 12 AI standard

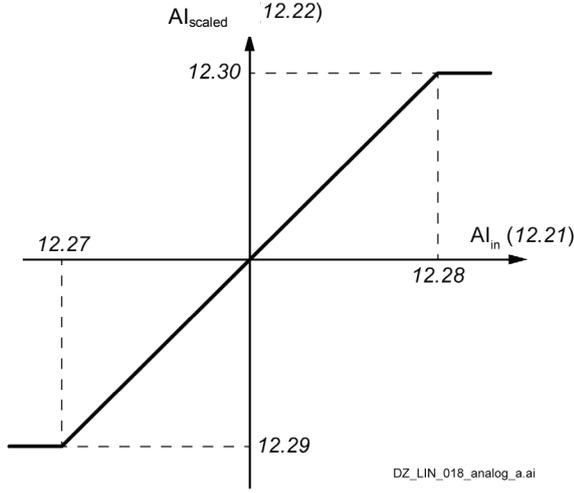
Configuration des entrées analogiques standard.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatil e	Modification - en fonctionnement	Type
12.03	AI supervision function						
	Fonction de supervision des entrées analogiques. Sélectionne comment l'unité réagit lorsque les signaux AI1 ... AI3 dépassent les limites minimum et/ou maximum spécifiées pour l'entrée. Les entrées et les limites à respecter sont sélectionnées par 12.04 AI supervision selection. 0: No action; aucune action n'est entreprise. 1: Fault; l'unité se déclenche sur 0x5551 AI supervision. 2: Warning; l'unité génère une alarme de supervision AI 0x1127.						
	0 ... 2	No action	-	1 = 1	n	o	Paramètre
12.04	AI supervision selection						
	Activation de la supervision des entrées analogiques. Spécifie les limites AI1 ... AI3 supervisées par 12.03 AI supervision function :						
	Bit	Nom	Haut			Bas	
	0	AI1 < MIN	Supervision de la limite minimum de AI1 active.			Aucune action	
	1	AI1 > MAX	Supervision de la limite maximum de AI1 active.			Aucune action	
	2	AI2 < MIN	Supervision de la limite minimum de AI2 active.			Aucune action	
	3	AI2 > MAX	Supervision de la limite maximum de AI2 active.			Aucune action	
	4	AI3 < MIN	Supervision de la limite minimum de AI3 active.			Aucune action	
	5	AI3 > MAX	Supervision de la limite maximum de AI3 active.			Aucune action	
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	La supervision s'applique une marge de 1,0 V ou 2,0 mA, voir 12.15 AI1 unit selection, aux limites. Exemples : – 12.18 AI1 max = 7,000 V, la supervision de limite maximum s'active à 8,000 V. – 12.18 AI1 max = 7,000 V, la supervision de limite minimum s'active à 2,000 mA.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatil e	Modificatio n - en fonctionne ment	Type
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre
12.11	AI1 actual value						
	Valeur de l'entrée analogique AI1. Affiche la valeur de AI1 en mA ou V correspondant au réglage du cavalier J1 (voir chapitre Cavaliers et commutateurs de ce manuel).						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-	mA ou V	1 = 0,001	o	n	Signal
12.12	AI1 scaled value						
	Valeur à l'échelle de l'entrée analogique AI1. Affiche la valeur de AI1 après mise à l'échelle. Voir 12.19 AI1 scaled at AI1 min et 12.20 AI1 scaled at AI1 max.						
	-32768,000 ... 32767,000	-	-	1 = 1	o	n	Signal
12.14	AI1 offset						
	Décalage pour l'entrée analogique AI1. Ajoute un décalage à 12.11 AI1 actual value.						
	-0,100 ... 0,100	0,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.15	AI1 unit selection						
	Sélection d'unité de l'entrée analogique AI1. Sélectionne l'unité pour les relevés et les réglages associés à AI1. Définit sur mA ou V correspondant au réglage du cavalier J1 (voir chapitre Cavaliers et commutateurs de ce manuel). Remarque : la carte de contrôle doit être redémarrée, soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot, pour valider les changements dans les réglages matériels. 2: V; volts. 10: mA; milli ampères.						
	2 ... 10	V	mA ou V	1 = 1	n	o	Paramètre
12.16	AI1 filter time						
	Constante de temps du filtre de l'entrée analogique AI1. Définit la constante de temps du filtre pour AI1.						
	<p> $O = I \times (1 - e^{-t/T})$ </p> <p> I = entrée de filtre (étape) O = sortie de filtre t = temps T = constante de temps du filtre </p>						
	Remarque : le signal est également filtré du fait du matériel de l'entrée analogique (constante de temps d'environ 0,25 ms). Cela ne peut être modifié par aucun paramètre.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatil e	Modificatio n - en fonctionne ment	Type
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.17	AI1 min						
	<p>Valeur minimum de l'entrée analogique AI1. Définit la valeur d'entrée minimum pour AI1 en mA ou V. L'entrée par défaut pour la référence est AI1. Cela est contrôlé par les paramètres des groupes 22, 24 et 26. Les paramètres 12.17 et 12.18 définissent la limite basse et haute du signal d'entrée analogique en mA ou V. Les paramètres de mise à l'échelle 12.19 et 12.20 définissent les valeurs internes qui correspondent à ces limites comme suit :</p> <p style="text-align: center;">DZ_LIN_018_analog_a.ai</p>						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-20,000 ou -10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.18	AI1 max						
	<p>Valeur maximum de l'entrée analogique AI1. Définit la valeur d'entrée maximum pour AI1 en mA ou V. Voir 12.17 AI1 min.</p>						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	20,000 ou 10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.19	AI1 scaled at AI1 min						
	<p>Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique minimum AI1. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI1 minimum définie par 12.17 AI1 min. Le changement des réglages de polarité de 12.19 et 12.20 permet d'inverser l'entrée analogique. Voir 12.17 AI1 min.</p>						
	-32768,000 ... 32767,000	-100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
12.20	AI1 scaled at AI1 max						
	<p>Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique maximum AI1. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI1 maximum définie par 12.18 AI1 max. Voir 12.17 AI1 min.</p>						
	-32768,000 ... 32767,000	100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
12.21	AI2 actual value						
	<p>Valeur de l'entrée analogique AI2. Affiche la valeur de AI2 en mA ou V correspondant au réglage du cavalier J2 (voir chapitre</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatil e	Modificatio n - en fonctionne ment	Type
	Cavaliers et commutateurs de ce manuel).						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-	mA ou V	1 = 0,001	o	n	Signal
12.22	AI2 scaled value						
	Valeur à l'échelle de l'entrée analogique AI2. Affiche la valeur de l'entrée analogique AI2 après mise à l'échelle. Voir les paramètres 12.29 AI2 scaled at AI2 min et 12.30 AI2 scaled at AI2 max.						
	-32768,000 ... 32767,000	-	-	1 = 1	o	n	Signal
12.24	AI2 offset						
	Décalage pour l'entrée analogique AI2. Ajoute un décalage à 12.21 AI2 actual value.						
	-0,100 ... 0,100	0,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.25	AI2 unit selection						
	Sélection d'unité de l'entrée analogique AI2. Sélectionne l'unité pour les relevés et les réglages associés à AI2. Définit sur mA ou V correspondant au réglage du cavalier J2 (voir chapitre Cavaliers et commutateurs de ce manuel). Remarque : la carte de contrôle doit être redémarrée, soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot, pour valider les changements dans les réglages matériels. 2: V; volts. 10: mA; milli ampères.						
	2 ... 10	V	mA ou V	1 = 1	n	o	Paramètre
12.26	AI2 filter time						
	Constante de temps du filtre de l'entrée analogique AI2. Définit la constante de temps du filtre pour AI2. Voir 12.16 AI1 filter time.						
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.27	AI2 min						
	Valeur minimum de l'entrée analogique AI2. Définit la valeur d'entrée minimum pour l'entrée AI2 en mA ou V. Les paramètres 12.27 et 12.28 définissent la limite basse et haute du signal d'entrée analogique en mA ou V. Les paramètres de mise à l'échelle 12.29 et 12.30 définissent les valeurs internes qui correspondent à ces limites comme suit :						

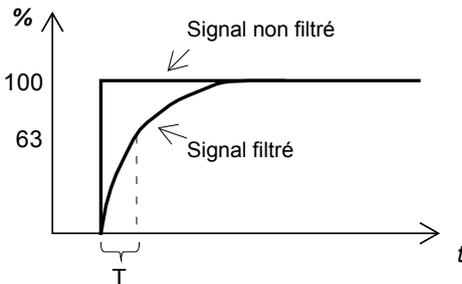
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatil e	Modificatio n - en fonctionne ment	Type
							
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-20,000 ou -10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12,28	AI2 max						
	Valeur maximum de l'entrée analogique AI2. Définit la valeur d'entrée maximum pour AI2 en mA ou V. Voir 12.27 AI2 min.						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	20,000 ou 10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12,29	AI2 scaled at AI2 min						
	Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique minimum AI2. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI2 minimum définie par 12.27 AI2 min. Le changement des réglages de polarité de 12.29 et 12.30 permet d'inverser l'entrée analogique. Voir 12.27 AI2 min.						
	-32768,000 ... 32767,000	-100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
12,30	AI2 scaled at AI2 max						
	Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique maximum AI2. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI2 maximum définie par 12.28 AI2 max. Voir 12.27 AI2 min.						
	-32768,000 ... 32767,000	100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
12,31	AI3 actual value						
	Valeur de l'entrée analogique AI3. Affiche la valeur de AI3 en V.						
	-11,000 ... 11,000	-	V	1 = 0,001	o	n	Signal
12,32	AI3 scaled value						
	Valeur à l'échelle de l'entrée analogique AI3. Affiche la valeur de AI3 après mise à l'échelle. Voir 12.39 AI3 scaled at AI3 min et 12.40 AI3 scaled at AI3 max.						
	-32768,000 ... 32767,000	-	-	1 = 1	o	n	Signal
12,34	AI3 offset						
	Décalage pour l'entrée analogique AI3. Ajoute un décalage à 12.31 AI3 actual value.						

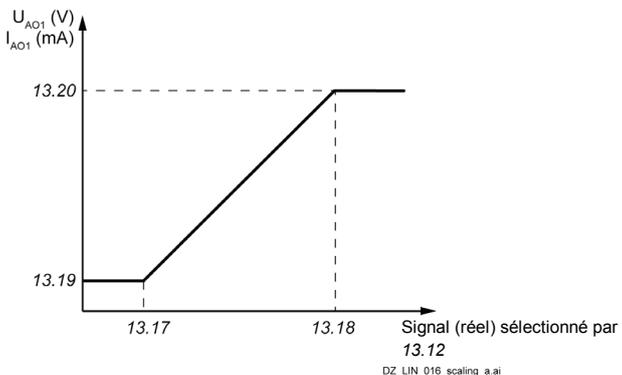
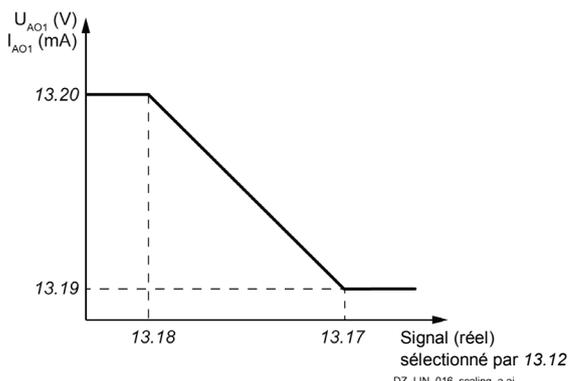
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatil e	Modificatio n - en fonctionne ment	Type
	-0,100 ... 0,100	0,000	V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.36	AI3 filter time						
	Constante de temps du filtre de l'entrée analogique AI3. Définit la constante de temps du filtre pour l'entrée analogique AI3. Voir 12.16 AI1 filter time.						
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.37	AI3 min						
	Valeur minimum de l'entrée analogique AI3. Définit la valeur d'entrée minimum pour AI3 en V. Les paramètres 12.37 et 12.38 définissent la limite basse et haute du signal d'entrée analogique en V. Les paramètres de mise à l'échelle 12.39 et 12.40 définissent les valeurs internes qui correspondent à ces limites comme suit :						
	-11,000 ... 11,000	-10,000	V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.38	AI3 max						
	Valeur maximum de l'entrée analogique AI3. Définit la valeur d'entrée maximum pour AI3 en V. Voir 12.37 AI3 min.						
	-11,000 ... 11,000	10,000	V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
12.39	AI3 scaled at AI3 min						
	Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique minimum AI3. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI3 minimum définie par 12.37 AI3 min. Le changement des réglages de polarité de 12.39 et 12.40 permet d'inverser l'entrée analogique. Voir 12.37 AI3 min.						
	-32768,000 ... 32767,000	-100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
12.40	AI3 scaled at AI3 max						
	Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique maximum AI3. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI3 maximum définie par 12.38 AI3 max. Voir 12.37 AI3 min.						
	-32768,000 ... 32767,000	100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 13 AO standard

Configuration des sorties analogiques standard.

Paramètres

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
13.11	AO1 actual value						
	Valeur de la sortie analogique AO1. Affiche la valeur de AO1 en mA ou V correspondant au réglage du cavalier J5 (voir chapitre Cavaliers et commutateurs de ce manuel).						
	0,000 ... 22,000 ou -10,000 ... 10,000	-	mA ou V	1 = 0,001	o	n	Signal
13.12	AO1 source						
	Source pour la sortie analogique AO1. Sélectionne un signal/paramètre à connecter à AO1. Alternativement, définit la sortie sur le mode d'excitation pour fournir un courant constant à un capteur de température. Other; sélection de la source. 0: Zero; aucun. 37: AO1 data storage; voir 13.91 AO1 data storage. 38: AO2 data storage; voir 13.92 AO2 data storage.						
	0 ... 38	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
13.15	AO1 unit selection						
	Sélection d'unité de la sortie analogique AO1. Sélectionne l'unité pour les relevés et les réglages associés à AO1. Définit sur mA ou V correspondant au réglage du cavalier J5 (voir chapitre Cavaliers et commutateurs de ce manuel). 2: V; volts. 10: mA; milli ampères.						
	2 ... 10	V	mA ou V	1 = 1	n	o	Paramètre
13.16	AO1 filter time						
	Constante de temps du filtre de la sortie analogique AO1. Définit la constante de temps du filtre pour AO1.						
	 <p> $O = I \times (1 - e^{-t/T})$ I = entrée de filtre (étape) O = sortie de filtre t = temps T = constante de temps du filtre </p>						
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
13.17	AO1 source min						
	Valeur interne correspondant à la valeur de la sortie analogique minimum AO1. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AO1 minimum requise. Les paramètres de mise à l'échelle 13.17 et 13.18 définissent les limites internes hautes et basses qui correspondent aux valeurs de sortie analogique en mA ou V définies par les paramètres 13.19 et 13.20 :						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	 <p>Le réglage du paramètre 13.17 sur la valeur maximum et du paramètre 13.18 sur la valeur minimum inverse la sortie :</p> 						
	-32768,0 ... 32767,0	-100,0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
13.18	AO1 source max						
	Valeur interne correspondant à la valeur de sortie analogique maximum AO1. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AO1 maximum requise. Voir 13.17 AO1 source min.						
	-32768,0 ... 32767,0	100,0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
13.19	AO1 out at AO1 src min						
	Valeur AO1 de sortie analogique minimum. Définit la valeur de sortie minimum pour AO1 en mA ou V. Voir 13.17 AO1 source min.						
	0,000 ... 22,000 ou -10,000 ... 10,000	0,000 ou -10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
13.20	AO1 out at AO1 src max						
	Valeur AO1 de sortie analogique maximum. Définit la valeur de sortie maximum pour AO1 en mA ou V. Voir 13.17 AO1 source min.						
	0,000 ... 22,000 ou -10,000 ... 10,000	20,000 ou 10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
13.21	AO2 actual value						
	Valeur de la sortie analogique AO2. Affiche la valeur de AO2 en V.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	-10,000 ... 10,000	-	V	1 = 0,001	o	n	Signal
13.22	AO2 source						
	Source pour la sortie analogique AO2. Sélectionne un signal/paramètre à connecter à AO2. Alternativement, définit la sortie sur le mode d'excitation pour fournir un courant constant à un capteur de température. Voir 13.12 AO1 source.						
	0 ... 38	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
13.26	AO2 filter time						
	Constante de temps du filtre de la sortie analogique AO2. Définit la constante de temps du filtre pour AO2. Voir 13.16 AO1 filter time.						
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
13.27	AO2 source min						
	Valeur interne correspondant à la valeur de la sortie analogique minimum AO2. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AO2 minimum requise. Les paramètres de mise à l'échelle 13.27 et 13.28 définissent les limites internes hautes et basses qui correspondent aux valeurs de sortie analogique en V définies par les paramètres 13.29 et 13.30 :						
	<p style="text-align: center;">Signal (réel) sélectionné par 13.22 DZ_LIN_016_scaling_a.ai</p>						
	Le réglage du paramètre 13.27 sur la valeur maximum et de 13.28 sur la valeur minimum inverse la sortie :						
	<p style="text-align: center;">Signal (réel) sélectionné par 13.22 DZ_LIN_016_scaling_a.ai</p>						
	-32768,0 ... 32767,0	-100,0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
13.28	AO2 source max						
	Valeur interne correspondant à la valeur de sortie analogique maximum AO2. Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AO2 maximum requise.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Voir 13.27 AO2 source min.						
	-32768,0 ... 32767,0	100,0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
13.29	AO2 out at AO2 src min						
	Valeur AO2 de sortie analogique minimum. Définit la valeur de sortie minimum pour AO2 en V. Voir 13.27 AO2 source min.						
	-10,000 ... 10,000	-10,000	V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
13.30	AO2 out at AO2 src max						
	Valeur AO2 de sortie analogique maximum. Définit la valeur de sortie maximum pour AO2 en V. Voir 13.27 AO2 source min.						
	-10,000 ... 10,000	10,000	V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
13.91	AO1 data storage						
	Paramètre de stockage pour la sortie analogique AO1. Paramètre de stockage pour définir la sortie analogique AO1 via p. ex. un bus de terrain. Pour définir la sortie analogique AO1, envoyer une valeur, p. ex. via données E/S Modbus (voir 58.101 Data I/O 1 ... 58.124 Data I/O 24). Exemple : 58.101 Data I/O 1 = AO1 data storage et 13.12 AO1 source = AO1 data storage.						
	-327,68 ... 327,67	0,00	-	1 = 0,01	n	o	Paramètre
13.92	AO2 data storage						
	Paramètre de stockage pour la sortie analogique AO2. Paramètre de stockage pour définir la sortie analogique AO2 via p. ex. un bus de terrain. Pour définir la sortie analogique AO2, envoyer une valeur, p. ex. via données E/S Modbus (voir 58.101 Data I/O 1 ... 58.124 Data I/O 24). Exemple : 58.101 Data I/O 1 = AO2 data storage et 13.22 AO2 source = AO2 data storage.						
	-327,68 ... 327,67	0,00	-	1 = 0,01	n	o	Paramètre

Groupe 14 Module d'extension E/S 1

Configuration du module d'extension E/S 1.

Remarque : le contenu du groupe de paramètres varie selon le type du module d'extension E/S sélectionné.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
14.01	Module 1 type						
	Premier module d'extension d'E/S. Active (et spécifie le type de) le module d'extension d'E/S 1. 0: None; inactif. 1: FIO-01; ajoute 4 DIO et 2 RO. 2: FIO-11; ajoute 2 DIO, 3 AI et 1 AO. 4: FAIO-01; ajoute 2 AI et 2 AO.						
	0 ... 4	None	-	1 = 1	n	n	Paramètre
14.02	Module 1 location						
	Emplacement du premier module d'extension d'E/S. Active et spécifie l'emplacement (1...3) sur la carte de contrôle de l'unité dans lequel le module d'extension d'E/S 1 est installé. Alternativement, spécifie l'ID de nœud de l'emplacement sur un module d'extension FEA-0x.						

Index	Nom																														
	Texte																														
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type																								
	1: Slot1; module d'extension d'E/S 1 installé dans l'emplacement 1. 2: Slot2; module d'extension d'E/S 1 installé dans l'emplacement 2. 3: Slot3; module d'extension d'E/S 1 installé dans l'emplacement 3. 4 ... 254: ID de nœud de l'emplacement sur le module d'extension FEA-0x.																														
	1 ... 254	Slot1	-	1 = 1	n	n	Paramètre																								
14.03	Module 1 status																														
	État du premier module d'extension d'E/S. 0: No option; aucun module détecté dans l'emplacement spécifié. 1: No communication; un module a été détecté mais la communication est impossible. 2: Unknown; le type de module est inconnu. 15: FIO-01; une FIO-01 a été détectée et est active. 20: FIO-11; une FIO-11 a été détectée et est active. 24: FAIO-01; une FAIO-01 a été détectée et est active.																														
	0 ... 24	-	-	1 = 1	o	n	Signal																								
14.05	DIO status																														
	État des entrées/sorties logiques. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11). Affiche l'état de DIO1 ... DIO2 / DIO4 sur le module d'extension. Les délais d'activation/désactivation (le cas échéant) sont ignorés. Le bit 0 indique l'état de DIO1. Remarque : le nombre de bits actifs dans ce paramètre dépend du nombre d'entrées/sorties logiques sur le module d'extension. Exemple : 0000000000001001b = DIO1 et DIO4 sont on, le reste est off :																														
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>DIO1</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>DIO2</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>DIO3</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>DIO4</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>4 ... 15</td> <td>Bit 4 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	DIO1	On	Off	1	DIO2	On	Off	2	DIO3	On	Off	3	DIO4	On	Off	4 ... 15	Bit 4 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																												
0	DIO1	On	Off																												
1	DIO2	On	Off																												
2	DIO3	On	Off																												
3	DIO4	On	Off																												
4 ... 15	Bit 4 ... 15																														
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																								
14.06	DIO delayed status																														
	État différé des entrées/sorties logiques. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11). Affiche l'état différé de DIO1 ... DIO2 / DIO4 sur le module d'extension. Ce mot est mis à jour uniquement après les délais d'activation/désactivation (le cas échéant). Le bit 0 indique l'état de DIO1. Remarque : le nombre de bits actifs dans ce paramètre dépend du nombre d'entrées/sorties logiques sur le module d'extension. Exemple : 0000000000000001001b = DIO1 et DIO4 sont on, le reste est off :																														
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>DIO1</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>DIO2</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>DIO3</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>DIO4</td> <td>On</td> <td>Off</td> </tr> <tr> <td>4 ... 15</td> <td>Bit 4 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	DIO1	On	Off	1	DIO2	On	Off	2	DIO3	On	Off	3	DIO4	On	Off	4 ... 15	Bit 4 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																												
0	DIO1	On	Off																												
1	DIO2	On	Off																												
2	DIO3	On	Off																												
3	DIO4	On	Off																												
4 ... 15	Bit 4 ... 15																														
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal																								
14.09	DIO1 function																														
	Fonction de l'entrée/sortie logique DIO1.																														

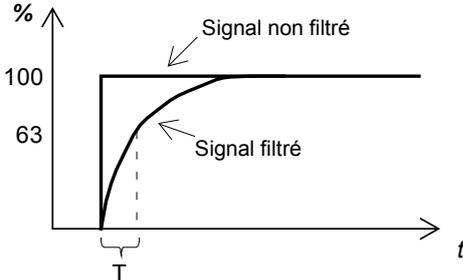
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	(Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11) Sélectionne si DIO1 du module d'extension est utilisé comme une entrée ou une sortie logique. 0: Output; DIO1 est utilisée comme une sortie logique. 1: Input; DIO1 est utilisée comme une entrée logique.						
	0 ... 1	Input	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.10	DIO1 filter gain						
	Constante de temps du filtre de l'entrée/sortie logique DIO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Détermine un temps de filtre pour DIO1 si elle est utilisée comme une entrée. 0: 7.5 µs; 7,5 microsecondes. 1: 195 µs; 195 microsecondes. 2: 780 µs; 780 microsecondes. 3: 4.680 ms; 4,680 millisecondes.						
	0 ... 3	7.5 µs	µs ou ms	1 = 1	n	o	Paramètre
14.11	DIO1 output source						
	Source pour entrée/sortie logique DIO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11) Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à DIO1 du module d'extension si le paramètre 14.09 DIO1 function = Output. Other [bit]; sélection de la source. 0: Not energized; la sortie est désactivée. 1: Energized; la sortie est activée. 40: RO/DIO control word bit0; bit 0 de 10.99 RO/DIO control word. 41: RO/DIO control word bit1; bit 1 de 10.99 RO/DIO control word. 42: RO/DIO control word bit2; bit 2 de 10.99 RO/DIO control word. 43: RO/DIO control word bit8; bit 8 de 10.99 RO/DIO control word. 44: RO/DIO control word bit9; bit 9 de 10.99 RO/DIO control word.						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.12	DIO1 ON delay						
	Délai d'activation pour l'entrée/sortie logique DIO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11) Définit le délai d'activation pour DIO1.						
	<p style="text-align: right; font-size: small;">DZ_LIN_028_delay_a.ai</p>						
	t_{on} = 14.12 DIO1 ON delay t_{off} = 14.13 DIO1 OFF delay *État électrique de DIO (en mode entrée) ou état de la source sélectionnée (en mode sortie). Indiqué par 14.05 DIO status. **Indiqué par 14.06 DIO delayed status.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
14.13	DIO1 OFF delay						
	Délai de désactivation pour l'entrée/sortie logique DIO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11) Définit le délai de désactivation pour DIO1. Voir 14.12 DIO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.14	DIO2 function						
	Fonction de l'entrée/sortie logique DIO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11) Sélectionne si DIO2 du module d'extension est utilisé comme une entrée ou une sortie logique. 0: Output; DIO2 est utilisée comme une sortie logique. 1: Input; DIO2 est utilisée comme une entrée logique.						
	0 ... 1	Input	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.15	DIO2 filter gain						
	Constante de temps du filtre de l'entrée/sortie logique DIO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Détermine un temps de filtre pour DIO2 si elle est utilisée comme une entrée. 0: 7.5 µs; 7,5 microsecondes. 1: 195 µs; 195 microsecondes. 2: 780 µs; 780 microsecondes. 3: 4.680 ms; 4,680 millisecondes.						
	0 ... 3	7,5 µs	µs ou ms	1 = 1	n	o	Paramètre
14.16	DIO2 output source						
	Source pour entrée/sortie logique DIO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11) Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à DIO2 si le paramètre 14.14 DIO2 function = Output. Voir 14.11 DIO1 output source.						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.17	DIO2 ON delay						
	Délai d'activation pour l'entrée/sortie logique DIO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11) Définit le délai d'activation pour DIO2. Voir 14.12 DIO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.18	DIO2 OFF delay						
	Délai de désactivation pour l'entrée/sortie logique DIO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01 ou FIO-11) Définit le délai de désactivation pour DIO2. Voir 14.12 DIO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.19	DIO3 function						
	Fonction de l'entrée/sortie logique DIO3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Sélectionne si DIO3 du module d'extension est utilisé comme une entrée ou une sortie logique. 0: Output; DIO3 est utilisée comme une sortie logique. 1: Input; DIO3 est utilisée comme une entrée logique.						
	0 ... 1	Input	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.19	AI supervision function						
	Fonction de supervision des entrées analogiques.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	(Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Sélectionne comment l'unité réagit lorsque les signaux AI1 ... AI2 / AI3 dépassent les limites minimum et/ou maximum spécifiées pour l'entrée. Les entrées et les limites à respecter sont sélectionnées par le paramètre 114.20 AI supervision selection. 0: No action; aucune action n'est entreprise. 1: Fault; l'unité se déclenche sur 80A0 AI supervision. 2: Warning; l'unité génère une alarme A8A0 AI supervision.						
	0 ... 2	No action	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.20	AI supervision selection						
	Activation de la supervision des entrées analogiques. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Spécifie les limites AI1 ... AI2 / AI3 supervisées par 14.19 AI supervision function :						
	Bit	Nom	Haut		Bas		
	0	AI1 < MIN	Supervision de la limite minimum de AI1 active.		Aucune action		
	1	AI1 > MAX	Supervision de la limite maximum de AI1 active.		Aucune action		
	2	AI2 < MIN	Supervision de la limite minimum de AI2 active.		Aucune action		
	3	AI2 > MAX	Supervision de la limite maximum de AI2 active.		Aucune action		
	4	AI3 < MIN	Supervision de la limite minimum de AI3 active.		Aucune action		
	5	AI3 > MAX	Supervision de la limite maximum de AI3 active.		Aucune action		
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	La supervision s'applique une marge de 1,0 V ou 2,0 mA, voir 14.30 AI1 unit selection, aux limites. Exemples : 14.34 AI1 max = 7,000 V, la supervision de limite maximum s'active à 8,000 V. 14.33 AI1 min = 4,000 mA, la supervision de limite minimum s'active à 2,000 mA.						
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.21	DIO3 output source						
	Source pour entrée/sortie logique DIO3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à DIO3 si 14.19 DIO3 function = Output. Voir 14.11 DIO1 output source.						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.22	DIO3 ON delay						
	Délai d'activation pour l'entrée/sortie logique DIO3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Définit le délai d'activation pour DIO3. Voir 14.12 DIO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.22	AI force selection						
	Sélecteur de valeurs forcées pour les entrées analogiques. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Les vrais relevés de AI1 ... AI2 / AI3 peuvent être contournés à des fins de test, par exemple.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Un paramètre de valeur forcée (voir tableau ci-dessous) est fourni pour chaque entrée analogique et sa valeur est appliquée lorsque le bit correspondant dans 14.22 AI force selection est 1:						
	Bit	Nom	Haut			Bas	
	0	AI1	Force AI1 sur la valeur de 14.28 AI1 force data.			Aucune action	
	1	AI2	Force AI2 sur la valeur de 14.43 AI2 force data.			Aucune action	
	2	AI3	Force AI3 sur la valeur de 14.58 AI3 force data (FIO-11 uniquement).			Aucune action	
	3 ... 15	Bit 3 ... 15					
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	o	o	Paramètre
14.23	DIO3 OFF delay						
	Délai de désactivation pour DIO3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Définit le délai de désactivation pour DIO3. Voir 14.12 DIO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.24	DIO4 function						
	Fonction de l'entrée/sortie logique DIO4. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Sélectionne si DIO4 du module d'extension est utilisé comme une entrée ou une sortie logique. 0: Output; DIO4 est utilisée comme une sortie logique. 1: Input; DIO4 est utilisée comme une entrée logique.						
	0 ... 1	Input	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.26	DIO4 output source						
	Source pour entrée/sortie logique DIO4. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à DIO4 si 14.24 DIO4 function = Output. Voir 14.11 DIO1 output source.						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.26	AI1 actual value						
	Valeur de l'entrée analogique AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Affiche la valeur de AI1 en mA ou V (selon si l'entrée est définie sur le courant ou la tension).						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-	mA ou V	1 = 0,001	o	n	Signal
14.27	DIO4 ON delay						
	Délai d'activation pour l'entrée/sortie logique DIO4. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Définit le délai d'activation pour DIO4. Voir 14.12 DIO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.27	AI1 scaled value						
	Valeur à l'échelle de l'entrée analogique AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Affiche la valeur de AI1 après mise à l'échelle. Voir 14.35 AI1 scaled at AI1 min et 14.36 AI1 scaled at AI1 max.						

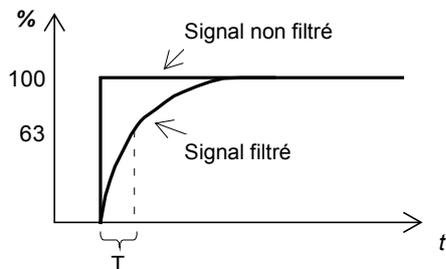
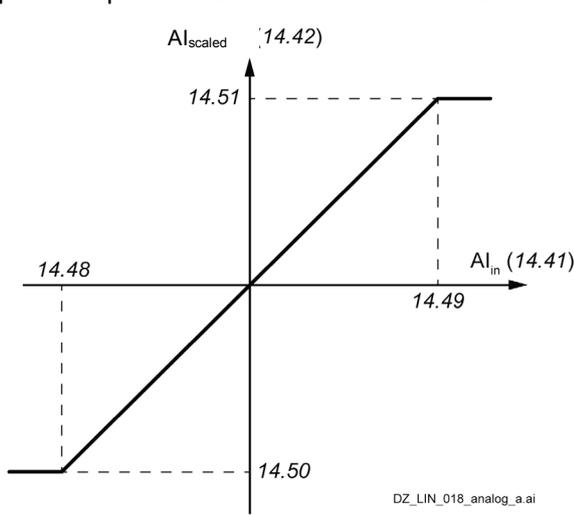
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	-32768,000 ... 32767,000	-	-	1 = 1	o	n	Signal
14.28	DIO4 OFF delay						
	<p>Délai de désactivation pour l'entrée/sortie logique DIO4. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Définit le délai de désactivation pour DIO4. Voir 14.12 DIO1 ON delay.</p>						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.28	AI1 force data						
	<p>Valeur forcée de l'entrée analogique AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Valeur forcée pouvant être utilisée à la place du vrai relevé de l'entrée. Voir 14.22 AI force selection.</p>						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	0,000	mA ou V	1 = 0,001	o	o	Paramètre
14.29	AI1 HW switch position						
	<p>Sélecteur d'unité de l'entrée analogique AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Montre la position du sélecteur de courant/tension du matériel sur le module d'extension E/S. Remarque : le réglage du sélecteur de courant/tension doit correspondre à la sélection d'unité effectuée dans 14.30 AI1 unit selection. Le module d'E/S doit être redémarré, soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot, pour valider les changements dans les réglages matériels. 2: V; volts. 10: mA; milli ampères.</p>						
	2 ... 10	-	mA ou V	1 = 1	o	n	Signal
14.30	AI1 unit selection						
	<p>Sélection d'unité de l'entrée analogique AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Sélectionne l'unité pour les relevés et les réglages associés à AI1. Défini sur mA ou V selon le réglage du module d'extension d'E/S (voir le manuel du module d'extension d'E/S). Le réglage matériel est également indiqué dans 14.29 AI1 HW switch position. Remarque : le module d'E/S doit être redémarré, soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot, pour valider les changements dans les réglages matériels. 2: V; volts. 10: mA; milli ampères.</p>						
	2 ... 10	mA	mA ou V	1 = 1	n	o	Paramètre
14.31	RO status						
	<p>État des sorties de relais. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) État de RO1 ... RO2 sur le module d'extension d'E/S. Exemple : 0000000000000001b = RO1 est sous tension, RO2 est hors tension.</p>						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	RO1	Sous tension	Hors tension			
	1	RO2	Sous tension	Hors tension			
	2 ... 15	Bit 2 ... 15					

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
14.31	AI1 filter gain						
	<p>Constante de temps du filtre matériel de l'entrée analogique AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Sélectionne un temps de filtre matériel pour AI1. Voir également 14.32 AI1 filter time. 0: No filtering; pas de filtrage. 1: 125 µs; 125 microsecondes. 2: 250 µs; 250 microsecondes. 3: 500 µs; 500 microsecondes. 4: 1 ms; 1 milliseconde 5: 2 ms; 2 millisecondes. 6: 4 ms; 4 millisecondes. 7: 7,9375 ms; 7,9375 millisecondes.</p>						
	0 ... 7	No filtering	µs ou ms	1 = 1	n	o	Paramètre
14.32	AI1 filter time						
	<p>Constante de temps du filtre de l'entrée analogique AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la constante de temps du filtre pour AI1.</p>						
	 <p style="text-align: center;">$O = I \times (1 - e^{-t/T})$</p> <p>I = entrée de filtre (étape) O = sortie de filtre t = temps T = constante de temps du filtre</p>						
	Remarque : le signal est également filtré du fait du matériel de l'entrée analogique. Voir 14.31 AI1 filter gain.						
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.33	AI1 min						
	<p>Valeur minimum de l'entrée analogique AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur minimum pour l'entrée AI1 en mA ou V. Les paramètres 14.33 et 14.34 définissent la limite basse et haute du signal d'entrée analogique en mA ou V. Les paramètres de mise à l'échelle 14.35 et 14.36 définissent les valeurs internes qui correspondent à ces limites comme suit :</p>						

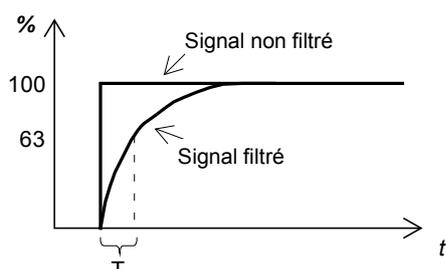
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type
	<p style="text-align: center;">DZ_LIN_018_analog_a.ai</p>						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-20,000 ou -10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.34	RO1 source						
	<p>Source pour la sortie de relais RO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à RO1. Voir 14.11 DIO1 output source.</p>						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.34	AI1 max						
	<p>Valeur maximum de l'entrée analogique AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur maximum pour AI1 en mA ou V. Voir 14.33 AI1 min.</p>						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	20,000 ou 10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.35	RO1 ON delay						
	<p>Délai d'activation pour la sortie de relais RO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Définit le délai d'activation pour RO1.</p>						
	<p style="text-align: right;">DZ_LIN_028_delay_a.ai</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	t _{On} = 14.35 RO1 ON delay t _{Off} = 14.36 RO1 OFF delay						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.35	AI1 scaled at AI1 min						
	Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique minimum AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI1 minimum définie par 14.33 AI1 min. Voir 14.33 AI1 min.						
	-32768,000 ... 32767,000	-100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.36	RO1 OFF delay						
	Délai de désactivation pour la sortie de relais RO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Définit le délai de désactivation pour RO1. Voir 14.35 RO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.36	AI1 scaled at AI1 max						
	Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique maximum AI1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI1 maximum définie par 14.34 AI1 max. Voir 14.33 AI1 min.						
	-32768,000 ... 32767,000	100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.37	RO2 source						
	Source pour la sortie de relais RO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Sélectionne un bit de signal/paramètre à connecter à RO2. Voir 14.11 DIO1 output source.						
	0 ... 44	Not energized	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.38	RO2 ON delay						
	Délai d'activation pour la sortie de relais RO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Définit le délai d'activation pour RO2. Voir 14.35 RO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.39	RO2 OFF delay						
	Délai de désactivation pour la sortie de relais RO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-01) Définit le délai de désactivation pour RO2. Voir 14.35 RO1 ON delay.						
	0,0 ... 3000,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
14.41	AI2 actual value						
	Valeur de l'entrée analogique AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Affiche la valeur de AI2 en mA ou V (selon si l'entrée est définie sur le courant ou la tension).						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-	mA ou V	1 = 0,001	o	n	Signal
14.42	AI2 scaled value						
	Valeur à l'échelle de l'entrée analogique AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01)						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Affiche la valeur de AI2 après mise à l'échelle. Voir 14.50 AI2 scaled at AI2 min et 14.51 AI2 scaled at AI2 max.						
	-32768,000 ... 32767,000	-	-	1 = 1	o	n	Signal
14.43	AI2 force data						
	Valeur forcée de l'entrée analogique AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Valeur forcée pouvant être utilisée à la place du vrai relevé de l'entrée. Voir 14.22 AI force selection.						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	0,000	mA ou V	1 = 0,001	o	o	Paramètre
14.44	AI2 HW switch position						
	Sélecteur d'unité de l'entrée analogique AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Montre la position du sélecteur de courant/tension du matériel sur le module d'extension E/S. Remarque : le réglage du sélecteur de courant/tension doit correspondre à la sélection d'unité effectuée dans 14.45 AI2 unit selection. Le module d'E/S doit être redémarré, soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot, pour valider les changements dans les réglages matériels. 2: V; volts. 10: mA; milli ampères.						
	2 ... 10	-	mA ou V	1 = 1	o	n	Signal
14.45	AI2 unit selection						
	Sélection d'unité de l'entrée analogique AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Sélectionne l'unité pour les relevés et les réglages associés à AI2. Défini sur mA ou V selon le réglage du module d'extension d'E/S (voir le manuel du module d'extension d'E/S). Le réglage matériel est également indiqué dans 14.44 AI2 HW switch position. Remarque : le module d'E/S doit être redémarré, soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot, pour valider les changements dans les réglages matériels. 2: V; volts. 10: mA; milli ampères.						
	2 ... 10	mA	mA ou V	1 = 1	n	o	Paramètre
14.46	AI2 filter gain						
	Constante de temps du filtre matériel de l'entrée analogique AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Sélectionne un temps de filtre matériel pour AI2. Voir également 14.47 AI2 filter time. 0: No filtering; pas de filtrage. 1: 125 µs; 125 microsecondes. 2: 250 µs; 250 microsecondes. 3: 500 µs; 500 microsecondes. 4: 1 ms; 1 milliseconde 5: 2 ms; 2 millisecondes. 6: 4 ms; 4 millisecondes. 7: 7.9375 ms; 7,9375 millisecondes.						
	0 ... 7	No filtering	µs ou ms	1 = 1	n	o	Paramètre
14.47	AI2 filter time						
	Constante de temps du filtre de l'entrée analogique AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01)						

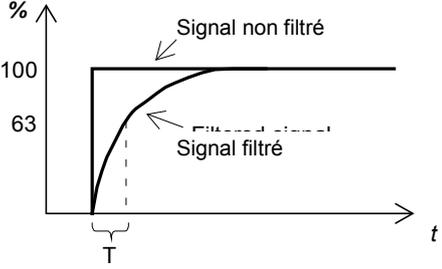
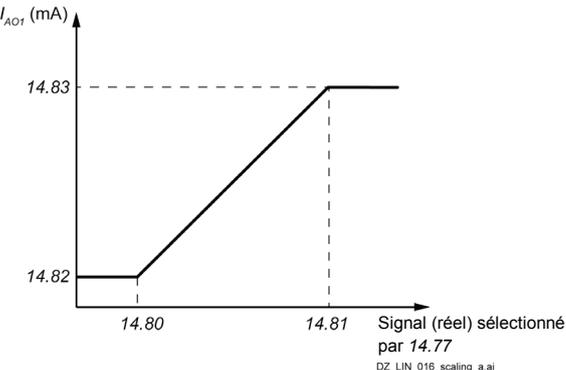
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type
	Définit la constante de temps du filtre pour AI2.  <p> $O = I \times (1 - e^{-t/T})$ I = entrée de filtre (étape) O = sortie de filtre t = temps T = constante de temps du filtre </p> <p>Remarque : le signal est également filtré du fait du matériel de l'entrée analogique. Voir 14.46 AI2 filter gain.</p>						
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.48	AI2 min						
	Valeur minimum de l'entrée analogique AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur minimum pour AI2 en mA ou V. Les paramètres 14.48 et 14.49 définissent la limite basse et haute du signal d'entrée analogique en mA ou V. Les paramètres de mise à l'échelle 14.50 et 14.51 définissent les valeurs internes qui correspondent à ces limites comme suit :						
	 <p style="text-align: center;">DZ_LIN_018_analog_a.ai</p>						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-20,000 ou -10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.49	AI2 max						
	Valeur maximum de l'entrée analogique AI2.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	(Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur maximum pour AI2 en mA ou V Voir 14.48 AI2 min.						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	20,000 ou 10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.50	AI2 scaled at AI2 min						
	Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique minimum AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI2 minimum définie par 14.48 AI2 min. Voir 14.48 AI2 min.						
	-32768,000 ... 32767,000	-100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.51	AI2 scaled at AI2 max						
	Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique maximum AI2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI2 maximum définie par 14.49 AI2 max. Voir 14.48 AI2 min.						
	-32768,000 ... 32767,000	100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.56	AI3 actual value						
	Valeur de l'entrée analogique AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Affiche la valeur de AI3 en mA ou V (selon si l'entrée est définie sur le courant ou la tension).						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-	mA ou V	1 = 0,001	o	n	Signal
14.57	AI3 scaled value						
	Valeur à l'échelle de l'entrée analogique AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Affiche la valeur de AI3 après mise à l'échelle. Voir 14.65 AI3 scaled at AI3 min et 14.66 AI3 scaled at AI3 max.						
	-32768,000 ... 32767,000	-	-	1 = 1	o	n	Signal
14.58	AI3 force data						
	Valeur forcée de l'entrée analogique AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Valeur forcée pouvant être utilisée à la place du vrai relevé de l'entrée. Voir 14.22 AI force selection.						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	0,000	mA ou V	1 = 0,001	o	o	Paramètre
14.59	AI3 HW switch position						
	Sélecteur d'unité de l'entrée analogique AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Montre la position du sélecteur de courant/tension du matériel sur le module d'extension E/S. Remarque : le réglage du sélecteur de courant/tension doit correspondre à la sélection d'unité effectuée dans 14.60 AI3 unit selection. Le module d'E/S doit être redémarré, soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot, pour valider les changements dans les réglages matériels. 2: V; volts. 10: mA; milli ampères.						

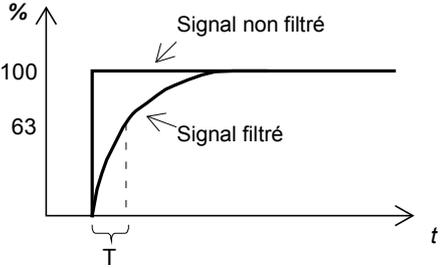
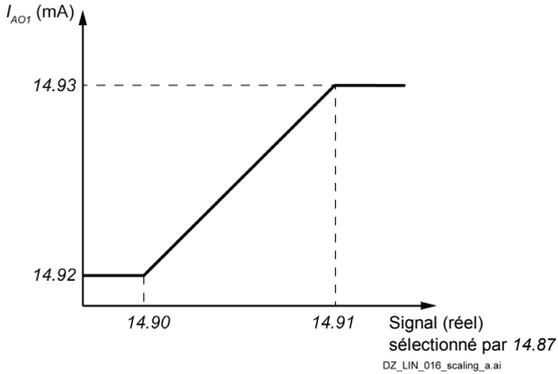
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	2 ... 10	-	mA ou V	1 = 1	o	n	Signal
14.60	AI3 unit selection						
	<p>Sélection d'unité de l'entrée analogique AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Sélectionne l'unité pour les relevés et les réglages associés à AI3. Défini sur mA ou V selon le réglage du module d'extension d'E/S (voir le manuel du module d'extension d'E/S). Le réglage matériel est également indiqué dans 14.59 AI3 HW switch position. Remarque : le module d'E/S doit être redémarré, soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot, pour valider les changements dans les réglages matériels. 2: V; volts. 10: mA; milli ampères.</p>						
	2 ... 10	mA	mA ou V	1 = 1	n	o	Paramètre
14.61	AI3 filter gain						
	<p>Constante de temps du filtre matériel de l'entrée analogique AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Sélectionne un temps de filtre matériel pour AI3. Voir également 14.62 AI3 filter time. 0: No filtering; pas de filtrage. 1: 125 µs; 125 microsecondes. 2: 250 µs; 250 microsecondes. 3: 500 µs; 500 microsecondes. 4: 1 ms; 1 milliseconde 5: 2 ms; 2 millisecondes. 6: 4 ms; 4 millisecondes. 7: 7.9375 ms; 7,9375 millisecondes.</p>						
	0 ... 7	No filtering	µs ou ms	1 = 1	n	o	Paramètre
14.62	AI3 filter time						
	<p>Constante de temps du filtre de l'entrée analogique AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Définit la constante de temps du filtre pour AI3.</p>						
	 <p style="text-align: center;">$O = I \times (1 - e^{-t/T})$</p> <p>I = entrée de filtre (étape) O = sortie de filtre t = temps T = constante de temps du filtre</p>						
	<p>Remarque : le signal est également filtré du fait du matériel de l'entrée analogique. Voir 14.61 AI3 filter gain.</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.63	AI3 min						
	<p>Valeur minimum de l'entrée analogique AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Définit la valeur minimum pour AI3 en mA ou V. Les paramètres 14.63 et 14.64 définissent la limite basse et haute du signal d'entrée analogique en mA ou V. Les paramètres de mise à l'échelle 14.65 et 14.66 définissent les valeurs internes qui correspondent à ces limites comme suit :</p>						
	<p style="text-align: center;">DZ_LIN_018_analog_a.ai</p>						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	-20,000 ou -10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.64	AI3 max						
	<p>Valeur maximum de l'entrée analogique AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Définit la valeur maximum pour AI3 en mA ou V Voir 14.63 AI3 min.</p>						
	-22,000 ... 22,000 ou -11,000 ... 11,000	20,000 ou 10,000	mA ou V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.65	AI3 scaled at AI3 min						
	<p>Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique minimum AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI3 minimum définie par 14.63 AI3 min. Voir 14.63 AI3 min.</p>						
	-32768,000 ... 32767,000	-100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.66	AI3 scaled at AI3 max						
	<p>Valeur interne correspondant à la valeur de l'entrée analogique maximum AI3. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AI3 maximum définie par 14.64 AI3 max. Voir 14.63 AI3 min.</p>						
	-32768,000 ... 32767,000	100,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.71	AO force selection						

Index	Nom																						
	Texte																						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																
	<p>Sélecteur de valeurs forcées pour les sorties analogiques. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) La valeur de AO1 ... AO1 / AO2 peut être contournée à des fins de test, par exemple. Un paramètre de valeur forcée (voir tableau ci-dessous) est fourni pour chaque sortie analogique et sa valeur est appliquée lorsque le bit correspondant dans 14.71 AO force selection is 1:</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>AO1</td> <td>Force AO1 sur la valeur de 14.78 AO1 force data.</td> <td>Aucune action</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>AO2</td> <td>Force AO2 sur la valeur de 14.88 AO2 force data (FAIO-01 uniquement).</td> <td>Aucune action</td> </tr> <tr> <td>2 ... 15</td> <td>Bit 2 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	AO1	Force AO1 sur la valeur de 14.78 AO1 force data.	Aucune action	1	AO2	Force AO2 sur la valeur de 14.88 AO2 force data (FAIO-01 uniquement).	Aucune action	2 ... 15	Bit 2 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																				
0	AO1	Force AO1 sur la valeur de 14.78 AO1 force data.	Aucune action																				
1	AO2	Force AO2 sur la valeur de 14.88 AO2 force data (FAIO-01 uniquement).	Aucune action																				
2 ... 15	Bit 2 ... 15																						
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	o	o	Paramètre																
14.76	AO1 actual value																						
	<p>Valeur de la sortie analogique AO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Affiche la valeur de AO1 en mA.</p>																						
	0,000 ... 22,000	-	mA	1 = 0,001	o	n	Signal																
14.77	AO1 source																						
	<p>Source pour la sortie analogique AO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Sélectionne un signal/paramètre à connecter à AO1. Alternativement, définit la sortie sur le mode d'excitation pour fournir un courant constant à un capteur de température. Other; sélection de la source. 0: Zero; aucun. 37: AO1 data storage; voir 13.91 AO1 data storage. 38: AO2 data storage; voir 13.92 AO2 data storage.</p>																						
	0 ... 38	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre																
14.78	AO1 force data																						
	<p>Valeur forcée de la sortie analogique AO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Valeur forcée pouvant être utilisée à la place du signal de sortie sélectionné. Voir 14.71 AO force selection.</p>																						
	0,000 ... 22,000	0,000	mA	1 = 0,001	o	o	Paramètre																
14.79	AO1 filter time																						
	<p>Constante de temps du filtre de la sortie analogique AO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la constante de temps du filtre pour AO1.</p>																						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	 <p> $O = I \times (1 - e^{-t/T})$ </p> <p> I = entrée de filtre (étape) O = sortie de filtre t = temps T = constante de temps du filtre </p>						
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.80	AO1 source min						
	<p>Valeur interne correspondant à la valeur de la sortie analogique minimum AO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AO1 minimum requise. Les paramètres de mise à l'échelle 14.80 et 14.81 définissent les limites internes hautes et basses qui correspondent aux valeurs de sortie analogique en mA définies par les paramètres 14.82 et 14.83 :</p>  <p> Le réglage du paramètre 14.82 sur la valeur maximum et de 14.83 sur la valeur minimum inverse la sortie : </p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type
	<p style="text-align: center;">Signal (réel) sélectionné par 14.77 DZ_LIN_016_scaling_a.ai</p>						
	-32768,0 ... 32767,0	0,0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.81	AO1 source max						
	Valeur interne correspondant à la valeur de sortie analogique maximum AO1. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AO1 maximum requise. Voir 14.80 AO1 source min.						
	-32768,0 ... 32767,0	100,0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.82	AO1 out at AO1 src min						
	Valeur AO1 de sortie analogique minimum. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur de sortie minimum pour AO1 en mA. Voir 14.80 AO1 source min.						
	0,000 ... 22,000	0,000	mA	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.83	AO1 out at AO1 src max						
	Valeur AO1 de sortie analogique maximum. (Visible si 14.01 Module 1 type = FIO-11 ou FAIO-01) Définit la valeur de sortie maximum pour AO1 en mA. Voir 14.80 AO1 source min.						
	0,000 ... 22,000	20,000	mA	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.86	AO2 actual						
	Valeur de la sortie analogique AO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FAIO-01) Affiche la valeur de AO2 en mA.						
	0,000 ... 22,000	-	mA	1 = 0,001	o	n	Signal
14.87	AO2 source						
	Source pour la sortie analogique AO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FAIO-01) Sélectionne un signal/paramètre à connecter à AO2. Alternativement, définit la sortie sur le mode d'excitation pour fournir un courant constant à un capteur de température. Voir 14.77 AO1 source.						
	0 ... 38	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.88	AO2 force data						
	Valeur forcée de la sortie analogique AO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FAIO-01) Valeur forcée pouvant être utilisée à la place du signal de sortie sélectionné. Voir 14.71 AO force selection.						
	0,000 ... 22,000	0,000	mA	1 = 0,001	o	o	Paramètre
14.89	AO2 filter time						
	Constante de temps du filtre de la sortie analogique AO2.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type
	(Visible si 14.01 Module 1 type = FAIO-01) Définit la constante de temps du filtre pour AO2.						
	 <p> $O = I \times (1 - e^{-t/T})$ I = entrée de filtre (étape) O = sortie de filtre t = temps T = constante de temps du filtre </p>						
	0,000 ... 30,000	0,100	s	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.90	AO2 source min						
	Valeur de signal interne correspondant à la valeur de la sortie analogique minimum AO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FAIO-01) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AO2 minimum requise. Les paramètres de mise à l'échelle 14.90 et 14.91 définissent les limites internes hautes et basses qui correspondent aux valeurs de sortie analogique en mA définies par les paramètres 14.92 et 14.93 :						
	 <p> Le réglage du paramètre 14.92 sur la valeur maximum et de 14.93 sur la valeur minimum inverse la sortie : </p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p style="text-align: center;">Signal (réel) sélectionné par 14.87 DZ_LIN_016_scaling_a.ai</p>						
	-32768,0 ... 32767,0	0,0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.91	AO2 source max						
	Valeur interne correspondant à la valeur de sortie analogique maximum AO2. (Visible si 14.01 Module 1 type = FAIO-01) Définit la valeur interne qui correspond à la valeur AO2 maximum requise. Voir 14.90 AO2 source min.						
	-32768,0 ... 32767,0	100,0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
14.92	AO2 out at AO2 src min						
	Valeur AO2 de sortie analogique minimum. (Visible si 14.01 Module 1 type = FAIO-01) Définit la valeur de sortie minimum pour AO2. Voir 14.90 AO2 source min.						
	0,000 ... 22,000	0,000	mA	1 = 0,001	n	o	Paramètre
14.93	AO2 out at AO2 src max						
	Valeur AO2 de sortie analogique maximum. (Visible si 14.01 Module 1 type = FAIO-01) Définit la valeur de sortie maximum pour AO2. Voir 14.90 AO2 source min.						
	0,000 ... 22,000	20,000	mA	1 = 0,001	n	o	Paramètre

Groupe 15 Module d'extension E/S 2

Configuration du module d'extension E/S 2.

Remarque : le contenu du groupe de paramètres varie selon le type du module d'extension E/S sélectionné.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type
15.01	Module 2 type						
	Second module d'extension d'E/S. Active (et spécifie le type de) le module d'extension d'E/S 2. 0: None; inactif. 1: FIO-01; ajoute 4 DIO et 2 RO. 2: FIO-11; ajoute 2 DIO, 3 AI, 1 AO. 4: FAIO-01; ajoute 2 AI et 2 AO.						
	0 ... 4	None	-	1 = 1	n	n	Paramètre
15.02	Module 2 location						
	Emplacement du second module d'extension d'E/S. Active et spécifie l'emplacement (1...3) sur la carte de contrôle de l'unité dans lequel le module d'extension d'E/S 2 est installé. Alternativement, spécifie l'ID de nœud de l'emplacement sur un module d'extension FEA-0x. 1: Slot1; module d'extension d'E/S 1 installé dans l'emplacement 1. 2: Slot2; module d'extension d'E/S 1 installé dans l'emplacement 2. 3: Slot3; module d'extension d'E/S 1 installé dans l'emplacement 3. 4 ... 254; ID de nœud de l'emplacement sur le module d'extension FEA-0x.						
	1 ... 254	Slot1	-	1 = 1	n	n	Paramètre
15.03	Module 2 status						
	État du second module d'extension d'E/S. 0: No option; aucun module détecté dans l'emplacement spécifié. 1: No communication; un module a été détecté mais la communication est impossible. 2: Unknown; le type de module est inconnu. 15: FIO-01; une FIO-01 a été détectée et est active. 20: FIO-11; une FIO-11 a été détectée et est active. 24: FAIO-01; une FAIO-01 a été détectée et est active.						
	0 ... 24	-	-	1 = 1	o	n	Signal
15.05 ... 15.93	Voir signal/paramètre correspondant dans le Groupe 14 Module d'extension d'E/S 1.						
	Voir signal/paramètre correspondant dans le Groupe 14 Module d'extension d'E/S 1.						

Groupe 16 Module d'extension E/S 3

Configuration du module d'extension E/S 3.

Remarque : le contenu du groupe de paramètres varie selon le type du module d'extension E/S sélectionné.

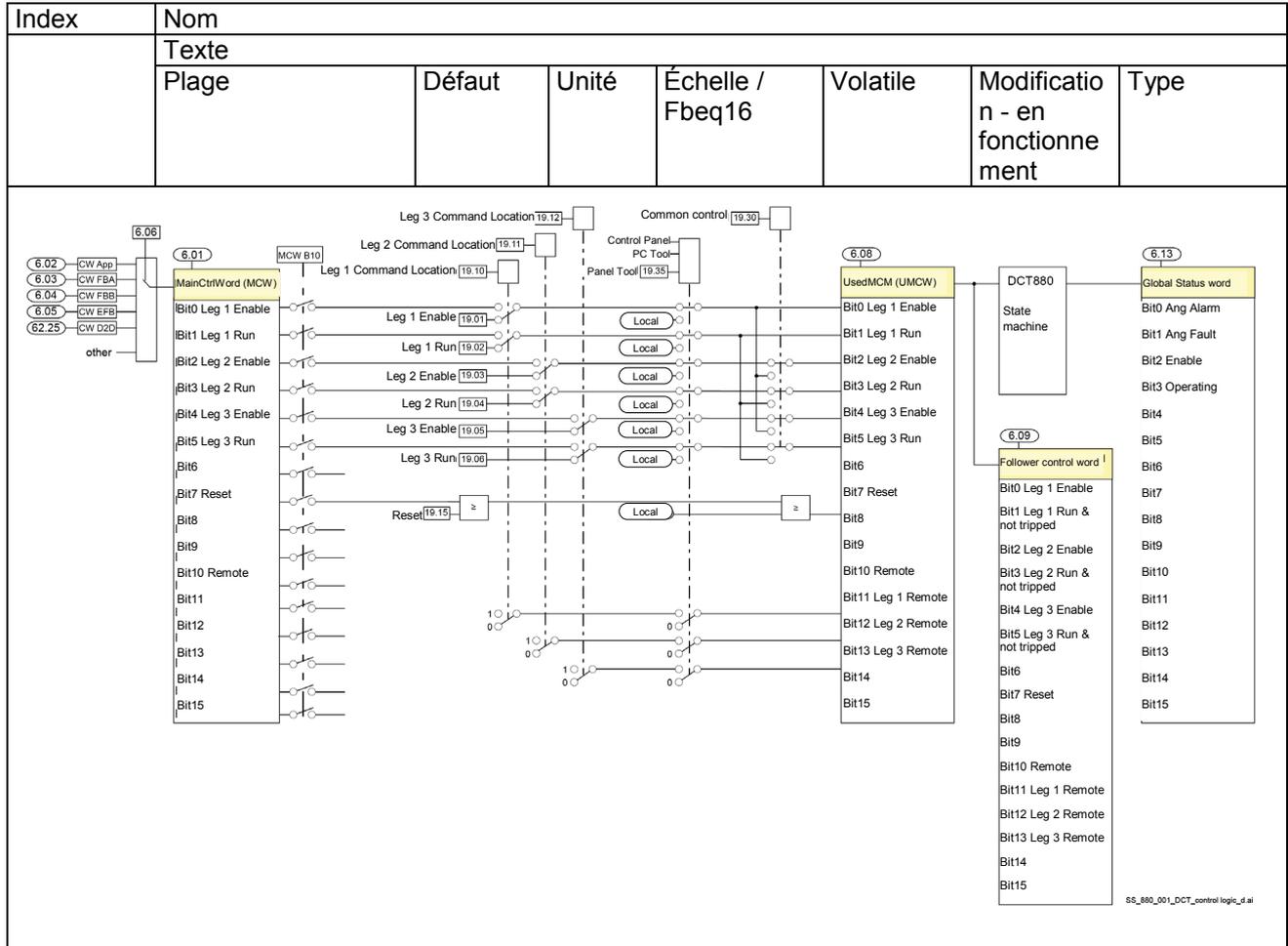
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type
16.01	Module 3 type						
	Troisième module d'extension d'E/S. Active (et spécifie le type de) le module d'extension d'E/S 3. 0: None; inactif. 1: FIO-01; ajoute 4 DIO et 2 RO. 2: FIO-11; ajoute 2 DIO, 3 AI, 1 AO. 4: FAIO-01; ajoute 2 AI et 2 AO.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0 ... 4	None	-	1 = 1	n	n	Paramètre
16.02	Module 3 location						
	Emplacement du troisième module d'extension d'E/S. Active et spécifie l'emplacement (1...3) sur la carte de contrôle de l'unité dans lequel le module d'extension d'E/S 3 est installé. Alternativement, spécifie l'ID de nœud de l'emplacement sur un module d'extension FEA-0x. 1: Slot1; module d'extension d'E/S 1 installé dans l'emplacement 1. 2: Slot2; module d'extension d'E/S 1 installé dans l'emplacement 2. 3: Slot3; module d'extension d'E/S 1 installé dans l'emplacement 3. 4 ... 254; ID de nœud de l'emplacement sur le module d'extension FEA-0x.						
	1 ... 254	Slot1	-	1 = 1	n	n	Paramètre
16.03	Module 2 status						
	État du troisième module d'extension d'E/S. 0: No option; aucun module détecté dans l'emplacement spécifié. 1: No communication; un module a été détecté mais la communication est impossible. 2: Unknown; le type de module est inconnu. 15: FIO-01; une FIO-01 a été détectée et est active. 20: FIO-11; une FIO-11 a été détectée et est active. 24: FAIO-01; une FAIO-01 a été détectée et est active.						
	0 ... 24	-		1 = 1	o	n	Signal
16.05 ... 16.93	Voir signal/paramètre correspondant dans le Groupe 14 Module d'extension d'E/S 1.						
	Voir signal/paramètre correspondant dans le Groupe 14 Module d'extension d'E/S 1.						

Groupe 19 Mode Démarrage/Arrêt

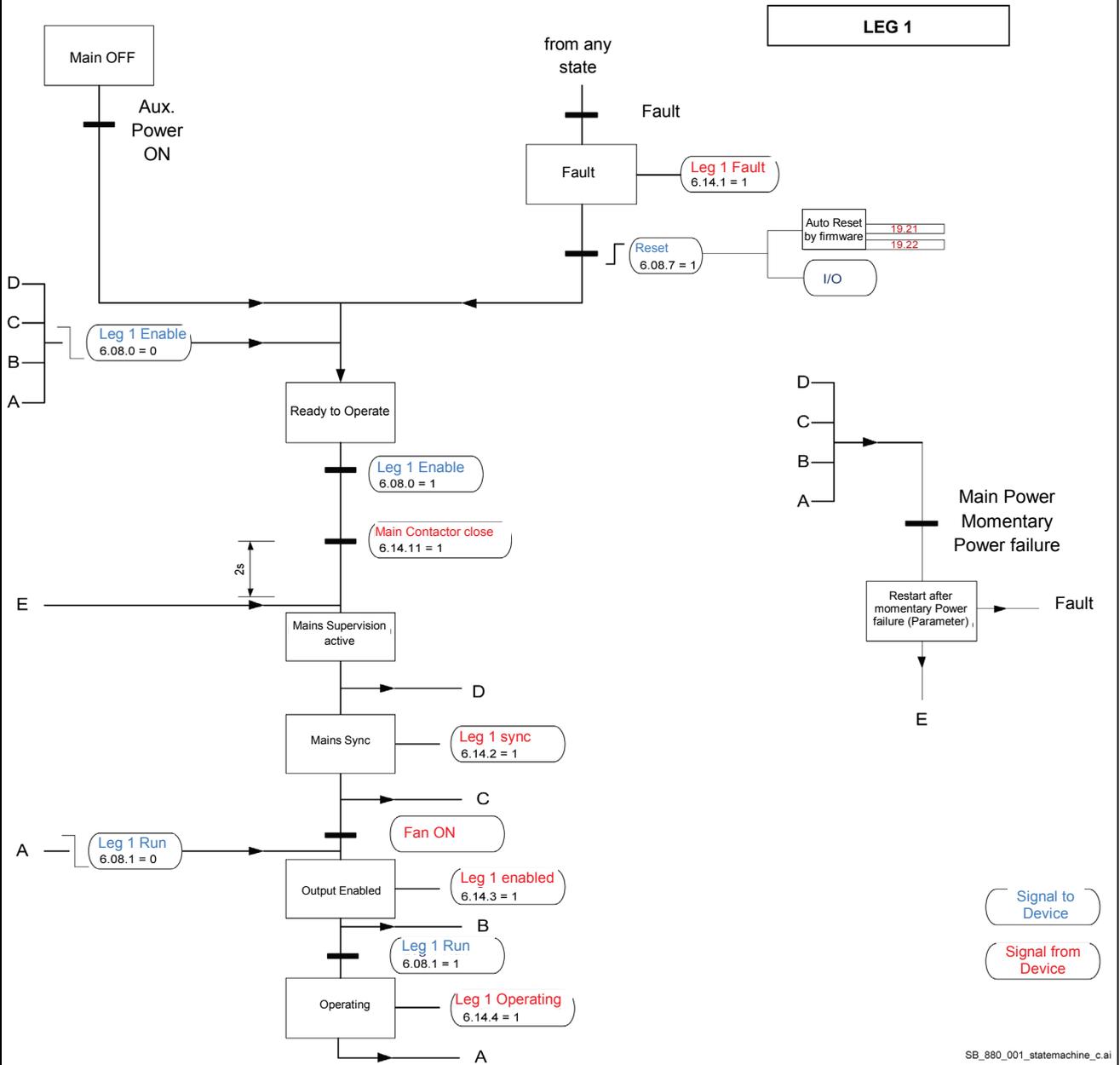
Sélection des emplacements des commandes locales et externes et des modes de fonctionnement.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
Emplacements de contrôle :							



Index	Nom	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
-------	-----	-------	--------	-------	------------------	----------	----------------------------------	------

Automate branche 1 :



Automates branche 2 et branche 3, voir Annexe.

19.01	Leg 1 Enable Local I/O
	Source pour la commande d'activation de la branche 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: Open; 0. 1: Close; 1. 3: DI1; 4: DI2; 5: DI3;

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	6: DI4; 7: DI5; 8: DI6; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL; 21: Mains ON; active automatiquement l'unité si la tension secteur est présente.						
	0 ... 21	DI1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.02	Leg 1 Run Local I/O						
	Source pour la commande de marche de la branche 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: Open; 0. 1: Close; 1. 3: DI1; 4: DI2; 5: DI3; 6: DI4; 7: DI5; 8: DI6; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL; 21: Auto reference; voir 19.46 Leg 1 Auto reference ON level						
	0 ... 21	DI2	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.03	Leg 2 Enable Local I/O						
	Source pour la commande d'activation de la branche 2. Voir 19.01 Leg 1 Enable Local I/O.						
	0 ... 21	DI1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.04	Leg 2 Run Local I/O						
	Source pour la commande de marche de la branche 2. Voir 19.02 Leg 1 Run Local I/O et 19.47 Leg 2 Auto reference ON level.						
	0 ... 21	DI2	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.05	Leg 3 Enable Local I/O						
	Source pour la commande d'activation de la branche 3. Voir 19.01 Leg 1 Enable Local I/O.						
	0 ... 21	DI1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.06	Leg 3 Run Local I/O						
	Source pour la commande de marche de la branche 3. Voir 19.02 Leg 1 Run Local I/O et 19.48 Leg 3 Auto reference ON level.						
	0 ... 21	DI2	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.10	Leg 1 Command Location Selector						
	Permet de changer la source pour les commandes d'activation et de marche de la branche 1 à partir de 06.01 Main Control Word active to local I/O. Other [bit]; sélection de la source. 0: MCW 6.01; 0, suit toujours 06.01 Main Control Word active. 1: Hardware DI; 1, suit toujours E/S local, voir 19.01 & 19.02, 19.03 & 19.04, 19.05 & 19.06. 3: DI1; 0, suit 06.01 Main Control Word active. 1, suit E/S local. 4: DI2; 0, suit 06.01 Main Control Word active. 1, suit E/S local. 5: DI3; 0, suit 06.01 Main Control Word active. 1, suit E/S local. 6: DI4; 0, suit 06.01 Main Control Word active. 1, suit E/S local. 7: DI5; 0, suit 06.01 Main Control Word active. 1, suit E/S local. 8: DI6; 0, suit 06.01 Main Control Word active. 1, suit E/S local.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	11: DIO1; 0, suit 06.01 Main Control Word active. 1, suit E/S local. 12: DIO2; 0, suit 06.01 Main Control Word active. 1, suit E/S local. 19: DIL; 0, suit 06.01 Main Control Word active. 1, suit E/S local.						
	0 ... 19	Hardware DI	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.11	Leg 2 Command Location Selector						
	Permet de changer la source pour les commandes d'activation et de marche de la branche 2 à partir de Main Control Word to local I/O. Voir 19.10 Leg 1 Command Location Selector.						
	0 ... 19	Hardware DI	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.12	Leg 3 Command Location Selector						
	Permet de changer la source pour les commandes d'activation et de marche de la branche 3 à partir de Main Control Word to local I/O. Voir 19.10 Leg 1 Command Location Selector.						
	0 ... 19	Hardware DI	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.15	Reset						
	Source pour le signal de réinitialisation de défaut externe. Other [bit]; sélection de la source. 0: Open; 0. 1: Close; 1. 3: DI1; 4: DI2; 5: DI3; 6: DI4; 7: DI5; 8: DI6; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL;						
	0 ... 19	DI3	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.17	Local control disable						
	Active/désactive la commande locale via la micro-console et l'outil PC. Active/désactive la commande locale (boutons démarrage et arrêt de la micro-console et commandes locales de l'outil PC). AVERTISSEMENT ! Avant de désactiver la commande locale, s'assurer que la micro-console n'est pas requise pour arrêter l'unité. 0: No; activer la commande locale. 1: Yes; désactiver la commande locale.						
	0 ... 1	No	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.20	3 Phase Sequence						
	Uniquement pour les systèmes triphasés. Définit si l'unité commence à fonctionner au passage à zéro de la prochaine phase ou au prochain passage à zéro de la phase U. 0: Start Stop: Any order; commence par le passage par zéro d'une phase U, V ou W. 1: Start: U Stop: W; commence par le passage par zéro de la phase U, s'arrête avec le passage par zéro de la phase W.						
	0 ... 1	Start Stop	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.21	Auto Reset Retries						
	Définit le nombre de tentatives du régulateur de puissance pour réinitialiser automatiquement un						

Index	Nom																																						
	Texte																																						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																																
	défaut. Si le réglage est 0, aucune réinitialisation automatique n'est effectuée.																																						
	0 ... 10	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																
19.22	Auto Reset Time																																						
	Définit le délai entre l'occurrence d'un défaut et la tentative de réinitialisation automatique du défaut par le régulateur de puissance.																																						
	0,0 ... 10,0	1,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre																																
19.23	Auto Reset Leg 1 Events																																						
	Définit les événements de la branche 1 qui sont affectés par la réinitialisation automatique. Chaque bit représente un événement spécifique :																																						
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Overcurrent</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Mains Overvoltage</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Thyristor Short Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Thyristor Open Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Mains Undervoltage</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Unit Thermal Overload</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>6 ... 15</td> <td>Bit 6 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	Overcurrent	Actif	Inactif	1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif	2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif	3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif	4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif	5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif	6 ... 15	Bit 6 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																																				
0	Overcurrent	Actif	Inactif																																				
1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif																																				
2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif																																				
3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif																																				
4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif																																				
5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif																																				
6 ... 15	Bit 6 ... 15																																						
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																
19.24	Auto Reset Leg 2 Events																																						
	Définit les événements de la branche 2 qui sont affectés par la réinitialisation automatique. Chaque bit représente un événement spécifique :																																						
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Overcurrent</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Mains Overvoltage</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Thyristor Short Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Thyristor Open Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Mains Undervoltage</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Unit Thermal Overload</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>6 ... 15</td> <td>Bit 6 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	Overcurrent	Actif	Inactif	1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif	2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif	3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif	4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif	5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif	6 ... 15	Bit 6 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																																				
0	Overcurrent	Actif	Inactif																																				
1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif																																				
2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif																																				
3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif																																				
4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif																																				
5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif																																				
6 ... 15	Bit 6 ... 15																																						
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																
19.25	Auto Reset Leg 3 Events																																						
	Définit les événements de la branche 3 qui sont affectés par la réinitialisation automatique. Chaque bit représente un événement spécifique :																																						
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Overcurrent</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Mains Overvoltage</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Thyristor Short Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Thyristor Open Circuit</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Mains Undervoltage</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Unit Thermal Overload</td> <td>Actif</td> <td>Inactif</td> </tr> <tr> <td>6 ... 15</td> <td>Bit 6 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	Overcurrent	Actif	Inactif	1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif	2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif	3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif	4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif	5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif	6 ... 15	Bit 6 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																																				
0	Overcurrent	Actif	Inactif																																				
1	Mains Overvoltage	Actif	Inactif																																				
2	Thyristor Short Circuit	Actif	Inactif																																				
3	Thyristor Open Circuit	Actif	Inactif																																				
4	Mains Undervoltage	Actif	Inactif																																				
5	Unit Thermal Overload	Actif	Inactif																																				
6 ... 15	Bit 6 ... 15																																						
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																
19.26	Auto Reset Leg 1 Load Events																																						
	Définit les événements de charge de la branche 1 qui sont affectés par la réinitialisation automatique.																																						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Load Loss	Actif	Inactif			
	1	Partial Load Loss	Actif	Inactif			
	2	Partial Load short circuit	Actif	Inactif			
	3	Load overload	Actif	Inactif			
	4	Load aging	Actif	Inactif			
	5	Load current imbalance	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.27	Auto Reset Leg 2 Load Events						
	Définit les événements de charge de la branche 2 qui sont affectés par la réinitialisation automatique. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Load Loss	Actif	Inactif			
	1	Partial Load Loss	Actif	Inactif			
	2	Partial Load short circuit	Actif	Inactif			
	3	Load overload	Actif	Inactif			
	4	Load aging	Actif	Inactif			
	5	Load current imbalance	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.28	Auto Reset Leg 3 Load Events						
	Définit les événements de charge de la branche 3 qui sont affectés par la réinitialisation automatique. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Load Loss	Actif	Inactif			
	1	Partial Load Loss	Actif	Inactif			
	2	Partial Load short circuit	Actif	Inactif			
	3	Load overload	Actif	Inactif			
	4	Load aging	Actif	Inactif			
	5	Load current imbalance	Actif	Inactif			
	6 ... 15	Bit 6 ... 15					
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.29	Auto Reset External Events						
	Définit les événements externes qui sont affectés par la réinitialisation automatique. Chaque bit représente un événement spécifique :						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	External Event 1	Actif	Inactif			
	1	External Event 2	Actif	Inactif			
	2	External Event 3	Actif	Inactif			
	3	External Event 4	Actif	Inactif			

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	4	External Event 5		Actif	Inactif		
	5 ... 15	Bit 5 ... 15					
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.30	Common Control Selector						
	Sélectionne si chaque branche fonctionne indépendamment ou si toutes les branches réagissent aux commandes d'activation et de marche de la branche 1. 0: Separate 1: Follow Leg 1						
	0 ... 1	Separate	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.35	Panel / Tool Control Selector						
	Sélectionne la branche qui réagit à la commande de la micro-console/de l'outil PC. 0: None; inactif. 1: Leg 1; 2: Leg 2; 3: Leg 3; 4: All;						
	0 ... 4	All	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.40	Leg 1 Phase Angle Ramps Enable						
	Active les rampes de l'angle de phase de la branche 1. À l'état désactivé, les sorties des rampes sont forcées sur zéro. Other [bit]; sélection de la source. 0: Disable; 0. 1: Enable; 1. 3: D11; 4: D12; 5: D13; 6: D14; 7: D15; 8: D16; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL; 21: Leg 1 Operating 6.14.04;						
	0 ... 21	Leg 1 Operating 6.14.04	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.41	Leg 2 Phase Angle Ramps Enable						
	Active les rampes de l'angle de phase de la branche 2. À l'état désactivé, les sorties des rampes sont forcées sur zéro. Other [bit]; sélection de la source. 0: Disable; 0. 1: Enable; 1. 3: D11; 4: D12; 5: D13; 6: D14; 7: D15; 8: D16; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL; 21: Leg 2 Operating 6.15.04;						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0 ... 21	Leg 2 Operating 6.15.04	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.42	Leg 3 Phase Angle Ramps Enable						
	Active les rampes de l'angle de phase de la branche 2. À l'état désactivé, les sorties des rampes sont forcées sur zéro. Other [bit]; sélection de la source. 0: Disable; 0. 1: Enable; 1. 3: DI1; 4: DI2; 5: DI3; 6: DI4; 7: DI5; 8: DI6; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL; 21: Leg 3 Operating 6.16.04;						
	0 ... 21	Leg 3 Operating 6.16.04	-	1 = 1	n	o	Paramètre
19.46	Leg 1 Auto reference ON level						
	Génération de la commande de marche automatique pour la branche 1. 19.02 Leg 1 Run Local I/O = Auto reference est actif, si 23.01 Leg 1 Main Ref (22.11) est supérieur à 19.46 Leg 1 Auto reference ON level.						
	0,00 ... 325,00	10,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
19.47	Leg 2 Auto reference ON level						
	Génération de la commande de marche automatique pour la branche 2. 19.04 Leg 2 Run Local I/O = Auto reference est actif, si 25.01 Leg 2 Main Ref (24.11) est supérieur à 19.47 Leg 2 Auto reference ON level.						
	0,00 ... 325,00	10,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
19.48	Leg 3 Auto reference ON level						
	Génération de la commande de marche automatique pour la branche 3. 19.06 Leg 3 Run Local I/O = Auto reference est actif, si 27.01 Leg 3 Main Ref (26.11) est supérieur à 19.48 Leg 3 Auto reference ON level.						
	0,00 ... 325,00	10,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre

Groupe 21 Références générales

Inclut les références fixes, externes et les réglages du motopotentiomètre.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
21.01	Fix reference 1						
	Référence fixe 1. Sélection voir groupes 22, 24 et 26.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.02	Fix reference 2						
	Référence fixe 2. Sélection voir groupes 22, 24 et 26.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.03	Fix reference 3						
	Référence fixe 3. Sélection voir groupes 22, 24 et 26.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.04	Fix reference 4						
	Référence fixe 4. Sélection voir groupes 22, 24 et 26. Remarque : peut uniquement être sélectionné avec Other.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.05	Fix reference 5						
	Référence fixe 5. Sélection voir groupes 22, 24 et 26. Remarque : peut uniquement être sélectionné avec Other.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.06	Fix reference 6						
	Référence fixe 6. Sélection voir groupes 22, 24 et 26. Remarque : peut uniquement être sélectionné avec Other.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.11	Ext reference 1						
	Référence externe 1. Sélection voir groupes 22, 24 et 26.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.12	Ext reference 2						
	Référence externe 2. Sélection voir groupes 22, 24 et 26.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.13	Ext reference 3						
	Référence externe 3. Sélection voir groupes 22, 24 et 26.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.14	Ext reference 4						
	Référence externe 4. Sélection voir groupes 22, 24 et 26. Remarque : peut uniquement être sélectionné avec Other.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.15	Ext reference 5						
	Référence externe 5. Sélection voir groupes 22, 24 et 26. Remarque : peut uniquement être sélectionné avec Other.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.16	Ext reference 6						
	Référence externe 6. Sélection voir groupes 22, 24 et 26. Remarque : peut uniquement être sélectionné avec Other.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.71	Motor potentiometer fonction						
	Active et sélectionne le mode du motopotentiomètre. 0: Disable; désactive le motopotentiomètre et définit sa valeur sur 0. 1: Enable (initialization at stop/power-up); le motopotentiomètre adopte d'abord la valeur définie par 21.72 Motor potentiometer initial value. Lorsque l'unité fonctionne, voir 06.13 Global Status Word bit 3 = 1, la valeur peut être ajustée à partir des sources hautes et basses définies par 21.73 Motor potentiometer up source et 21.74 Motor potentiometer down source. Arrêt (désactivation) de l'unité, voir 6.13 Global Status Word bit 2 = 0, ou un cycle de puissance réinitialisera le motopotentiomètre sur la valeur initiale définie par 21.72 Motor potentiometer initial value. 2: Enable (resume always); fonction voir Enable (initialization at stop/power-up), mais la valeur du motopotentiomètre est conservée sur un cycle d'arrêt ou de démarrage.						
	0 ... 2	Disable	-	1 = 1	n	o	Paramètre
21.72	Motor potentiometer initial value						
	Valeur initiale du motopotentiomètre.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Définit une valeur initiale (point de départ) pour le motopotentiomètre. Voir 21.71 Motor potentiometer function.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.73	Motor potentiometer up source						
	Sélectionne la source pour le signal montant du motopotentiomètre. Other [bit]; sélection de la source. 0: Disable; 0, pas de changement, maintien la valeur du motopotentiomètre. 1: Enable; 1, augmente la valeur du motopotentiomètre (si les sources hautes et basses sont activées, la valeur du potentiomètre ne changera pas). 3: DI1; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL; utilise 10.02 DI delayed status bit 15.						
	0 ... 19	Disable	-	1 = 1	n	o	Paramètre
21.74	Motor potentiometer down source						
	Sélectionne la source pour le signal bas du motopotentiomètre. Other [bit]; sélection de la source. 0: Disable; 0, pas de changement, maintien la valeur du motopotentiomètre. 1: Enable; 1, diminue la valeur du motopotentiomètre (si les sources hautes et basses sont activées, la valeur du potentiomètre ne changera pas). 3: DI1; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL; utilise 10.02 DI delayed status bit 15. 21: DI1 + Stop ; DI1 = 1 ou commande d'arrêt active → la valeur du motopotentiomètre est diminuée, 0 = la valeur du motopotentiomètre est maintenue. 22: DI2 + Stop ; DI2 = 1 ou commande d'arrêt active → la valeur du motopotentiomètre est diminuée, 0 = la valeur du motopotentiomètre est maintenue. 23: DI3 + Stop ; DI3 = 1 ou commande d'arrêt active → la valeur du motopotentiomètre est diminuée, 0 = la valeur du motopotentiomètre est maintenue. 24: DI4 + Stop ; DI4 = 1 ou commande d'arrêt active → la valeur du motopotentiomètre est diminuée, 0 = la valeur du motopotentiomètre est maintenue. 25: DI5 + Stop ; DI5 = 1 ou commande d'arrêt active → la valeur du motopotentiomètre est diminuée, 0 = la valeur du motopotentiomètre est maintenue. 26: DI6 + Stop ; DI6 = 1 ou commande d'arrêt active → la valeur du motopotentiomètre est diminuée, 0 = la valeur du motopotentiomètre est maintenue. 29: DIO1 + Stop ; DIO1 = 1 ou commande d'arrêt active → la valeur du motopotentiomètre est diminuée, 0 = la valeur du motopotentiomètre est maintenue. 30: DIO2 + Stop ; DIO2 = 1 ou commande d'arrêt active → la valeur du motopotentiomètre est diminuée, 0 = la valeur du motopotentiomètre est maintenue. 37: DIL + Stop ; DIL = 1 ou commande d'arrêt active → la valeur du motopotentiomètre est diminuée, 0 = la valeur du motopotentiomètre est maintenue.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0 ... 37	Disable	-	1 = 1	n	o	Paramètre
21.75	Motor potentiometer ramp time						
	Temps de changement du motopotentiomètre. Définit le taux de changement du motopotentiomètre. Il s'agit du temps requis pour que le motopotentiomètre passe de 21.76 Motor potentiometer min value à 21.77 Motor potentiometer max value. Le même taux de changement s'applique dans les deux directions (haut et bas).						
	0,0 ... 3000,0	10,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
21.76	Motor potentiometer min value						
	Minimum motopotentiomètre. Définit la valeur minimum du motopotentiomètre en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.77	Motor potentiometer max value						
	Maximum motopotentiomètre. Définit la valeur maximum du motopotentiomètre en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	100,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
21.80	Motor potentiometer ref act						
	Valeur du motopotentiomètre. Affiche la sortie du motopotentiomètre en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal

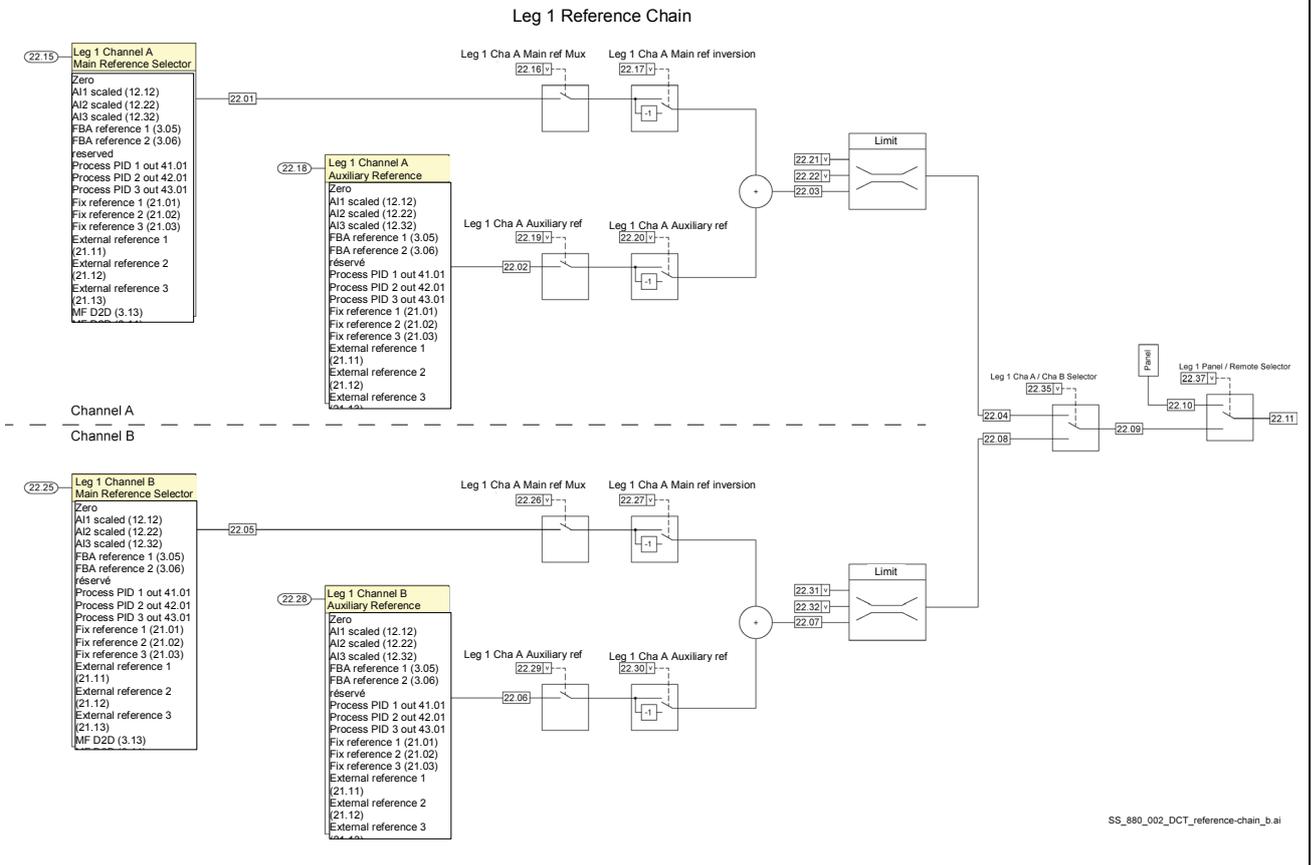
Groupe 22 Chaîne de référence branche 1

Sélection de la source de référence de la branche 1.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type

Index	Nom						
	Texte	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement

Chaîne de référence branche 1 :



22.01	Leg 1 Cha A Main Ref	Référence principale. Principale référence canal A branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.02	Leg 1 Cha A Auxiliary Ref	Référence auxiliaire. Référence auxiliaire canal A branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.03	Leg 1 Cha A Sum Ref	Somme des références principale et auxiliaire. Somme des références principale et auxiliaire canal A branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.04	Leg 1 Cha A Sum Ref after limit	Somme des références après limite. Somme des références canal A branche 1 après application des limites 22.21 Leg 1 Cha A Max et 22.22 Leg 1 Cha A Min en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de							

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.05	Leg 1 Cha B Main Ref						
	Référence principale. Principale référence canal B branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.06	Leg 1 Cha B Auxiliary Ref						
	Référence auxiliaire. Référence auxiliaire canal B branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.07	Leg 1 Cha B Sum Ref						
	Somme des références principale et auxiliaire. Somme des références principale et auxiliaire canal B branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.08	Leg 1 Cha B Sum Ref after limit						
	Somme des références après limite. Somme des références canal B branche 1 après application des limites 22.31 Leg 1 Cha B Max et 22.32 Leg 1 Cha B Min en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.09	Leg 1 Reference						
	Référence générale branche 1 Référence branche 1 après 22.35 Leg 1 Cha A / Cha B Selector en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.10	Leg 1 Panel Ref						
	Référence de la micro-console. Référence branche 1 de la micro-console en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.11	Leg 1 Actual Ref						
	Référence finale (réelle) branche 1. Référence finale (réelle) branche 1 après 22.37 Leg 1 Panel / Remote Selector en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
22.15	Leg 1 Cha A Main Ref Selector						
	Source pour la référence principale. Sélectionne la source pour 22.01 Leg 1 Cha A Main ref. Other; sélection de la source. 0: Zero; 1: A11 scaled (12.12);						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	2: AI2 scaled (12.22); 3: AI3 scaled (12.32); 4: FB A reference 1 (3.05); 5: FB A reference 2 (3.06); 7: Process PID 1 out 41.01; 8: Process PID 2 out 42.01; 9: Process PID 3 out 43.01; 10: Fix reference 1 (21.01); 11: Fix reference 2 (21.02); 12: Fix reference 3 (21.03); 13: External reference 1 (21.11); 14: External reference 2 (21.12); 15: External reference 3 (21.13); 16: MF D2D ref1 (3.13); 17: MF D2D ref2 (3.14); 18: Motor poti ref (21.80);						
	0 ... 18	AI1 scaled (12.12)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.16	Leg 1 Cha A Main Ref Mux						
	Référence principale On/Off. Sélectionne l'opérateur pour le commutateur de référence principale canal A branche 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: Open; 0. 1: Close; 1. 3: DI1; 4: DI2; 5: DI3; 6: DI4; 7: DI5; 8: DI6; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL;						
	0 ... 19	Close	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.17	Leg 1 Cha A Main Ref Inversion						
	Référence principale directe/inversée. Sélectionne l'opérateur pour le commutateur d'inversion de référence principale canal A branche 1 (multiplication avec -1). Other [bit]; sélection de la source. 0: Normal; 0. 1: Inverse; 1. 3: DI1; 4: DI2; 5: DI3; 6: DI4; 7: DI5; 8: DI6; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL;						
	0 ... 19	Normal	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.18	Leg 1 Cha A Auxiliary Ref Selector						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Source pour la référence auxiliaire. Sélectionne la source pour 22.02 Leg 1 Cha A Auxiliary Ref. Voir 22.15 Leg 1 Cha A Main Ref Selector.						
	0 ... 18	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.19	Leg 1 Cha A Auxiliary Ref Mux						
	Référence auxiliaire On/Off. Sélectionne l'opérateur pour le commutateur de référence auxiliaire canal A branche 1. Voir 22.16 Leg 1 Cha A Main Ref Mux.						
	0 ... 19	Open	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.20	Leg 1 Cha A Auxiliary Ref Inversion						
	Référence auxiliaire directe/inversée. Sélectionne l'opérateur pour le commutateur d'inversion de référence auxiliaire canal A branche 1 (multiplication avec -1). Voir 22.17 Leg 1 Cha A Main Ref Inversion.						
	0 ... 19	Normal	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.21	Leg 1 Cha A Max						
	Limite supérieure pour la somme de références. Limite supérieure pour la somme de références canal A branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	100,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
22.22	Leg 1 Cha A Min						
	Limite inférieure pour la somme de références. Limite inférieure pour la somme de références canal A branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
22.25	Leg 1 Cha B Main Ref Selector						
	Source pour la référence principale. Sélectionne la source pour 22.05 Leg 1 Cha B Main ref. Voir 22.15 Leg 1 Cha A Main Ref Selector.						
	0 ... 18	Fix reference 1 (21.01)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.26	Leg 1 Cha B Main Ref Mux						
	Référence principale On/Off. Sélectionne l'opérateur pour le commutateur de référence principale canal B branche 1. Voir 22.16 Leg 1 Cha A Main Ref Mux.						
	0 ... 19	Close	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.27	Leg 1 Cha B Main Ref Inversion						
	Référence principale directe/inversée. Sélectionne l'opérateur pour le commutateur d'inversion de référence principale canal B branche 1 (multiplication avec -1). Voir 22.17 Leg 1 Cha A Main Ref Inversion.						
	0 ... 19	Normal	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.28	Leg 1 Cha B Auxiliary Ref Selector						
	Source pour la référence auxiliaire. Sélectionne la source pour 22.06 Leg 1 Cha B Auxiliary Ref. Voir 22.15 Leg 1 Cha A Main Ref Selector.						
	0 ... 18	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.29	Leg 1 Cha B Auxiliary Ref Mux						
	Référence auxiliaire On/Off.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Sélectionne l'opérateur pour le commutateur de référence auxiliaire canal B branche 1. Voir 22.16 Leg 1 Cha A Main Ref Mux.						
	0 ... 19	Open	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.30	Leg 1 Cha B Auxiliary Ref Inversion						
	Référence auxiliaire directe/inversée. Sélectionne l'opérateur pour le commutateur d'inversion de référence auxiliaire canal B branche 1 (multiplication avec -1). Voir 22.17 Leg 1 Cha A Main Ref Inversion.						
	0 ... 19	Normal	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.31	Leg 1 Cha B Max						
	Limite supérieure pour la somme de références. Limite supérieure pour la somme de références canal B branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	100,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
22.32	Leg 1 Cha B Min						
	Limite inférieure pour la somme de références. Limite inférieure pour la somme de références canal B branche 1 en pourcentage du courant de charge nominal, de la tension de charge ou de la puissance de charge. Voir 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
22.35	Leg 1 Cha A / Cha B Selector						
	Source pour la référence générale. Sélectionne la source pour 22.09 Leg 1 Reference. Bas active la référence canal A branche 1 et haut active la référence canal B branche 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: Channel A; 0. 1: Channel B; 1. 3: DI1; 4: DI2; 5: DI3; 6: DI4; 7: DI5; 8: DI6; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL;						
	0 ... 19	Channel A	-	1 = 1	n	o	Paramètre
22.37	Leg 1 Panel / Remote Selector						
	Source pour la référence finale (réelle). Sélectionne la source pour 22.11 Leg 1 Actual Ref. Bas active la référence générale branche 1 (chaîne de référence) et haut active la référence de la micro-console. Other [bit]; sélection de la source. 0: Remote; 0. 1: Panel; 1. 2: Auto; 3: DI1; 4: DI2; 5: DI3; 6: DI4; 7: DI5;						

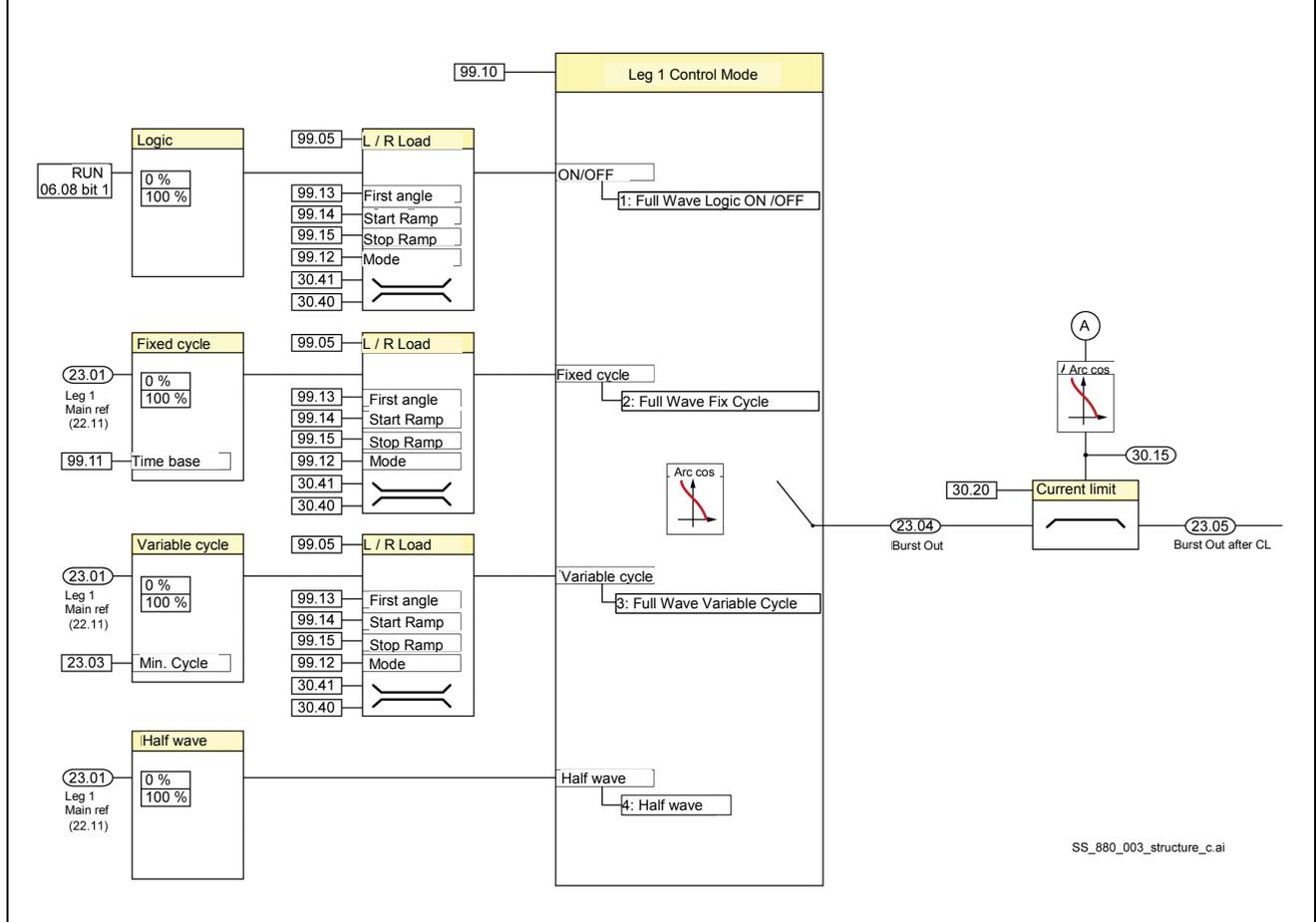
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	8: DI6; 9: DI7; 10: DI8; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL;						
	0 ... 19	Auto	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 23 Contrôle détaillé Branche 1

La chaîne de contrôle de la branche 1 inclut les rampes, le courant / la tension / le contrôle de puissance, le sélecteur de mode de contrôle et les limiteurs.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Premier						
23.01	Leg 1 Main Ref (22.11)						
	Référence principale pour la chaîne de contrôle de la branche 1 à partir de la chaîne de référence de la branche 1. Voir 22.11 Leg 1 Actual Ref.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal

Chaîne de contrôle de la branche 1 II :



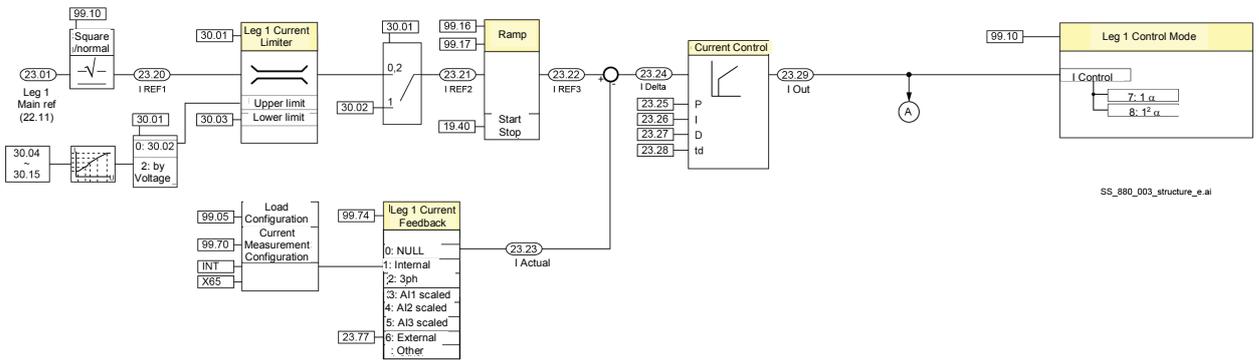
SS_880_003_structure_c.ai

Index	Nom						
	Texte						
	Plage <small>Premier</small>	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification n - en fonctionne ment	Type
23.03	Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst						
	Temps minimum on/off pour un cycle variable en pleine onde. Définit le temps minimum on/off si 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave variable cycle (= 3). Pour les valeurs de référence inférieures ou égales à 50 %, définit le temps minimum on. Pour les valeurs de référence supérieures à 50 %, définit le temps minimum off.						
	1 ... 6000	10	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
23.04	Leg 1 Burst Out						
	Référence alpha après le mode de contrôle de l'branche 1. Référence de l'angle d'amorçage pour 99.10 Leg 1 Control Mode = full wave (burst) / half wave (= 1 ... 4).						
	0,0 ... 180,0	-	°	1 = 0,1	o	n	Signal
23.05	Leg 1 Burst Out after Current Limit						
	Référence alpha après limite. Référence de l'angle d'amorçage pour 99.10 Leg 1 Control Mode = full wave (burst) / half wave (= 1 ... 4) après le limiteur de courant.						
	0,0 ... 180,0	-	°	1 = 0,1	o	n	Signal
23.07	Leg 1 2nd mode switching control						
	<p>Commutation entre les modes de contrôle. Commutation entre le 1^{er} mode de contrôle (voir 99.10 Leg 1 Control Mode) et le 2^d mode de contrôle (voir 23.10 Leg 1 2nd mode) :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Fixer soit le 1^{er} mode de contrôle soit le 2^d. - Commutation automatique entre le 1^{er} mode de contrôle et le 2^d par la fonction 1 (privilégiée), la fonction 2 ou la fonction 3 : 						
	<p>U / I / P 100 %</p> <p>23.08 23.09</p> <p>0</p> <p>t</p> <p>1^{er} mode de contrôle (voir 99.10) 2^d mode de contrôle (voir 23.10) 1^{er} mode de contrôle (voir 99.10)</p> <p>Indication de changement 06.14 Leg 1 Status Word bit 14</p>						
	<ul style="list-style-type: none"> - Commutation à distance entre le 1^{er} mode de contrôle et le 2^d mode de contrôle par bit (voir 23.11 Leg 1 2nd mode control bit). <p>0: Use (99.10); 0, 1^{er} mode de contrôle actif (voir 99.10 Leg 1 Control Mode). 1: Use (23.10); 1, 2^d mode de contrôle actif (voir 23.10 Leg 1 2nd mode).</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage <small>Premier</small>	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modificatio n - en fonctionne ment	Type
	2: Fonction 1; commutation automatique entre le 1 ^{er} mode de contrôle et le 2 ^d mode de contrôle, voir tableau ci-dessous. 3: Fonction 2; commutation automatique entre le 1 ^{er} mode de contrôle et le 2 ^d mode de contrôle, voir tableau ci-dessous. 4: Fonction 3; commutation automatique entre le 1 ^{er} mode de contrôle et le 2 ^d mode de contrôle, voir tableau ci-dessous. 20: By bit (23.11); commande à distance entre le 1 ^{er} mode de contrôle et le 2 ^d mode de contrôle, voir tableau ci-dessous. Tout en pourcentage de 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage ou 99.09 Load Power.						
	Commutation du 1^{er} mode de contrôle au 2^d mode de contrôle		Commutation du 2^d mode de contrôle au 1^{er} mode de contrôle				
	Fonction 1	Tension de charge ≥ 23.08 Leg 1 2nd mode switching level 1	Courant de charge ≥ 23.09 Leg 1 2nd mode switching level 2				
	Fonction 2	Tension de charge ≥ 23.08 Leg 1 2nd mode switching level 1	Tension de charge ≤ 23.09 Leg 1 2nd mode switching level 2				
	Fonction 3	Courant de charge ≤ 23.08 Leg 1 2nd mode switching level 1	Courant de charge ≥ 23.09 Leg 1 2nd mode switching level 2				
	Par bit (23.11)	0 → 1	1 → 0				
	Remarque : la commutation entre le 1 ^{er} mode de contrôle et le 2 ^d mode de contrôle est généralement utilisée pour démarrer des charges résistives avec des ratios très froid à chaud.						
	0 ... 20	Use (99.10)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
23.08	Leg 1 2nd mode switching level 1						
	Niveau pour la commutation automatique entre les modes de contrôle. Premier niveau pour la commutation automatique entre les modes de contrôle défini dans 99.10 Leg 1 Control Mode et dans 23.10 Leg 1 2nd mode, en pourcentage de 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage ou 99.09 Load Power. Voir 23.07 Leg 1 2nd mode switching control = 2 ... 19.						
	0,00 ... 325,00	95,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.09	Leg 1 2nd mode switching level 2						
	Niveau pour la commutation automatique entre les modes de contrôle. Second niveau pour la commutation automatique entre les modes de contrôle défini dans 99.10 Leg 1 Control Mode et dans 23.10 Leg 1 2nd mode, en pourcentage de 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage ou 99.09 Load Power. Voir 23.07 Leg 1 2nd mode switching control = 2 ... 19.						
	0,00 ... 325,00	90,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.10	Leg 1 2nd mode						
	2 ^d mode de contrôle. Sélectionne le 2 ^d mode de contrôle. 0: Full wave logic ON/OFF; pleine onde on (= 100 % de la puissance de charge) si 06.08 Used Main Control Word bit 0 = 1. Pleine onde off (= 0 % de la puissance de charge) si 06.08 Used Main Control Word bit 0 = 0. 1: Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref. 2: Full wave variable; pleine onde avec contrôle de cycle variable. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref. 3: Half wave; contrôle demi onde. La puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref.						
	0 ... 3	Full wave fix cycle	-	1 = 1	n	o	Paramètre
23.11	Leg 1 2nd mode control bit						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage Premier	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification n - en fonctionne ment	Type
	Commutation entre les modes de contrôle via un bit ou une entrée logique. Commutation entre les modes de contrôle définie dans 99.10 Leg 1 Control Mode et 23.10 Leg 1 2nd mode via un bit ou une entrée logique. Other [bit] ; sélection de la source. 0: Disable; 0, le mode de contrôle défini dans 99.10 Leg 1 Control Mode est pertinent. 1: Enable; 1, le mode de contrôle défini dans 23.10 Leg 1 2nd mode est pertinent. 2: Auto; 3: DI1; 4: DI2; 5: DI3; 6: DI4; 7: DI5; 8: DI6; 9: DI7; 10: DI8; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL;						
	0 ... 19	Disable	-	1 = 1	n	o	Paramètre

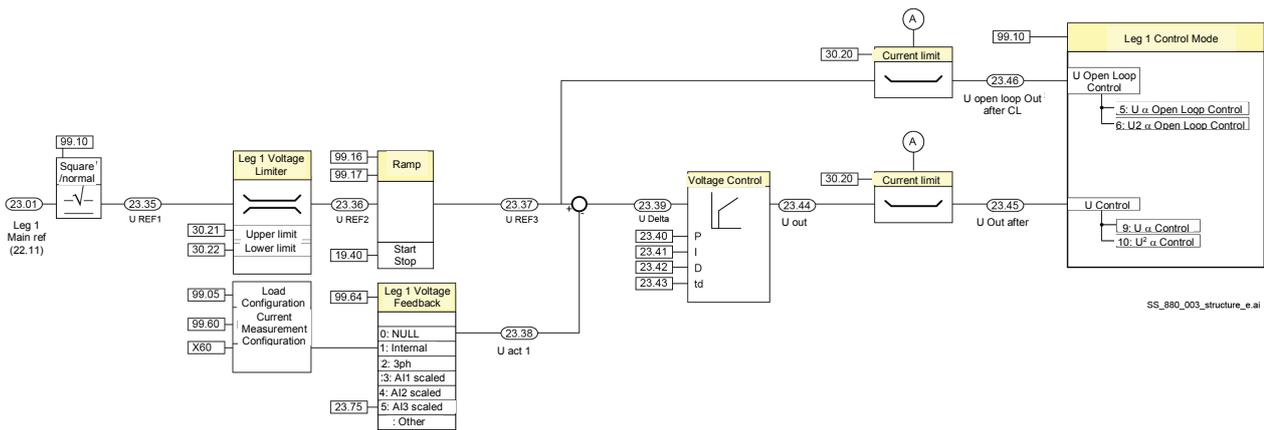
Chaîne de contrôle du courant Branche 1 :



23.20	Leg 1 Current Control Ref 1						
	Référence de courant 1. Référence de courant branche 1 après le bloc racine carrée pour contrôle I ² en pourcentage de 99.02 Load Current. Valide si 99.10 Leg 1 Control Mode = I α control ou I ² α control (= 7 ou 8).						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.21	Leg 1 Current Control Ref 2						
	Référence de courant 2. Référence de courant branche 1 après application de 30.02 Leg 1 Current Limit Max et 30.03 Leg 1 Current Limit Min en pourcentage de 99.02 Load Current.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.22	Leg 1 Current Control Ref 3						
	Référence de courant 3. Référence de courant branche 1 après 99.16 Leg 1 Phase Angle Soft Start Ramp en pourcentage de 99.02 Load Current.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.23	Leg 1 Current Actual						
	Courant réel.						

Index	Nom							
	Texte							
	Plage Premier	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification n - en fonctionne ment	Type	
	Courant réel branche 1 pour le régulateur de courant en pourcentage de 99.02 Load Current.	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.24	Leg 1 Current Control Delta							
	Écart de courant. Delta de courant branche 1 pour le régulateur de courant en pourcentage de 99.02 Load Current.	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.25	Leg 1 Current Control P-Gain							
	Gain P. Gain P branche 1 pour le régulateur de courant.	0,000 ... 100,000	0,300	-	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.26	Leg 1 Current Control I-Time							
	Temps I. Temps I branche 1 pour le régulateur de courant.	0,00 ... 100,00	0,10	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.27	Leg 1 Current Control D-Time							
	Temps D. Temps D branche 1 pour le régulateur de courant.	0,00 ... 100,00	0,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.28	Leg 1 Current Control D-Filter Time							
	Temps filtre D. Temps filtre D branche 1 pour le régulateur de courant.	0,00 ... 100,00	0,01	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.29	Leg 1 Current Control Out							
	Régulateur du courant de sortie. Sortie branche 1 du régulateur de courant en pourcentage de 99.02 Load Current.	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal

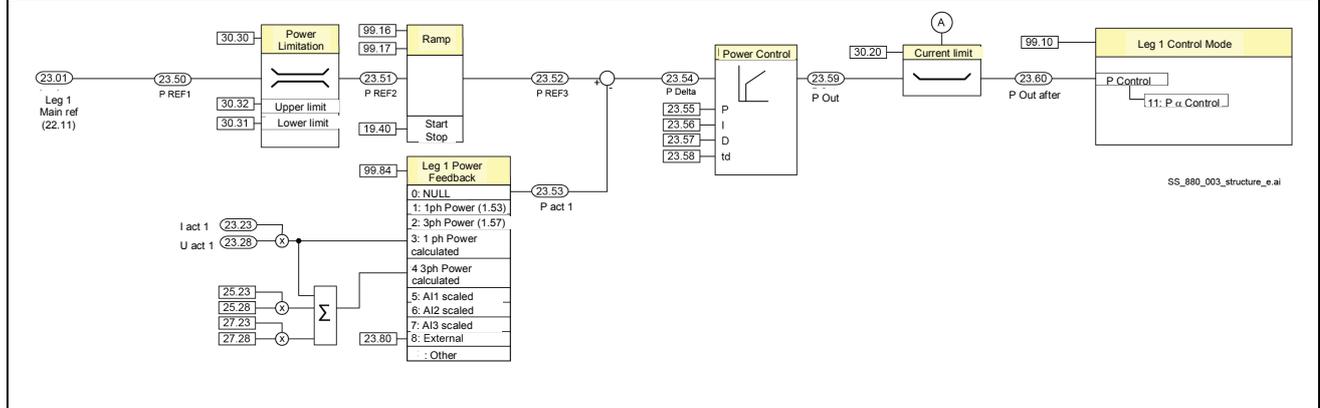
Chaîne de contrôle de la tension Branche 1 :



23.35	Leg 1 Voltage Control Ref 1							
	Référence de tension 1. Référence de tension branche 1 après le bloc racine carrée pour contrôle U^2 en pourcentage de 99.03 Load Voltage. Valide si 99.10 Leg 1 Control Mode = $U \propto$ Open loop control, $U^2 \propto$ Open loop control, $U \propto$ control ou $U^2 \propto$ control (= 5, 6, 9 ou 10).	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal

Index	Nom						
	Texte						
	Plage <small>Premier</small>	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification n - en fonctionne ment	Type
23.36	Leg 1 Voltage Control Ref 2						
	Référence de tension 2. Référence de tension branche 1 après application des limites 30.21 Leg 1 Voltage Limit Max et 30.22 Leg 1 Voltage Limit Min en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.37	Leg 1 Voltage Control Ref 3						
	Référence de tension 3. Référence de tension branche 1 après 99.16 Leg 1 Phase Angle Soft Start Ramp en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.38	Leg 1 Voltage Actual						
	Tension réelle. Tension réelle branche 1 pour le régulateur de tension en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.39	Leg 1 Voltage Control Delta						
	Écart de tension. Écart de tension branche 1 pour le régulateur de tension en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.40	Leg 1 Voltage Control P-Gain						
	Gain P. Gain P branche 1 pour le régulateur de tension.						
	0,000 ... 100,000	0,300	-	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.41	Leg 1 Voltage Control I-Time						
	Temps I. Temps I branche 1 pour le régulateur de tension.						
	0,00 ... 100,00	0,10	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.42	Leg 1 Voltage Control D-Time						
	Temps D. Temps D branche 1 pour le régulateur de tension.						
	0,00 ... 100,00	0,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.43	Leg 1 Voltage Control D-Filter Time						
	Temps filtre D. Temps filtre D branche 1 pour le régulateur de tension.						
	0,00 ... 100,00	0,01	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.44	Leg 1 Voltage Control Out						
	Régulateur du tension de sortie. Sortie branche 1 du régulateur de tension en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.45	Leg 1 Voltage Control Out after Current Limit						
	Régulateur de tension de sortie après limite. Sortie branche 1 du régulateur de tension après application de la limite 30.20 Leg 1 Current Limit en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.46	Leg 1 Voltage Control Out open loop						
	Référence de tension pour le contrôle en boucle ouverte après limite. Référence de tension branche 1 pour le contrôle en boucle ouverte après application de la limite 30.20 Leg 1 Current Limit en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
Chaîne de contrôle de la puissance Branche 1 :							

Index	Nom	Texte						Type
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement		



23.50	Leg 1 Power Control Ref 1	Référence de puissance 1. Référence de puissance branche 1 en pourcentage de 99.09 Load Power. Valide si 99.10 Leg 1 Control Mode = P α control (= 11).						
		0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.51	Leg 1 Power Control Ref 2	Référence de puissance 2. Référence de puissance branche 1 après application des limites 30.31 Leg 1 Power Limit Max et 30.32 Leg 1 Power Limit Min en pourcentage de 99.09 Load Power.						
		0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.52	Leg 1 Power Control Ref 3	Référence de puissance 3. Référence de puissance branche 1 après 99.16 Leg 1 Phase Angle Soft Start Ramp en pourcentage de 99.09 Load Power.						
		0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.53	Leg 1 Power Actual	Puissance réelle. Puissance réelle branche 1 pour le régulateur de puissance en pourcentage de 99.09 Load Power.						
		0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.54	Leg 1 Power Control Delta	Écart de puissance. Écart de puissance branche 1 pour le régulateur de puissance en pourcentage de 99.09 Load Power.						
		-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.55	Leg 1 Power Control P-Gain	Gain P. Gain P branche 1 pour le régulateur de puissance.						
		0,00 ... 100,000	0,300	-	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.56	Leg 1 Power Control I-Time	Temps I. Temps I branche 1 pour le régulateur de puissance.						
		0,00 ... 100,00	0,10	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.57	Leg 1 Power Control D-Time	Temps D. Temps D branche 1 pour le régulateur de puissance.						
		0,00 ... 100,00	0,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.58	Leg 1 Power Control D-Filter Time	Temps filtre D.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage <small>Premier</small>	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modificatio n - en fonctionne ment	Type
	Temps filtre D branche 1 pour le régulateur de puissance.						
	0,00 ... 100,00	0,01	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
23.59	Leg 1 Power Control Out						
	Régulateur de puissance de sortie. Sortie branche 1 du régulateur de puissance en pourcentage de 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.60	Leg 1 Power Control Out after Current Limit						
	Régulateur de puissance de sortie après limite. Sortie branche 1 du régulateur de puissance après application de la limite 30.20 Leg 1 Current Limit en pourcentage de 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.65	Leg 1 External Ref						
	Référence externe. Référence externe branche 1 en pourcentage : 0 % \equiv 180,0° et 100 % \equiv 0,0°. Valide si 99.10 Leg 1 Control Mode = Leg 1 External Ref 23.65 (= 12).						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	o	o	Paramètre
23.70	Leg 1 Phase Angle Out						
	Référence alpha finale pour branche 1. Référence alpha finale branche 1 en pourcentage : 0 % \equiv 180,0° et 100 % \equiv 0,0°. Valide pour les contrôles d'angle de phase. 99.10 Leg 1 Control Mode = α controls / External Ref 23.65 (= 5 ... 12).						
	0,00 ... 100,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
23.75	Leg 1 External Voltage Feedback						
	Tension réelle mesurée par le système de contrôle commande. Tension réelle branche 1 mesurée par le système de contrôle commande en pourcentage de 99.03 Load Voltage. Valide si 99.64 Leg 1 Voltage Feedback = External (23.75).						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	o	o	Paramètre
23.77	Leg 1 External Current Feedback						
	Courant réel mesuré par le système de contrôle commande. Courant réel branche 1 mesuré par le système de contrôle commande en pourcentage de 99.02 Load Current. Valide si 99.74 Leg 1 Current Feedback = External (23.77).						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	o	o	Paramètre
23.80	Leg 1 External Power Feedback						
	Puissance réelle mesurée par le système de contrôle commande. Puissance réelle branche 1 mesurée par le système de contrôle commande en pourcentage de 99.09 Load Power. Valide si 99.84 Leg 1 Power Feedback = External (23.80).						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	o	o	Paramètre
23.90	Leg 1 Firing Pulse Prolonging						
	Augmentation de la longueur du train d'impulsions d'amorçage. Prolongation de la durée du train d'impulsions d'amorçage (p. ex. pour les charges inductives).						
	0,0 ... 95,0	0,0	°	1 = 0,1	n	o	Paramètre
23.95	Leg 1 Control Mode Options						
	23.95 Leg 1 Control mode options active des fonctions supplémentaires selon 99.10 Leg 1 Control Mode:						
	Bit	Nom	Haut	Bas	Remarque		

Index	Nom						
	Texte						
	Plage <small>Premier</small>	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modificatio n - en fonctionne ment	Type
	0	Full wave half cycle	Actif	Inactif	Uniquement pour 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle (= 2)		
	1	Fix cycle resolution	Actif	Inactif			
	2 ... 15						
	<p>Full wave half cycle: Si actif, 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle (= 2) fonctionne avec des demi-cycles à la place des cycles complets.</p> <p>Fix cycle resolution: Si actif, la résolution de 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle (= 2) est 'augmentée'. Du fait du système, la meilleure résolution possible est une pleine onde (un cycle). Si la référence ne se trouve pas dans cette résolution, les parties restantes sont ajoutées et si elles sont équivalentes à une pleine onde, la pleine onde est conduite.</p>						
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 24 Chaîne de référence branche 2

Description voir groupe 22 Chaîne de référence branche 1.

Groupe 25 Contrôle détaillé Branche 2

Description voir Groupe 23 Contrôle détaillé Branche 1.

Groupe 26 Chaîne de référence branche 3

Description voir groupe 22 Chaîne de référence branche 1.

Groupe 27 Contrôle détaillé Branche 3

Description voir Groupe 23 Contrôle détaillé Branche 1.

Groupe 28 Défauts unité

Configuration des événements externes, sélection du comportement du régulateur de puissance à thyristors en situation de défaut.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modificatio n - en fonctionne ment	Type
28.01	External event 1 source						
	<p>Événement externe 1. Définit la source de l'événement externe 1. Description détaillée dans le chapitre Dépannage. L'événement externe est bas actif : 0 = événement déclencheur 1 = fonctionnement normal Voir 28.02 External event 1 type. Other [bit]; sélection de la source. 0: Active; 0. 1: Inactive; 1. 3: D11; 4: D12; 5: D13;</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	6: DI4; 7: DI5; 8: DI6; 11: DIO1; 12: DIO2; 19: DIL;						
	0 ... 19	Inactive	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.02	External event 1 type						
	Événement externe 1. Sélectionne le type de l'événement externe 1. 0: Fault; le défaut 0x5211 est généré. 1: Warning; l'alarme 0x1201 est générée. 3: Warning/Fault; si l'unité fonctionne, voir 06.13 Global Status Word bit 3 = 1, le défaut 0x5211 est généré. Sinon, l'alarme 0x1201 est générée.						
	0 ... 3	Fault	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.03	External event 2 source						
	Événement externe 2. Définit la source de l'événement externe 2. Voir 28.01 External event 1 source.						
	0 ... 19	Inactif	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.04	External event 2 type						
	Événement externe 2. Sélectionne le type de l'événement externe 2. 0: Fault; le défaut 0x5212 est généré. 1: Warning; l'alarme 0x1202 est générée. 3: Warning/Fault; si l'unité fonctionne, voir 06.13 Global Status Word bit 3 = 1, le défaut 0x5212 est généré. Sinon, l'alarme 0x1202 est générée.						
	0 ... 3	Fault	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.05	External event 3 source						
	Événement externe 3. Définit la source de l'événement externe 3. Voir 28.01 External event 1 source.						
	0 ... 19	Inactive	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.06	External event 3 type						
	Événement externe 3. Sélectionne le type de l'événement externe 2. 0: Fault; le défaut 0x5213 est généré. 1: Warning; l'alarme 0x1203 est générée. 3: Warning/Fault; si l'unité fonctionne, voir 06.13 Global Status Word bit 3 = 1, le défaut 0x5213 est généré. Sinon, l'alarme 0x1203 est générée.						
	0 ... 3	Fault	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.07	External event 4 source						
	Événement externe 4. Définit la source de l'événement externe 4. Voir 28.01 External event 1 source.						
	0 ... 19	Inactive	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.08	External event 4 type						
	Événement externe 4. Sélectionne le type pour l'événement externe 4. 0: Fault; le défaut 0x5214 est généré. 1: Warning; l'alarme 0x1204 est générée. 3: Warning/Fault; si l'unité fonctionne, voir 06.13 Global Status Word bit 3 = 1, le défaut 0x5214						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	est généré. Sinon, l'alarme 0x1204 est générée.						
	0 ... 3	Fault	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.09	External event 5 source						
	Événement externe 5. Définit la source de l'événement externe 5. Voir 28.01 External event 1 source.						
	0 ... 19	Inactive	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.10	External event 5 type						
	Événement externe 5. Sélectionne le type pour l'événement externe 5. 0: Fault; le défaut 0x5215 est généré. 1: Warning; l'alarme 0x1205 est générée. 3: Warning/Fault; si l'unité fonctionne, voir 06.13 Global Status Word bit 3 = 1, le défaut 0x5215 est généré. Sinon, l'alarme 0x1205 est générée.						
	0 ... 3	Fault		1 = 1	n	o	Paramètre
28.20	Fault function Leg 2 / Leg 3						
	Suit la fonction de défaut de la branche 1. Permet de choisir si les défauts de surintensité, de surtension secteur et de sous-tension secteur sont définis individuellement pour chaque branche ou s'ils suivent tous la branche 1. 0: Follow Leg 1 1: Individual						
	0 ... 1	Follow Leg 1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
28.21	Leg 1 Overcurrent Fault level						
	Surintensité branche 1. Niveau de défaut de surintensité branche 1 en pourcentage de 99.02 Load Current. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	150,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.22	Leg 1 Overcurrent Warning level						
	Surintensité branche 1. Niveau d'alarme de surintensité branche 1 en pourcentage de 99.02 Load Current. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	130,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.23	Leg 2 Overcurrent Fault level						
	Surintensité branche 2. Niveau de défaut de surintensité branche 2 en pourcentage de 99.02 Load Current. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	150,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.24	Leg 2 Overcurrent Warning level						
	Surintensité branche 2. Niveau d'alarme de surintensité branche 2 en pourcentage de 99.02 Load Current. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	130,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.25	Leg 3 Overcurrent Fault level						
	Surintensité branche 3. Niveau de défaut de surintensité branche 3 en pourcentage de 99.02 Load Current. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	150,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.26	Leg 3 Overcurrent Warning level						
	Surintensité branche 3. Niveau d'alarme de surintensité branche 3 en pourcentage de 99.02 Load Current. Voir description dans le chapitre Dépannage .						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0,00 ... 325,00	130,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.30	Leg 1 Mains Overvoltage Fault level						
	Surtension secteur branche 1. Niveau de défaut de surtension secteur branche 1 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	150,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.31	Leg 1 Mains Overvoltage Warning level						
	Surtension secteur branche 1. Niveau d'alarme de surtension secteur branche 1 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	130,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.32	Leg 2 Mains Overvoltage Fault level						
	Surtension secteur branche 2. Niveau de défaut de surtension secteur branche 2 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	150,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.33	Leg 2 Mains Overvoltage Warning level						
	Surtension secteur branche 2. Niveau d'alarme de surtension secteur branche 2 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	130,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.34	Leg 3 Mains Overvoltage Fault level						
	Surtension secteur branche 3. Niveau de défaut de surtension secteur branche 3 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	150,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.35	Leg 3 Mains Overvoltage Warning level						
	Surtension secteur branche 3. Niveau d'alarme de surtension secteur branche 3 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	130,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.40	Leg 1 Mains Undervoltage short time Fault level						
	Tension de secteur minimum absolue branche 1. Niveau de défaut de surtension secteur de courte durée branche 1 en volts. Remarques : – Ne pas définir une valeur inférieure à 80,00 V. – Si le contacteur réseau est contrôlé par le système de contrôle commande, il peut s'avérer nécessaire de supprimer le défaut de surtension secteur de courte durée. Pour cela, définir 19.01 Leg 1 Enable Local I/O = Mains ON. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,0 ... 3250,0	80,0	V	1 = 0,1	n	o	Paramètre
28.41	Leg 1 Mains Undervoltage Fault level						
	Sous-tension secteur branche 1. Niveau de défaut de sous-tension secteur branche 1 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage, différé par 28.42 Leg 1 Mains Undervoltage Fault delay time. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	75,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.42	Leg 1 Mains Undervoltage Fault delay time						
	Sous-tension secteur branche 1. Délai du défaut de sous-tension secteur branche 1 pour 28.41 Leg 1 Mains Undervoltage Fault level. Voir description dans le chapitre Dépannage .						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0,0 ... 3000,0	2,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
28.43	Leg 1 Mains Undervoltage Warning level						
	Sous-tension secteur branche 1. Niveau d'alarme de sous-tension secteur branche 1 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	90,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.44	Leg 2 Mains Undervoltage short time Fault level						
	Tension de secteur minimum absolue branche 2. Niveau de défaut de surtension secteur de courte durée branche 2 en volts. Remarques : – Ne pas définir une valeur inférieure à 80,00 V. – Si le contacteur réseau est contrôlé par le système de contrôle commande, il peut s'avérer nécessaire de supprimer le défaut de surtension secteur de courte durée. Pour cela, définir 19.03 Leg 2 Enable Local I/O = Mains ON. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,0 ... 3250,0	80,0	V	1 = 0,1	n	o	Paramètre
28.45	Leg 2 Mains Undervoltage Fault level						
	Sous-tension secteur branche 2. Niveau de défaut de sous-tension secteur branche 2 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage, différé par 28.46 Leg 2 Mains Undervoltage Fault delay time. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	75,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.46	Leg 2 Mains Undervoltage Fault delay time						
	Sous-tension secteur branche 2. Délai du défaut de sous-tension secteur branche 2 pour 28.45 Leg 2 Mains Undervoltage Fault level. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,0 ... 3000,0	2,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
28.47	Leg 2 Mains Undervoltage Warning level						
	Sous-tension secteur branche 2. Niveau d'alarme de sous-tension secteur branche 2 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	90,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.48	Leg 3 Mains Undervoltage short time Fault level						
	Tension secteur minimum absolue branche 3. Niveau de défaut de surtension secteur de courte durée branche 3 en volts. Remarques : – Ne pas définir une valeur inférieure à 80,00 V. – Si le contacteur réseau est contrôlé par le système de contrôle commande, il peut s'avérer nécessaire de supprimer le défaut de surtension secteur de courte durée. Pour cela, définir 19.05 Leg 3 Enable Local I/O = Mains ON. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,0 ... 3250,0	80,0	V	1 = 0,1	n	o	Paramètre
28.49	Leg 3 Mains Undervoltage Fault level						
	Sous-tension secteur branche 3. Niveau de défaut de sous-tension secteur branche 3 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage, différé par 28.50 Leg 3 Mains Undervoltage Fault delay time. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	75,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
28.50	Leg 3 Mains Undervoltage Fault delay time						
	Sous-tension secteur branche 3. Délai du défaut de sous-tension secteur branche 3 pour 28.49 Leg 2 Mains Undervoltage Fault						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	level. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,0 ... 3000,0	2,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
28.51	Leg 3 Mains Undervoltage Warning level						
	Sous-tension secteur branche 3. Niveau d'alarme de sous-tension secteur branche 3 en pourcentage de 99.01 Supply Voltage. Voir description dans le chapitre Dépannage .						
	0,00 ... 325,00	90,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre

Groupe 29 Multi-prises

Configuration lors de l'utilisation d'un transformateur avec multi-prises. Voir [Manuel de commande multi-prises DCT880 3ADW000440](#).

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
29.01	Leg 1 Output Voltage relative						
	réservé						
	0,00 ... 325,00	33,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
29.02	Leg 2 Output Voltage relative						
	réservé						
	0,00 ... 325,00	67,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
29.03	Leg 3 Output Voltage relative						
	réservé						
	0,00 ... 325,00	100,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre

Groupe 30 Limites branche 1

Limites de fonctionnement du régulateur de puissance à thyristors.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Limites branche 1 :						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
30.01	Leg 1 Current Limiter Mode						
	<p>Mode de fonctionnement du limiteur de courant branche 1.</p> <p>0: Fix; limites fixées. 30.02 Leg 1 Current Limit Max et 30.03 Leg 1 Current Limit Min sont utilisés.</p> <p>1: Auto (current controller); utilise la valeur de 30.02 Leg 1 Current Limit Max comme référence pour le régulateur de courant. Le régulateur de courant fonctionne ainsi comme limiteur de courant pour 99.10 Leg 1 Control Mode = 1 ... 6 et 9 ... 12, si 30.20 Leg 1 Current Limiters = Enable.</p> <p>2: By voltage; 30.02 Leg 1 Current Limit Max est défini en fonction de la tension de charge via les paramètres 30.04 ... 30.13.</p>						
	0 ... 2	Fix	-	1 = 1	n	o	Paramètre
30.02	Leg 1 Current Limit Max						
	<p>Limite de courant supérieure branche 1.</p> <p>Limite de courant supérieure branche 1 en pourcentage de 99.02 Load Current.</p>						
	0,00 ... 325,00	325,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.03	Leg 1 Current Limit Min						
	<p>Limite de courant inférieure branche 1.</p> <p>Limite de courant inférieure branche 1 en pourcentage de 99.02 Load Current.</p>						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.04	Leg 1 Current Limit Voltage 1						
	<p>Limite de courant en fonction de la tension branche 1.</p> <p>Premier point supportant l'axe U en pourcentage de 99.03 Load Voltage.</p>						
	0,00 ... 325,00	20,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.05	Leg 1 Current Limit Level 1						
	<p>Limite de courant en fonction de la tension branche 1.</p> <p>Premier point supportant l'axe I en pourcentage de 99.02 Load Current.</p>						
	0,00 ... 325,00	20,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.06	Leg 1 Current Limit Voltage 2						
	<p>Limite de courant en fonction de la tension branche 1.</p> <p>Second point supportant l'axe U en pourcentage de 99.03 Load Voltage.</p>						
	0,00 ... 325,00	40,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.07	Leg 1 Current Limit Level 2						
	<p>Limite de courant en fonction de la tension branche 1.</p> <p>Second point supportant l'axe I en pourcentage de 99.02 Load Current.</p>						
	0,00 ... 325,00	40,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
30.08	Leg 1 Current Limit Voltage 3						
	Limite de courant en fonction de la tension branche 1. Troisième point supportant l'axe U en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	60,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.09	Leg 1 Current Limit Level 3						
	Limite de courant en fonction de la tension branche 1. Troisième point supportant l'axe I en pourcentage de 99.02 Load Current.						
	0,00 ... 325,00	60,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.10	Leg 1 Current Limit Voltage 4						
	Limite de courant en fonction de la tension branche 1. 4 ^{ème} point supportant l'axe U en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	80,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.11	Leg 1 Current Limit Level 4						
	Limite de courant en fonction de la tension branche 1. 4 ^{ème} point supportant l'axe I en pourcentage de 99.02 Load Current.						
	0,00 ... 325,00	80,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.12	Leg 1 Current Limit Voltage 5						
	Limite de courant en fonction de la tension branche 1. 5 ^{ème} point supportant l'axe U en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	100,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.13	Leg 1 Current Limit Level 5						
	Limite de courant en fonction de la tension branche 1. 5 ^{ème} point supportant l'axe I en pourcentage de 99.02 Load Current.						
	0,00 ... 325,00	100,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.15	Leg 1 Alpha min Current Controller						
	Sortie du régulateur de courant après arc cosinus pour 99.10 Leg 1 Control Mode = full wave (burst) / half wave (= 1 ... 4). Voir 30.20 Leg 1 Current Limit.						
	0,0 ... 180,0	-	°	1 = 0,1	o	n	Signal
30.20	Leg 1 Current Limiters						
	Active les limiteurs de courant pour 99.10 Leg 1 Control Mode = 1 ... 6 et 9 ... 12. Il s'agit de tous les modes de contrôle sauf contrôle I_{α} et contrôle I^2_{α} (= 7 et 8). 0: Disable; les limiteurs de courant sont désactivés. 1: Enable; les limiteurs de courant sont activés.						
	0 ... 1	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
30.21	Leg 1 Voltage Limit Max						
	Limite de tension supérieure branche 1. Limite de tension supérieure branche 1 en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	325,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.22	Leg 1 Voltage Limit Min						
	Limite de tension inférieure branche 1. Limite de tension inférieure branche 1 en pourcentage de 99.03 Load Voltage.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.31	Leg 1 Power Limit Max						
	Limite de puissance supérieure branche 1. Limite de puissance supérieure branche 1 en pourcentage de 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	325,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
30.32	Leg 1 Power Limit Min						
	Limite de puissance inférieure branche 1. Limite de puissance inférieure branche 1 en pourcentage de 99.09 Load Power.						
	0,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
30.40	Leg 1 Alpha Min						
	Limite α minimum branche 1. Angle d'amorçage minimum branche 1 (et ainsi tension de charge maximum) en degrés.						
	0,0 ... 180,0	0,0	°	1 = 0,1	n	o	Paramètre
30.41	Leg 1 Alpha Max						
	Limite α maximum branche 1. Angle d'amorçage maximum branche 1 (et ainsi tension de charge minimum) en degrés.						
	0,0 ... 180,0	180,0	°	1 = 0,1	n	o	Paramètre

Groupe 31 Limites branche 2

Description voir groupe 30 Limites branche 1.

Groupe 32 Limites branche 3

Description voir groupe 30 Limites branche 1.

Groupe 33 Temporisateurs et compteurs de maintenance

Configuration des temporisateurs/compteurs de maintenance.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
33.01 ... 33.65	réservé						
	réservé						

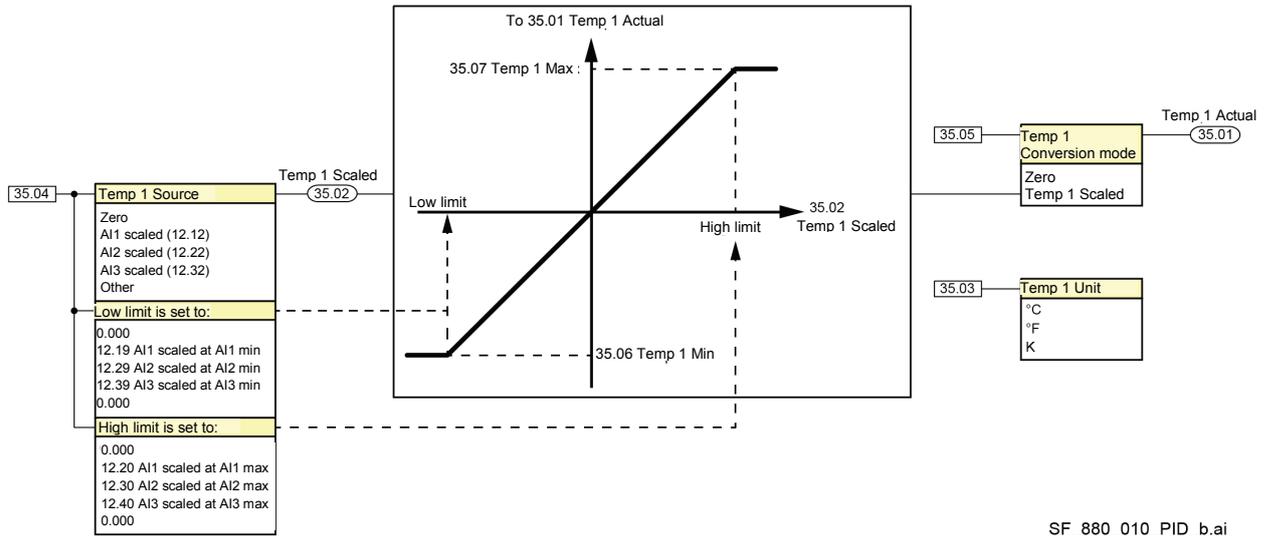
Groupe 35 Mesure thermique

Configuration des canaux de mesure de température 1 ... 4.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type

Présentation du canal de mesure de température 1 :



35.01	Temp 1 Actual	Mesure de la température réelle. Affiche la température réelle du canal 1 définie par 35.05 Temp 1 Conversion mode.						
		-50,0 ... 2000,0 °C, -60,0 ... 4000,0 °F ou 0,0 ... 2300,0 K	-	Voir 35.03	1 = 0,1	o	n	Signal
35.02	Temp 1 Scaled	Mesure de la température mise à l'échelle. Affiche la température mise à l'échelle du canal 1 sélectionnée par 35.04 Temp 1 Source.						
		-32768,000 ... 32767,000	-	-	1 = 1	o	n	Signal
35.03	Temp 1 Unit	Sélection de l'unité de mesure de température. Définit l'unité pour les signaux/paramètres 35.01, 35.06 et 35.07. 150: °C; degré Celsius. 151: °F; degré Fahrenheit. 152: K; Kelvin.						
		150 ... 152	°C	-	1 = 1	n	o	Paramètre
35.04	Temp 1 Source	Source de mesure de température pour la mise à l'échelle. Sélectionne la source du canal 1 de mesure de température connecté pour la mise à l'échelle. Par ailleurs, la mise à l'échelle des limites haute et basse du signal d'entrée analogique choisi est sélectionnée.						
		35.04 Temp 1 Source	Valeur/paramètre de mise à l'échelle pour la limite basse		Valeur/paramètre de mise à l'échelle pour la limite haute			
		Other; sélection de la source	0,000		100,000			
		0: Zero; la sortie est définie sur zéro	0,000		0,000			

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	1: AI1 scaled (12.12)		12.19 AI1 scaled at AI1 min		12.20 AI1 scaled at AI1 max		
	2: AI2 scaled (12.22)		12.29 AI2 scaled at AI2 min		12.30 AI2 scaled at AI2 max		
	3: AI3 scaled (12.32)		12.39 AI3 scaled at AI3 min		12.40 AI3 scaled at AI3 max		
	0 ... 3	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
35.05	Temp 1 Conversion mode						
	<p>Mode de conversion de la mesure de température. Sélectionne la source du canal de mesure de température 1. 0: Zero; la sortie est définie sur zéro. 1: Temp 1 scaled; la température est sélectionnée par 35.04 Temp 1 Source et mise à l'échelle via 35.06 Temp 1 Min et 35.07 Temp 1 Max.</p>						
	0 ... 1	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
35.06	Temp 1 Min						
	<p>Valeur minimum de mesure de température. Définit la valeur d'entrée minimum pour le canal de mesure de température 1 en °C, °F ou K, selon 35.03 Temp 1 Unit. Les valeurs/paramètres de mise à l'échelle, en fonction du réglage de 35.04 Temp 1 Source (voir tableau ci-dessous), définissent les limites basses et hautes de la température mise à l'échelle, le résultat peut être vu dans 35.02 Temp 1 Scaled.</p>						
	35.04 Temp 1 Source		Valeur/paramètre de mise à l'échelle pour la limite basse		Valeur/paramètre de mise à l'échelle pour la limite haute		
	Other; sélection de la source		0,000		100,000		
	0: Zero; la sortie est définie sur zéro		0,000		0,000		
	1: AI1 scaled (12.12)		12.19 AI1 scaled at AI1 min		12.20 AI1 scaled at AI1 max		
	2: AI2 scaled (12.22)		12.29 AI2 scaled at AI2 min		12.30 AI2 scaled at AI2 max		
	3: AI3 scaled (12.32)		12.39 AI3 scaled at AI3 min		12.40 AI3 scaled at AI3 max		
	<p>Les paramètres 35.06 et 35.07 définissent les valeurs de température qui correspondent à ces limites comme suit :</p>						
	<p>* For 35.04 Temp 1 Source = AI1 scaled (12.12) DZ_LIN_031_temperature_a.ai</p>						
	-50,0 ... 2000,0 °C, -60,0 ... 4000,0 °F ou 0,0 ... 2300,0 K	0,0 °C, 32,0 °F ou 273,2 K	Voir 35.03	1 = 0,1	n	o	Paramètre
35.07	Temp 1 Max						
	Valeur maximum de mesure de température.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Définit la valeur d'entrée maximum pour le canal de mesure de température 1 en °C, °F ou K, selon 35.03 Temp 1 Unit. Voir 35.06 Temp 1 min.						
	-50,0 ... 2000,0 °C, -60,0 ... 4000,0 °F ou 0,0 ... 2300,0 K	250,0 °C, 482,0 °F ou 523,2 K	Voir 35.03	1 = 0,1	o	n	Paramètre
35.08	Temp 1 Offset						
	réservé						
	0,000 ... 0,000	0,000	V	1 = 0,001	n	o	Paramètre
35.09	Temp 1 Measurement current						
	réservé						
	0,00 ... 20,00	0,00	mA	1 = 0,01	n	o	Paramètre
35.21 ... 35.29	Temperature measurement channel 2.						
	Voir 35.01 Temp 1 Actual ... 35.09 Temp 1 Measurement current.						
35.41 ... 35.49	Temperature measurement channel 3.						
	Voir 35.01 Temp 1 Actual ... 35.09 Temp 1 Measurement current.						
35.61 ... 35.69	Temperature measurement channel 4.						
	Voir 35.01 Temp 1 Actual ... 35.09 Temp 1 Measurement current.						

Groupe 36 Surveillance de charge branche 1

Mesure de la résistance de charge, fonction de perte de charge et fonction de surcharge.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
36.01	Leg 1 Resistance actual						
	Résistance branche 1. Résistance réelle calculée branche 1. Pour le calcul, le courant de charge efficace et la tension de charge efficace sont utilisés et adaptés par 99.05 Load Configuration.						
	0,00 ... 1000,00	-	Ohm	1 = 0,1	o	n	Signal
36.02	3ph Resistance actual						
	Résistance triphasée. Résistance réelle calculée triphasée. Pour le calcul, les trois courants de charge efficaces et les trois tensions de charge efficaces sont utilisés et adaptés par 99.05 Load Configuration.						
	0,00 ... 1000,00	-	Ohm	1 = 0,1	o	n	Signal
36.10	Leg 1 Load Loss Function						
	Événement de perte de charge branche 1. Perte de charge branche 1 pour, par exemple, les charges défectueuses, les charges ohmiques élevées. La détection se base sur le courant de charge efficace et la tension de charge efficace pour la dernière demi-onde positive ou négative de la tension du secteur. En cas de défaillance de la charge totale, une tension de charge est toujours mesurée, mais le courant de charge est égal						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	ou proche de zéro. Remarque : cette méthode peut ne pas indiquer avec précision la charge défectueuse pour toutes les configurations de charge (p. ex. configuration en triangle fermé pour charges triphasées). D'autres méthodes de détection ne peuvent pas être utilisées pour les références proches de 0. 0: No reaction; aucune action n'est entreprise. 1: Warning; l'alarme 2151 est générée. 2: Fault; le défaut 3151 est généré.						
	0 ... 2	No reaction	-	1 = 1	n	o	Paramètre
36.11	Leg 1 Load Loss activation time						
	Temps de début de perte de charge branche 1. Temps après le signal de marche jusqu'à l'activation de la perte de charge de la branche 1.						
	0,01 ... 300,00	1,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.12	Leg 1 Load Loss Current level						
	Niveau de courant de perte de charge branche 1. Définit le niveau de courant en pourcentage de 99.02 Load Current pour activer la fonction de perte de charge de la branche 1. Les valeurs de courant supérieures à 36.12 Leg 1 Load Loss Current level activent la fonction de perte de charge.						
	<p>Le diagramme illustre la zone surveillée en fonction du courant I et de l'angle α. L'axe vertical est le courant I, l'axe horizontal est l'angle α. La zone surveillée est un rectangle hachuré entre I_{max} et le niveau de courant de perte de charge. L'angle α varie de 180° ($U=0$) à 0° (U_{max}). Les paramètres sont :</p> <ul style="list-style-type: none"> 36.12 Leg 1 Load Loss Current level 36.13 Leg 1 Load Loss Alpha level 						
	0,00 ... 325,00	10,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.13	Leg 1 Load Loss Alpha level						
	Niveau alpha (angle d'amorçage) de perte de charge branche 1. Définit le niveau alpha pour activer la fonction de perte de charge de la branche 1. Les valeurs alpha inférieures à 36.13 Leg 1 Load Loss Alpha level activent la fonction de perte de charge. Voir 36.12 Leg 1 Load Loss Current level.						
	0,0 ... 180,0	120,0	$^\circ$	1 = 0,1	n	o	Paramètre
36.15	réservé						
36.16	réservé						
36.20	Leg 1 Partial Load Loss Function						
	Événement de perte de charge partielle branche 1.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Perte de charge partielle branche 1 pour, par exemple, des valeurs ohmiques élevées. Cette fonction détecte une augmentation statique de la résistance de charge en comparant 36.41 Leg 1 Initial resistance avec la résistance de charge mesurée réelle, voir 36.01 Leg 1 Resistance actual. Le seuil de perte de charge partielle peut être défini avec 36.22 Leg 1 Partial Load Loss level. 0: No reaction; aucune action n'est entreprise. 1: Warning; l'alarme 2152 est générée. 2: Fault; le défaut 3152 est généré.						
	0 ... 2	No reaction	-	1 = 1	n	o	Paramètre
36.21	Leg 1 Partial Load Loss activation time						
	Temps de début de perte de charge partielle branche 1. Temps après le signal de marche jusqu'à la surveillance de la perte de charge partielle de la branche 1.						
	0,01 ... 300,00	1,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.22	Leg 1 Partial Load Loss level						
	Niveau de perte de charge partielle branche 1. Niveau pour l'événement de perte de charge partielle branche 1. Réglages de seuil recommandés pour la détection de défaut de résistance (tous -10 %) :						
	Éléments parallèles		99.05 Configuration de charge				
		3 x 1ph loads	3ph star (3S)	3ph delta (3D)	3ph star + N (4S)	3ph open delta UV / UW (6D)	
	2	200 %	167 %	122 %	200 %	200 %	
	3	150 %	133 %	111 %	150 %	150 %	
	4	133 %	122 %	107 %	133 %	133 %	
	5	126 %	117 %	-	126 %	126 %	
	6	120 %	113 %	-	120 %	120 %	
	0,00 ... 325,00	110,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.23	Leg 1 Partial Load Loss delay time						
	Délai de perte de charge partielle branche 1. Délai pour l'événement de perte de charge partielle de la branche 1 après que les conditions soient remplies.						
	0,0 ... 3000,0	1,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
36.25	Leg 1 Partial Load Short Function						
	Événement de court-circuit de charge partielle branche 1. Court-circuit de charge partielle branche 1 pour, par exemple, des valeurs ohmiques réduites. Cette fonction détecte une diminution statique de la résistance de charge en comparant 36.41						

Index	Nom																																															
	Texte																																															
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																																									
	Leg 1 Initial resistance avec la résistance de charge mesurée réelle, voir 36.01 Leg 1 Resistance actual. Le seuil de court-circuit de charge partielle peut être défini avec 36.27 Leg 1 Partial Load Short level. 0: No reaction; aucune action n'est entreprise. 1: Warning; l'alarme 2153 est générée. 2: Fault; le défaut 3153 est généré.																																															
	0 ... 2	No reaction	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																									
36.26	Leg 1 Partial Load Short activation time																																															
	Heure de début du court-circuit de charge partielle branche 1. Temps après le signal de marche jusqu'à l'activation de la surveillance du court-circuit de charge partielle de la branche 1.																																															
	0,01 ... 300,00	1,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre																																									
36.27	Leg 1 Partial Load Short level																																															
	Niveau de court-circuit de charge partielle branche 1. Niveau pour l'événement de court-circuit de charge partielle branche 1. Réglages de seuil recommandés pour la détection de défaut de résistance (tous +10 %) :																																															
	<table border="1"> <thead> <tr> <th rowspan="2">Éléments en série</th> <th colspan="5">99.05 Configuration de charge</th> </tr> <tr> <th>3 x 1ph loads</th> <th>3ph star (3S)</th> <th>3ph delta (3D)</th> <th>3ph star + N (4S)</th> <th>3ph open delta UV / UW (6D)</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>2</td> <td>50 %</td> <td>67 %</td> <td>80 %</td> <td>50 %</td> <td>50 %</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>67 %</td> <td>78 %</td> <td>90 %</td> <td>67 %</td> <td>67 %</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>75 %</td> <td>83 %</td> <td>93 %</td> <td>75 %</td> <td>75 %</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>80 %</td> <td>87 %</td> <td>-</td> <td>80 %</td> <td>80 %</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>83 %</td> <td>89 %</td> <td>-</td> <td>83 %</td> <td>83 %</td> </tr> </tbody> </table>						Éléments en série	99.05 Configuration de charge					3 x 1ph loads	3ph star (3S)	3ph delta (3D)	3ph star + N (4S)	3ph open delta UV / UW (6D)	2	50 %	67 %	80 %	50 %	50 %	3	67 %	78 %	90 %	67 %	67 %	4	75 %	83 %	93 %	75 %	75 %	5	80 %	87 %	-	80 %	80 %	6	83 %	89 %	-	83 %	83 %	
Éléments en série	99.05 Configuration de charge																																															
	3 x 1ph loads	3ph star (3S)	3ph delta (3D)	3ph star + N (4S)	3ph open delta UV / UW (6D)																																											
2	50 %	67 %	80 %	50 %	50 %																																											
3	67 %	78 %	90 %	67 %	67 %																																											
4	75 %	83 %	93 %	75 %	75 %																																											
5	80 %	87 %	-	80 %	80 %																																											
6	83 %	89 %	-	83 %	83 %																																											
	0,00 ... 325,00	110,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre																																									
36.28	Leg 1 Partial Load Short delay time																																															
	Délai du court-circuit de charge partielle branche 1. Délai pour l'événement de court-circuit de charge partielle de la branche 1 après que les conditions soient remplies.																																															
	0,0 ... 3000,0	1,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre																																									
36.30	Leg 1 Load Overload Function																																															
	Événement de surcharge branche 1. Si le courant réel de la branche 1 - voir 01.33 Leg 1 Current RMS relative actual - dépasse le courant et le temps définis par 36.31 Leg 1 Load Overload level et 36.32 Leg 1 Load Overload time, cet événement est généré.																																															

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0: No reaction; aucune action n'est entreprise. 1: Warning; l'alarme 2155 est générée. 2: Fault; le défaut 3155 est généré.						
	0 ... 2	No reaction	-	1 = 1	n	o	Paramètre
36.31	Leg 1 Load Overload level						
	Niveau de surcharge branche 1. Niveau de surcharge de la branche 1 à dépasser en pourcentage de 99.02 Load Current.						
	0,00 ... 325,00	110,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.32	Leg 1 Load Overload time						
	Temps de surcharge branche 1. Temps de surcharge branche 1 à dépasser.						
	0,0 ... 3000,0	10,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
36.35	Leg 1 Unit Overload Function						
	Événement de surcharge thermique de l'unité branche 1. Si le courant réel de la branche 1 - voir 01.30 Leg 1 Current RMS actual - dépasse le courant assigné des unités - voir 07.17 Unit output current scaling set - par 36.36 Leg 1 Unit Overload level pour le temps dans 36.37 Leg 1 Unit Overload time, cet événement est généré. 0: No reaction; aucune action n'est entreprise. 1: Warning; l'alarme 2154 est générée. 2: Fault; le défaut 3154 est généré.						
	0 ... 2	No reaction	-	1 = 1	n	o	Paramètre
36.36	Leg 1 Unit Overload level						
	Niveau de surcharge thermique de l'unité branche 1. Niveau de surcharge thermique de l'unité branche 1 à dépasser en pourcentage de 07.17 Unit output current scaling set.						
	0,00 ... 325,00	110,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.37	Leg 1 Unit Overload time						
	Temps de surcharge thermique de l'unité branche 1. Temps de surcharge thermique de l'unité branche 1 à dépasser.						
	0,0 ... 3000,0	10,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
36.40	Leg 1 Resistance Change Function						
	Événement de changement de résistance branche 1. Si la résistance de la branche 1 se trouve en dehors de la bande morte de 36.41 Leg 1 Initial resistance ± 36.42 Leg 1 Resistance change level, cet événement est généré. La résistance de la branche 1 est indiquée dans 36.01 Leg 1 Resistance actual ou 36.02 3ph Resistance actual selon 99.05 Load Configuration. 0: No reaction; aucune action n'est entreprise. 1: Warning; l'alarme 2157 est générée. 2: Fault; le défaut 3157 est généré.						
	0 ... 2	No reaction	-	1 = 1	n	o	Paramètre
36.41	Leg 1 Initial resistance						
	Changement de résistance branche 1, résistance initiale pour la surveillance de charge. La résistance initiale de la branche 1 est soit définie manuellement par l'utilisateur soit automatiquement via 36.43 Leg 1 initial resistance teach in.						
	0,00 ... 1000,00	0,00	Ohm	1 = 0,1	n	o	Paramètre
36.42	Leg 1 Resistance change level						
	Niveau de changement de la résistance de la branche 1. Niveau de changement de la résistance de la branche 1 en pourcentage de 36.41 Leg 1 Initial resistance.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	-325,00 ... 325,00	10,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.43	Leg 1 Initial resistance teach-in						
	<p>Changement de résistance branche 1, identification (calcul automatique). Copie la valeur de 36.01 Leg 1 Resistance actual dans 36.41 Leg 1 Initial resistance. L'identification ne doit être lancée que lorsque la charge est à la température de fonctionnement.</p> <p>0: Done; identification effectuée ou non demandée. 1: Teach-in; active l'identification. La valeur revient automatiquement sur Done, lorsque l'identification est terminée.</p>						
	0 ... 1	Done	-	1 = 1	o	o	Paramètre
36.44	Leg 1 Resistance Change activation time						
	<p>Heure de début du changement de résistance branche 1. Temps entre le signal de marche et l'activation du changement de résistance de la branche 1.</p>						
	0,01 ... 300,00	1,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.50	Load Current Imbalance Function						
	<p>Événement de déséquilibre du courant de charge. Cette fonction détecte un déséquilibre du courant de charge dans les configurations symétriques de charge triphasée - voir 99.05 Load Configuration. Les courants de charge les plus élevés et les plus bas sont comparés. Si la différence atteint la valeur définie dans 36.52 Load Current Imbalance level, cet événement est généré.</p> <p>0: No reaction; aucune action n'est entreprise. 1: Warning; l'alarme 2158 est générée. 2: Fault; le défaut 3158 est généré.</p>						
	0 ... 2	No reaction	-	1 = 1	n	o	Paramètre
36.51	Load Current Imbalance activation time						
	<p>Heure de début du déséquilibre du courant de charge. Temps entre le signal de marche et l'activation de la fonction de déséquilibre du courant de charge.</p>						
	0,01 ... 300,00	1,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.52	Load Current Imbalance level						
	<p>Niveau de déséquilibre du courant de charge. Niveau de déséquilibre du courant de charge. Réglages recommandés : 5 % ... 50 %.</p>						
	0,00 ... 325,00	50,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
36.53	Load Current Imbalance delay time						
	<p>Délai du déséquilibre du courant de charge. Délai pour l'événement de déséquilibre du courant de charge après que les conditions soient remplies.</p>						
	0,0 ... 3000,0	1,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre

Groupe 37 Surveillance de charge branche 2

Description voir groupe 36 Surveillance de charge branche 1.

Groupe 38 Surveillance de charge branche 3

Description voir groupe 36 Surveillance de charge branche 1.

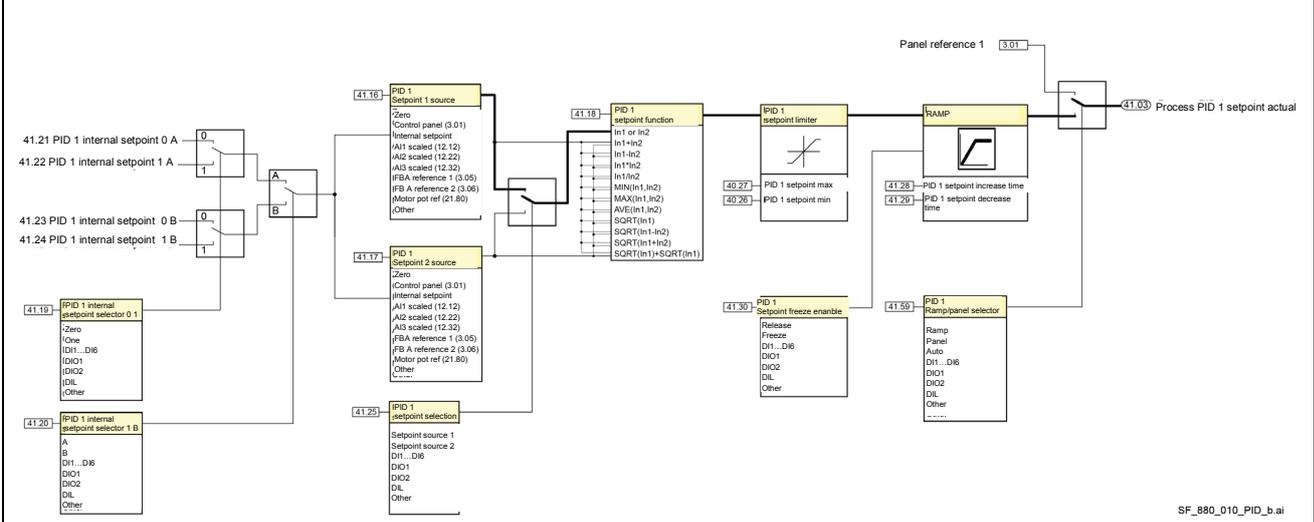
Groupe 41 PID 1

Valeurs de paramètre pour le régulateur du PID 1.

Index	Nom
	Texte

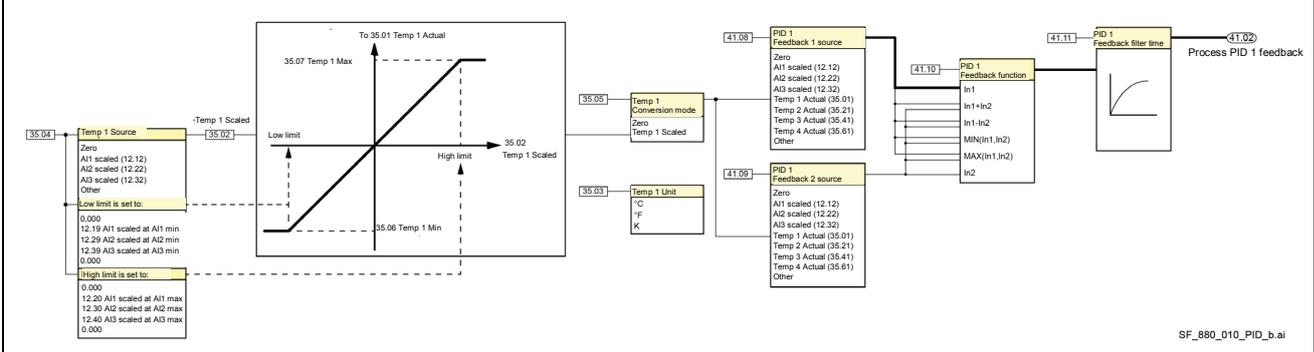
Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
-------	--------	-------	------------------	----------	----------------------------------	------

Sélection de l'entrée du régulateur PID 1 :

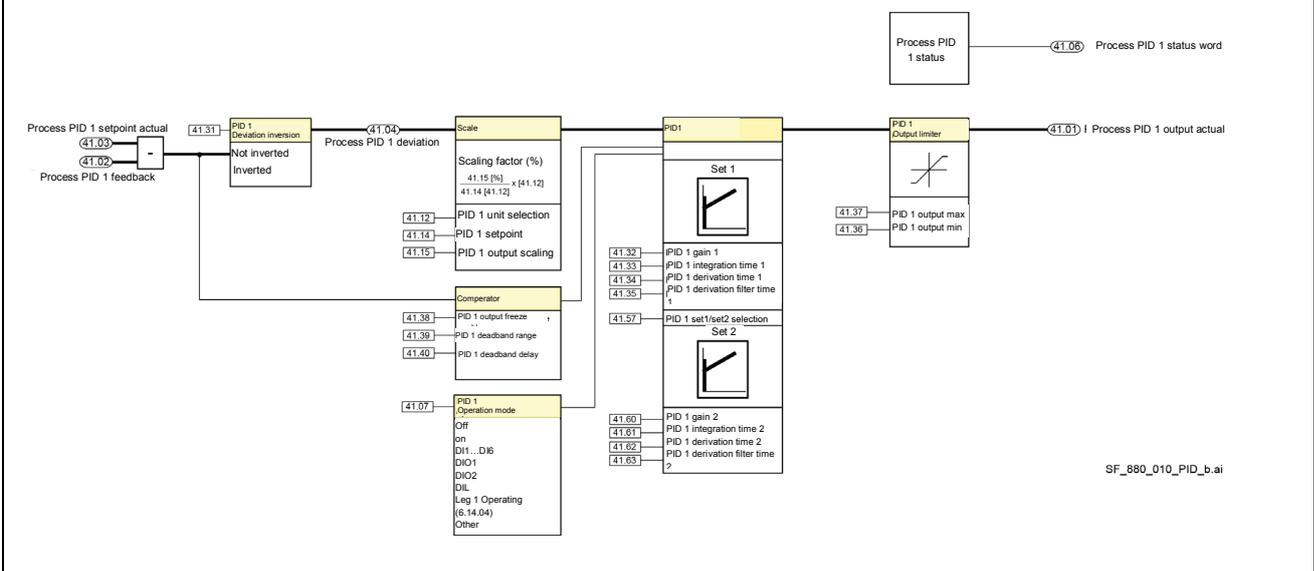


SF_880_010_PID_b.ai

Fonction du régulateur PID 1 :



SF_880_010_PID_b.ai



SF_880_010_PID_b.ai

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
41.01	Process PID 1 output actual						
	Sortie du régulateur PID 1. Affiche la sortie du régulateur PID 1.						
	-325,00 ... 325,00	-	%	1 = 0,01	o	n	Signal
41.02	Process PID 1 feedback actual						
	Sortie filtrée du régulateur PID 1. Affiche la sortie filtrée du régulateur PID 1 après sélection de la source et filtrage.						
	-32767,00 ... 32767,00	-	Voir 41.12	1 = 1	o	n	Signal
41.03	Process PID 1 setpoint actual						
	Point de consigne réel PID 1. Affiche le point de consigne du régulateur PID 1 après sélection de la source, limitation, montée en puissance et sélection de la référence de la micro-console.						
	-32767,00 ... 32767,00	-	Voir 41.12	1 = 1	o	n	Signal
41.04	Process PID 1 deviation actual						
	Écart (delta) du régulateur PID 1. Affiche l'écart du régulateur PID 1. Par défaut, c'est le point de consigne - retour, mais il peut être inversé avec 41.31 PID 1 deviation inversion.						
	-32767,00 ... 32767,00	-	Voir 41.12	1 = 1	o	n	Signal
41.06	Process PID 1 status word						
	Mot d'état du régulateur PID 1. Affiche les informations d'état du régulateur PID 1.						
	Bit	Nom	Haut				Bas
	0	PID active	Régulateur PID 1 actif, voir 41.07 PID 1 operation mode				Régulateur PID 1 inactif
	1	Setpoint frozen	Point de consigne du régulateur PID 1 gelé, voir 41.30 PID 1 setpoint freeze enable				Point de consigne du régulateur PID 1 non gelé
	2	Output frozen	Sortie du régulateur PID 1 gelée, voir 41.38 PID 1 output freeze enable				Sortie du régulateur PID 1 non gelée
	3	PID sleep mode	réservé				
	4	Sleep boost	réservé				
	5	Bit 5					
	6	Bit 6					
	7	Output limit high	Sortie du régulateur PID 1 limitée par 41.37 PID 1 output max				Sortie du régulateur PID 1 pas sur limite maxi.
	8	Output limit low	Sortie du régulateur PID 1 limitée par 41.36 PID 1 output min				Sortie du régulateur PID 1 pas sur limite mini.
	9	Dead band active	Bande morte du régulateur PID 1 active, voir 41.39 PID 1 dead band range				Bande morte du régulateur PID 1 inactive
	10	PID set	Set2 du régulateur PID 1 utilisé, voir 41.57 PID 1 set1/set2 selection				Set2 du régulateur PID 1 non utilisé

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	11	Bit 11					
	12	Internal setpoint active	Point de consigne interne actif, voir 41.16 PID 1 setpoint 1 source ou 41.17 PID 1 setpoint 2 source			Point de consigne externe actif	
	13 ... 15	Bit 13 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
41.07	PID 1 operation mode						
	<p>Mode du régulateur PID 1. Active/désactive le régulateur PID 1. Other; sélection de la source. 0: Off; 0, PID 1 inactif. 1: On; 1, PID 1 actif. 3: DI1 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1 ; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2 ; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL ; utilise 10.02 DI delayed status bit 15. 21: Leg 1 Operating (6.14.04); régulateur PID 1 actif si la branche 1 fonctionne. 06.14 Leg 1 Status Word bit 4 = 1.</p>						
	0 ... 21	Off	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.08	PID 1 feedback 1 source						
	<p>Sources de retour du régulateur PID 1. Sélectionne la première source de retour du régulateur PID 1. Other; sélection de la source. 0: Zero; la sortie est définie sur zéro. 1: AI1 scaled (12.12); 12.12 AI1 scaled value. 2: AI2 scaled (12.22); 12.22 AI2 scaled value. 3: AI3 scaled (12.32); 12.32 AI3 scaled value. 4: Temp 1 Actual (35.01). 5: Temp 2 Actual (35.21). 6: Temp 3 Actual (35.41). 7: Temp 4 Actual (35.61).</p>						
	0 ... 7	AI1 scaled (12.12)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.09	PID 1 feedback 2 source						
	<p>Sources de retour du régulateur PID 1. Sélectionne la seconde source de retour du régulateur PID 1. Other; sélection de la source. 0: Zero; la sortie est définie sur zéro. 1: AI1 scaled (12.12); 12.12 AI1 scaled value. 2: AI2 scaled (12.22); 12.22 AI2 scaled value. 3: AI3 scaled (12.32); 12.32 AI3 scaled value. 4: Temp 1 Actual (35.01). 5: Temp 2 Actual (35.21). 6: Temp 3 Actual (35.41). 7: Temp 4 Actual (35.61).</p>						

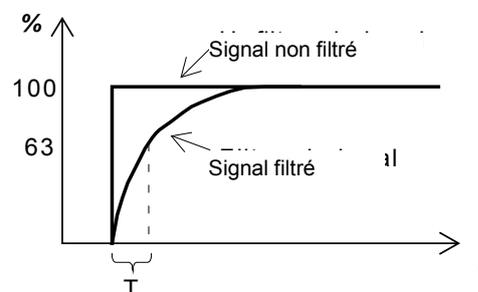
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0 ... 7	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.10	PID 1 feedback function						
	<p>Traitement du retour du régulateur PID 1. Définit comment le retour du régulateur PID 1 est calculé avec les deux sources de retour sélectionnées par 41.08 PID 1 feedback 1 source et 41.09 PID 1 feedback 2 source. 0: ln1; source 1. 1: ln1+ln2; source 1 plus source 2. 2: ln1-ln2; source 1 moins source 2. 5: MIN(ln1,ln2); plus petite des deux sources. 6: MAX(ln1,ln2); plus grande des deux sources. 12 ln2; source 2.</p>						
	0 ... 12	ln1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.11	PID 1 feedback filter time						
	<p>Filtre de retour du régulateur PID 1. Définit la constante de temps du filtre pour le retour du régulateur PID 1.</p>						
	0,00 ... 100,00	0,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.12	PID 1 unit selection						
	<p>Sélection de l'unité du régulateur PID 1 : Définit l'unité pour les signaux/paramètres 41.02 ... 41.04, 41.14, 41.21 ... 41.24, 41.26, 41.27, 41.39, 41.47, 41.70 et 41.71. 0: No Unit; 1: A; ampère. 2: V; volt. 4: %; pourcentage. 150: °C; degré Celsius. 151: °F; degré Fahrenheit. 152: K; Kelvin. 153: kA; kilo ampère.</p>						
	0 ... 153	%	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.14	PID 1 setpoint scaling						
	<p>Mise à l'échelle du régulateur PID 1. Définit, avec 41.15 PID 1 output scaling, un facteur général de mise à l'échelle pour la chaîne de contrôle du PID 1. La sortie du régulateur PID 1 est toujours en pourcentage [%]. La mise à l'échelle peut être utilisée lorsque, par exemple, le point de consigne du procédé est en degré Celsius [°C]. La formule suivante est valide :</p> $\text{Scaling factor [\%]} = \frac{41.15 [\%]}{41.14 [41.12]} \cdot [41.12]$ <p>Avec 400 [°C] = 50 [%] de la valeur de sortie du régulateur PID 1 :</p> $\text{Scaling factor [\%]} = \frac{50 [\%]}{400 [^{\circ}\text{C}]} \cdot [^{\circ}\text{C}] = 0.125 \%$						
	-32767,00 ... 32767,00	100,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre
41.15	PID 1 output scaling						
	<p>Mise à l'échelle du régulateur PID 1. Voir 41.14 PID 1 setpoint scaling.</p>						
	-325,00 ... 325,00	100,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.16	PID 1 setpoint 1 source						
	Sources de point de consigne du régulateur PID 1.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>Sélectionne la première source de point de consigne du régulateur PID 1. Ce point de consigne est disponible dans 41.25 PID 1 setpoint selection comme source 1.</p> <p>Other; sélection de la source.</p> <p>0: Zero; la sortie est définie sur zéro.</p> <p>1: Control panel (3.01); 03.01 Panel reference 1.</p> <p>2: Internal setpoint; dépend du réglage de 41.19 PID 1 internal setpoint selector 0 1 et 41.20 PID 1 internal setpoint selector A B.</p> <p>3: AI1 scaled (12.12); 12.12 AI1 scaled value.</p> <p>4: AI2 scaled (12.22); 12.22 AI2 scaled value.</p> <p>5: AI3 scaled (12.32); 12.32 AI3 scaled value.</p> <p>6: FB A reference 1 (3.05); 03.05 FB A reference 1.</p> <p>7: FB A reference 2 (3.06); 03.06 FB A reference 2.</p> <p>9: Motor poti ref (21.80); 21.80 Motor potentiometer ref act.</p>						
	0 ... 9	AI2 scaled (12.22)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.17	PID 1 setpoint 2 source						
	<p>Sources de point de consigne du régulateur PID 1.</p> <p>Sélectionne la seconde source de point de consigne du régulateur PID 1. Ce point de consigne est disponible dans 41.25 PID 1 setpoint selection comme source 2.</p> <p>Voir 41.16 PID 1 setpoint 1 source.</p>						
	0 ... 9	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.18	PID 1 setpoint function						
	<p>Traitement du point de consigne du régulateur PID 1.</p> <p>Définit comment le point de consigne du régulateur PID 1 est calculé avec les deux sources de point de consigne sélectionnées par 41.16 PID 1 setpoint 1 source, 41.17 PID 1 setpoint 2 source et 41.25 PID 1 setpoint selection.</p> <p>0: In1 or In2; source sélectionnée par 41.25 PID 1 setpoint selection.</p> <p>1: In1+In2; source 1 plus source 2.</p> <p>2: In1-In2; source 1 moins source 2.</p> <p>3: In1*In2; source 1 multipliée par source 2.</p> <p>4: In1/In2; source 1 divisée par source 2.</p> <p>5: MIN(In1,In2); plus bas des deux sources.</p> <p>6: MAX(In1,In2); plus grande des deux sources.</p> <p>7: AVE(In1,In2); moyenne des deux sources.</p> <p>8: sqrt(In1); racine carrée de la source 1.</p> <p>9: sqrt(In1-In2); racine carrée de (source 1 - source 2).</p> <p>10: sqrt(In1+In2); racine carrée de (source 1 + source 2).</p> <p>11: sqrt(In1)+sqrt(In2); racine carrée de source 1 + racine carrée de source 2.</p>						
	0 ... 11	In1 or In2	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.19	PID 1 internal setpoint selector 0 1						
	<p>Sélection du point de consigne interne du régulateur PID 1.</p> <p>Sélectionne, avec 41.20 PID 1 internal setpoint selector A B, le point de consigne interne des paramètres 41.21 ... 41.24.</p>						
	41.19 PID 1 internal setpoint selector 0 1	41.20 PID 1 internal setpoint selector A B	Point de consigne interne sélectionné				
	Zero	A	41.21 PID 1 internal setpoint 0 A				
	Un	A	41.22 PID 1 internal setpoint 1 A				
	Zero	B	41.23 PID 1 internal setpoint 0 B				
	One	B	41.24 PID 1 internal setpoint 1 B				
	Other [bit]; sélection de la source.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0: Zero; 0. 1: One; 1. 3: DI1 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6 ; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1 ; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2 ; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL ; utilise 10.02 DI delayed status bit 15.						
	0 ... 19	Zero	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.20	PID 1 internal setpoint selector A B						
	Sélection du point de consigne interne du régulateur PID 1. Sélectionne, avec 41.19 PID 1 internal setpoint selector 0 1, le point de consigne interne des paramètres 41.21 ... 41.24.						
	41.19 PID 1 internal setpoint selector 0 1	41.20 PID 1 internal setpoint selector A B	Point de consigne interne sélectionné				
	Un	A	41.21 PID 1 internal setpoint 0 A				
	Deux	A	41.22 PID 1 internal setpoint 1 A				
	Un	B	41.23 PID 1 internal setpoint 0 B				
	Deux	B	41.24 PID 1 internal setpoint 1 B				
	Other [bit]; sélection de la source. 0: A; 0. 1: B; 1. 3: DI1; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL; utilise 10.02 DI delayed status bit 15.						
	0 ... 19	A	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.21	PID 1 internal setpoint 0 A						
	Point de consigne interne 0 A du régulateur PID 1. Définit le point de consigne interne 0 A du PID 1.						
	-32767,00 ... 32767,00	0,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre
41.22	PID 1 internal setpoint 1 A						
	Point de consigne interne 1 A du régulateur PID 1. Définit le point de consigne interne 1 A du PID 1.						
	-32767,00 ... 32767,00	0,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre
41.23	PID 1 internal setpoint 0 B						
	Point de consigne interne 0 B du régulateur PID 1. Définit le point de consigne interne 0 B du PID 1.						
	-32767,00 ... 32767,00	0,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre

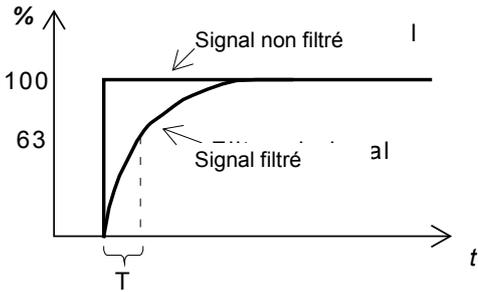
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
41.24	PID 1 internal setpoint 1 B						
	Point de consigne interne 1 B du régulateur PID 1. Définit le point de consigne interne 1 B du PID 1.						
	-32767,00 ... 32767,00	0,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre
41.25	PID 1 setpoint selection						
	Sélection du point de consigne du régulateur PID 1. Configure la sélection entre 41.16 PID 1 setpoint 1 source et 41.17 PID 1 setpoint 2 source. Ce paramètre n'est effectif que si 41.18 PID 1 setpoint function = In1 or In2. Other [bit]; sélection de la source. 0: Setpoint source 1; 0, 41.16 PID 1 setpoint 1 source. 1: Setpoint source 2; 1, 41.17 PID 1 setpoint 2 source. 3: DI1; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL; utilise 10.02 DI delayed status bit 15.						
	0 ... 19	Setpoint source 1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.26	PID 1 setpoint min						
	Limite minimum du point de consigne du régulateur PID 1. Définit la limite minimum pour le point de consigne du régulateur PID 1.						
	-32767,00 ... 32767,00	-32767,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre
41.27	PID 1 setpoint max						
	Limite maximum du point de consigne du régulateur PID 1. Définit la limite maximum pour le point de consigne du régulateur PID 1.						
	-32767,00 ... 32767,00	32767,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre
41.28	PID 1 setpoint increase time						
	Temps d'augmentation du point de consigne du régulateur PID 1. Définit le temps minimum nécessaire pour l'augmentation du point de consigne de 0 unités à 100 unités. L'unité dépend du réglage de 41.12 PID 1 unit selection.						
	0,0 ... 3600,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
41.29	PID 1 setpoint decrease time						
	Temps de diminution du point de consigne du régulateur PID 1. Définit le temps minimum nécessaire pour la diminution du point de consigne de 100 unités à 0 unités. L'unité dépend du réglage de 41.12 PID 1 unit selection.						
	0,0 ... 3600,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
41.30	PID 1 setpoint freeze enable						
	Sélection du gel du point de consigne du régulateur PID 1. Gèle, ou définit une source pouvant être utilisée pour geler, le point de consigne du régulateur PID 1. Cette fonctionnalité est utile lorsque le point de consigne est basé sur un retour de procédé connecté à une entrée analogique et que le capteur connecté doit être, p. ex., entretenu sans arrêter le procédé. Other [bit]; sélection de la source. 0: Release; 0, libère le point de consigne du régulateur PID 1. 1: Freeze; 1, gèle le point de consigne du régulateur PID 1.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	3: DI1; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL; utilise 10.02 DI delayed status bit 15.						
	0 ... 19	Release	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.31	PID 1 deviation inversion						
	Inversion de l'écart (delta) du régulateur PID 1. Inverse l'entrée du régulateur PID 1. Other [bit]; sélection de la source. 0: Not inverted (Ref - Fbk); 0, écart non inversé (écart = point de consigne - retour). 1: Inverted (Fbk - Ref); 1, écart inversé (écart = retour - point de consigne).						
	0 ... 1	Not inverted	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.32	PID 1 gain 1						
	Gain 1 du régulateur PID 1. Définit le gain 1 du régulateur PID 1. Voir 41.33 PID 1 integration time 1.						
	0,000 ... 100,000	1,000	-	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.33	PID 1 integration time 1						
	Temps d'intégration 1 du régulateur PID 1. Définit le temps d'intégration 1 du régulateur PID 1. Ce temps doit être défini sur le même ordre de grandeur que le temps de réaction du procédé, pour éviter une instabilité.						
	<p> $I =$ entrée régulateur (erreur) $O =$ sortie régulateur $G =$ gain $T_i =$ temps d'intégration </p>						
	Remarque : le réglage 41.33 PID 1 integration time 1 = 0 désactive le temps d'intégration 1 et transforme le régulateur PID en un régulateur PD.						
	0,0 ... 3600,0	60,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
41.34	PID 1 derivation time 1						
	Temps de dérivation 1 du régulateur PID 1. Définit le temps de dérivation 1 du régulateur PID 1. Le composant dérivé à la sortie du régulateur est calculé sur la base de deux valeurs erronées consécutives, E_{K-1} and E_K , selon la						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	formule suivante : $(41.34) \cdot \frac{(E_K - E_{K-1})}{T_S}$ T _S = temps d'échantillonnage 2 ms. Error = E = point de consigne - retour.						
	0,00 ... 100,00	0,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.35	PID 1 derivation filter time 1						
	Temps du filtre de dérivation 1 du régulateur PID 1. Définit le temps du filtre de dérivation 1 du régulateur PID 1. Temps du filtre 1 pôle utilisé pour lisser le composant dérivé 1 du régulateur PID 1.						
	 $O = I \times (1 - e^{-\frac{t}{T}})$ I = entrée de filtre (étape) O = sortie de filtre t = temps T = constante de temps du filtre						
	0,00 ... 100,00	0,02	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.36	PID 1 output min						
	Limite minimum de sortie du régulateur PID 1. Définit la limite minimum pour la sortie du régulateur PID 1. L'utilisation des limites minimum et maximum restreint la plage de fonctionnement.						
	-325,00 ... 325,00	0,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.37	PID 1 output max						
	Limite maximum de sortie du régulateur PID 1. Définit la limite maximum pour la sortie du régulateur PID 1. L'utilisation des limites minimum et maximum restreint la plage de fonctionnement.						
	-325,00 ... 325,00	100,00	%	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.38	PID 1 output freeze enable						
	Sélection du gel de la sortie du régulateur PID 1. Gèle, ou définit une source pouvant être utilisée pour geler, la sortie du régulateur PID 1. Cette fonctionnalité peut être utilisée lorsque, p. ex., un capteur fournissant le retour de procédé doit être entretenu sans arrêter le procédé. Other [bit]; sélection de la source. 0: Release; 0, libère la sortie du régulateur PID 1. 1: Freeze; 1, gèle la sortie du régulateur PID 1. 3: DI1; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3; utilise 10.02 DI delayed status bit 2.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	6: DI4; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL; utilise 10.02 DI delayed status bit 15.						
	0 ... 19	Release	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.39	PID 1 deadband range						
	<p style="text-align: right; font-size: small;">DZ_LIN_032_PID_deadband_a.ai</p>						
	-32767,00 ... 32767,00	0,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre
41.40	PID 1 deadband delay						
	Délai du régulateur PID 1 pour la zone de bande morte. Délai pour la bande morte. Voir 41.39 PID 1 deadband range.						
	0,0 ... 3600,0	0,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
41.41 ... 41.48	réservé						
41.57	PID 1 set1/set2 selection						
	Sélection de l'ensemble du régulateur PID 1. Configure la sélection entre le Set1 du régulateur PID 1 (paramètres 41.32 ... 41.35) ou le Set2 (paramètres 41.60 ... 41.63). Other [bit]; sélection de la source. 0: Select set1; 0, sélectionne le Set1 du régulateur PID 1. 1: Select set2; 1, sélectionne le Set2 du régulateur PID 1. 3: DI1; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL; utilise 10.02 DI delayed status bit 15.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	20: Adaptive set1 and set2; utilise le Set1 et le Set2 du régulateur PID 1 pour adapter le gain et le temps d'intégration du régulateur PID 1 conformément à 41.70 PID 1 adaptive switching level A et 41.71 PID 1 adaptive switching level B.						
	0 ... 20	Select set1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.59	PID 1 ramp/panel selector						
	<p>Sélecteur du point de consigne du régulateur PID 1. Configure la sélection entre le point de consigne de la rampe du régulateur PID 1 ou de la micro-console pour 41.03 Process PID 1 setpoint actual. Other [bit]; sélection de la source. 0: Ramp; 0, sélectionne le point de consigne de la rampe du régulateur PID 1. 1: Panel; 1, sélectionne le point de consigne sur la micro-console. 2: Auto; micro-console = mode distant, suit Auto = 0 (rampe), micro-console = mode local, suit Auto = 1 (micro-console). 3: DI1; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL; utilise 10.02 DI delayed status bit 15.</p>						
	0 ... 19	Auto	-	1 = 1	n	o	Paramètre
41.60	PID 1 gain 2						
	Gain 2 du régulateur PID 1. Définit le gain 2 du régulateur PID 1. Voir 41.61 PID 1 integration time 2.						
	0,000 ... 100,000	1,000	-	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.61	PID 1 integration time 2						
	<p>Temps d'intégration 2 du régulateur PID 1. Définit le temps d'intégration 2 du régulateur PID 1. Ce temps doit être défini sur le même ordre de grandeur que le temps de réaction du procédé, pour éviter une instabilité.</p>						
	<p style="text-align: center;"><i>Erreur/sortie régulateur</i></p> <p style="text-align: center;"><i>Temps</i></p> <p>I = entrée régulateur (erreur) O = sortie régulateur G = gain Ti = temps d'intégration</p>						
	Remarque : le réglage 41.61 PID 1 integration time 2 = 0 désactive le temps d'intégration 2 et transforme le régulateur PID en un régulateur PD.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0,0 ... 3600,0	60,0	s	1 = 1	n	o	Paramètre
41.62	PID 1 derivation time 2						
	<p>Temps de dérivation 2 du régulateur PID 1. Définit le temps de dérivation 2 du régulateur PID 1. Le composant dérivé à la sortie du régulateur est calculé sur la base de deux valeurs erronées consécutives, E_{K-1} and E_K, selon la formule suivante :</p> $\frac{(41.62) \cdot (E_K - E_{K-1})}{T_S}$ <p>T_S = temps d'échantillonnage 2 ms. Error = E = point de consigne - retour.</p>						
	0,00 ... 100,00	0,00	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.63	PID 1 derivation filter time 2						
	<p>Temps du filtre de dérivation 2 du régulateur PID 1. Définit le temps du filtre de dérivation 2 du régulateur PID 1. Temps du filtre 1 pôle utilisé pour lisser le composant dérivé 2 du régulateur PID 1.</p>  <p>$O = I \times (1 - e^{-t/T})$</p> <p>I = entrée de filtre (étape) O = sortie de filtre t = temps T = constante de temps du filtre</p>						
	0,00 ... 100,00	0,02	s	1 = 0,01	n	o	Paramètre
41.70	PID 1 adaptive switching level A						
	<p>Niveau de commutation adaptative A du régulateur PID 1. Le Set1 et le Set2 du régulateur PID 1 peuvent être utilisés pour adapter le gain et le temps d'intégration du régulateur PID 1 conformément à 41.70 PID 1 adaptive switching level A et 41.71 PID 1 adaptive switching level B:</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>41.32 PID 1 gain 1 41.60 PID 1 gain 2 41.61 PID 1 integration time 2 41.33 PID 1 integration time 1 41.94 Process PID 1 deviation actual = 100% : = 0 % 41.70 PID 1 adaptive switching level A ; 41.71 PID 1 adaptive switching level B</p> <p>Activation, voir 41.57 PID 1 set1/set2 selection.</p>						
	-32767,00 ... 32767,00	20,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre
41.71	PID 1 adaptive switching level B						
	Niveau de commutation adaptative B du régulateur PID 1. Voir 41.70 PID 1 adaptive switching level A.						
	-32767,00 ... 32767,00	10,00	Voir 41.12	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 42 PID 2

Description voir groupe 41 PID 1.

Groupe 43 PID 3

Description voir groupe 41 PID 1.

Groupe 45 Efficacité énergétique

Réglages pour les calculateurs d'économies d'énergie.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatilité	Modification - en fonctionnement	Type
45.01 ... 45.45	réservé						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	réservé						

Groupe 46 Surveillance

Filtrage du signal et réglages généraux.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
46.04 ... 46.14	réservé						
	réservé						

Groupe 47 Stockage des données

Paramètres de stockage des données pouvant être écrits et lus à l'aide d'autres paramètres.

Remarque : pour différents types de données, différents paramètres de stockage sont disponibles.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
47.01	Data storage 1 real32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 1. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-2147483,000 ... 2147483,000	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.02	Data storage 2 real32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 2. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-2147483,000 ... 2147483,000	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.03	Data storage 3 real32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 3. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-2147483,000 ... 2147483,000	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.04	Data storage 4 real32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 4. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-2147483,000 ...	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	2147483,000						
47.05	Data storage 5 real32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 5. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-2147483,000 ... 2147483,000	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.06	Data storage 6 real32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 6. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-2147483,000 ... 2147483,000	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.07	Data storage 7 real32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 7. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-2147483,000 ... 2147483,000	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.08	Data storage 8 real32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 8. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-2147483,000 ... 2147483,000	0,000	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.11	Data storage 1 int32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 9.						
	-2147483648 ... 2147483647	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.12	Data storage 2 int32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 10.						
	-2147483648 ... 2147483647	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.13	Data storage 3 int32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 11.						
	-2147483648 ... 2147483647	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.14	Data storage 4 int32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 12.						
	-2147483648 ... 2147483647	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.15	Data storage 5 int32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 13.						
	-2147483648 ...	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	2147483647						
47.16	Data storage 6 int32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 14.						
	-2147483648 ... 2147483647	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.17	Data storage 7 int32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 15.						
	-2147483648 ... 2147483647	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.18	Data storage 8 int32						
	Données 32 bits. Paramètre de stockage de données 16.						
	-2147483648 ... 2147483647	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.21	Data storage 1 int16						
	Données 16 bits. Paramètre de stockage de données 17. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-32768 ... 32767	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.22	Data storage 2 int16						
	Données 16 bits. Paramètre de stockage de données 18. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-32768 ... 32767	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.23	Data storage 3 int16						
	Données 16 bits. Paramètre de stockage de données 19. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-32768 ... 32767	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.24	Data storage 4 int16						
	Données 16 bits. Paramètre de stockage de données 20. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-32768 ... 32767	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.25	Data storage 5 int16						
	Données 16 bits. Paramètre de stockage de données 21. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-32768 ... 32767	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.26	Data storage 6 int16						
	Données 16 bits. Paramètre de stockage de données 22. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-32768 ... 32767	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.27	Data storage 7 int16						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Données 16 bits. Paramètre de stockage de données 23. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-32768 ... 32767	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
47.28	Data storage 8 int16						
	Données 16 bits. Paramètre de stockage de données 24. Remarque : non utilisable en association avec les signaux/paramètres de type bit, p. ex. 06.01 Main Control Word active.						
	-32768 ... 32767	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 49 Communication du port de la micro-console

Réglages de communication pour la liaison micro-console/outil PC.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
49.01	Node ID number						
	ID de nœud. Définit l'ID de nœud de l'unité. Toutes les unités connectées au réseau doivent avoir un ID de nœud unique. Remarque : pour les unités d'un réseau, il est recommandé de réserver 49.01 Network ID number = 1 pour les unités de réserve/remplacement.						
	1 ... 32	1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
49.03	Baud rate						
	Vitesse de la liaison micro-console/outil PC. Définit la vitesse de transfert de la liaison micro-console/outil PC. 0: 9.6 kbps; 9,6 kbit/s. 1: 38.4 kbps; 38,4 kbit/s. 2: 57.6 kbps; 57,6 kbit/s. 3: 86.4 kbps; 86,4 kbit/s. 4: 115.2 kbps; 115,2 kbit/s. 5: 230.4 kbps; 230,4 kbit/s. 6: 460.8 kbps; 460,8 kbit/s. 7: 921.6 kbps; 921,6 kbit/s.						
	0 ... 7	230,4 kbps	kbps	1 = 1	n	o	Paramètre
49.04	Communication loss time						
	Temporisation de la perte de communication. Définit le délai pour la communication de la micro-console/de l'outil PC avant l'exécution de l'action définie dans 49.05 Communication loss action. Le décompte commence lorsque la liaison de communication ne parvient pas à mettre à jour le message.						
	0,3 ... 3000,0	10,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
49.05	Communication loss action						
	Action de perte de communication. Sélectionne comment l'unité réagit à une coupure de communication de la micro-console/de l'outil PC. 0: No action; aucune action n'est entreprise. 1: Fault; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 7081 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir de la micro-console/de l'outil PC (mode local).						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>2: Warning; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1130 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension / puissance avec lequel elle fonctionnait. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir de la micro-console/de l'outil PC (mode local).</p> <p>4: Fault always; réservé. Détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 0x5546 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu de la micro-console/de l'outil PC.</p> <p>5: Warning always; réservé. Détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1130 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension / puissance avec lequel elle fonctionnait. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu de la micro-console/de l'outil PC.</p> <p>⚠ Avertissement ! En cas de coupure de communication, s'assurer que la poursuite des opérations est sûre.</p>						
	0 ... 5	No action	-	1 = 1	n	o	Paramètre
49.06	Refresh settings						
	<p>Commande de rafraîchissement.</p> <p>Applique les réglages des paramètres 49.01 ... 49.05.</p> <p>Remarque : le rafraîchissement peut couper la communication, et la reconnexion de l'unité peut être nécessaire.</p> <p>0: Done; rafraîchissement effectué ou non demandé.</p> <p>1: Refresh; rafraîchissement des paramètres 49.01 ... 49.05. La valeur revient automatiquement sur Done, lorsque le rafraîchissement est effectué.</p>						
	0 ... 1	Done	-	1 = 1	o	o	Paramètre

Groupe 50 Adaptateur de bus de terrain (FBA)

Configuration de la communication de bus de terrain.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
50.01	FBA A enable						
	<p>Activation/désactivation de l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <p>Active/désactive la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain A. Spécifie l'emplacement de l'adaptateur dans slot1 ... slot3.</p> <p>0: Disable; la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain A est désactivée.</p> <p>1: Option slot1; la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain A est activée. L'adaptateur se trouve dans slot1.</p> <p>2: Option slot2; la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain A est activée. L'adaptateur se trouve dans slot2.</p> <p>3: Option slot3; la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain A est activée. L'adaptateur se trouve dans slot3.</p>						
	0 ... 3	Disable	-	1 = 1	n	n	Paramètre
50.02	FBA A comm loss func						
	<p>Action de perte de communication de l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <p>Sélectionne comment l'unité réagit à une coupure de communication du bus de terrain.</p> <p>0: No action; aucune action n'est entreprise.</p> <p>1: Fault; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 0x5223 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir du bus de terrain.</p> <p>2: Warning; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1220 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension /</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>puissance avec lequel elle fonctionnait. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir du bus de terrain.</p> <p>4: Fault always; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 7510 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu du bus de terrain.</p> <p>5: Warning always; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1220 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension / puissance avec lequel elle fonctionnait. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu du bus de terrain.</p> <p>⚠ Avertissement ! En cas de coupure de communication, s'assurer que la poursuite des opérations est sûre.</p>						
	0 ... 5	No action	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.03	FBA A comm loss timeout						
	<p>Temporisation de perte de communication de l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <p>Définit le délai pour la communication du bus de terrain avant l'exécution de l'action définie dans 50.02 FBA A comm loss func. Le décompte commence lorsque la liaison de communication ne parvient pas à mettre à jour le message.</p>						
	0,3 ... 6553,5	0,3	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
50.04	FBA A ref1 type						
	<p>Type de référence 1 de l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <p>Sélectionne le type et la mise à l'échelle du paramètre 03.05 FB A reference 1 envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <p>1: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %.</p> <p>2: General; générique avec une mise à l'échelle de 10,000 == 100,00 (p. ex. entier et deux décimales).</p>						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.05	FBA A ref2 type						
	<p>Type de référence 2 de l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <p>Sélectionne le type et la mise à l'échelle du paramètre 03.06 FB A reference 2 envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <p>1: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %.</p> <p>2: General; générique avec une mise à l'échelle de 10,000 == 100,00 (p. ex. entier et deux décimales).</p>						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.06	FBA A SW sel						
	<p>Section de mot d'état de l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <p>Sélectionne la source pour le mot d'état envoyé par l'adaptateur de bus de terrain A au maître (p. ex. API).</p> <p>0: Auto; la source pour le mot d'état est choisie automatiquement (ici 06.13 Global Status Word).</p> <p>1: Transparent mode; la source est sélectionnée par 50.09 FBA A SW transparent source.</p>						
	0 ... 1	Auto	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.07	FBA A actual 1 type						
	<p>Type de la valeur réelle 1 de l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <p>Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 1 envoyée par l'adaptateur de bus de terrain A au maître (p. ex. API).</p> <p>1: Transparent; la valeur sélectionnée par 50.10 FBA A act1 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 1 ACT1. Aucune mise à l'échelle n'est appliquée (la mise à l'échelle 16 bits est 1 = 1 unité).</p> <p>2: General; la valeur sélectionnée par 50.10 FBA A act1 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 1 ACT1. Une mise à l'échelle 1 = 0,01 est appliquée (p. ex. entier et deux décimales).</p>						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.08	FBA A actual 2 type						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>Type de la valeur réelle 2 de l'adaptateur de bus de terrain A. Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 2 envoyée par l'adaptateur de bus de terrain A au maître (p. ex. API). 1: Transparent; la valeur sélectionnée par 50.11 FBA A act2 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 2 ACT2. Aucune mise à l'échelle n'est appliquée (la mise à l'échelle 16 bits est 1 = 1 unité). 2: General; la valeur sélectionnée par 50.11 FBA A act2 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 2 ACT2. Une mise à l'échelle 1 = 0,01 est appliquée (p. ex. entier et deux décimales).</p>						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.09	FBA A SW transparent source						
	<p>Source transparente du mot d'état de l'adaptateur de bus de terrain A. Sélectionne la source pour le mot d'état si la communication du bus de terrain est en mode transparent. Le mode transparent est défini dans le groupe 51. Le paramètre à utiliser dépend du bus de terrain. Other; sélection de la source, p. ex. 06.13 Global Status Word. 0: Not selected; aucune source n'est sélectionnée.</p>						
	0 ... 0	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.10	FBA A act1 transparent source						
	<p>Source transparente de la valeur réelle 1 de l'adaptateur de bus de terrain A. Sélectionne la source pour la valeur réelle 1 si 50.07 FBA A actual 1 type = Transparent. Other; sélection de la source, p. ex. une valeur du groupe 1. 0: Not selected; aucune source n'est sélectionnée.</p>						
	0 ... 0	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.11	FBA A act2 transparent source						
	<p>Source transparente de la valeur réelle 2 de l'adaptateur de bus de terrain A. Sélectionne la source pour la valeur réelle 2 si 50.08 FBA A actual 2 type = Transparent. Other; sélection de la source, p. ex. une valeur du groupe 1. 0: Not selected; aucune source n'est sélectionnée.</p>						
	0 ... 0	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.12	FBA A debug mode						
	<p>Mode de débogage de l'adaptateur de bus de terrain A. Active l'affichage des données brutes (non modifiées) reçues de et envoyées à l'adaptateur de bus de terrain A. Les données sont affichées dans les paramètres 50.13 ... 50.18. Remarque : cette fonctionnalité ne devrait être utilisée que pour le débogage. 0: Disable; l'affichage des données brutes de l'adaptateur de bus de terrain A est désactivé. 1: Enable; l'affichage des données brutes de l'adaptateur de bus de terrain A est activé.</p>						
	0 ... 1	Disable	-	1 = 1	n	n	Paramètre
50.13	FBA A control word						
	<p>Mot de contrôle brut de l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche le mot de contrôle brut (non modifié) envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain A si 50.12 FBA A debug mode = Enable.</p>						
	0000000h ... FFFFFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
50.14	FBA A reference 1						
	<p>Référence 1 brute de l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche la référence 1 brute (non modifiée) (REF1) envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain A si 50.12 FBA A debug mode = Enable.</p>						
	-2147483648 ... 2147483647	-	-	1 = 1	o	n	Signal
50.15	FBA A reference 2						
	<p>Référence 2 brute de l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche la référence 2 brute (non modifiée) (REF2) envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur</p>						

Index	Nom																					
	Texte																					
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type															
	de bus de terrain A si 50.12 FBA A debug mode = Enable.																					
	-2147483648 ... 2147483647	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.16	FBA A status word																					
	Mot d'état brut de l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche le mot d'état brut (non modifié) envoyé par l'adaptateur de bus de terrain A au maître (p. ex. API) si 50.12 FBA A debug mode = Enable.																					
	00000000h ... FFFFFFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.17	FBA A actual value 1																					
	Valeur réelle 1 brute de l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche la valeur réelle brute 1 (non modifiée) (ACT1) envoyée par l'adaptateur de bus de terrain A au maître (p. ex. API) si 50.12 FBA A debug mode = Enable.																					
	-2147483648 ... 2147483647	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.18	FBA A actual value 2																					
	Valeur réelle 2 brute de l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche la valeur réelle 2 brute (non modifiée) (ACT2) envoyée par l'adaptateur de bus de terrain A au maître (p. ex. API) si 50.12 FBA A debug mode = Enable.																					
	-2147483648 ... 2147483647	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.21	FBA A timelevel sel																					
	Niveaux de temps de communication de l'adaptateur de bus de terrain A. En général, des niveaux de temps inférieurs des service de lecture/écriture réduisent la charge CPU. Le tableau ci-dessous montre les niveaux de temps des services de lecture/écriture pour des temps de cycle rapide et lent sur le paramètre 50.21 FBA A timelevel sel :																					
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>50.21 FBA A timelevel sel</th> <th>Temps de cycle rapide*</th> <th>Temps de cycle lent**</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Normal</td> <td>2 ms</td> <td>10 ms</td> </tr> <tr> <td>Rapide</td> <td>500 µs</td> <td>2 ms</td> </tr> <tr> <td>Très rapide</td> <td>250 µs</td> <td>2 ms</td> </tr> <tr> <td>Surveillance</td> <td>10 ms</td> <td>2 ms</td> </tr> </tbody> </table>							50.21 FBA A timelevel sel	Temps de cycle rapide*	Temps de cycle lent**	Normal	2 ms	10 ms	Rapide	500 µs	2 ms	Très rapide	250 µs	2 ms	Surveillance	10 ms	2 ms
50.21 FBA A timelevel sel	Temps de cycle rapide*	Temps de cycle lent**																				
Normal	2 ms	10 ms																				
Rapide	500 µs	2 ms																				
Très rapide	250 µs	2 ms																				
Surveillance	10 ms	2 ms																				
	<p>*Les temps de cycle rapide sont constitués des mots d'état du bus de terrain, ACT1 et ACT2. **Les temps de cycle lent sont constitués des données de paramètres mappées dans les groupes 52 FBA A : Transmission des données et 53 FBA A : Réception des données, et de données acycliques. Les mots de contrôle, REF1 et REF2, sont traités comme des interruptions générées à la réception des messages de temps de cycle rapide. 0: Normal; vitesse normale. 1: Fast; vitesse rapide. 2: Very fast; vitesse très rapide. 3: Monitoring; vitesse lente. Optimisé pour la communication de l'outil PC et la surveillance.</p>																					
	0 ... 3	Normal	-	1 = 1	n	n	Paramètre															
50.31	FBA B enable																					
	Activation/désactivation de l'adaptateur de bus de terrain B. Active/désactive la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain B. Spécifie l'emplacement de l'adaptateur dans slot1 ... slot3. 0: Disable; la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain B est désactivée. 1: Option slot1; la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain B est activée. L'adaptateur se trouve dans slot1. 2: Option slot2; la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain B est activée.																					

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	L'adaptateur se trouve dans slot2. 3: Option slot3; la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain B est activée. L'adaptateur se trouve dans slot3.						
	0 ... 3	Disable	-	1 = 1	n	n	Paramètre
50.32	FBA B comm loss func						
	Action de perte de communication de l'adaptateur de bus de terrain B. Sélectionne comment l'unité réagit à une coupure de communication du bus de terrain. 0: No action; aucune action n'est entreprise. 1: Fault; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 7520 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir du bus de terrain. 2: Warning; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1221 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension / puissance avec lequel elle fonctionnait. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir du bus de terrain. 4: Fault always; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 0x5224 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu du bus de terrain. 5: Warning always; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1221 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension / puissance avec lequel elle fonctionnait. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu du bus de terrain. ⚠ Avertissement ! En cas de coupure de communication, s'assurer que la poursuite des opérations est sûre.						
	0 ... 5	No action	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.33	FBA B comm loss timeout						
	Temporisation de perte de communication de l'adaptateur de bus de terrain B. Définit le délai pour la communication du bus de terrain avant l'exécution de l'action définie dans 50.32 FBA B comm loss func. Le décompte commence lorsque la liaison de communication ne parvient pas à mettre à jour le message.						
	0,3 ... 6553,5	0,3	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
50.34	FBA B ref1 type						
	Type de référence 1 de l'adaptateur de bus de terrain B. Sélectionne le type et la mise à l'échelle du paramètre 03.07 FB B reference 1 envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain B. 1: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %. 2: General; générique avec une mise à l'échelle de 10,000 == 100,00 (p. ex. entier et deux décimales).						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.35	FBA B ref2 type						
	Type de référence 1 de l'adaptateur de bus de terrain B. Sélectionne le type et la mise à l'échelle du paramètre 03.08 FB B reference 2 envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain B. 1: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %. 2: General; générique avec une mise à l'échelle de 10,000 == 100,00 (p. ex. entier et deux décimales).						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.36	FBA B SW sel						
	Section de mot d'état de l'adaptateur de bus de terrain B. Sélectionne la source pour le mot d'état à envoyer par l'adaptateur de bus de terrain B au maître (p. ex. API). 0: Auto; la source pour le mot d'état est choisie automatiquement (ici 06.13 Global Status Word). 1: Transparent mode; la source est sélectionnée par 50.39 FBA B SW transparent source.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0 ... 1	Auto	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.37	FBA B actual 1 type						
	<p>Type de la valeur réelle 1 de l'adaptateur de bus de terrain B. Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 1 envoyée par l'adaptateur de bus de terrain B au maître (p. ex. API). 1: Transparent; la valeur sélectionnée par 50.40 FBA B act1 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 1 ACT1. Aucune mise à l'échelle n'est appliquée (la mise à l'échelle 16 bits est 1 = 1 unité). 2: General; la valeur sélectionnée par 50.40 FBA B act1 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 1 ACT1. Une mise à l'échelle 1 = 0,01 est appliquée (p. ex. entier et deux décimales).</p>						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.38	FBA B actual 2 type						
	<p>Type de la valeur réelle 2 de l'adaptateur de bus de terrain B. Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 2 envoyée par l'adaptateur de bus de terrain B au maître (p. ex. API). 1: Transparent; la valeur sélectionnée par 50.41 FBA B act2 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 2 ACT2. Aucune mise à l'échelle n'est appliquée (la mise à l'échelle 16 bits est 1 = 1 unité). 2: General; la valeur sélectionnée par 50.41 FBA B act2 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 2 ACT2. Une mise à l'échelle 1 = 0,01 est appliquée (p. ex. entier et deux décimales).</p>						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.39	FBA B SW transparent source						
	<p>Source transparente du mot d'état de l'adaptateur de bus de terrain B. Sélectionne la source pour le mot d'état si la communication du bus de terrain est en mode transparent. Le mode transparent est défini dans le groupe 51. Le paramètre à utiliser dépend du bus de terrain. Other; sélection de la source, p. ex. 06.13 Global Status Word. 0: Not selected; aucune source n'est sélectionnée.</p>						
	0 ... 0	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.40	FBA B act1 transparent source						
	<p>Source transparente de la valeur réelle 1 de l'adaptateur de bus de terrain B. Sélectionne la source pour la valeur réelle 1 si 50.37 FBA B actual 1 type = Transparent. Other; sélection de la source, p. ex. une valeur du groupe 1. 0: Not selected; aucune source n'est sélectionnée.</p>						
	0 ... 0	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.41	FBA B act2 transparent source						
	<p>Source transparente de la valeur réelle 2 de l'adaptateur de bus de terrain B. Sélectionne la source pour la valeur réelle 2 si 50.38 FBA B actual 2 type = Transparent. Other; sélection de la source, p. ex. une valeur du groupe 1. 0: Not selected; aucune source n'est sélectionnée.</p>						
	0 ... 0	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
50.42	FBA B debug mode						
	<p>Débogage de l'activation de l'adaptateur de bus de terrain B. Active l'affichage des données brutes (non modifiées) reçues de et envoyées à l'adaptateur de bus de terrain B. Les données sont affichées dans les paramètres 50.43 ... 50.48. Remarque : cette fonctionnalité ne devrait être utilisée que pour le débogage. 0: Disable; l'affichage des données brutes de l'adaptateur de bus de terrain B est désactivé. 1: Enable; l'affichage des données brutes de l'adaptateur de bus de terrain B est activé.</p>						
	0 ... 1	Disable	-	1 = 1	n	n	Paramètre
50.43	FBA B control word						
	Mot de contrôle brut de l'adaptateur de bus de terrain B.						

Index	Nom																					
	Texte																					
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type															
	Affiche le mot de contrôle brut (non modifié) envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain B si 50.42 FBA B debug mode = Enable.																					
	0000000h ... FFFFFFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.44	FBA B reference 1																					
	Référence 1 brute de l'adaptateur de bus de terrain B. Affiche la référence 1 brute (non modifiée) (REF1) envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain B si 50.42 FBA B debug mode = Enable.																					
	-2147483648 ... 2147483647	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.45	FBA B reference 2																					
	Référence 2 brute de l'adaptateur de bus de terrain B. Affiche la référence 2 brute (non modifiée) (REF2) envoyé par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain B si 50.42 FBA B debug mode = Enable.																					
	-2147483648 ... 2147483647	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.46	FBA B status word																					
	Mot d'état brut de l'adaptateur de bus de terrain B. Affiche le mot d'état brut (non modifié) envoyé par l'adaptateur de bus de terrain B au maître (p. ex. API) si 50.42 FBA B debug mode = Enable.																					
	0000000h ... FFFFFFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.47	FBA B actual value 1																					
	Valeur réelle 1 brute de l'adaptateur de bus de terrain B. Affiche la valeur réelle brute 1 (non modifiée) (ACT1) envoyée par l'adaptateur de bus de terrain B au maître (p. ex. API) si 50.42 FBA B debug mode = Enable.																					
	-2147483648 ... 2147483647	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.48	FBA B actual value 2																					
	Valeur réelle 2 brute de l'adaptateur de bus de terrain B. Affiche la valeur réelle brute 2 (non modifiée) (ACT2) envoyée par l'adaptateur de bus de terrain B au maître (p. ex. API) si 50.42 FBA B debug mode = Enable.																					
	-2147483648 ... 2147483647	-	-	1 = 1	o	n	Signal															
50.51	FBA B timelevel sel																					
	Niveaux de temps de communication de l'adaptateur de bus de terrain B. En général, des niveaux de temps inférieurs des service de lecture/écriture réduisent la charge CPU. Le tableau ci-dessous montre les niveaux de temps des services de lecture/écriture pour des temps de cycle rapide et lent sur le paramètre 50.51 FBA B timelevel sel :																					
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>50.51 FBA B timelevel sel</th> <th>Temps de cycle rapide*</th> <th>Temps de cycle lent**</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Normal</td> <td>2 ms</td> <td>10 ms</td> </tr> <tr> <td>Rapide</td> <td>500 µs</td> <td>2 ms</td> </tr> <tr> <td>Très rapide</td> <td>250 µs</td> <td>2 ms</td> </tr> <tr> <td>Surveillance</td> <td>10 ms</td> <td>2 ms</td> </tr> </tbody> </table>							50.51 FBA B timelevel sel	Temps de cycle rapide*	Temps de cycle lent**	Normal	2 ms	10 ms	Rapide	500 µs	2 ms	Très rapide	250 µs	2 ms	Surveillance	10 ms	2 ms
50.51 FBA B timelevel sel	Temps de cycle rapide*	Temps de cycle lent**																				
Normal	2 ms	10 ms																				
Rapide	500 µs	2 ms																				
Très rapide	250 µs	2 ms																				
Surveillance	10 ms	2 ms																				
	<p>*Les temps de cycle rapide sont constitués des mots d'état du bus de terrain, ACT1 et ACT2. **Les temps de cycle lent sont constitués des données de paramètres mappées dans les groupes 55 FBA B : Transmission des données et 56 FBA B : Réception des données, et de données acycliques. Les mots de contrôle, REF1 et REF2, sont traités comme des interruptions générées à la réception des messages de temps de cycle rapide.</p>																					

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0: Normal; vitesse normale. 1: Fast; vitesse rapide. 2: Very fast; vitesse très rapide. 3: Monitoring; vitesse lente. Optimisé pour la communication de l'outil PC et la surveillance.						
	0 ... 3	Normal	-	1 = 1	n	n	Paramètre

Groupe 51 Réglages FBA A

Configuration de l'adaptateur de bus de terrain A.

Index	Nom																																																														
	Texte																																																														
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																																																								
	<p>Remarque : Le DCT880 n'étant pas un variateur, il est impossible d'utiliser le profil ABB DRIVES. Utiliser le profil transparent Trans16. Exemple pour Profibus-DP :</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th colspan="8">51. FBA A settings</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td>FBA type</td> <td></td> <td>Profibus-DP</td> <td>NoUnit</td> <td></td> <td></td> <td>None</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Node address</td> <td></td> <td>3</td> <td>NoUnit</td> <td>0</td> <td>126</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Baud rate</td> <td></td> <td>0</td> <td>NoUnit</td> <td>0</td> <td>12000</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>MSG type</td> <td></td> <td>Not detected</td> <td>NoUnit</td> <td></td> <td></td> <td>Not detected</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Profile</td> <td></td> <td>Trans16</td> <td>NoUnit</td> <td></td> <td></td> <td>PROFIdrive</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>T16 scale</td> <td></td> <td>0</td> <td>NoUnit</td> <td>0</td> <td>65535</td> <td>0</td> </tr> </tbody> </table>							51. FBA A settings								1	FBA type		Profibus-DP	NoUnit			None	2	Node address		3	NoUnit	0	126	0	3	Baud rate		0	NoUnit	0	12000	0	4	MSG type		Not detected	NoUnit			Not detected	5	Profile		Trans16	NoUnit			PROFIdrive	6	T16 scale		0	NoUnit	0	65535	0
51. FBA A settings																																																															
1	FBA type		Profibus-DP	NoUnit			None																																																								
2	Node address		3	NoUnit	0	126	0																																																								
3	Baud rate		0	NoUnit	0	12000	0																																																								
4	MSG type		Not detected	NoUnit			Not detected																																																								
5	Profile		Trans16	NoUnit			PROFIdrive																																																								
6	T16 scale		0	NoUnit	0	65535	0																																																								
51.01	FBA A type																																																														
	<p>Adaptateur de bus de terrain de type A. Affiche le type du module A de l'adaptateur de bus de terrain connecté. 0: Le module est introuvable ou n'est pas correctement connecté, ou est désactivé par 50.01 FBA A enable. 1: FPBA 32: FCAN 37: FDNA 101: FCNA 128: FENA-11/21 135: FECA 136: FEPL 485: FSCA</p>																																																														
	0 ... 500	-	-	1 = 1	o	n	Signal																																																								
51.02	FBA A Par2																																																														
	<p>Paramètre de configuration de l'adaptateur de bus de terrain A. Les paramètres 51.02 ... 51.26 sont spécifiques au module adaptateur. Pour plus d'informations, consulter la documentation du module adaptateur de bus de terrain. Remarque : tous ces paramètres ne sont pas nécessairement utilisés.</p>																																																														
	0 ... 65535	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre																																																								
51.03 ... 51.25	FBA A Parxx																																																														
	Voir 51.02 FBA A Par2.																																																														

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
51.26	FBA A Par26						
	Voir 51.02 FBA A Par2.						
	0 ... 65535	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
51.27	FBA A par refresh						
	Rafraîchissement de l'adaptateur de bus de terrain A. Valide les réglages de configuration modifiés du module adaptateur de bus de terrain A. 0: Done; rafraîchissement effectué. 1: Refresh; rafraîchissement. La valeur revient automatiquement sur Done, lorsque le rafraîchissement est terminé.						
	0 ... 1	Done	-	1 = 1	o	n	Paramètre
51.28	FBA A par table ver						
	Révision de la table de paramètres de l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche la révision de la table de paramètres du fichier de mappage du module adaptateur de bus de terrain A (stocké dans la mémoire de l'unité) au format axyz, où ax = numéro de révision de table majeur et yz = numéro de révision de table mineur.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
51.29	FBA A unit type code						
	Code type d'unité de l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche le code type de l'unité dans le fichier de mappage du module adaptateur de bus de terrain A (stocké dans la mémoire de l'unité).						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
51.30	FBA A mapping file ver						
	Révision du fichier de mappage de l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche la révision du fichier de mappage du module adaptateur de bus de terrain A stocké dans la mémoire de l'unité au format décimal.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
51.31	D2FBA A comm status						
	État de la communication entre l'unité et l'adaptateur de bus de terrain A. Affiche l'état de la communication du module A de l'adaptateur de bus de terrain. 0: Not configured; l'adaptateur de bus de terrain A n'est pas configuré. 1: Initializing; l'adaptateur de bus de terrain A est en cours d'initialisation. 2: Time out; une temporisation s'est déclenchée dans la communication entre l'adaptateur de bus de terrain A et l'unité. 3: Configuration error; erreur de configuration de l'adaptateur de bus de terrain A. Le fichier de mappage est introuvable dans le système de fichiers de l'unité, ou le téléchargement du fichier de mappage a échoué plus de trois fois. 4: Off-line; la communication de l'adaptateur de bus de terrain A est hors-ligne. 5: On-line; la communication de l'adaptateur de bus de terrain A est en-ligne ou l'adaptateur de bus de terrain A a été configuré pour ne pas détecter une coupure de communication. Pour plus d'informations, consulter la documentation de l'adaptateur de bus de terrain. 6: Reset; l'adaptateur de bus de terrain A effectue une réinitialisation matérielle.						
	0 ... 6	-	-	1 = 1	o	n	Signal
51.32	FBA A comm SW ver						
	Adaptateur de bus de terrain A, versions du correctif et de base du programme système. Affiche les versions du correctif et de base du programme système du module adaptateur A au format xyy, où xx = numéro de version du correctif et yy = numéro de version de base. Exemple : C802 = 200.02 (version correctif 200, version de base 2).						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
51.33	FBA A appl SW ver						
	Adaptateur de bus de terrain A, versions majeure et mineure du programme système. Affiche les versions majeure et mineure du programme système du module adaptateur A au format xyy, où x = numéro de révision majeur et yy = numéro de révision mineur. Exemple : 300 = 3.00 (version majeure 3, version mineure 00).						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Groupe 52 FBA A : Transmission de données

Sélection des données envoyées par l'adaptateur de bus de terrain A au maître (p. ex. API).

Remarque : les valeurs 32 bits nécessitent deux paramètres consécutifs. Si une valeur 32 bits est sélectionnée dans un paramètre de données, le paramètre suivant est automatiquement réservé.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
52.01	FBA A data in1						
	Données de l'adaptateur de bus de terrain A de l'unité vers le maître (p. ex. API). Les paramètres 52.01 ... 52.12 sélectionnent les données envoyées par l'adaptateur de bus de terrain A au maître (p. ex. API). Other; sélection de la source (mise à jour 10 ms). 0: None; inactif. 4: SW 16bit; mot d'état (16 bits) (mise à jour 2 ms) via 50.09 FBA A SW transparent source. 5: Act1 16bit; valeur réelle 1 ACT1 (16 bits) (mise à jour 2 ms) via 50.10 FBA A act1 transparent source. 6: Act2 16bit; valeur réelle 2 ACT2 (16 bits) (mise à jour 2 ms) via 50.11 FBA A act2 transparent source. 15: Act1 32bit; valeur réelle 1 ACT1 (32 bits). 16: Act2 32bit; valeur réelle 2 ACT2 (32 bits).						
	0 ... 16	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
52.02 ... 52.11	FBA A data inxx						
	Voir 52.01 FBA A data in1.						
52.12	FBA A data in12						
	Voir 52.01 FBA A data in1.						
	0 ... 16	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 53 FBA A : Réception de données

Sélection des données envoyées par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain A.

Remarque : les valeurs 32 bits nécessitent deux paramètres consécutifs. Si une valeur 32 bits est sélectionnée dans un paramètre de données, le paramètre suivant est automatiquement réservé.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
53.01	FBA A data out1						
	Données de l'adaptateur de bus de terrain A entre le maître (p. ex. API) et l'unité. Les paramètres 53.01 ... 53.12 sélectionnent les données envoyées par le maître (p. ex. API) à l'adaptateur de bus de terrain A. Other; sélection de la source (mise à jour 10 ms). 0: None; inactif. 1: CW 16bit; mot de contrôle (16 bits) (mise à jour 2 ms) à 06.03 FBA A CW. 2: Ref1 16bit; référence 1 REF1 (16 bits) (mise à jour 2 ms) à 03.05 FB A reference 1. 3: Ref2 16bit; référence 2 REF2 (16 bits) (mise à jour 2 ms) à 03.06 FB A reference 2.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	12: Ref1 32bit; référence 1 REF1 (32 bits). 13: Ref2 32bit; référence 2 REF2 (32 bits).						
	0 ... 13	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
53.02 ... 53.11	FBA A data outxx						
	Voir 53.01 FBA A data out1.						
53.12	FBA A data out12						
	Voir 53.01 FBA A data out1.						
	0 ... 13	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 54 Réglages FBA B

Description voir groupe 51 Réglages FBA A.

Groupe 55 FBA B : Transmission de données

Description voir groupe 52 FBA A : Transmission de données.

Groupe 56 FBA B : Réception de données

Description voir groupe 53 FBA A : Réception de données.

Groupe 58 Bus de terrain intégré

Configuration de bus de terrain intégré.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
58.01	Protocol enable						
	Active/désactive le bus de terrain intégré. Active/désactive le bus de terrain intégré et sélectionne le protocole à utiliser. Remarque : si l'interface du bus de terrain intégré est activée, la liaison appareil à appareil - voir groupe 60 Communication DDCS - est désactivée. 0: None; inactif, communication désactivée. 1: Modbus RTU; interface du bus de terrain intégré activée et utilise le protocole Modbus RTU.						
	0 ... 1	None	-	1 = 1	n	n	Paramètre
58.02	Protocol ID						
	ID et révision du protocole. Affiche l'ID et la révision du protocole.						
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
58.03	Node address						
	Adresse du nœud du bus de terrain intégré. Sélectionne l'adresse du nœud de l'unité pour la communication du bus de terrain intégré. Deux nœuds en-ligne ne peuvent pas avoir la même adresse. Remarques : - les adresses admissibles pour le bus de terrain intégré sont 1 ... 247. - Les modifications du paramètre 58.03 Node address prennent effet après le redémarrage de l'unité ou le nouveau réglage est validé par 58.06 Communication control.						
	0 ... 255	1	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
58.04	Baud rate						
	<p>Vitesse de la liaison du bus de terrain intégré. Définit la vitesse de transfert de la liaison du bus de terrain intégré. Remarque : Les modifications du paramètre 58.04 Baud rate prennent effet après le redémarrage de l'unité ou le nouveau réglage est validé par 58.06 Communication control. 0: Autodetect; détecte automatiquement la vitesse. 1: 4.8 kbps; 4,8 kbit/s. 2: 9.6 kbps; 9,6 kbit/s. 3: 19.2 kbps; 19,2 kbit/s. 4: 38.4 kbps; 38,4 kbit/s. 5: 57.6 kbps; 57,6 kbit/s. 6: 76.8 kbps; 76,8 kbit/s. 7: 115.2 kbps; 115,2 kbit/s.</p>						
	0 ... 7	19,2 kbps	kbps	1 = 1	n	o	Paramètre
58.05	Parity						
	<p>Bit de parité et bits d'arrêt. Sélectionne le type de bit de parité et le nombre de bits d'arrêt. Remarque : les modifications du paramètre 58.05 Parity prennent effet après le redémarrage de l'unité ou le nouveau réglage est validé par 58.06 Communication control. 0: 8 NONE 1; huit bits de données, pas de bit de parité, un bit d'arrêt. 1: 8 NONE 2; huit bits de données, pas de bit de parité, deux bits d'arrêt. 2: 8 EVEN 1; huit bits de données, bit de parité paire, un bit d'arrêt. 3: 8 ODD 1; huit bits de données, bit de parité impaire, un bit d'arrêt.</p>						
	0 ... 3	8 EVEN 1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.06	Communication control						
	<p>Rafraîchissement du bus de terrain intégré. Valide les réglages modifiés du bus de terrain intégré ou active le mode silencieux. 0: Enabled; fonctionnement normal ou rafraîchissement effectué. 1: Refresh Settings; rafraîchissement. Valide les réglages de configuration modifiés du bus de terrain intégré. La valeur revient automatiquement sur Enabled, lorsque le rafraîchissement est terminé. 2: Silent Mode; active le mode silencieux. Aucun message n'est transmis. Le mode silencieux peut être terminé par le réglage 58.06 Communication = Refresh Settings.</p>						
	0 ... 2	Enabled	-	1 = 1	o	o	Paramètre
58.07	Communication diagnostics						
	<p>Mot d'état de la communication du bus de terrain intégré. Affiche l'état de la communication du bus de terrain intégré. Chaque bit représente un événement spécifique :</p>						
	Bit	Nom	Haut		Bas		
	0	Init failed	Échec de l'initialisation du bus de terrain intégré		-		
	1	Addr config err	Adresse de nœud non autorisée par le protocole		-		
	2	Silent mode	Unité non autorisée à transmettre		Unité autorisée à transmettre		
	3	Autobauding	Réservé		-		
	4	Wiring error	Erreurs détectées (fils A/B probablement échangés)		-		
	5	Parity error	Vérifier 58.04 Baud rate et 58.05 Parity		-		
	6	Baud rate error	Vérifier 58.05 Parity et 58.04 Baud rate		-		
	7	No bus activity	0 octets reçus pendant les 5 dernières		-		

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
			secondes				
	8	No packets	0 paquet (adressés à un appareil) détecté pendant les 5 dernières secondes			-	
	9	Noise or addressing error	Interférence ou une autre unité avec la même adresse est en ligne			-	
	10	Comm loss	0 paquet adressé à l'unité reçu dans 58.16 Communication loss time			-	
	11	CW/Ref loss	Aucun mot de contrôle ou référence reçu dans 58.16 Communication loss time			-	
	12	Bit 12	Réservé			-	
	13	Protocol 1	Réservé			-	
	14	Protocol 2	Réservé			-	
	15	Internal error	Réservé			-	
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
58.08	Received packets						
	<p>Nombre de paquets adressés à l'unité reçus. Affiche le nombre de paquets valides adressés à l'unité. En fonctionnement normal, ce nombre augmente constamment. Peut être réinitialisé depuis la micro-console en gardant le bouton Reset enfoncé pendant plus de 3 secondes.</p>						
	0 ... 4294967295	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.09	Transmitted packets						
	<p>Nombre de paquets transmis. Affiche le nombre de paquets valides transmis par l'unité. En fonctionnement normal, ce nombre augmente constamment. Peut être réinitialisé depuis la micro-console en gardant le bouton Reset enfoncé pendant plus de 3 secondes.</p>						
	0 ... 4294967295	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.10	All packets						
	<p>Total de tous les paquets reçus. Affiche le nombre de paquets valides adressés à une unité sur le bus. En fonctionnement normal, ce nombre augmente constamment. Peut être réinitialisé depuis la micro-console en gardant le bouton Reset enfoncé pendant plus de 3 secondes.</p>						
	0 ... 4294967295	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.11	UART errors						
	<p>Nombre d'erreurs UART. Affiche le nombre d'erreurs de caractères reçues par l'unité. Un chiffre croissant indique un problème de configuration sur le bus. Peut être réinitialisé depuis la micro-console en gardant le bouton Reset enfoncé pendant plus de 3 secondes.</p>						
	0 ... 4294967295	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.12	CRC errors						
	<p>Nombre d'erreurs CRC. Affiche le nombre de paquets avec une erreur CRC reçus par l'unité. Un chiffre croissant indique une interférence sur le bus. Peut être réinitialisé depuis la micro-console en gardant le bouton Reset enfoncé pendant plus de 3 secondes.</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0 ... 4294967295	0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.14	Communication loss action						
	<p>Action de perte de communication du bus de terrain intégré. Sélectionne comment l'unité réagit à une coupure de communication du bus de terrain intégré. 0: No; aucune action n'est entreprise. 1: Fault; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 0x5225 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir du bus de terrain. 2: Warning; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1224 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension / puissance avec lequel elle fonctionnait. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir du bus de terrain. 4: Fault always; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 0x5225 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu du bus de terrain intégré. 5: Warning always; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1224 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension / puissance avec lequel elle fonctionnait. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu du bus de terrain intégré.</p> <p>⚠ Avertissement ! En cas de coupure de communication, s'assurer que la poursuite des opérations est sûre.</p>						
	0 ... 5	Défaut	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.15	Communication loss mode						
	<p>Mode de perte de communication du bus de terrain intégré. Définit quels types de message réinitialisent le compteur de temporisation détectant une perte de communication du bus de terrain intégré. Remarque : les modifications du paramètre 58.15 Communication loss mode prennent effet après le redémarrage de l'unité ou le nouveau réglage est validé par 58.06 Communication control. 0: None; aucune réinitialisation du compteur de temporisation. 1: Any message; tout message adressé à l'unité réinitialise la temporisation. 2: Cw / Ref1 / Ref2; une écriture du mot de contrôle ou d'une référence du bus de terrain intégré réinitialise la temporisation. Voir également 58.14 Communication loss action et 58.16 Communication loss time.</p>						
	0 ... 2	Cw / Ref1 / Ref2	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.16	Communication loss time						
	<p>Temporisation de perte de communication du bus de terrain intégré. Définit le délai pour la communication du bus de terrain intégré avant l'exécution de l'action définie dans 58.14 Communication loss action. Voir également 58.15 Communication loss mode. Remarque : les modifications du paramètre 58.16 Communication loss time prennent effet après le redémarrage de l'unité ou le nouveau réglage est validé par 58.06 Communication control.</p>						
	0,0 ... 6000,0	3,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
58.17	Transmit delay						
	<p>Délai de réponse minimum de la communication du bus de terrain intégré. Définit un délai de réponse minimum en plus du délai fixe imposé par le protocole. Remarque : les modifications du paramètre 58.17 Transmit delay prennent effet après le redémarrage de l'unité ou le nouveau réglage est validé par 58.06 Communication control.</p>						
	0 ... 65535	0	ms	1 = 1	n	o	Paramètre
58.18	EFB control word						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Mot de contrôle brut du bus de terrain intégré. Affiche le mot de contrôle brut (non modifié) envoyé par le régulateur Modbus (p. ex. API) à l'unité. À des fins de débogage.						
	00000000h ... FFFFFFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
58.19	EFB status word						
	Mot d'état brut du bus de terrain intégré. Affiche le mot d'état brut (non modifié) envoyé par l'unité au régulateur Modbus (p. ex. API). À des fins de débogage.						
	00000000h ... FFFFFFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
58.25	Control profile						
	Profil de contrôle du bus de terrain intégré. Définit le profil de contrôle utilisé par le protocole. 2: Transparent; profil transparent (mot de contrôle 16 bits ou 32 bits) avec des registres au format classique. Aucune mise à l'échelle n'est appliquée.						
	2 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.26	EFB ref1 type						
	Type de la référence 1 du bus de terrain intégré. Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la référence 1 reçue via l'interface du bus de terrain intégré. La référence mise à l'échelle est affichée par 03.09 EFB reference 1. 1: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %. 2: General; générique avec une mise à l'échelle de 10,000 == 100,00 (p. ex. entier et deux décimales).						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.27	EFB ref2 type						
	Type de la référence 2 du bus de terrain intégré. Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la référence 2 reçue via l'interface du bus de terrain intégré. La référence mise à l'échelle est affichée par 03.10 EFB reference 2. 1: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %. 2: General; générique avec une mise à l'échelle de 10,000 == 100,00 (p. ex. entier et deux décimales).						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.28	EFB act1 type						
	Type de la valeur réelle 1 du bus de terrain intégré. Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 1 envoyée par l'interface du bus de terrain intégré au réseau de bus de terrain (p. ex. API). 1: Transparent; la valeur sélectionnée 58.31 EFB act1 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 1 ACT1. Aucune mise à l'échelle n'est appliquée (la mise à l'échelle 16 bits est 1 = 1 unité). 2: General; la valeur sélectionnée par 58.31 EFB act1 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 1 ACT1. Une mise à l'échelle 1 = 0,01 est appliquée (p. ex. entier et deux décimales).						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.29	EFB act2 type						
	Type de la valeur réelle 2 du bus de terrain intégré. Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 2 envoyée par l'interface du bus de terrain intégré au réseau de bus de terrain (p. ex. API).						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>1: Transparent; la valeur sélectionnée 58.32 EFB act2 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 2 ACT2. Aucune mise à l'échelle n'est appliquée (la mise à l'échelle 16 bits est 1 = 1 unité).</p> <p>2: General; la valeur sélectionnée par 58.32 EFB act2 transparent source est envoyée en tant que valeur réelle 2 ACT2. Une mise à l'échelle 1 = 0,01 est appliquée (p. ex. entier et deux décimales).</p>						
	1 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.30	EFB status word transparent source						
	<p>Source transparente du mot d'état du bus de terrain intégré.</p> <p>Sélectionne la source pour le mot d'état si 58.25 Control profile = Transparent.</p> <p>Other; sélection de la source, p. ex. 06.13 Global Status Word.</p> <p>0: Not selected; aucune source n'est sélectionnée.</p>						
	0 ... 0	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.31	EFB act1 transparent source						
	<p>Source transparente de la valeur réelle 1 du bus de terrain intégré.</p> <p>Sélectionne la source de la valeur réelle 1 si 58.28 EFB act1 type = Transparent ou General.</p> <p>Other; sélection de la source, p. ex. une valeur du groupe 1.</p> <p>0: Not selected; aucune source n'est sélectionnée.</p>						
	0 ... 0	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.32	EFB act2 transparent source						
	<p>Source transparente de la valeur réelle 2 du bus de terrain intégré.</p> <p>Sélectionne la source de la valeur réelle 2 si 58.29 EFB act2 type est défini sur Transparent ou General.</p> <p>Other; sélection de la source, p. ex. une valeur du groupe 1.</p> <p>0: Not selected; aucune source n'est sélectionnée.</p>						
	0 ... 0	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.33	Addressing mode						
	<p>Mode d'adressage du bus de terrain intégré.</p> <p>Définit le mappage entre les paramètres et les registres de maintien dans la plage de registre Modbus 400101 ... 465535.</p> <p>Remarque : les modifications du paramètre 58.33 Addressing mode prennent effet après le redémarrage de l'unité ou le nouveau réglage est validé par 58.06 Communication control.</p> <p>0: Mode 0; valeurs 16 bits (groupes 1 ... 99, index 1 ... 99) :</p> <p style="padding-left: 20px;">Adresse registre = 400000 + 100 × groupe de paramètres + index de paramètres.</p> <p style="padding-left: 20px;">Par exemple, le paramètre 22.80 serait mappé sur le registre 400000 + 2200 + 80 = 402280.</p> <p style="padding-left: 20px;">valeurs 32 bits (groupes 1 ... 99, index 1 ... 99):</p> <p style="padding-left: 20px;">Adresse registre = 420000 + 200 × groupe de paramètres + 2 x index de paramètres.</p> <p style="padding-left: 20px;">Par exemple, le paramètre 22.80 serait mappé sur le registre 420000 + 4400 + 160 = 424560.</p> <p>1: Mode 1; valeurs 16 bits (groupes 1 ... 255, index 1 ... 255) :</p> <p style="padding-left: 20px;">Adresse registre = 400000 + 256 × groupe de paramètres + index de paramètres.</p> <p style="padding-left: 20px;">Par exemple, le paramètre 22.80 serait mappé sur le registre 400000 + 5632 + 80 = 405712.</p> <p>2: Mode 2; valeurs 32 bits (groupes 1 ... 127, index 1 ... 255) :</p> <p style="padding-left: 20px;">Adresse registre = 400000 + 512 × groupe de paramètres + 2 x index de paramètres.</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Par exemple, le paramètre 22.80 serait mappé sur le registre 400000 + 11264 + 160 = 411424.						
	0 ... 2	Mode 0	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.34	Word order						
	<p>Ordre des mots du bus de terrain intégré.</p> <p>Sélectionne l'ordre de transfert des registres 16 bits des paramètres 32 bits. Pour chaque registre, le premier octet contient le bit le plus significatif et le second le bit le moins significatif.</p> <p>Remarque : les modifications du paramètre 58.34 Word order prennent effet après le redémarrage de l'unité ou le nouveau réglage est validé par 58.06 Communication control.</p> <p>0: HI-LO; le premier registre contient le mot le plus significatif. Le second registre contient le mot le moins significatif.</p> <p>1: LO-HI; le premier registre contient le mot le moins significatif. Le second registre contient le mot le plus significatif.</p>						
	0 ... 1		-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.36	EFB comm supervision force						
	<p>Sélection de la surveillance de communication du bus de terrain intégré.</p> <p>Active la surveillance de communication du bus de terrain intégré séparément pour chaque emplacement de contrôle.</p> <p>58.36 EFB comm supervision force est principalement destiné à la surveillance de la communication avec le bus de terrain intégré lorsqu'il est connecté au programme d'application et non sélectionné comme une source de contrôle par les paramètres de l'unité.</p>						
	Bit	Nom	Haut				Bas
	0	Ext 1	Surveillance de communication active si Ext 1 est utilisé.				-
	1	Ext 2	Surveillance de communication active si Ext 2 est utilisé.				-
	2	Local	Surveillance de communication active si le contrôle local est utilisé.				-
	3 ... 15	Bit 3 ... 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.101	Data I/O 1						
	<p>Données E/S du bus de terrain intégré.</p> <p>Définit l'adresse dans l'unité, à laquelle le maître Modbus accède lorsqu'il lit ou écrit dans l'adresse de registre 400001.</p> <p>Le maître définit le type de données (entrée ou sortie). La valeur est transmise dans une trame Modbus constituée de deux mots de 16 bits. Si la valeur est 16 bits, elle est transmise dans le LSW (mot le moins significatif). Si la valeur est 32 bits, le paramètre suivant est également réservé pour cela et doit être défini sur None.</p> <p>Other; sélection de la source.</p> <p>0: None; inactif.</p> <p>1: CW 16bit; mot de contrôle (16 bits) à 06.05 EFB CW.</p> <p>2: Ref1 16bit; référence 1 REF1 (16 bits) à 03.09 EFB reference 1.</p> <p>3: Ref2 16bit; référence 2 REF2 (16 bits) à 03.10 EFB reference 2.</p> <p>4: SW 16bit; mot d'état (16 bits) via 58.30 EFB status word transparent source.</p> <p>5: Act1 16bit; valeur réelle 1 ACT1 (16 bits) via 58.31 EFB act1 transparent source.</p> <p>6: Act2 16bit; valeur réelle 2 ACT2 (16 bits) via 58.32 EFB act2 transparent source.</p> <p>12: Ref1 32bit; référence 1 REF1 (32 bits)</p> <p>13: Ref2 32bit; référence 2 REF2 (32 bits)</p> <p>15: Act1 32bit; valeur réelle 1 ACT1 (32 bits)</p> <p>16: Act2 32bit; valeur réelle 2 ACT2 (32 bits)</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	31: RO/DIO control word; voir 10.99 RO/DIO control word. 32: AO1 data storage ; voir 13.91 AO1 data storage. 33: AO2 data storage ; voir 13.92 AO2 data storage.						
	0 ... 33	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
58.102 ... 58.123	Data I/O xx						
	Définit l'adresse dans l'unité, à laquelle le maître Modbus accède lorsqu'il lit ou écrit dans l'adresse de registre 40002 40023. Voir 58.101 Data I/O 1.						
58.124	Data I/O 24						
	Définit l'adresse dans l'unité, à laquelle le maître Modbus accède lorsqu'il lit ou écrit dans l'adresse de registre 40024. Voir 58.101 Data I/O 1.						
	0 ... 33	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 60 Communication DDCS

Configuration de la communication DDCS (fibre optique).

Les liaisons par fibre optique connectées aux canaux DDCS peuvent être utilisées pour :

- Connecter des unités ensemble afin de former un réseau maître-esclave.
- Connecter des unités à un régulateur externe tel que l'AC 800M.

Toutes les connexions ci-dessus utilisent une liaison par fibre optique qui nécessite des modules FDCO. La communication maître-esclave et régulateur externe peut également être mise en œuvre par un câble blindé à paire torsadée via le connecteur XD2D (liaison appareil à appareil de l'unité).

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
60.01	M/F communication port						
	Communication maître-esclave (maître et esclaves). Sélectionne la connexion utilisée par la fonctionnalité maître-esclave. 0: Not in use; non active (communication désactivée). 1: Slot 1A; canal A du module FDCO dans slot1. 2: Slot 2A; canal A du module FDCO dans slot2. 3: Slot 3A; canal A du module FDCO dans slot3. 4: Slot 1B; canal B du module FDCO dans slot1. 5: Slot 2B; canal B du module FDCO dans slot2. 6: Slot 3B; canal B du module FDCO dans slot3. 7: XD2D; connecteur XD2D (liaison appareil à appareil).						
	0 ... 7	Not in use	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.02	M/F node address						
	Adresse de nœud maître-esclave (maître et esclaves). Sélectionne l'adresse du nœud de l'unité pour la communication maître-esclave. Deux nœuds en-ligne ne peuvent pas avoir la même adresse. Remarque : les adresses admissibles pour le maître sont 0 et 1. Les adresses admissibles pour les esclaves sont 2 ... 60.						
	1 ... 254	1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.03	M/F mode						
	Mode maître-esclave (maître et esclaves). Définit le rôle de l'unité sur la liaison maître-esclave.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0: Not in use; la communication maître-esclave n'est pas active. 1: DDCS master; l'unité est le maître sur la liaison maître-esclave DDCS. 2: DDCS follower; l'unité est un esclave sur la liaison maître-esclave DDCS. 3: D2D master; l'unité est le maître sur la liaison appareil à appareil. Remarque : utiliser le réglage DDCS master si la fonctionnalité maître-esclave est utilisée via une liaison appareil à appareil. 4: D2D follower; l'unité est un esclave sur la liaison appareil à appareil. Remarque : utiliser le réglage DDCS follower si la fonctionnalité maître-esclave est utilisée via une liaison appareil à appareil. 5: DDCS forcing; le rôle de l'unité dans la liaison maître-esclave DDCS est défini par 60.15 Force master et 60.16 Force follower. 6: D2D forcing; le rôle de l'unité dans la liaison appareil à appareil est défini par 60.15 Force master et 60.16 Force follower. Remarque : utiliser le réglage DDCS forcing si la fonctionnalité maître-esclave est utilisée via une liaison appareil à appareil.						
	0 ... 6	Not in use	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.05	M/F HW connection						
	Connexion matérielle maître-esclave (maître et esclaves). Sélectionne la topologie de la liaison maître-esclave. Remarque : toujours définie sur Star si la fonctionnalité maître-esclave est utilisée via une liaison appareil à appareil. 0: Ring; les unités sont connectées dans une topologie en anneau. Le transfert des messages est activé. 1: Star; les unités sont connectées dans une topologie en étoile (p. ex. via un répartiteur) ou via une liaison appareil à appareil. Le transfert des messages est désactivé.						
	0 ... 1	Ring	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.08	M/F comm loss timeout						
	Temporisation de perte de communication maître-esclave (maître et esclaves). Définit le délai pour la communication maître-esclave avant l'exécution de l'action définie dans 60.09 M/F comm loss fonction. En règle générale, 60.08 M/F comm loss timeout doit être défini sur au moins 3 fois l'intervalle de transmission du maître. Voir 60.19 M/F comm supervision sel 1 et 60.20 M/F comm supervision sel 2.						
	0 ... 65535	100	ms	1 = 1	n	o	Paramètre
60.09	M/F comm loss fonction						
	Action de perte de communication maître-esclave (maître et esclaves). Sélectionne comment l'unité réagit à une coupure de communication maître-esclave. Voir 60.19 M/F comm supervision sel 1 et 60.20 M/F comm supervision sel 2. 0: No action ; aucune action n'est entreprise. 1: Warning; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1112 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension / puissance avec lequel elle fonctionnait. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir de la liaison maître-esclave. 2: Fault; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 5228 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit uniquement si l'unité est contrôlée à partir de la liaison maître-esclave. 3: Fault always; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 5228 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu de la liaison maître-esclave. ⚠ Avertissement ! En cas de coupure de communication, s'assurer que la poursuite des opérations est sûre.						
	0 ... 3	Fault	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.10	M/F ref1 type						
	Type de référence 1 maître-esclave (esclaves uniquement).						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Sélectionne le type et la mise à l'échelle de 03.13 M/F or D2D ref 1 reçue de la liaison maître-esclave. 0: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %. 2: General; générique avec une mise à l'échelle de 10,000 == 100,00 (p. ex. entier et deux décimales).						
	0 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.11	M/F ref2 type						
	Type de référence 2 maître-esclave (esclaves uniquement). Sélectionne le type et la mise à l'échelle de 03.14 M/F or D2D ref 2 reçue de la liaison maître-esclave. 0: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %. 2: General; générique avec une mise à l'échelle de 10,000 == 100,00 (p. ex. entier et deux décimales).						
	0 ... 2	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.12	M/F act1 type						
	Type de valeur réelle 1 maître-esclave (maître et esclaves). Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 1 envoyée à la liaison maître-esclave. 0: Transparent; la mise à l'échelle de la source est appliquée. La source est sélectionnée par ??????? (Quelle est la source?????) source transparente.						
	0 ... 0	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.13	M/F act2 type						
	Type de valeur réelle 2 maître-esclave (maître et esclaves). Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 2 envoyée à la liaison maître-esclave. 0: Transparent; la mise à l'échelle de la source est appliquée. La source est sélectionnée par ??????? (Quelle est la source?????) source transparente.						
	0 ... 0	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.14	M/F follower selection						
	Maître-esclave, sélection du retour de l'esclave (maître uniquement). Définit les esclaves dont les données sont lues. Voir également les paramètres 62.28 ... 62.36. 0: None; inactif. 2: Follower node 2; les données de l'esclave avec l'adresse de nœud 2 sont lues. 4: Follower node 3; les données de l'esclave avec l'adresse de nœud 3 sont lues. 8: Follower node 4; les données de l'esclave avec l'adresse de nœud 4 sont lues. 6: Follower node 2+3; les données des esclaves avec les adresses de nœud 2 et 3 sont lues. 10: Follower node 2+4; les données des esclaves avec les adresses de nœud 2 et 4 sont lues. 12: Follower node 3+4; les données des esclaves avec les adresses de nœud 3 et 4 sont lues. 14: Follower node 2+3+4; les données des esclaves avec les adresses de nœud 2, 3 et 4 sont lues.						
	0 ... 14	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.15	Force master						
	Maître-esclave, forcer source du maître (maître et esclaves). Si 60.03 M/F mode = DDCS forcing ou D2D forcing, ce paramètre sélectionne une source qui force l'unité à être le maître sur la liaison maître-esclave. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 0. 1: TRUE; 1, l'unité est le maître sur la liaison maître-esclave.						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.16	Force follower						
	Maître-esclave, forcer source de l'esclave (maître et esclaves). Si 60.03 M/F mode = DDCS forcing ou D2D forcing, ce paramètre sélectionne une source qui force l'unité à être un esclave sur la liaison maître-esclave. Other [bit]; sélection de la source. 0: FALSE; 0.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	1: TRUE; 1, l'unité est un esclave sur la liaison maître-esclave.						
	0 ... 1	FALSE	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.17	Follower fault action						
	<p>Maître-esclave, action de défaut d'un esclave (maître uniquement). Sélectionne comment le variateur réagit à un défaut dans un esclave. Voir 60.23 M/F status supervision sel 1 et 60.24 M/F status supervision sel 2.</p> <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Dans les esclaves : Chaque esclave à superviser doit être configuré pour transmettre son paramètre 06.93.Follower Status Word comme l'un des trois mots de données dans les paramètres 61.01 ... 61.03. - Dans le maître : Dans le maître, le paramètre cible correspondant 62.04 ... 62.12 doit être défini sur Follower SW. <p>0: No action; aucune action n'est entreprise. Les unités non affectées sur la liaison maître-esclave continuent de fonctionner. 1: Warning; le maître génère l'alarme AFE7. 2: Fault; le défaut FF7E est généré et le maître est désactivé et tous les esclaves sont arrêtés.</p>						
	0 ... 2	Fault	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.18	Follower enable						
	<p>Maître-esclave, activation d'un esclave (maître uniquement). Verrouille le démarrage du maître sur l'état des esclaves. Voir 60.23 M/F status supervision sel 1 et 60.24 M/F status supervision sel 2.</p> <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Dans les esclaves : Chaque esclave à superviser doit être configuré pour transmettre son 06.93.Follower Status Word comme l'un des trois mots de données dans les paramètres 61.01 ... 61.03. - Dans le maître : Dans le maître, le paramètre cible correspondant 62.04 ... 62.12 doit être défini sur Follower SW. <p>0: FSW bit 0; le maître peut uniquement être démarré si tous les esclaves sont prêts à être activés, voir 06.93 Follower Status Word bit 0 Ready for On. 1: FSW bit 1; le maître peut uniquement être démarré si tous les esclaves sont activés, voir 06.93 Follower Status Word bit 1 Enabled. 2: FSW bit 0 + 1; le maître peut uniquement être démarré si tous les esclaves sont prêts à être activés et sont activés, voir 06.93 Follower Status Word bit 0 Ready for On and bit 1 Enabled. 3: Always; le maître peut être démarré indépendamment de l'état des esclaves.</p>						
	0 ... 3	Always	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.19	M/F comm supervision sel 1						
	<p>réservé</p> <p>Maître-esclave, supervision de la communication (liaison appareil à appareil, maître uniquement). L'unité est le maître sur une liaison maître-esclave appareil à appareil (60.01 M/F communication port = XD2D et 60.03 M/F mode = DDCS master). Dans le maître, 60.19 M/F comm supervision sel 1 et 60.20 M/F comm supervision sel 2 spécifient les esclaves qui sont surveillés pour la perte de communication. Ce paramètre sélectionne quels esclaves 1 ... 16 sont surveillés pour la perte de communication. Chaque esclave sélectionné est interrogé par le maître. Si aucune réponse n'est reçue, l'action définie dans 60.09 M/F comm loss function est exécutée. L'état de la communication est indiqué dans 62.37 M/F communication status 1.</p>						
	Bit	Nom	Haut				Bas
	0	Follower 1	L'esclave 1 est interrogé par le maître				Aucune supervision de communication

Index	Nom							
	Texte							
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type	
	1	Follower 2	L'esclave 2 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	2	Follower 3	L'esclave 3 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	3	Follower 4	L'esclave 4 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	4	Follower 5	L'esclave 5 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	5	Follower 6	L'esclave 6 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	6	Follower 7	L'esclave 7 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	7	Follower 8	L'esclave 8 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	8	Follower 9	L'esclave 9 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	9	Follower 10	L'esclave 10 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	10	Follower 11	L'esclave 11 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	11	Follower 12	L'esclave 12 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	12	Follower 13	L'esclave 13 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	13	Follower 14	L'esclave 14 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	14	Follower 15	L'esclave 15 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	15	Follower 16	L'esclave 16 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	0000h ... FFFFh		-	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.20	M/F comm supervision sel 2							
	réservé							
	Maître-esclave, supervision de la communication (liaison appareil à appareil, maître uniquement). Ce paramètre sélectionne quels esclaves 17 ... 32 sont surveillés pour la perte de communication.							
	Voir 60.19 M/F comm supervision sel 1.							
	L'état de la communication est indiqué dans 62.38 M/F communication status 2.							
	Bit	Nom	Haut		Bas			
	0	Follower 17	L'esclave 17 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	1	Follower 18	L'esclave 18 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	2	Follower 19	L'esclave 19 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	3	Follower 20	L'esclave 20 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	4	Follower 21	L'esclave 21 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			
	5	Follower 22	L'esclave 22 est interrogé par le maître		Aucune supervision de communication			

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	6	Follower 23	L'esclave 23 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	7	Follower 24	L'esclave 24 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	8	Follower 25	L'esclave 25 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	9	Follower 26	L'esclave 26 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	10	Follower 27	L'esclave 27 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	11	Follower 28	L'esclave 28 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	12	Follower 29	L'esclave 29 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	13	Follower 30	L'esclave 30 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	14	Follower 31	L'esclave 31 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	15	Follower 32	L'esclave 32 est interrogé par le maître			Aucune supervision de communication	
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.23	M/F status supervision sel 1						
	<p>réserve</p> <p>Maître-esclave, supervision de l'état (liaison appareil à appareil, maître uniquement). L'unité est le maître sur une liaison maître-esclave appareil à appareil (60.01 M/F communication port = XD2D et 60.03 M/F mode = DDCS master).</p> <p>Dans le maître, 60.23 M/F status supervision sel 1 et 60.24 M/F status supervision sel 2 spécifient les esclaves dont 06.93.Follower Status Word est surveillé par le maître. Ce paramètre sélectionne les esclaves 1 ... 16 dont 06.93 Follower Status Word est surveillé par le maître.</p> <p>Si un des esclaves surveillés signale un défaut, 06.93 Follower Status Word bit 3 Any Fault = High, l'action spécifiée dans 60.17 Follower fault action est exécutée. Bit 0 Ready for On et bit 1 Enabled de 06.93 Follower Status Word sont gérés comme défini par 60.18 Follower enable. Les paramètres Using 60.27 M/F status supv mode sel 1 et 60.28 M/F status supv mode sel 2 permettent de définir si un esclave donné est surveillé uniquement lorsqu'il est arrêté. L'état est indiqué dans 62.41 M/F follower ready status 1.</p>						
	Bit	Nom	Haut		Bas		
	0	Follower 1	L'état de l'esclave 1 est surveillé par le maître		Aucune supervision de l'état		
	1	Follower 2	L'état de l'esclave 2 est surveillé par le maître		Aucune supervision de l'état		
	2	Follower 3	L'état de l'esclave 3 est surveillé par le maître		Aucune supervision de l'état		
	3	Follower 4	L'état de l'esclave 4 est surveillé par le maître		Aucune supervision de l'état		
	4	Follower 5	L'état de l'esclave 5 est surveillé par le maître		Aucune supervision de l'état		
	5	Follower 6	L'état de l'esclave 6 est surveillé par le maître		Aucune supervision de l'état		
	6	Follower 7	L'état de l'esclave 7 est surveillé par le maître		Aucune supervision de l'état		

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	7	Follower 8	L'état de l'esclave 8 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	8	Follower 9	L'état de l'esclave 9 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	9	Follower 10	L'état de l'esclave 10 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	10	Follower 11	L'état de l'esclave 11 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	11	Follower 12	L'état de l'esclave 12 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	12	Follower 13	L'état de l'esclave 13 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	13	Follower 14	L'état de l'esclave 14 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	14	Follower 15	L'état de l'esclave 15 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	15	Follower 16	L'état de l'esclave 16 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	0000h ... FFFFh		-	-	1 = 1	n	o
60.24	M/F status supervision sel 2						
	réservé						
	Maître-esclave, supervision de l'état (liaison appareil à appareil, maître uniquement). Ce paramètre sélectionne les esclaves 17 ... 32 dont 06.93 Follower Status Word est surveillé par le maître. Voir 60.23 M/F status supervision sel 1. L'état est indiqué dans 62.44 M/F follower ready status 2.						
	Bit	Nom	Haut			Bas	
	0	Follower 17	L'état de l'esclave 17 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	1	Follower 18	L'état de l'esclave 18 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	2	Follower 19	L'état de l'esclave 19 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	3	Follower 20	L'état de l'esclave 20 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	4	Follower 21	L'état de l'esclave 21 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	5	Follower 22	L'état de l'esclave 22 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	6	Follower 23	L'état de l'esclave 23 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	7	Follower 24	L'état de l'esclave 24 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	8	Follower 25	L'état de l'esclave 25 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	9	Follower 26	L'état de l'esclave 26 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	10	Follower 27	L'état de l'esclave 27 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	11	Follower 28	L'état de l'esclave 28 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	12	Follower 29	L'état de l'esclave 29 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	13	Follower 30	L'état de l'esclave 30 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	14	Follower 31	L'état de l'esclave 31 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	15	Follower 32	L'état de l'esclave 32 est surveillé par le maître			Aucune supervision de l'état	
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.27	M/F status supv mode sel 1						
	réservé						
	Maître-esclave, supervision de l'état (maître uniquement).						
	Dans le maître, 60.27 M/F status supv mode sel 1 et 60.28 M/F status supv mode sel 2 spécifient le mode de surveillance de 06.93.Follower Status Word. Chaque esclave surveillé peut être individuellement défini pour être toujours surveillés ou uniquement lorsqu'il est désactivé.						
	Ce paramètre sélectionne le mode des esclaves 1 ... 16 qui sont surveillés par le maître.						
	Bit	Nom	Haut		Bas		
	0	Follower 1	L'état de l'esclave 1 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 1 est toujours surveillé		
	1	Follower 2	L'état de l'esclave 2 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 2 est toujours surveillé		
	2	Follower 3	L'état de l'esclave 3 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 3 est toujours surveillé		
	3	Follower 4	L'état de l'esclave 4 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 4 est toujours surveillé		
	4	Follower 5	L'état de l'esclave 5 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 5 est toujours surveillé		
	5	Follower 6	L'état de l'esclave 6 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 6 est toujours surveillé		
	6	Follower 7	L'état de l'esclave 7 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 7 est toujours surveillé		
	7	Follower 8	L'état de l'esclave 8 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 8 est toujours surveillé		
	8	Follower 9	L'état de l'esclave 9 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 9 est toujours surveillé		
	9	Follower 10	L'état de l'esclave 10 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 10 est toujours surveillé		
	10	Follower 11	L'état de l'esclave 11 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 11 est toujours surveillé		
	11	Follower 12	L'état de l'esclave 12 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 12 est toujours surveillé		
	12	Follower 13	L'état de l'esclave 13 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 13 est toujours surveillé		
	13	Follower 14	L'état de l'esclave 14 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 14 est toujours surveillé		
	14	Follower 15	L'état de l'esclave 15 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 15 est toujours surveillé		
	15	Follower 16	L'état de l'esclave 16 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé		L'état de l'esclave 16 est toujours surveillé		
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
60.28	M/F status supv mode sel 2						
	réservé Maître-esclave, supervision de l'état (maître uniquement). Ce paramètre sélectionne le mode des esclaves 17 ... 32 qui sont surveillés par le maître. Voir 60.27 M/F status supv mode sel 1.						
	Bit	Nom	Haut	Bas			
	0	Follower 17	L'état de l'esclave 17 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 17 est toujours surveillé			
	1	Follower 18	L'état de l'esclave 18 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 18 est toujours surveillé			
	2	Follower 19	L'état de l'esclave 19 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 19 est toujours surveillé			
	3	Follower 20	L'état de l'esclave 20 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 20 est toujours surveillé			
	4	Follower 21	L'état de l'esclave 21 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 21 est toujours surveillé			
	5	Follower 22	L'état de l'esclave 22 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 22 est toujours surveillé			
	6	Follower 23	L'état de l'esclave 23 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 23 est toujours surveillé			
	7	Follower 24	L'état de l'esclave 24 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 24 est toujours surveillé			
	8	Follower 25	L'état de l'esclave 25 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 25 est toujours surveillé			
	9	Follower 26	L'état de l'esclave 26 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 26 est toujours surveillé			
	10	Follower 27	L'état de l'esclave 27 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 27 est toujours surveillé			
	11	Follower 28	L'état de l'esclave 28 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 28 est toujours surveillé			
	12	Follower 29	L'état de l'esclave 29 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 29 est toujours surveillé			
	13	Follower 30	L'état de l'esclave 30 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 30 est toujours surveillé			
	14	Follower 31	L'état de l'esclave 31 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 31 est toujours surveillé			
	15	Follower 32	L'état de l'esclave 32 est surveillé uniquement lorsqu'il est désactivé	L'état de l'esclave 32 est toujours surveillé			
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.31	M/F wake up delay						
	Temporisation défaut de communication maître-esclave (maître uniquement). Définit une temporisation de défaut de communication pendant laquelle aucun défaut ou alarme n'est généré pour la communication maître-esclave. Cela permet la mise sous tension de toutes les unités sur la liaison maître-esclave. Le maître ne peut pas être démarré avant expiration du délai ou avant que tous les esclaves surveillés ne soient prêts.						
	0,0 ... 180,0	60,0	s	1 = 0,1	n	o	Paramètre
60.41	Extension adapter com port						
	FEA-xx (F-series Extension Adapter). Sélectionne le canal du module FDCO utilisé pour connecter un adaptateur d'extension FEA-xx optionnel.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0: Not in use; non active (communication désactivée). 1: Slot 1A; canal A du module FDCO dans slot1. 2: Slot 2A; canal A du module FDCO dans slot2. 3: Slot 3A; canal A du module FDCO dans slot3. 4: Slot 1B; canal B du module FDCO dans slot1. 5: Slot 2B; canal B du module FDCO dans slot2. 6: Slot 3B; canal B du module FDCO dans slot3.						
	0 ... 6	Non utilisé	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.50 ... 60.104	réservé						
	réservé						
60.51	DDCS controller comm port						
	Communication avec un régulateur externe. Active/désactive la communication avec un régulateur externe (p. ex. AC 800M). Spécifie l'emplacement choisi (slot1 ... slot3) et le canal utilisé (A ou B) du module FDCO (module de communication DDCS). 0: Disable; la communication avec le régulateur externe est désactivée. 1: Slot1A; le canal A du module FDCO se trouve dans slot1. 2: Slot2A; le canal A du module FDCO se trouve dans slot2. 3: Slot3A; le canal A du module FDCO se trouve dans slot3. 4: Slot1B; le canal B du module FDCO se trouve dans slot1. 5: Slot2B; le canal B du module FDCO se trouve dans slot2. 6: Slot3B; le canal B du module FDCO se trouve dans slot3.						
	0 ... 6	Disable	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.52	DDCS controller node address						
	Adresse de nœud du régulateur externe. Sélectionne l'adresse de nœud pour la communication avec un régulateur externe (p. ex. AC 800M). Deux nœuds en-ligne ne peuvent pas avoir la même adresse.						
	1 ... 254	1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.53	DDCS data set base address						
	Adresse de base de l'ensemble de données d'un régulateur externe. ??????????.						
	0 ... 41	10	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.55	DDCS controller HW connection						
	Connexion matérielle d'un régulateur externe. Sélectionne la topologie pour la communication avec un régulateur externe (p. ex. AC 800M). 0: Ring; les unités sont connectées dans une topologie en anneau. Le transfert des messages est activé. 1: Star; les unités sont connectées dans une topologie en étoile (p. ex. via un répartiteur). Le transfert des messages est désactivé.						
	0 ... 1	Star	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.58	DDCS controller comm loss time						
	Temporisation de la perte de communication du régulateur externe. Définit le délai pour la communication avec un régulateur externe (p. ex. AC 800M) avant l'exécution de l'action définie dans 60.59 DDCS controller comm loss function.						
	0 ... 60000	100	ms	1 = 1	n	o	Paramètre
60.59	DDCS controller comm loss function						
	Action de perte de communication d'un régulateur externe. Sélectionne comment l'unité réagit à une coupure de communication avec un régulateur externe (p. Ex. AC 800M). 0: No action; aucune action n'est entreprise.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>1: Fault; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, le défaut 0x5227 est généré et l'unité est désactivée. Cela se produit même si aucun contrôle n'est attendu du régulateur externe.</p> <p>5: Warning; détection de coupure de communication active. En cas de coupure de communication, l'alarme 0x1222 est générée. L'unité continue avec le même niveau de courant / tension / puissance avec lequel elle fonctionnait.</p> <p>⚠ Avertissement ! En cas de coupure de communication, s'assurer que la poursuite des opérations est sûre.</p>						
	0 ... 5	Fault	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.60	DDCS controller ref1 type						
	<p>Type de la référence 1 du régulateur externe.</p> <p>Sélectionne le type et la mise à l'échelle de 03.11 DDCS controller ref 1 reçue du régulateur externe (p. ex. AC 800M).</p> <p>0: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %.</p>						
	0 ... 0	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.61	DDCS controller ref2 type						
	<p>Type de la référence 2 du régulateur externe.</p> <p>Sélectionne le type et la mise à l'échelle de 03.12 DDCS controller ref 2 reçue du régulateur externe (p. ex. AC 800M).</p> <p>0: Transparent; mise à l'échelle en pourcentage : 10,000 == 100,00 %.</p>						
	0 ... 0	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.62	DDCS controller act1 type						
	<p>Type de la valeur réelle 1 du régulateur externe.</p> <p>Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 1 envoyée au régulateur externe (p. ex. AC 800M).</p> <p>0: Transparent; la mise à l'échelle de la source est appliquée. La source est sélectionnée par ??????? (Quelle est la source?????) source transparente.</p>						
	0 ... 0	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.63	DDCS controller act2 type						
	<p>Type de la valeur réelle 2 du régulateur externe.</p> <p>Sélectionne le type et la mise à l'échelle de la valeur réelle 2 envoyée au régulateur externe (p. ex. AC 800M).</p> <p>0: Transparent; la mise à l'échelle de la source est appliquée. La source est sélectionnée par ??????? (Quelle est la source?????) source transparente.</p>						
	0 ... 0	Transparent	-	1 = 1	n	o	Paramètre
60.64	Mailbox dataset selection						
	<p>Service de messagerie du régulateur externe.</p> <p>Sélectionne la paire d'ensembles de données utilisée par le service de messagerie dans la communication unité/régulateur.</p> <p>Voir la section Interface du régulateur externe.</p> <p>0: Dataset 32/33; ensembles de données 32 et 33.</p> <p>1: Dataset 24/25; ensembles de données 24 et 25.</p>						
	0 ... 1	Dataset 32/33	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Groupe 61 Transmission de données D2D et DDCS

Définit les données envoyées par l'unité à liaison DDCS / D2D.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
61.01	M/F data 1 selection						
	Sélecteur de mot 1 maître-esclave (maître et esclaves). Sélectionne les données envoyées comme mot 1 sur la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 61.25 M/F data 1 value. Other; sélection de la source, p. ex. dans le maître 06.09 Follower Control Word ou dans les esclaves 06.93 Follower Status Word. 0: None; inactif.						
	0 ... 0	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
61.02	M/F data 2 selection						
	Sélecteur de mot 2 maître-esclave (maître et esclaves). Sélectionne les données envoyées comme mot 2 sur la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 61.26 M/F data 2 value. Other; sélection de la source, p. ex. dans le maître 22.11 Leg 1 Actual Ref. 0: None; inactif.						
	0 ... 0	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
61.03	M/F data 3 selection						
	Sélecteur de mot 3 maître-esclave (maître et esclaves). Sélectionne les données envoyées comme mot 3 sur la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 61.27 M/F data 3 value. Other; sélection de la source, p. ex. dans le maître 22.11 Leg 1 Actual Ref. 0: None; inactif.						
	0 ... 0	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
61.25	M/F data 1 value						
	Valeur du mot 1 maître-esclave (maître et esclaves). Affiche les données envoyées comme mot 1 sur la liaison maître-esclave au format entier. Si 61.01 M/F data 1 selection = None, la valeur à envoyer peut être directement écrite dans 61.25 M/F data 1 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	o	Paramètre
61.26	M/F data 2 value						
	Valeur du mot 2 maître-esclave (maître et esclaves). Affiche les données envoyées comme mot 2 sur la liaison maître-esclave au format entier. Si 61.02 M/F data 2 selection = None, la valeur à envoyer peut être directement écrite dans 61.26 M/F data 2 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	o	Paramètre
61.27	M/F data 3 value						
	Valeur du mot 3 maître-esclave (maître et esclaves). Affiche les données envoyées comme mot 3 sur la liaison maître-esclave au format entier. Si 61.03 M/F data 3 selection = None, la valeur à envoyer peut être directement écrite dans 61.27 M/F data 3 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	o	Paramètre
61.45 ... 61.109	réservé						
	réservé						
61.51	Data set 11 data 1 selection						
	Sélecteur mot 1 ensemble de données 11 régulateur externe. Sélectionne les données envoyées dans l'ensemble de données 11 mot 1 au régulateur externe (p. ex. AC 800M). La valeur peut être vue dans 61.101 Data set 11 data 1 value. Other; sélection de la source. 0: None; inactif. 1: CW 16bit; mot de contrôle (16 bits). Paramètre ??????? 2: Ref1 16bit; référence REF1 (16 bits). Paramètre ???????						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	3: Ref2 16bit; référence REF2 (16 bits). Paramètre ??????? 4: SW 16bit; mot d'état (16 bits). Paramètre ??????? 5: Act1 16bit; valeur réelle ACT1 (16 bits). Paramètre ??????? 6: Act2 16bit; valeur réelle ACT2 (16 bits). Paramètre ??????? 11: CW 32bit; mot de contrôle (32 bits). Paramètre ??????? 12: Ref1 32bit; référence REF1 (32 bits). Paramètre ??????? 13: Ref2 32bit; référence REF2 (32 bits). Paramètre ??????? 14: SW 32bit; mot d'état (32 bits). Paramètre ??????? 15: Act1 32bit; valeur réelle ACT1 (32 bits). Paramètre ??????? 16: Act2 32bit; valeur réelle ACT2 (32 bits). Paramètre ??????? 24: SW2 16bit; mot d'état 2 (16 bits). Paramètre ??????? Remarque : les paramètres 61.51 ... 61.74 sélectionnent les données envoyées dans les ensembles de données 11, 13, 15, 17, 19, 21, 23 et 25 au régulateur externe (p. ex. AC 800M). Les valeurs correspondantes peuvent être vues dans les signaux 61.101 ... 61.124.						
	0 ... 24	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
61.52	Data set 11 data 2 selection						
	Sélecteur mot 2 ensemble de données 11 régulateur externe. Sélectionne les données envoyées dans l'ensemble de données 11 mot 2 au régulateur externe (p. ex. AC 800M). La valeur peut être vue dans 61.102 Data set 11 data 2 value. Voir 61.51 Data set 11 data 1 selection.						
	0 ... 24	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
61.53	Data set 11 data 3 selection						
	Sélecteur mot 3 ensemble de données 11 régulateur externe. Sélectionne les données envoyées dans l'ensemble de données 11 mot 3 au régulateur externe (p. ex. AC 800M). La valeur peut être vue dans 61.103 Data set 11 data 3 value. Voir 61.51 Data set 11 data 1 selection.						
	0 ... 24	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
61.54	Data set 13 data 1 selection						
	Voir 61.51 Data set 11 data 1 selection.						
	0 ... 24	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
61.55 ... 61.73	Data set xx data x selection						
	Voir 61.51 Data set 11 data 1 selection.						
61.74	Data set 25 data 3 selection						
	Voir 61.51 Data set 11 data 1 selection.						
	0 ... 24	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
61.101	Data set 11 data 1 value						
	Valeur mot 1 ensemble de données 11 régulateur externe. Affiche les données envoyées dans l'ensemble de données 11 mot 1 au régulateur externe (p. ex. AC 800M) au format entier. Si 61.51 Data set 11 data 1 selection = None, la valeur à envoyer peut être directement écrite dans 61.101 Data set 11 data 1 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
61.102	Data set 11 data 2 value						
	Valeur mot 2 ensemble de données 11 régulateur externe. Affiche les données envoyées dans l'ensemble de données 11 mot 2 au régulateur externe (p. ex. AC 800M) au format entier. Si 61.52 Data set 11 data 2 selection = None, la valeur à envoyer peut être directement écrite dans 61.102 Data set 11 data 2 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
61.103	Data set 11 data 3 value						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Valeur mot 3 ensemble de données 11 régulateur externe. Affiche les données envoyées dans l'ensemble de données 11 mot 3 au régulateur externe (p. ex. AC 800M) au format entier. Si 61.53 Data set 11 data 3 selection = None, la valeur à envoyer peut être directement écrite dans 61.103 Data set 11 data 3 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
61.104	Data set 13 data 1 value						
	Valeur mot 1 ensemble de données 13 régulateur externe. Affiche les données envoyées dans l'ensemble de données 13 mot 1 au régulateur externe (p. ex. AC 800M) au format entier. Si 61.54 Data set 13 data 1 selection = None, la valeur à envoyer peut être directement écrite dans 61.104 Data set 13 data 1 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
61.105 ... 61.123	Data set xx data x value						
	Voir 61.101 Data set 11 data 1 value.						
61.124	Data set 25 data 3 value						
	Valeur mot 3 ensemble de données 25 régulateur externe. Affiche les données envoyées dans l'ensemble de données 25 mot 3 au régulateur externe (p. ex. AC 800M) au format entier. Si 61.74 Data set 25 data 3 selection = None, la valeur à envoyer peut être directement écrite dans 61.124 Data set 25 data 3 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Groupe 62 Réception de données D2D et DDCS

Définit les données envoyées de la liaison DDCS/D2D à l'unité.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
62.01	M/F data 1 selection						
	Maître-esclave, sélecteur de mot 1 maître (esclaves uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 1 du maître via la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 62.25 MF/D2D data 1 value. Other; sélection de la source. 0: None; inactif. 1: CW 16bit; mot de contrôle (16 bits) à 06.94 Follower Control Word received. 2: Ref1 16bit; référence REF1 (16 bits) à 03.13 M/F or D2D ref1. 3: Ref2 16bit; référence REF2 (16 bits) à 03.14 M/F or D2D ref2.						
	0 ... 3	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.02	M/F data 2 selection						
	Maître-esclave, sélecteur de mot 2 maître (esclaves uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 2 du maître via la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 62.26 MF/D2D data 2 value. Voir 62.01 M/F data 1 selection.						
	0 ... 3	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.03	M/F data 3 selection						
	Maître-esclave, sélecteur de mot 3 maître (esclaves uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 3 du maître via la liaison maître-						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	esclave. La valeur peut être vue dans 62.27 MF/D2D data 3 value. Voir 62.01 M/F data 1 selection.						
	0 ... 3	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.04	Follower node 2 data 1 sel						
	Maître-esclave, sélecteur mot 1 nœud 2 esclave (maître uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 1 de l'esclave avec l'adresse de nœud 2 via la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 62.28 Follower node 2 data 1 value. Other; sélection de la source. 0: None; inactif. 26: Follower SW; mot d'état d'un esclave. Requis pour la supervision de l'esclave, voir 60.17 Follower fault action and 60.18 Follower enable.						
	0 ... 26	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.05	Follower node 2 data 2 sel						
	Maître-esclave, sélecteur mot 2 nœud 2 esclave (maître uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 2 de l'esclave avec l'adresse de nœud 2 via la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 62.29 Follower node 2 data 2 value. Voir 62.04 Follower node 2 data 1 sel.						
	0 ... 26	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.06	Follower node 2 data 3 sel						
	Maître-esclave, sélecteur mot 3 nœud 2 esclave (maître uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 3 de l'esclave avec l'adresse de nœud 2 via la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 62.30 Follower node 2 data 3 value. Voir 62.04 Follower node 2 data 1 sel.						
	0 ... 26	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.07	Follower node 3 data 1 sel						
	Maître-esclave, sélecteur mot 1 nœud 3 esclave (maître uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 1 de l'esclave avec l'adresse de nœud 3 via la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 62.31 Follower node 3 data 1 value. Voir 62.04 Follower node 2 data 1 sel.						
	0 ... 26	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.08	Follower node 3 data 2 sel						
	Maître-esclave, sélecteur mot 2 nœud 3 esclave (maître uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 2 de l'esclave avec l'adresse de nœud 3 via la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 62.32 Follower node 3 data 2 value. Voir 62.04 Follower node 2 data 1 sel.						
	0 ... 26	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.09	Follower node 3 data 3 sel						
	Maître-esclave, sélecteur mot 3 nœud 3 esclave (maître uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 3 de l'esclave avec l'adresse de nœud 3 via la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 62.33 Follower node 3 data 3 value. Voir 62.04 Follower node 2 data 1 sel.						
	0 ... 26	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.10	Follower node 4 data 1 sel						
	Maître-esclave, sélecteur mot 1 nœud 4 esclave (maître uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 1 de l'esclave avec l'adresse de nœud 4 via la liaison maître-esclave.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	La valeur peut être vue dans 62.34 Follower node 4 data 1 value. Voir 62.04 Follower node 2 data 1 sel.						
	0 ... 26	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.11	Follower node 4 data 2 sel						
	Maître-esclave, sélecteur mot 2 nœud 4 esclave (maître uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 2 de l'esclave avec l'adresse de nœud 4 via la liaison maître-esclave. La valeur peut être vue dans 62.35 Follower node 4 data 2 value. Voir 62.04 Follower node 2 data 1 sel.						
	0 ... 26	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.12	Follower node 4 data 3 sel						
	Maître-esclave, sélecteur mot 3 nœud 4 esclave (maître uniquement). Sélectionne la cible pour les données reçues en tant que mot 3 de l'esclave avec l'adresse de nœud 4 via la liaison maître-esclave. Voir également le paramètre 62.36 Follower node 4 data 3 value. Voir 62.04 Follower node 2 data 1 sel.						
	0 ... 26	None		1 = 1	n	o	Paramètre
62.25	MF data 1 value						
	Maître-esclave, valeur du mot 1 (esclaves uniquement). Affiche les données reçues du maître en tant que mot 1 au format entier. 62.01 M/F data 1 selection sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.26	MF data 2 value						
	Maître-esclave, valeur du mot 2 (esclaves uniquement). Affiche les données reçues du maître en tant que mot 2 au format entier. 62.02 M/F data 2 selection sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.27	MF data 3 value						
	Maître-esclave, valeur du mot 3 (esclaves uniquement). Affiche les données reçues du maître en tant que mot 3 au format entier. 62.03 M/F data 3 selection sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.28	Follower node 2 data 1 value						
	Maître-esclave, valeur mot 1 nœud 2 esclave (maître uniquement). Affiche les données reçues de l'esclave avec l'adresse de nœud 2 en tant que mot 1 au format entier. 62.04 Follower node 2 data 1 sel sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.29	Follower node 2 data 2 value						
	Maître-esclave, valeur mot 2 nœud 2 esclave (maître uniquement). Affiche les données reçues de l'esclave avec l'adresse de nœud 2 en tant que mot 2 au format entier. 62.05 Follower node 2 data 2 sel sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.30	Follower node 2 data 3 value						
	Maître-esclave, valeur mot 3 nœud 2 esclave (maître uniquement). Affiche les données reçues de l'esclave avec l'adresse de nœud 2 en tant que mot 3 au format entier. 62.06 Follower node 2 data 3 sel sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.31	Follower node 3 data 1 value						
	Maître-esclave, valeur mot 1 nœud 3 esclave (maître uniquement). Affiche les données reçues de l'esclave avec l'adresse de nœud 3 en tant que mot 1 au format						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	entier. 62.07 Follower node 3 data 1 sel sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.32	Follower node 3 data 2 value						
	Maître-esclave, valeur mot 2 nœud 3 esclave (maître uniquement). Affiche les données reçues de l'esclave avec l'adresse de nœud 3 en tant que mot 2 au format entier. 62.08 Follower node 3 data 2 sel sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-		1 = 1	o	n	Signal
62.33	Follower node 3 data 3 value						
	Maître-esclave, valeur mot 3 nœud 3 esclave (maître uniquement). Affiche les données reçues de l'esclave avec l'adresse de nœud 3 en tant que mot 3 au format entier. 62.09 Follower node 3 data 3 sel sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.34	Follower node 4 data 1 value						
	Maître-esclave, valeur mot 1 nœud 4 esclave (maître uniquement). Affiche les données reçues de l'esclave avec l'adresse de nœud 4 en tant que mot 1 au format entier. 62.10 Follower node 4 data 1 sel sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.35	Follower node 4 data 2 value						
	Maître-esclave, valeur mot 2 nœud 4 esclave (maître uniquement). Affiche les données reçues de l'esclave avec l'adresse de nœud 4 en tant que mot 2 au format entier. 62.11 Follower node 4 data 2 sel sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.36	Follower node 4 data 3 value						
	Maître-esclave, valeur mot 3 nœud 4 esclave (maître uniquement). Affiche les données reçues de l'esclave avec l'adresse de nœud 4 en tant que mot 3 au format entier. 62.12 Follower node 4 data 3 sel sélectionne la cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.37	M/F communication status 1						
	réservé Maître-esclave, état de la communication pour les esclaves 1 ... 16 (maître et esclaves). – Dans le maître : Affiche l'état de la communication avec les esclaves choisi dans 60.19 M/F comm supervision sel 1. – Dans un esclave : Le bit 0 indique l'état de la communication avec le maître. Les bits 1 ... 15 ne sont pas valides.						
	Bit	Nom	Haut			Bas	
	0	Follower 1	Dans le maître = Communication avec l'esclave 1 ok. Dans un esclave = Communication avec le maître ok.			Pas de communication	
	1	Follower 2	Communication avec l'esclave 2 ok			Pas de communication	
	2	Follower 3	Communication avec l'esclave 3 ok			Pas de communication	
	3	Follower 4	Communication avec l'esclave 4 ok			Pas de communication	

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	4	Follower 5	Communication avec l'esclave 5 ok			Pas de communication	
	5	Follower 6	Communication avec l'esclave 6 ok			Pas de communication	
	6	Follower 7	Communication avec l'esclave 7 ok			Pas de communication	
	7	Follower 8	Communication avec l'esclave 8 ok			Pas de communication	
	8	Follower 9	Communication avec l'esclave 9 ok			Pas de communication	
	9	Follower 10	Communication avec l'esclave 10 ok			Pas de communication	
	10	Follower 11	Communication avec l'esclave 11 ok			Pas de communication	
	11	Follower 12	Communication avec l'esclave 12 ok			Pas de communication	
	12	Follower 13	Communication avec l'esclave 13 ok			Pas de communication	
	13	Follower 14	Communication avec l'esclave 14 ok			Pas de communication	
	14	Follower 15	Communication avec l'esclave 15 ok			Pas de communication	
	15	Follower 16	Communication avec l'esclave 16 ok			Pas de communication	
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.38	M/F communication status 2						
	réservé						
	Maître-esclave, état de la communication pour les esclaves 17 ... 32 (maître uniquement).						
	– Dans le maître :						
	Affiche l'état de la communication avec les esclaves choisi dans 60.20 M/F comm supervision sel 2.						
	– Dans un esclave :						
	Non valide.						
	Bit	Nom	Haut			Bas	
	0	Follower 17	Communication avec l'esclave 17 ok			Pas de communication	
	1	Follower 18	Communication avec l'esclave 18 ok			Pas de communication	
	2	Follower 19	Communication avec l'esclave 19 ok			Pas de communication	
	3	Follower 20	Communication avec l'esclave 20 ok			Pas de communication	
	4	Follower 21	Communication avec l'esclave 21 ok			Pas de communication	
	5	Follower 22	Communication avec l'esclave 22 ok			Pas de communication	
	6	Follower 23	Communication avec l'esclave 23 ok			Pas de communication	
	7	Follower 24	Communication avec l'esclave 24 ok			Pas de communication	
	8	Follower 25	Communication avec l'esclave 25 ok			Pas de	

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
							communication
	9	Follower 26	Communication avec l'esclave 26 ok				Pas de communication
	10	Follower 27	Communication avec l'esclave 27 ok				Pas de communication
	11	Follower 28	Communication avec l'esclave 28 ok				Pas de communication
	12	Follower 29	Communication avec l'esclave 28 ok				Pas de communication
	13	Follower 30	Communication avec l'esclave 30 ok				Pas de communication
	14	Follower 31	Communication avec l'esclave 31 ok				Pas de communication
	15	Follower 32	Communication avec l'esclave 32 ok				Pas de communication
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.41	M/F follower ready status 1						
	réservé Maître-esclave, état 'prêt' esclave 1 ... 16 (maître uniquement). Affiche l'état 'prêt' des esclaves choisis dans 60.23 M/F status supervision sel 1.						
	Bit	Nom	Haut			Bas	
	0	Follower 1	Esclave 1 prêt			Esclave 1 pas prêt	
	1	Follower 2	Esclave 2 prêt			Esclave 2 pas prêt	
	2	Follower 3	Esclave 3 prêt			Esclave 3 pas prêt	
	3	Follower 4	Esclave 4 prêt			Esclave 4 pas prêt	
	4	Follower 5	Esclave 5 prêt			Esclave 5 pas prêt	
	5	Follower 6	Esclave 6 prêt			Esclave 6 pas prêt	
	6	Follower 7	Esclave 7 prêt			Esclave 7 pas prêt	
	7	Follower 8	Esclave 8 prêt			Esclave 8 pas prêt	
	8	Follower 9	Esclave 9 prêt			Esclave 9 pas prêt	
	9	Follower 10	Esclave 10 prêt			Esclave 10 pas prêt	
	10	Follower 11	Esclave 11 prêt			Esclave 11 pas prêt	
	11	Follower 12	Esclave 12 prêt			Esclave 12 pas prêt	
	12	Follower 13	Esclave 13 prêt			Esclave 13 pas prêt	
	13	Follower 14	Esclave 14 prêt			Esclave 14 pas prêt	
	14	Follower 15	Esclave 15 prêt			Esclave 15 pas prêt	
	15	Follower 16	Esclave 16 prêt			Esclave 16 pas prêt	
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.42	M/F follower ready status 2						
	réservé Maître-esclave, état 'prêt' esclave 17 ... 32 (maître uniquement). Affiche l'état 'prêt' des esclaves choisis dans 60.24 M/F status supervision sel 2.						
	Bit	Nom	Haut			Bas	
	0	Follower 17	Esclave 17 prêt			Esclave 17 pas prêt	
	1	Follower 18	Esclave 18 prêt			Esclave 18 pas prêt	
	2	Follower 19	Esclave 19 prêt			Esclave 19 pas prêt	
	3	Follower 20	Esclave 20 prêt			Esclave 20 pas prêt	
	4	Follower 21	Esclave 21 prêt			Esclave 21 pas prêt	

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	5	Follower 22	Esclave 22 prêt	Esclave 22 pas prêt			
	6	Follower 23	Esclave 23 prêt	Esclave 23 pas prêt			
	7	Follower 24	Esclave 24 prêt	Esclave 24 pas prêt			
	8	Follower 25	Esclave 25 prêt	Esclave 25 pas prêt			
	9	Follower 26	Esclave 26 prêt	Esclave 26 pas prêt			
	10	Follower 27	Esclave 27 prêt	Esclave 27 pas prêt			
	11	Follower 28	Esclave 28 prêt	Esclave 28 pas prêt			
	12	Follower 29	Esclave 29 prêt	Esclave 29 pas prêt			
	13	Follower 30	Esclave 30 prêt	Esclave 30 pas prêt			
	14	Follower 31	Esclave 31 prêt	Esclave 31 pas prêt			
	15	Follower 32	Esclave 32 prêt	Esclave 32 pas prêt			
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.45 ... 62.109	réservé						
	réservé						
62.51	Data set 10 data 1 selection						
	<p>Sélecteur mot 1 ensemble de données 10 régulateur externe. Sélectionne la cible pour les données reçues en tant qu'ensemble de données 10 mot 1 du régulateur externe (p. ex. AC 800M). La valeur peut être vue dans 62.101 Data set 10 data 1 value.</p> <p>Other; sélection de la source. 0: None; inactif. 1: CW 16bit; mot de contrôle (16 bits). Paramètre ??????? 2: Ref1 16bit; référence REF1 (16 bits). Paramètre ??????? 3: Ref2 16bit; référence REF2 (16 bits). Paramètre ??????? 11: CW 32bit; mot de contrôle (32 bits). Paramètre ??????? 12: Ref1 32bit; référence REF1 (32 bits). Paramètre ??????? 13: Ref2 32bit; référence REF2 (32 bits). Paramètre ??????? 21: CW 16bit; mot de contrôle 2 (16 bits). Paramètre ???????</p> <p>Remarque : les paramètres 62.51 ... 62.74 sélectionnent les cibles pour les données reçues dans les ensembles de données 10, 12, 14, 16, 18, 20, 22 et 24 du régulateur externe (p. ex. AC 800M). Les valeurs correspondantes peuvent être vues dans les signaux 62.101 ... 62.124.</p>						
	0 ... 21	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.52	Data set 11 data 2 selection						
	<p>Sélecteur mot 2 ensemble de données 10 régulateur externe. Sélectionne la cible pour les données reçues en tant qu'ensemble de données 10 mot 1 du régulateur externe (p. ex. AC 800M). La valeur peut être vue dans 62.102 Data set 10 data 2 value.</p> <p>Voir 62.51 Data set 10 data 1 selection.</p>						
	0 ... 21	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.53	Data set 11 data 3 selection						
	<p>Sélecteur mot 3 ensemble de données 10 régulateur externe. Sélectionne la cible pour les données reçues en tant qu'ensemble de données 10 mot 3 du régulateur externe (p. ex. AC 800M). La valeur peut être vue dans 62.103 Data set 10 data 3 value.</p> <p>Voir 62.51 Data set 10 data 1 selection.</p>						
	0 ... 21	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre
62.54	Data set 12 data 1 selection						
	Voir 62.51 Data set 10 data 1 selection.						
	0 ... 21	None	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
62.55 ... 62.73	Data set xx data x selection						
	Voir 62.51 Data set 10 data 1 selection.						
62.74	Data set 24 data 3 selection						
	Voir 62.51 Data set 10 data 1 selection.						
	0 ... 21	None	--	1 = 1	n	o	Paramètre
62.101	Data set 10 data 1 value						
	Valeur mot 1 ensemble de données 10 régulateur externe. Affiche les données reçues en tant qu'ensemble de données 10 mot 1 du régulateur externe (p. ex. AC 800M) au format entier. 62.51 Data set 10 data 1 selection sélectionne sa cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.102	Data set 10 data 2 value						
	Valeur mot 2 ensemble de données 10 régulateur externe. Affiche les données reçues en tant qu'ensemble de données 10 mot 2 du régulateur externe (p. ex. AC 800M) au format entier. 62.52 Data set 10 data 2 selection sélectionne sa cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.103	Data set 10 data 3 value						
	Valeur mot 3 ensemble de données 10 régulateur externe. Affiche les données reçues en tant qu'ensemble de données 10 mot 3 du régulateur externe (p. ex. AC 800M) au format entier. 62.53 Data set 10 data 3 selection sélectionne sa cible.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.104	Data set 12 data 1 value						
	Voir 62.101 Data set 10 data 1 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal
62.105 ... 62.123	Data set xx data x value						
	Voir 62.101 Data set 10 data 1 value.						
62.124	Data set 24 data 3 value						
	Voir 62.101 Data set 10 data 1 value.						
	0 ... 65535	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Groupe 70 Communication DCSTLink

Configuration de la communication DCSTLink.

La communication DCSTLink peut être utilisée pour :

Connecter des unités ensemble afin de former un réseau maître-esclave.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
70.01 ... 70.40	réservé						
	réservé						

Groupe 95 Configuration matérielle

Différents réglages associés au matériel.

Index	Nom																																														
	Texte																																														
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																																								
95.16	Set: Unit type code																																														
	<p>Réglage matériel (protégé en écriture). Le code type de l'unité est prédéfini en usine et protégé en écriture. Il identifie le type d'unité, le type de partie puissance et les mesures de courant, de tension et de température. Pour déprotéger le code type, régler 99.07 Service Mode = Set Type Code. Le changement de code type est immédiatement pris en compte et 99.07 Service Mode revient automatiquement en fonctionnement normal.</p> <p>0: W00-0000-00; le code type est défini par l'utilisateur, voir 95.17 Set: Unit legs, 95.18 Set: Unit output current scaling, 95.19 Set: Unit input voltage scaling et 95.20 Set: Unit max power part temp pour, p. ex. des kits de rewamping.</p> <p>...</p> <p>231: W03-0890-07; code type voir tableau ci-dessous :</p>																																														
	<table border="1"> <thead> <tr> <th colspan="4">Code type de base du régulateur de puissance à thyristors : DCT880-AAB-CCCC-DDEF</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Famille de produits :</td> <td>DCT880</td> <td>x</td> <td>x</td> </tr> <tr> <td>Type :</td> <td>AA</td> <td>= W0</td> <td>Standard</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">Type de partie puissance :</td> <td rowspan="2">B</td> <td>= 2</td> <td>Circuit anti-parallèle à deux branches</td> </tr> <tr> <td>= 3</td> <td>Circuit anti-parallèle à trois branches</td> </tr> <tr> <td>Type de module :</td> <td>CCCC</td> <td>=</td> <td>Courant CA nominal (eff) par branche</td> </tr> <tr> <td rowspan="3">Tension CA nominale :</td> <td rowspan="3">DD</td> <td>= 04</td> <td>110 V_{CA} ... 400 V_{CA}</td> </tr> <tr> <td>= 05</td> <td>110 V_{CA} ... 525 V_{CA}</td> </tr> <tr> <td>= 07</td> <td>315 V_{CA} ... 690 V_{CA}</td> </tr> <tr> <td>Raccordement électrique :</td> <td>E</td> <td>= X</td> <td>Standard</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">Code de révision :</td> <td rowspan="2">F</td> <td>= 0</td> <td>Avec SDCS-PIN-H11</td> </tr> <tr> <td>= A</td> <td>Avec SDCS-PIN-H11A</td> </tr> </tbody> </table>							Code type de base du régulateur de puissance à thyristors : DCT880-AAB-CCCC-DDEF				Famille de produits :	DCT880	x	x	Type :	AA	= W0	Standard	Type de partie puissance :	B	= 2	Circuit anti-parallèle à deux branches	= 3	Circuit anti-parallèle à trois branches	Type de module :	CCCC	=	Courant CA nominal (eff) par branche	Tension CA nominale :	DD	= 04	110 V _{CA} ... 400 V _{CA}	= 05	110 V _{CA} ... 525 V _{CA}	= 07	315 V _{CA} ... 690 V _{CA}	Raccordement électrique :	E	= X	Standard	Code de révision :	F	= 0	Avec SDCS-PIN-H11	= A	Avec SDCS-PIN-H11A
Code type de base du régulateur de puissance à thyristors : DCT880-AAB-CCCC-DDEF																																															
Famille de produits :	DCT880	x	x																																												
Type :	AA	= W0	Standard																																												
Type de partie puissance :	B	= 2	Circuit anti-parallèle à deux branches																																												
		= 3	Circuit anti-parallèle à trois branches																																												
Type de module :	CCCC	=	Courant CA nominal (eff) par branche																																												
Tension CA nominale :	DD	= 04	110 V _{CA} ... 400 V _{CA}																																												
		= 05	110 V _{CA} ... 525 V _{CA}																																												
		= 07	315 V _{CA} ... 690 V _{CA}																																												
Raccordement électrique :	E	= X	Standard																																												
Code de révision :	F	= 0	Avec SDCS-PIN-H11																																												
		= A	Avec SDCS-PIN-H11A																																												
	W00-0000-00 ... W03-0890-07	W00-0000-00	-	1 = 1	n	n	Paramètre																																								
95.17	Set: Unit legs																																														
	<p>Réglage matériel (ouvert). Nombre de branches dans l'unité. Cette valeur est prioritaire sur le code type et est immédiatement visible dans 07.16 Unit legs set.</p> <p>0: Automatic; défini automatiquement selon 95.16 Set: Unit type code. 1: 1 Leg; circuit simple branche. 2: 2 Legs; circuit deux branches. 3: 3 Legs; circuit trois branches.</p>																																														
	0 ... 3	Automatic	-	1 = 1	n	n	Paramètre																																								
95.18	Set: Unit output current scaling																																														
	<p>Réglage matériel (protégé en écriture). Ajustement des canaux de mesure du courant de sortie (XEXCT sur SDCS-PIN-H). 95.18 Set: Unit output current scaling est protégé en écriture, sauf si 99.07 Service Mode = SetTypeCode. 99.07 Service Mode doit être redéfini sur NormalMode par l'utilisateur. Cette valeur est prioritaire sur le code type et est immédiatement visible dans 07.17 Unit output current scaling set.</p> <p>0: 0; prend la valeur de 95.16 Unit type code. 1 ... 30000: 1 ... 30000; prend la valeur de 95.18 Set: Unit output current scaling.</p>																																														
	0 ... 30000	0	A	1 = 1	n	n	Paramètre																																								
95.19	Set: Unit input voltage scaling																																														
	Réglage matériel (protégé en écriture).																																														

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Ajustement des canaux de mesure de la tension d'entrée (XEXVM sur SDCS-PIN-H). 95.19 Set: Unit input voltage scaling est protégé en écriture, sauf si 99.07 Service Mode = SetTypeCode. 99.07 Service Mode doit être redéfini sur NormalMode par l'utilisateur. Cette valeur est prioritaire sur le code type et est immédiatement visible dans 07.19 Unit input voltage scaling set. 0: 0; prend la valeur de 95.16 Unit type code. 1 ... 3250: 1 ... 3250; prend la valeur de 95.19 Set: Unit input voltage scaling.						
	0 ... 3250.0	0.0	V	1 = 0,1	n	n	Paramètre
95.20	Set: Unit max power part temp						
	Réglage matériel (ouvert). Ajustement du niveau de déclenchement de la température du dissipateur de l'unité en degré centigrade. Cette valeur est prioritaire sur le code type et est immédiatement visible dans 07.20 Unit max power part temp set. 0: 0; prend la valeur de 95.16 Unit type code. 1 ... 149: 1 ... 149; prend la valeur de 95.20 S Set: Unit max power part temp. 150: 150; la supervision de température est inactive (p. ex. pour les kits de rewamping).						
	0 ... 150	0	°C	1 = 1	n	n	Paramètre
95.30	PLL input deviation						
	Écart de l'entrée PLL Temps (période) mesuré réel pour le cycle de tension de secteur. Utilisé comme entrée du régulateur PLL. $\frac{1}{50\text{Hz}} = 20\text{ ms} \equiv 0^\circ$ Pour 50 Hz, la valeur doit être : $\frac{1}{60\text{Hz}} = 16.67\text{ ms} \equiv 0^\circ$ Pour 60 Hz, la valeur doit être :						
	-180,00 ... 180,00	-	°	1 = 0,01	o	n	Signal
95.31	PLL output, internal mains frequency						
	Sortie PLL. Fréquence secteur calculée et régulée en interne. Sortie du régulateur PLL.						
	0,00 ... 100,00	-	Hz	1 = 0,01	o	n	Signal
95.34	PLL offset synchronization transformer						
	Décalage PLL dû à un transformateur de sync. Compensation du décalage de phase d'un transformateur de synchronisation par rapport au transformateur secteur. La compensation maximum de décalage de phase est $\pm 60,00^\circ$.						
	-60,00 ... 60,00	0,00	°	1 = 0,01	n	o	Paramètre
95.35	PLL deviation level						
	Écart PLL pour bloquer le régulateur de courant. Écart maximum autorisé du régulateur PLL. Le régulateur de courant est bloqué si la limite est atteinte. $\frac{1}{50\text{Hz}} = 20\text{ ms} \equiv 0^\circ$ Pour un réseau 50 Hz la formule suivante est valide : $\frac{1}{60\text{Hz}} = 16.67\text{ ms} \equiv 0^\circ$ Pour un réseau 60 Hz la formule suivante est valide :						
	5,00 ... 20,00	10,00	°	1 = 0,01	n	o	Paramètre
95.36	PLL proportional gain						
	Section puissance PLL. Gain de la boucle de verrouillage de phase de l'unité d'amorçage.						
	0,01 ... 2,00	0,50	-	1 = 0,01	n	o	Paramètre
95.37	PLL filter time						
	Constante de temps du filtre PLL. Filtre de la boucle de verrouillage de phase de l'unité d'amorçage.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0,0 ... 500,0	0,0	ms	1 = 0,1	n	o	Paramètre
95.38	PLL Uk compensation						
	<p>Compensation u_k du transformateur secteur PLL.</p> <p>L'angle d'amorçage mesuré du PLL de l'unité d'amorçage peut être corrigé pour compenser l'erreur due aux encoches de commutation des thyristors. La compensation dépend de u_k (tension de court-circuit) du secteur.</p> <p>95.38 PLL Uk compensation définit la tension de court-circuit du secteur, en pourcentage de 99.01 Supply Voltage, qui est due au courant nominal de l'unité pour la correction PLL :</p> $\text{PLL Uk compensation} = u_k \cdot \frac{S_c}{S_t} \cdot 100\%$ <p>où : u_k = tension de court-circuit du secteur associée, S_c = puissance apparente de l'unité et S_t = puissance apparente du transformateur</p> <p>Conseil pour la mise en service : 95.38 PLL Uk compensation est utilisé pour compenser le décalage de phase dû à la commutation des thyristors, si le secteur est mesuré côté secondaire du transformateur dédié. Cette situation entraîne des courants de sortie instables pendant des charges élevées. Augmenter 95.38 PLL Uk compensation doucement (1 par 1) jusqu'à ce que le courant de sortie devienne stable.</p>						
	0,0 ... 15,0	0,0	%	1 = 0,1	n	o	Paramètre

Groupe 96 Système

Choix de la langue, niveaux d'accès, sélection de macro, enregistrement et restauration de paramètres, redémarrage de l'unité, ensembles de paramètres utilisateur, sélection de l'unité.

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
96.01	Language						
	<p>Choix de la langue.</p> <p>Sélectionne la langue de l'interface des paramètres et autres informations affichées sur la micro-console.</p> <p>Ce paramètre n'affecte pas les langues visibles dans l'outil PC. Celles-ci sont spécifiées sous View - Settings.</p> <p>0: Not selected; aucune langue n'est sélectionnée. 1033: English US; anglais.</p>						
	0 ... 3082	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre
96.02	Pass code						
	<p>Code d'accès.</p> <p>Des codes d'accès peuvent être saisis dans ce paramètre pour activer d'autres niveaux d'accès (par exemple, des paramètres supplémentaires).</p> <p>Saisir « 358 » pour basculer le verrouillage des paramètres et éviter de changer tous les autres paramètres via la micro-console ou l'outil PC.</p>						
	00000000	00000000	-	1 = 1	o	o	Paramètre
96.03	Access levels active						
	<p>Niveaux d'accès actifs.</p> <p>Affiche les niveaux d'accès activés à l'aide des codes d'accès saisis dans 96.02 Pass code.</p>						
	Bit	Nom	Haut	Bas			

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0	End user	Actif	Inactif			
	1	Service	Actif	Inactif			
	2	Advanced programmer	Actif	Inactif			
	3	Bit 3					
	4	Bit 4					
	5	Bit 5					
	6	Bit 6					
	7	Bit 7					
	8	Bit 8					
	9	Bit 9					
	10	Bit 10					
	11	Bit 11					
	12	Bit 12					
	13	Bit 13					
	14	Parameter lock	Actif	Inactif			
	15	Bit 15					
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal
96.04	Macro select						
	Sélection de macro. Sélectionne une macro d'application. 0: Done; sélection de macro terminée, fonctionnement normal. 1: Factory; macro sélectionnée en usine, tous les paramètres sont définis par défaut. La valeur revient automatiquement sur Done, lorsque la macro choisie est chargée.						
	0 ... 1	Done	-	1 = 1	n	n	Paramètre
96.05	Macro active						
	Macro active. Affiche la macro d'application actuellement sélectionnée. Pour changer la macro, utiliser 96.04 Macro select.						
	0 ... 1	-	-	1 = 1	o	n	Signal
96.07	Parameter save manually						
	Enregistre tous les paramètres. Enregistre les valeurs des paramètres dans la mémoire permanente. 96.07 Parameter save manually doit être utilisé pour stocker les valeurs envoyées par un bus de terrain. Remarque : une nouvelle valeur de paramètre est automatiquement enregistrée lorsqu'elle est modifiée par l'outil PC ou la micro-console, mais pas si elle est modifiée via un bus de terrain. 0: Done; enregistrement terminé. 1: Save; enregistrement en cours. La valeur revient automatiquement sur Done, lorsque tous les paramètres sont enregistrés.						
	0 ... 1	Done	-	1 = 1	o	o	Paramètre
96.08	Control board boot						
	Redémarrage du panneau de commande. Le réglage 96.08 Control board boot = 1 redémarre l'unité de commande. Aucun cycle off/on de l'unité complète n'est nécessaire. 0: 0; effectué. 1: 1; redémarrage de l'unité de commande. La valeur revient automatiquement sur 0, lorsque le redémarrage est effectué.						
	0 ... 1	0	-	1 = 1	o	n	Paramètre
96.10	User set status						
	État des ensembles de paramètres personnalisés. Affiche l'état des ensembles de paramètres utilisateur.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0: n/a; aucun ensemble de paramètres utilisateur n'a été enregistré. 1: Loading; un ensemble de paramètres utilisateur est en cours de chargement. 2: Saving; un ensemble de paramètres utilisateur est en cours d'enregistrement. 3: Faulted; ensemble de paramètres invalide ou vide. 4: User set 1; l'ensemble de paramètres utilisateur 1 a été chargé. 5: User set 2; l'ensemble de paramètres utilisateur 2 a été chargé. 6: User set 3; l'ensemble de paramètres utilisateur 3 a été chargé. 7: User set 4; l'ensemble de paramètres utilisateur 4 a été chargé.						
	0 ... 7	-	-	1 = 1	o	n	Signal
96.11	User set save/load						
	Enregistrement ou chargement des ensembles de paramètres personnalisés. Enregistre ou charge un des quatre ensembles de paramètres utilisateur. L'ensemble utilisé avant l'arrêt de l'unité est utilisé après la prochaine mise sous tension. Remarques : <ul style="list-style-type: none"> - L'ensemble de paramètres utilisateur actif lors d'un arrêt est chargé lors de la prochaine mise sous tension de l'unité. - Les réglages des configurations matérielles, telles que modules d'extension E/S et paramètres de configuration des bus de terrain (voir groupes 14 ... 16, 47 et 50 ... 56), ne sont pas inclus dans les ensembles de paramètres utilisateur. - Les changements de paramètres effectués après le chargement d'un ensemble de paramètres utilisateur ne sont pas automatiquement stockés. Ils doivent être enregistrés avec 96.11 User set save/load. 0: No action; chargement ou enregistrement terminé, fonctionnement normal. 1: I/O mode; chargement d'un ensemble de paramètres utilisateur avec 96.12 User set I/O mode in1 et 96.13 User set I/O mode in2. 2: Load set 1; chargement de l'ensemble de paramètres utilisateur 1. 3: Load set 2; chargement de l'ensemble de paramètres utilisateur 2. 4: Load set 3; chargement de l'ensemble de paramètres utilisateur 3. 5: Load set 4; chargement de l'ensemble de paramètres utilisateur 4. 18: Save to set 1; enregistrement de l'ensemble de paramètres utilisateur 1. 19: Save to set 2; enregistrement de l'ensemble de paramètres utilisateur 2. 20: Save to set 3; enregistrement de l'ensemble de paramètres utilisateur 3. 21: Save to set 4; enregistrement de l'ensemble de paramètres utilisateur 4.						
	0 ... 21	No action	-	1 = 1	n	o	Paramètre
96.12	User set I/O mode in1						
	Chargement des ensembles de paramètres personnalisés en mode E/S. Si 96.11 User set save/load = I/O mode, l'ensemble de paramètres utilisateur est défini comme suit :						
	96.12 User set I/O mode in1	96.13 User set I/O mode in2	Ensemble de paramètres utilisateur sélectionné				
	0	0	1, Ensemble de paramètres utilisateur 1				
	1	0	2, Ensemble de paramètres utilisateur 2				
	0	1	3, Ensemble de paramètres utilisateur 3				
	1	1	4, Ensemble de paramètres utilisateur 4				
	Other [bit]; sélection de la source. 0: Not selected; 0.						

Index	Nom																										
	Texte																										
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																				
	1: Selected; 1. 3: DI1; utilise 10.02 DI delayed status bit 0. 4: DI2; utilise 10.02 DI delayed status bit 1. 5: DI3; utilise 10.02 DI delayed status bit 2. 6: DI4; utilise 10.02 DI delayed status bit 3. 7: DI5; utilise 10.02 DI delayed status bit 4. 8: DI6; utilise 10.02 DI delayed status bit 5. 11: DIO1; utilise 11.02 DIO delayed status bit 0. 12: DIO2; utilise 11.02 DIO delayed status bit 1. 19: DIL; utilise 10.02 DI delayed status bit 15.																										
	0 ... 19	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre																				
96.13	User set I/O mode in2																										
	Voir 96.12 User set I/O mode in1.																										
	0 ... 19	Not selected	-	1 = 1	n	o	Paramètre																				
96.16	Unit selection																										
	Bascule entre les unités métriques et impériales. Sélectionne l'unité des paramètres indiquant la puissance et la température.																										
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Bit</th> <th>Nom</th> <th>Haut</th> <th>Bas</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>Power unit</td> <td>hp</td> <td>kW</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>Bit 1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Temperature unit</td> <td>°F</td> <td>°C</td> </tr> <tr> <td>3 ... 15</td> <td>Bit 3 ... 15</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Bit	Nom	Haut	Bas	0	Power unit	hp	kW	1	Bit 1			2	Temperature unit	°F	°C	3 ... 15	Bit 3 ... 15		
Bit	Nom	Haut	Bas																								
0	Power unit	hp	kW																								
1	Bit 1																										
2	Temperature unit	°F	°C																								
3 ... 15	Bit 3 ... 15																										
	0000h ... FFFFh	0000h	-	1 = 1	n	o	Paramètre																				
96.20	Time synchronization source																										
	Sélecteur de la source de temps. Définit la 1 ^{ère} source externe de priorité pour la synchronisation de l'heure et de la date de l'unité. 0: Internal; aucune source externe sélectionnée. 1: DDCS Controller; d'un régulateur externe (p. ex. AC 800M). 2: Fieldbus A or B; d'un adaptateur de bus de terrain A ou B. 3: Fieldbus A; d'un adaptateur de bus de terrain A. 4: Fieldbus B; d'un adaptateur de bus de terrain B. 5: D2D or M/F; d'un maître sur une liaison maître-esclave ou appareil à appareil. 6: Embedded FB; de l'interface du bus de terrain intégré. 8: Panel link; de la micro-console ou de l'outil PC, si connecté à la micro-console. 9: Ethernet tool link; de l'outil PC via un module FENA. 10: FA2FA; adaptateur de bus de terrain vers adaptateur de bus de terrain.																										
	0 ... 10	Interne	-	1 = 1	n	o	Paramètre																				
96.23	M/F and D2D clock synchronization																										
	Synchronisation horaire maître-esclave (maître uniquement). Active la synchronisation de l'horloge dans le maître pour la communication maître-esclave et appareil à appareil. 0: Inactive; la synchronisation de l'horloge du maître est inactive. 1: Inactive; la synchronisation de l'horloge du maître est active.																										
	0 ... 1	Inactive	-	1 = 1	n	o	Paramètre																				
96.24	Full days since 1st Jan 1980																										
	Jours depuis début 1980. Nombre de jours complets depuis le début de l'année 1980. 96.24 Full days since 1st Jan 1980, 96.25 Time in minutes within 24 h et 96.26 Time in ms within one minute permettent de définir la date et l'heure dans l'unité via les paramètres d'un bus de terrain ou du programme d'application. Cela peut être nécessaire si le protocole du bus de terrain																										

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	ne gère pas la synchronisation horaire.						
	1 ... 59999	0	days	1 = 1	n	o	Paramètre
96.25	Time in minutes within 24 h						
	Minutes depuis minuit. Nombre de minutes complètes depuis minuit. Par exemple, la valeur 860 correspond à 2:20 pm. Voir 96.24 Full days since 1st Jan 1980.						
	0 ... 1439	0	min	1 = 1	n	o	Paramètre
96.26	Time in ms within one minute						
	Millisecondes depuis la dernière minute. Nombre de millisecondes passées depuis la dernière minute. Voir 96.24 Full days since 1st Jan 1980.						
	0 ... 59999	0	ms	1 = 1	n	o	Paramètre
96.29	Time source status						
	Mot d'état de la source de temps.						
	Bit	Nom	Haut				Bas
	0	Time tick received	Horloge 1 ^{ère} priorité reçue : l'horloge a été reçue de la source de 1 ^{ère} priorité.				Horloge non reçue
	1	Aux Time tick received	Horloge 2 ^{ème} priorité reçue : l'horloge a été reçue de la source de 2 ^{ème} priorité.				Horloge non reçue
	2	Tick interval is too long	Horloge reçue : intervalle horloge trop long (précision compromise).				Horloge non reçue
	3	DDCS controller	Horloge reçue : horloge reçue d'un régulateur externe (p. ex. AC 800M).				Horloge non reçue
	4	Master - Follower	Horloge reçue : horloge reçue via la liaison appareil à appareil.				Horloge non reçue
	5	Bit 5					
	6	D2D	Horloge reçue : horloge reçue via la liaison appareil à appareil.				Horloge non reçue
	7	FbusA	Horloge reçue : horloge reçue via l'adaptateur de bus de terrain A.				Horloge non reçue
	8	FbusB	Horloge reçue : horloge reçue via l'adaptateur de bus de terrain B.				Horloge non reçue
	9	EFB	Horloge reçue : horloge reçue via l'interface du bus de terrain intégré.				Horloge non reçue
	10	Bit 10					
	11	Panel link	Horloge reçue : horloge reçue de la micro-console ou de l'outil PC, si connecté à la micro-console.				Horloge non reçue
	12	Ethernet tool link	Horloge reçue : horloge reçue via de l'outil PC via un module FENA.				Horloge non reçue
	13	Parameter setting	Horloge reçue : horloge définie via les paramètres				Horloge

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
			96.24 ... 96.26.				non reçue
14	RTC		RTC en cours d'utilisation : l'heure et la date ont été lues sur l'horloge temps réel.				RTC non utilisé
15	Unit On-Time		Horodatage mise sous tension électronique de l'unité utilisé : l'heure et la date affichent cet horodatage.				
	0000h ... FFFFh	-	-	1 = 1	o	n	Signal

Groupe 99 Réglages de base

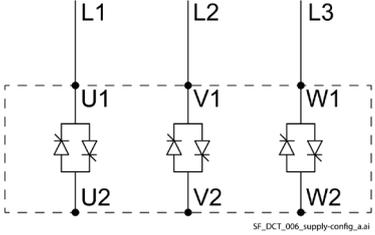
Réglages de configuration de l'unité.

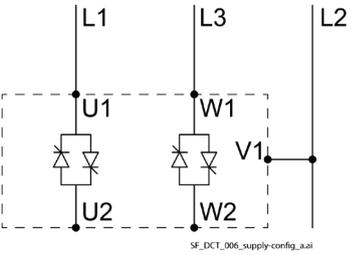
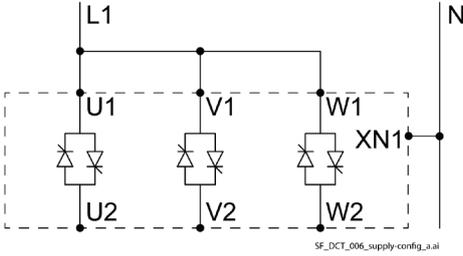
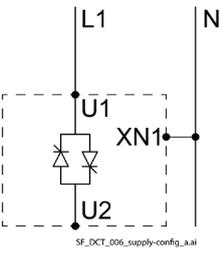
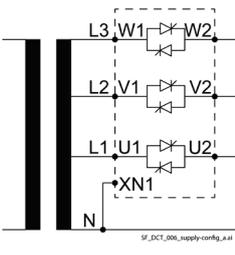
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type

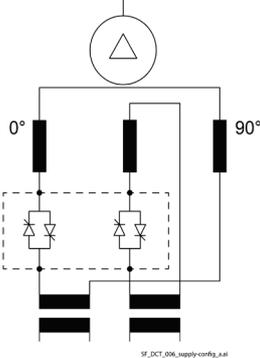
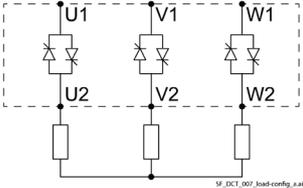
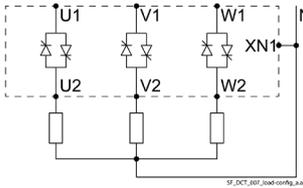
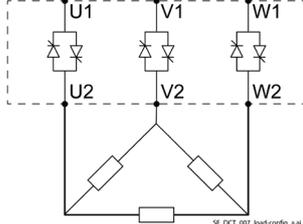
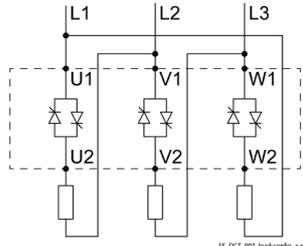
Les tableaux suivants présentent les combinaisons adaptées entre 99.04 Supply Configuration, 99.05 Load Configuration et 99.10 Leg 1 Control Mode.

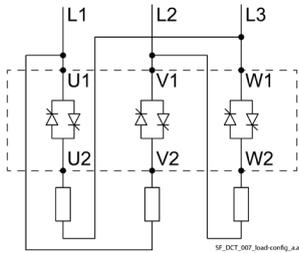
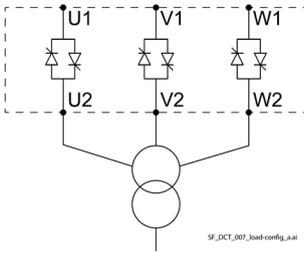
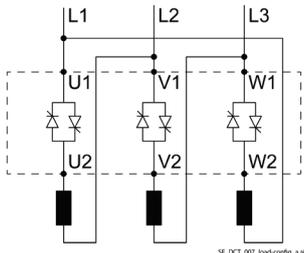
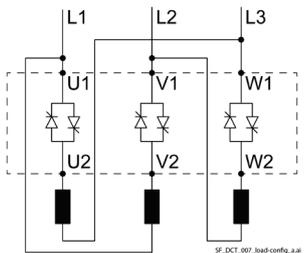
99.05 Load Configuration	Nombre de boucles de commande actives	
	Une	Trois
Monophasé : 9: 3 x 1ph loads 10: 3 x 1ph transformer loads	X (branche 1 ou branche 2 ou branche 3)	n/a
3 x une phase : 9: 3 x 1ph loads 10: 3 x 1ph transformer loads	X (la branche 2 et la branche 3 suivent la branche 1)	X (branche 1, branche 2 et branche 3)
3 phases (charges individuelles) : 1: 3ph star + N (4S) 3: 3ph open delta UV (6D) 4: 3ph open delta UW (6D) 6: 3ph transformer UV (6D) 7: 3ph transformer UW (6D)	X (la branche 2 et la branche 3 suivent la branche 1)	X (branche 1, branche 2 et branche 3)
3 phases (charge commune) : 0: 3ph star (3S) 2: 3ph delta (3D) 5: 3ph transformer (3D/3S)	X (la branche 2 et la branche 3 suivent la branche 1)	n/a

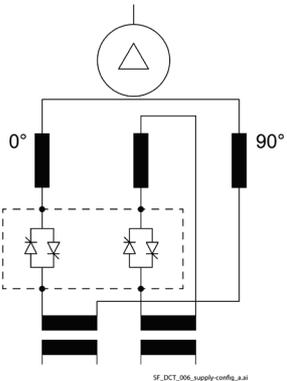
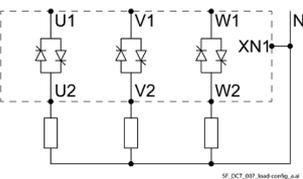
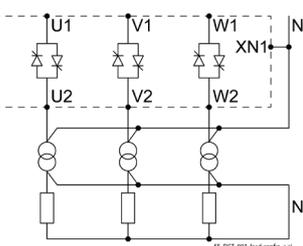
99.05 Load Configuration	99.10 Leg 1 Control Mode				
	Contrôles angle de phase (5 ... 12)	Contrôles onde complète (1 ... 3)	Contrôles onde complète (2, 3), avec 99.12 Leg 1 Start Mode = First angle	Contrôles onde complète (2, 3), avec 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp	Contrôle demi-onde (4)
Monophasé direct : 9: 3 x 1ph loads	X	X	n/a	X	X
3 x monophasé direct : 9: 3 x 1ph loads	X	X	n/a	X	X

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	3 phases direct (charges individuelles) : 1: 3ph star + N (4S) 3: 3ph open delta UV (6D) 4: 3ph open delta UW (6D)	X	X	n/a	X		X
	3 phases direct (charge commune) : 0: 3ph star (3S) 2: 3ph delta (3D)	X	X	n/a	X		n/a
	Monophasé via transformateur : 10: 3 x 1ph transformer loads	X	n/a	X	X		n/a
	3 x monophasé via transformateur : 10: 3 x 1ph transformer loads	X	n/a	X	X		n/a
	3 phases via transformateur (charges individuelles) : 6: 3ph transformer UV (6D) 7: 3ph transformer UW (6D)	X	n/a	X	X		n/a
	3 phases via transformateur (charge commune) : 5: 3ph transformer (3D/3S)	X	n/a	X	X		n/a
99.01	Supply Voltage						
	Tension nominale d'alimentation. Tension nominale d'alimentation du secteur.						
	0,0 ... 3250,0	380,0	V	1 = 0,1	n	o	Paramètre
99.02	Load Current						
	Courant nominal de charge. Cette valeur équivaut à 100 % du courant pour tous les signaux/paramètres de courant relatif.						
	0,0 ... 30000,0	0,0	A	1 = 1	n	o	Paramètre
99.03	Load Voltage						
	Tension nominale à travers la charge. Cette valeur équivaut à 100 % de la tension pour tous les signaux/paramètres de tension relatif.						
	0,0 ... 3250,0	0,0	V	1 = 0,1	n	o	Paramètre
99.04	Supply Configuration						
	Décrit la configuration à l'entrée (U1, V1, W1) de l'unité.						
	0: 3ph UVW;						
							
	<p>P. ex. pour les unités avec 3 branches (W03). Définir 99.01 Supply Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. L1 ... L2).</p>						

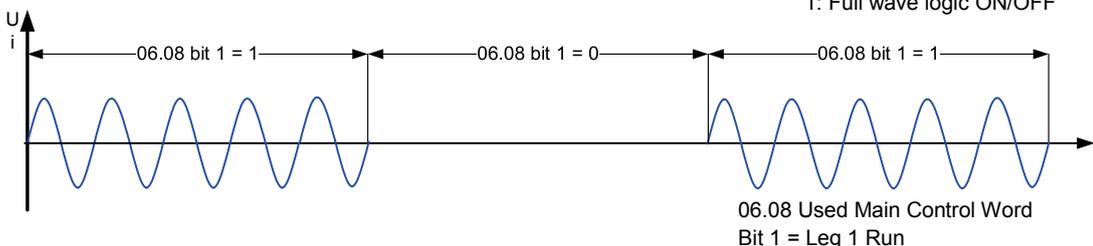
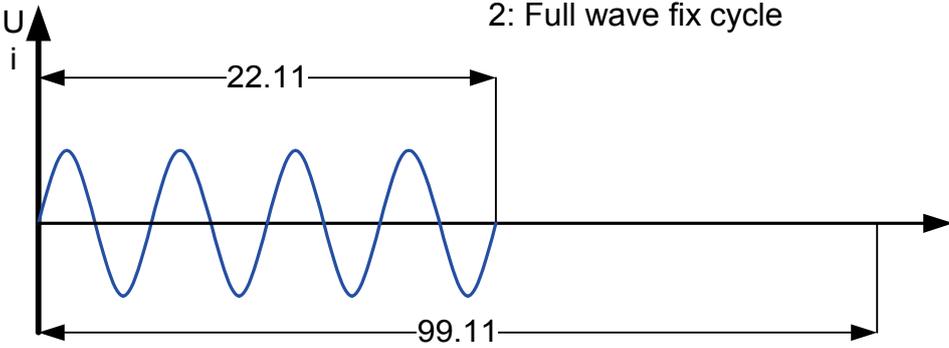
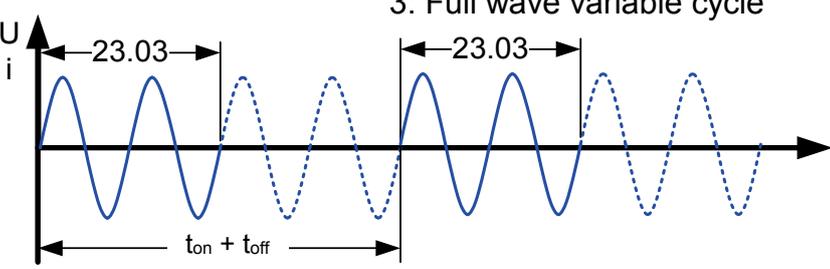
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>1: 3ph UW eco;</p>  <p style="text-align: center;"><small>SF_DCT_006_supply-config_a.ai</small></p>					<p>P. ex. pour les unités avec 2 branches (W02). Définir 99.01 Supply Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. L1 ... L2).</p>	
	<p>2: 3 x 1ph + N;</p>  <p style="text-align: center;"><small>SF_DCT_006_supply-config_a.ai</small></p>					<p>Pour les unités avec 3 branches (W03) ou 2 branches (W02) connectées au secteur monophasé. Définir 99.01 Supply Voltage sur la tension de phase connectée (p. ex. L1 ... N).</p>	
	<p>3: 1ph + N;</p>  <p style="text-align: center;"><small>SF_DCT_006_supply-config_a.ai</small></p>					<p>Définir 99.01 Supply Voltage sur la tension de phase connectée (p. ex. L1 ... N).</p>	
	<p>4: Multitap 1ph;</p>  <p style="text-align: center;"><small>SF_DCT_006_supply-config_a.ai</small></p>					<p>Voir Manuel de commande multi-prises DCT880 (3ADW000440).</p>	
	<p>5: Multitap 3ph;</p>	<p>Voir Manuel de commande multi-prises DCT880 (3ADW000440).</p>					

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>6: 2ph Scott;</p>  <p>Convertit un système triphasé en un système biphasé avec un décalage de phase de 90°. Définir 99.01 Supply Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. L1 ... L2).</p>						
0 ... 6	3ph UVW	-	1 = 1	n	o	Paramètre	
99.05	Load Configuration						
	<p>Décrit la configuration à la sortie (U2, V2, W2) de l'unité.</p> <p>0: 3ph star (3S);</p>  <p>La charge est connectée en configuration étoile. Définir 99.03 Load Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. U2 ... V2).</p> <p>1: 3ph star + N (4S);</p>  <p>La charge est connectée en configuration étoile avec le neutre connecté au point étoile. Définir 99.03 Load Voltage sur la tension de phase connectée (p. ex. U2 ... N).</p> <p>2: 3ph delta (3D);</p>  <p>La charge est connectée en configuration triangle. Définir 99.03 Load Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. U2 ... V2).</p> <p>3: 3ph open delta UV (6D);</p>  <p>La charge est connectée en configuration triangle ouvert (connexion de phase dans le sens horaire U V W). Définir 99.03 Load Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. U2 ... V2).</p>						

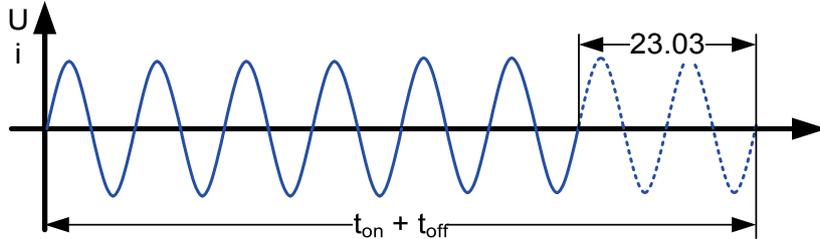
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	4: 3ph open delta UW (6D);					<p>La charge est connectée en configuration triangle ouvert (connexion de phase dans le sens anti-horaire U W V). Définir 99.03 Load Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. U2 ... V2).</p>	
	5: 3ph transformer (3D/3S);					<p>La charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ou en étoile. Définir 99.03 Load Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. U2 ... V2).</p>	
	6: 3ph transformer UV (6D);					<p>La charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ouvert (connexion de phase dans le sens horaire U V W). Définir 99.03 Load Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. U2 ... V2).</p>	
	7: 3ph transformer UW (6D);					<p>La charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ouvert (connexion de phase dans le sens anti-horaire U W V). Définir 99.03 Load Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. U2 ... V2).</p>	

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>8: Scott transformer;</p>  <p>9: 3 x 1ph loads;</p>  <p>10: 3 x 1ph transformer loads;</p>  <p>La charge est connectée via un transformateur Scott. Définir 99.03 Load Voltage sur la tension phase-phase connectée (p. ex. U2 ... V2).</p> <p>Les trois charges sont connectées comme des charges monophasées au neutre. Également possible pour une seule ou deux charges. Définir 99.03 Load Voltage sur la tension de phase connectée (p. ex. U2 ... N).</p> <p>Les trois charges sont connectées comme des charges monophasées via des transformateurs monophasés. Également possible pour une seule ou deux charges. Définir 99.03 Load Voltage sur la tension de phase connectée (p. ex. U2 ... N).</p>						
0 ... 10	3ph star (3S)	-	1 = 1	n	o		Paramètre
99.06	Start UP Macro						
	<p>Macro de démarrage dépendant de la configuration de charge. Macro pour prédéfinir des paramètres dans les groupes 23 ... 28 et 30 ... 33 selon la configuration de charge utilisée dans 99.05 Load Configuration. La valeur revient automatiquement sur Disable, lorsque les paramètres sont définis.</p> <p>0: Disable; aucune macro choisie, fonctionnement normal. 1: 3ph star (3S); la charge est connectée en configuration étoile. 2: 3ph star + N (4S); la charge est connectée en configuration étoile avec le neutre connecté au point étoile. 3: 3ph delta (3D); la charge est connectée en configuration triangle. 4: 3ph open delta UV (6D); la charge est connectée en configuration triangle ouvert (connexion de phase dans le sens horaire U V W). 5: 3ph open delta UW (6D); la charge est connectée en configuration triangle ouvert (connexion de phase dans le sens anti-horaire U W V). 6: 3ph transformer (3D/3S); la charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ou en étoile. 7: 3ph transformer UV (6D); la charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ouvert (connexion de phase dans le sens horaire U V W).</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	8: 3ph transformer UW (6D); la charge est connectée via un transformateur triphasé en triangle ouvert (connexion de phase dans le sens anti-horaire U W V). 9: Scott transformer; la charge est connectée via un transformateur Scott. 10: 3 x 1ph loads; les charges sont connectées comme des charges monophasées au neutre. 11: 3 x 1ph transformer loads; les charges sont connectées comme des charges monophasées via des transformateurs monophasés.						
	0 ... 11	Disable	-	1 = 1	n	n	Paramètre
99.07	Service Mode						
	99.07 Service Mode contient des modes de test, des modes d'aide et des macros de paramètres. La valeur revient automatiquement sur Normal operation, lorsque la procédure choisie est terminée. 0: Normal operation; aucun mode de service choisi, fonctionnement normal. 1: Simulation; l'unité réagit comme si elle était en fonctionnement. Aucun thyristor n'est amorcé. Elle calcule les valeurs à partir d'une charge théorique. 2: Factory reset; chargement de la macro usine (ensemble de paramètres par défaut). 3: Delete IEC programming; interrompt la CPU interne et supprime la programmation IEC sur l'unité mémoire. 5: Set Type code; active les paramètres de code type de l'unité. Voir 95.16 Set: Unit type code, 95.18 Set: Unit output current scaling et 95.19 Set: Unit input voltage scaling. 6: Reset Leg 1; les paramètres associés à la branche 1 (groupes 23 / 24 / 30) sont redéfinis sur les valeurs d'usine (valeurs par défaut). 7: Reset Leg 2; les paramètres associés à la branche 2 (groupes 25 / 26 / 31) sont redéfinis sur les valeurs d'usine (valeurs par défaut). 8: Reset Leg 3; les paramètres associés à la branche 3 (groupes 27 / 28 / 32) sont redéfinis sur les valeurs d'usine (valeurs par défaut). 9: Copy Grp 23/24/30/36 to Leg 2; copie les paramètres de la branche 1 des groupes 23 / 24 / 30 / 36 vers les paramètres de la branche 2 dans les groupes 25 / 26 / 31 / 37. 10: Copy Grp 23/24/30/36 to Leg 3; copie les paramètres de la branche 1 des groupes 23 / 24 / 30 / 36 vers les paramètres de la branche 3 dans les groupes 27 / 28 / 32 / 38. 16: Thyristor Diagnosis; lance le diagnostic des thyristors. Le résultat s'affiche dans l'enregistreur d'événements de la micro-console/de l'outil PC.						
	0 ... 16	Normal operation	-	1 = 1	o	n	Paramètre
99.08	External Current Transformer Scaling						
	Mise à l'échelle du TC externe. Définit le courant nominal des transformateurs de courant (TC) externes connectés à XEXCT sur SDCS-PIN-H.						
	0,0 ... 30000,0	0,0	A	1 = 1	n	o	Paramètre
99.09	Load Power						
	Puissance de charge nominale calculée. Cette valeur équivaut à 100 % de la puissance pour tous les signaux/paramètres de puissance relatif. Elle dépend de 99.02 Load Current, 99.03 Load Voltage et 99.05 Load Configuration.						
	0,0 ... 5000,0	-	kW	1 = 1	o	n	Signal
99.10	Leg 1 Control Mode						
	Mode de contrôle branche 1. Sélection du mode de contrôle pour la branche 1. 0: Disable; la branche 1 est désactivée. 1: Full wave logic ON/OFF; pleine onde on (= 100 % de la puissance de charge) si 06.08 Used Main Control Word bit 0 = 1. Pleine onde off (= 0 % de la puissance de charge) si 06.08 Used Main Control Word bit 0 = 0.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<div style="text-align: right; margin-bottom: 10px;">1: Full wave logic ON/OFF</div>  <p style="text-align: center; margin-top: 10px;">06.08 Used Main Control Word Bit 1 = Leg 1 Run</p> <p>2: Full wave fix cycle; pleine onde avec contrôle de cycle fixe. La puissance de charge dépend du ratio de 22.11 Leg 1 Actual Ref et 99.11 Leg 1 Cycle Time :</p> <div style="text-align: right; margin-bottom: 10px;">2: Full wave fix cycle</div>  <p style="text-align: center; margin-top: 10px;">22.11 Leg 1 Actual Ref 99.11 Leg 1 Cycle time $P_{charge} = 22.11 / 99.11$</p> <p>3: Full wave variable; pleine onde avec contrôle de cycle variable. Il n'y a pas de temps de cycle prédéfini. Le régulateur de puissance calcule lui-même le ratio t_{on} / t_{off} optimal. Il est possible de définir un nombre minimum de périodes ON ou OFF par 23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst. La puissance de charge dépend du ratio de périodes ON divisé par la somme de toutes les périodes ON et OFF. Ainsi, la puissance de charge dépend de 23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst et 22.11 Leg 1 Actual Ref :</p> <div style="text-align: right; margin-bottom: 10px;">3: Full wave variable cycle</div>  <p style="text-align: center; margin-top: 10px;">Valide pour 22.11 Leg 1 Actual Ref ≤ 50</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type



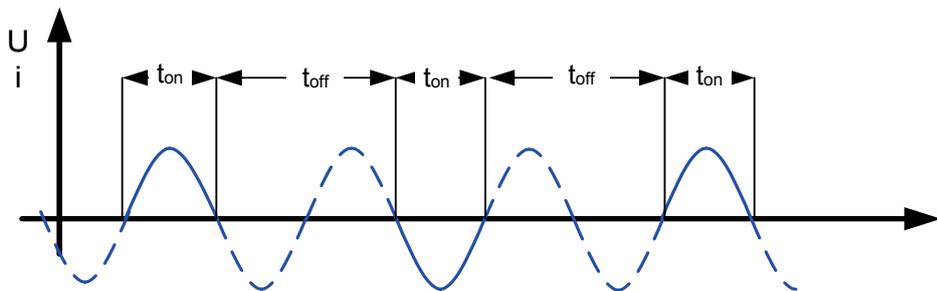
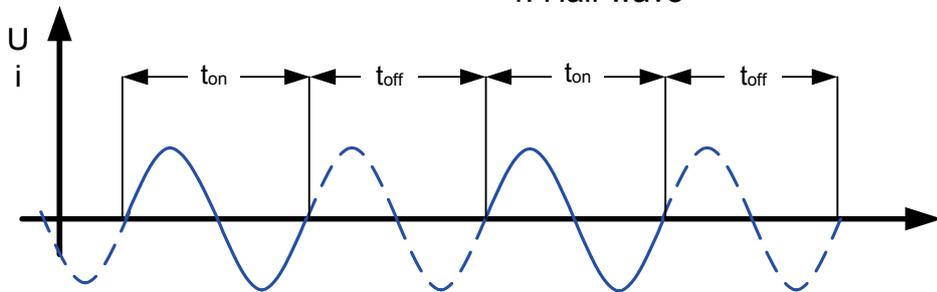
Valid for 22.11 Leg 1 Actual Ref > 50 %

23.03 Leg 1 Minimum Cycle Variable Burst

$$P_{load} = t_{on} / (t_{on} + t_{off})$$

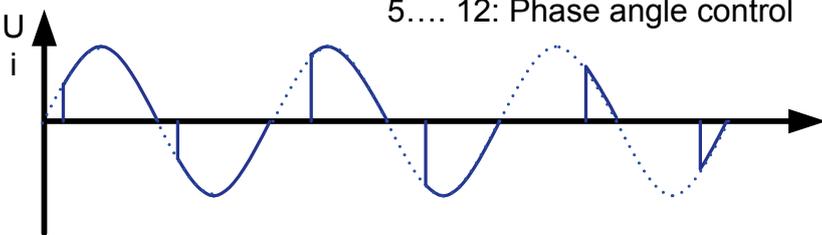
4: Half wave; contrôle demi-onde. Le contrôle de demi-onde est spécialement conçu pour les lampes infrarouges ou à ultraviolets. Il fonctionne de la même manière que l'onde complète avec un contrôle de cycle variable, mais au lieu d'ondes complètes, ce sont des demi-ondes qui sont contrôlées. Le contrôle est ainsi plus précis et le temps de réaction plus rapide. La puissance de charge dépend du ratio des demi-ondes ON divisé par la somme de toutes les ondes ON et OFF. Ainsi, la puissance de charge dépend de 22.11 Leg 1 Actual Ref :

4: Half wave

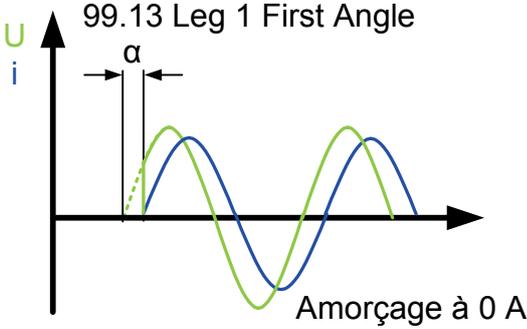


$$P_{charge} = t_{on} / (t_{on} + t_{off})$$

5: U α open loop control; contrôle de l'angle de phase. La tension de charge dépend de 23.46 Leg 1

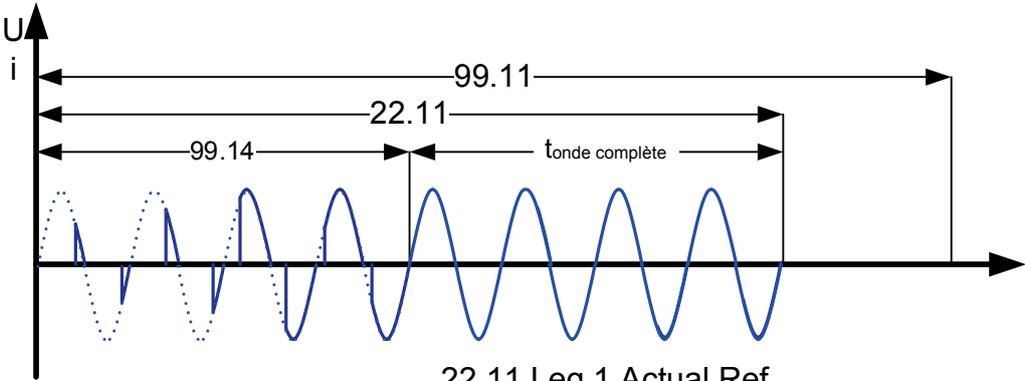
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Voltage Control Out open loop (contrôle en boucle ouverte) :						
	<p style="text-align: center;">5.... 12: Phase angle control</p>  <p>6: $U^2 \alpha$ open loop control; contrôle de l'angle de phase. La sortie est proportionnelle à la puissance et dépend de 23.46 Leg 1 Voltage Control Out open loop (contrôle en boucle ouverte). 7: $I \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase. Le courant de charge dépend de 23.29 Leg 1 Current Control Out (contrôle en boucle fermée). 8: $I^2 \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase. La sortie est proportionnelle à la puissance et dépend de 23.29 Leg 1 Current Control Out (contrôle en boucle fermée). 9: $U \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase. La tension de charge dépend de 23.45 Leg 1 Voltage Control Out after Current Limit (contrôle en boucle fermée). 10: $U^2 \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase. La sortie est proportionnelle à la puissance et dépend de 23.45 Leg 1 Voltage Control Out after Current Limit (contrôle en boucle fermée). 11: $P \alpha$ control; contrôle de l'angle de phase. La puissance de charge dépend de 23.60 Leg 1 Power Control Out after Current Limit (contrôle en boucle fermée). 12: Leg 1 External Ref 23.65; contrôle de l'angle de phase. Référence externe branche 1 en pourcentage de 0 % \equiv 180,0° et 100 % \equiv 0,0°.</p>						
	0 ... 12	$U \alpha$ open loop control	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.11	Leg 1 Cycle Time						
	Temps de cycle branche 1. Temps de cycle pour 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle (= 2).						
	0 ... 6000	100	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.12	Leg 1 Start Mode						
	Démarrage branche 1. Définit le mode de démarrage de la branche 1. 0: Normal; l'unité démarre immédiatement. 1: First angle; pour les charges de transformateur ou les réseaux faibles. Évite le courant d'appel élevé des transformateurs ou les courants de démarrage élevés. Les premiers thyristors sont amorcés avec l'angle d'amorçage défini dans 99.13 Leg 1 First Angle:						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type



2: Soft start; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Le passage sur OFF est effectué en réglant directement l'angle d'amorçage sur 180°.

Remarque : cela influence uniquement les périodes après le démarrage de l'unité :



22.11 Leg 1 Actual Ref
 99.11 Leg 1 Cycle time
 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp
 tonde complète temps avec des ondes complètes à la charge

3: Soft start / soft down; au démarrage, l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0° en utilisant le nombre de périodes dans 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp. Au passage sur OFF, l'angle d'amorçage est déplacé à 180° selon 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp.

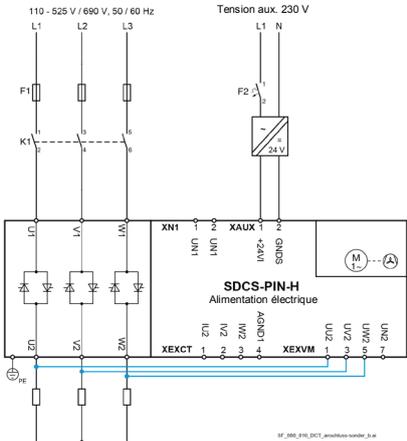
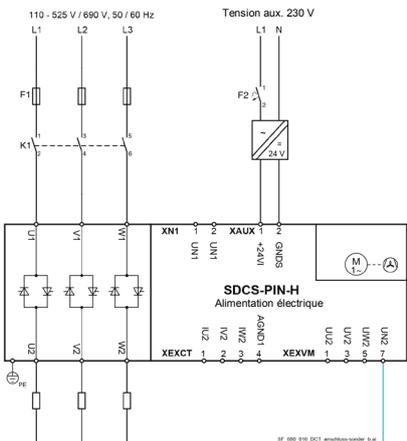
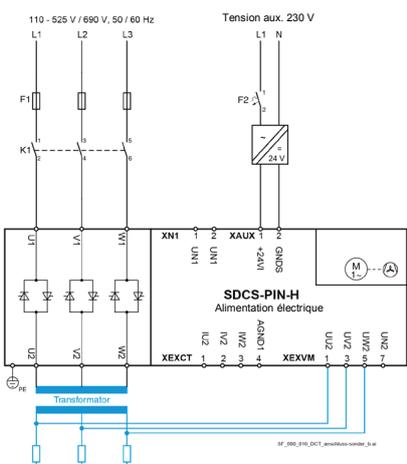
Remarque : cela influence uniquement les périodes après le démarrage ou après l'arrêt de l'unité :

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>22.11 Leg 1 Actual Ref 99.11 Leg 1 Cycle time 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp 99.15 Leg 1 Burst Soft Down Ramp t_{onde complète} temps avec des ondes complètes à la charge</p> <p>4: Soft start / first angle; voir 1: First angle and 2: Soft start. Remarque : ce mode est recommandé pour les réseaux peu puissants :</p> <p>22.11 Leg 1 Actual Ref 99.11 Leg 1 Cycle time 99.14 Leg 1 Burst Soft Start Ramp t_{onde complète} temps avec des ondes complètes à la charge</p>						
	0 ... 4	Soft start / soft down	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.13	Leg 1 First Angle						
	Premier angle de l'onde complète de la branche 1. Angle de démarrage pour la branche 1, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la tension et le courant d'un transformateur. Valide si 99.12 Leg 1 Start Mode = First angle or Soft start / first angle et 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle or Full wave variable cycle. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.						
	0,0 ... 180,0	90,0	°	1 = 0,1	n	o	Paramètre
99.14	Leg 1 Burst Soft Start Ramp						
	Branche 1 : démarrage progressif pleine puissance. Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°.						
	Valide si 99.12 Leg 1 Start Mode = Soft start ... (= 2 ... 4) et 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle or Full wave variable cycle.						
	0 ... 6000	10	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.15	Leg 1 Burst Soft Down Ramp						
	Branche 1 : mode pleine puissance (calcul temps d'arrêt). Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°.						
	Valide si 99.12 Leg 1 Start Mode = Soft start / soft down et 99.10 Leg 1 Control Mode = Full wave fix cycle or Full wave variable cycle.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	0 ... 6000	10	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.16	Leg 1 Phase Angle Soft Start Ramp						
	Branche 1 : mode « angle de phase » - rampe de démarrage Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence (23.22 Leg 1 Current Control Ref 3, 23.37 Leg 1 Voltage Control Ref 3 ou 23.52 Leg 1 Power Control Ref 3) passe de 0 à 100 %. Valide si 99.10 Leg 1 Control Mode = α controls (= 5 ... 12). Remarque : cela influence uniquement la pente positive de la référence.						
	0 ... 6000	20	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.17	Leg 1 Phase Angle Soft Down Ramp						
	Branche 1 : mode « angle de phase » - rampe d'arrêt Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence (23.22 Leg 1 Current Control Ref 3, 23.37 Leg 1 Voltage Control Ref 3 ou 23.52 Leg 1 Power Control Ref 3) passe de 100 à 0 %. Valide si 99.10 Leg 1 Control Mode = α controls (= 5 ... 12). Remarque : cela influence uniquement la pente négative de la référence et ne prolonge pas la commande de marche. Une commande d'arrêt termine le cycle de montée en puissance.						
	0 ... 6000	20	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.25	Leg 2 Control Mode						
	Mode de contrôle branche 2. Sélection du mode de contrôle pour la branche 2. 0 ... 12: voir 99.10 Leg 1 Control Mode. 13: Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1. 14: Follow Leg 1 alternating; réservé.						
	0 ... 14	Follow leg 1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.26	Leg 2 Cycle Time						
	Temps de cycle branche 2. Temps de cycle pour 99.25 Leg 2 Control Mode = Full wave fix cycle.						
	0 ... 6000	100	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.27	Leg 2 Start Mode						
	Démarrage branche 2. Définit le mode de démarrage de la branche 2. Voir 99.12 Leg 1 Start Mode.						
	0 ... 4	Soft start / soft down	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.28	Leg 2 First Angle						
	Premier angle de l'onde complète de la branche 2. Angle de démarrage pour la branche 2, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la tension et le courant d'un transformateur. Valide si 99.27 Leg 2 Start Mode = First angle or Soft start / first angle et 99.25 Leg 2 Control Mode = Full wave fix cycle or Full wave variable cycle. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.						
	0,0 ... 180,0	90,0	°	1 = 0,1	n	o	Paramètre
99.29	Leg 2 Burst Soft Start Ramp						
	Branche 2 : démarrage progressif pleine puissance. Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°. Valide si 99.27 Leg 2 Start Mode = Soft start ... (= 2 ... 4) et 99.25 Leg 2 Control Mode = Full wave fix cycle or Full wave variable cycle.						
	0 ... 6000	10	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.30	Leg 2 Burst Soft Down Ramp						
	Branche 2 : mode pleine puissance (calcul temps d'arrêt). Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°. Valide si 99.27 Leg 2 Start Mode = Soft start / soft down et 99.25 Leg 2 Control Mode = Full wave fix						

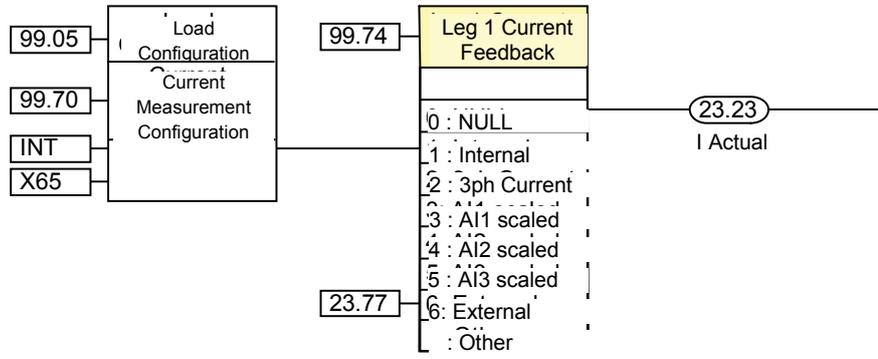
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	cycle or Full wave variable cycle.						
	0 ... 6000	10	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.31	Leg 2 Phase Angle Soft Start Ramp						
	Branche 2 : mode « angle de phase » - rampe de démarrage Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence (25.22 Leg 2 Current Control Ref 3, 25.37 Leg 2 Voltage Control Ref 3 ou 25.52 Leg 2 Power Control Ref 3) passe de 0 à 100 %. Valide si 99.25 Leg 2 Control Mode = α controls (= 5 ... 12). Remarque : cela influence uniquement la pente positive de la référence.						
	0 ... 6000	20	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.32	Leg 2 Phase Angle Soft Down Ramp						
	Branche 2 : mode « angle de phase » - rampe d'arrêt Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence (25.22 Leg 1 Current Control Ref 3, 25.37 Leg 1 Voltage Control Ref 3 ou 25.52 Leg 1 Power Control Ref 3) passe de 100 à 0 %. Valide si 99.25 Leg 1 Control Mode = α controls (= 5 ... 12). Remarque : cela influence uniquement la pente négative de la référence et ne prolonge pas la commande de marche. Une commande d'arrêt termine le cycle de montée en puissance.						
	0 ... 6000	20	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.40	Leg 3 Control Mode						
	Mode de contrôle branche 3. Sélection du mode de contrôle pour la branche 3. 0 ... 12: voir 99.10 Leg 1 Control Mode. 13: Follow Leg 1; utilise le même mode de contrôle que la branche 1. 14: Follow Leg 1 alternating; réservé.						
	0 ... 14	Follow Leg 1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.41	Leg 3 Cycle Time						
	Temps de cycle branche 3. Temps de cycle pour 99.40 Leg 3 Control Mode = Full wave fix cycle.						
	0 ... 6000	100	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.42	Leg 3 Start Mode						
	Démarrage branche 3. Définit le mode de démarrage de la branche 3. Voir 99.12 Leg 1 Start Mode.						
	0 ... 4	Soft start / soft down	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.43	Leg 3 First Angle						
	Premier angle de l'onde complète de la branche 3. Angle de démarrage pour la branche 3, principalement utilisé pour les charges de transformateur. 90,0° est p. ex. le décalage de phase entre la tension et le courant d'un transformateur. Valide si 99.42 Leg 3 Start Mode = First angle or Soft start / first angle et 99.40 Leg 3 Control Mode = Full wave fix cycle or Full wave variable cycle. Remarque : réglage recommandé 75,0° ... 115,0°.						
	0,0 ... 180,0	90,0	°	1 = 0,1	n	o	Paramètre
99.44	Leg 3 Burst Soft Start Ramp						
	Branche 3 : démarrage progressif pleine puissance. Temps de démarrage progressif dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 180° ... 0°. Valide si 99.42 Leg 3 Start Mode = Soft start ... (= 2 ... 4) et 99.40 Leg 3 Control Mode = Full wave fix cycle or Full wave variable cycle.						
	0 ... 6000	10	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.45	Leg 3 Burst Soft Down Ramp						
	Branche 3 : mode pleine puissance (calcul temps d'arrêt). Rampe d'arrêt dans les périodes pendant lesquelles l'angle d'amorçage est déplacé de 0° ... 180°.						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	Valide si 99.42 Leg 3 Start Mode = Soft start / soft down et 99.40 Leg 3 Control Mode = Full wave fix cycle or Full wave variable cycle.						
	0 ... 6000	10	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.46	Leg 3 Phase Angle Soft Start Ramp						
	Branche 3 : mode « angle de phase » - rampe de démarrage Temps de démarrage progressif pendant lequel la référence (27.22 Leg 3 Current Control Ref 3, 27.37 Leg 3 Voltage Control Ref 3 ou 27.52 Leg 3 Power Control Ref 3) passe de 0 à 100 %. Valide si 99.40 Leg 3 Control Mode = α controls (= 5 ... 12). Remarque : cela influence uniquement la pente positive de la référence.						
	0 ... 6000	20	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.47	Leg 3 Phase Angle Soft Down Ramp						
	Branche 3 : mode « angle de phase » - rampe d'arrêt Temps d'arrêt progressif pendant lequel la référence (27.22 Leg 1 Current Control Ref 3, 27.37 Leg 1 Voltage Control Ref 3 ou 27.52 Leg 1 Power Control Ref 3) passe de 100 à 0 %. Valide si 99.40 Leg 1 Control Mode = α controls (= 5 ... 12). Remarque : cela influence uniquement la pente négative de la référence et ne prolonge pas la commande de marche. Une commande d'arrêt termine le cycle de montée en puissance.						
	0 ... 6000	20	Périodes	1 = 1	n	o	Paramètre
99.60	Voltage Measurement Configuration						
	Configuration des mesures de tension de sortie. 99.60 Voltage Measurement Configuration décrit comment les tensions des phases de sortie U2, V2, W2 sont mesurées ou calculées. Les valeurs peuvent être vues dans 01.60 Leg 1 Voltage RMS relative actual, 01.61 Leg 2 Voltage RMS relative actual et 01.62 Leg 3 Voltage RMS relative actual. 0: UVW1; les tensions des phases de sortie U2, V2, W2 et N1 (neutre) sont calculées selon l'angle d'amorçage, voir 99.04 Supply Configuration et 99.05 Load Configuration. 1: UVW1+N1; les tensions des phases de sortie U2, V2, W2 sont calculées selon l'angle d'amorçage, voir 99.04 Supply Configuration et 99.05 Load Configuration. La tension de N1 (neutre) est mesurée via XN1 (X54) sur SDCS-PIN-H.						

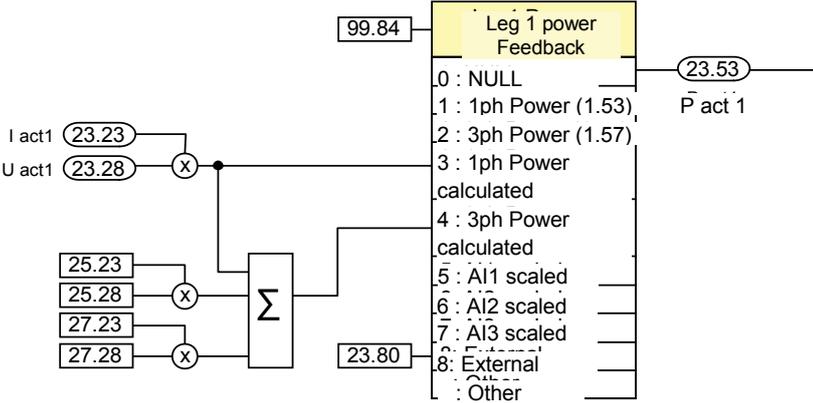
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>2: U_{VW1} and X60 U_{VW2}; les tensions des phases de sortie U₂, V₂, W₂ sont mesurées les unes par rapport aux autres via XEXVM (X60) sur SDCS-PIN-H directement à la sortie.</p>  <p>3: U_{VW1} and X60 U_{VW2+N2}; les tensions des phases de sortie U₂, V₂, W₂ sont mesurées par rapport à N₂ (neutre) via XEXVM (X60) sur SDCS-PIN-H directement à la sortie.</p>  <p>4: U_{VW1} and X60 U_{ext}; les tensions des phases de sortie U₂, V₂, W₂ sont mesurées les unes par rapport aux autres via XEXVM (X60) sur SDCS-PIN-H (p. ex. après un transformateur) directement à la charge.</p> 						

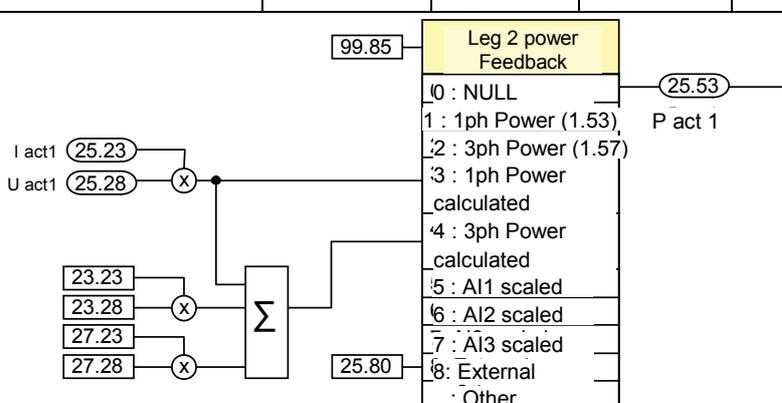
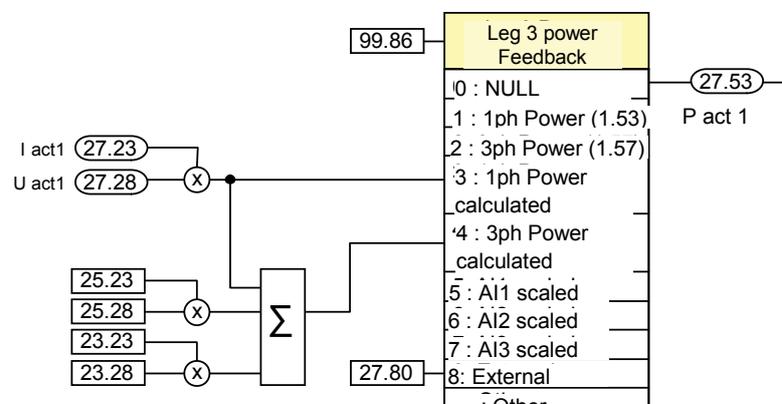
Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	5: UVW1 and X60 Uext+N2; les tensions des phases de sortie U2, V2, W2 sont mesurées par rapport) N2 (neutre) via XEXVM (X60) sur SDCS-PIN-H (p. ex. après un transformateur) directement à la charge.						
	0 ... 5	UVW1	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.61	Load Transformer Primary Voltage						
	Tension primaire d'un transformateur (voir plaque signalétique) connecté côté charge (U2, V2, W2) de l'unité. Cette information est requise pour 99.60 Voltage Measurement Configuration = UVW1 and X60 Uext or UVW1 and X60 Uext+N2 (= 4, 5).						
	0,0 ... 3250,0	380,0	V	1 = 0,1	n	o	Paramètre
99.62	Load Transformer Secondary Voltage						
	Tension secondaire d'un transformateur (voir plaque signalétique) connecté côté charge (U2, V2, W2) de l'unité. Cette information est requise pour 99.60 Voltage Measurement Configuration = UVW1 and X60 Uext or UVW1 and X60 Uext+N2 (= 4, 5).						
	0,0 ... 3250,0	380,0	V	1 = 0,1	n	o	Paramètre
99.64	Leg 1 Voltage Feedback						
	Branche 1 : Source mesure de tension-phase U2 Source de la branche 1 pour la tension réelle du régulateur de tension. La valeur peut être vue dans 23.38 Leg 1 Voltage Actual:						
	<p>Other; sélection de la source.</p> <p>0: NULL; aucun retour de tension sélectionné, la valeur de sortie est forcée sur zéro.</p> <p>1: Internal (01.60); retour de tension interne U2, voir 99.60 Voltage Measurement Configuration.</p> <p>2: AI1 scaled (12.12); retour de tension U2 via l'entrée analogique 1.</p> <p>3: AI2 scaled (12.22); retour de tension U2 via l'entrée analogique 2.</p> <p>4: AI3 scaled (12.32); retour de tension U2 via l'entrée analogique 3.</p> <p>5: External (23.75); retour de tension U2 via le système de contrôle commande.</p>						

Index	Nom																								
	<table border="1"> <tr> <td colspan="8">Texte</td> </tr> <tr> <td>Plage</td> <td>Défaut</td> <td>Unité</td> <td>Échelle / Fbeq16</td> <td>Volatile</td> <td>Modification n - en fonctionnement</td> <td colspan="2">Type</td> </tr> <tr> <td>0 ... 5</td> <td>Internal (01.60)</td> <td>-</td> <td>1 = 1</td> <td>n</td> <td>o</td> <td colspan="2">Paramètre</td> </tr> </table>	Texte								Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification n - en fonctionnement	Type		0 ... 5	Internal (01.60)	-	1 = 1	n	o	Paramètre	
Texte																									
Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification n - en fonctionnement	Type																			
0 ... 5	Internal (01.60)	-	1 = 1	n	o	Paramètre																			
99.65	<p>Leg 2 Voltage Feedback</p> <p>Branche 2 : Source mesure de tension-phase V2 Source de la branche 2 pour la tension réelle du régulateur de tension. La valeur peut être vue dans 25.38 Leg 2 Voltage Actual:</p> <p>Other; sélection de la source. 0: NULL; aucun retour de tension sélectionné, la valeur de sortie est forcée sur zéro. 1: Internal (01.61); retour de tension interne V2, voir 99.60 Voltage Measurement Configuration. 2: AI1 scaled (12.12); retour de tension V2 via l'entrée analogique 1. 3: AI2 scaled (12.22); retour de tension V2 via l'entrée analogique 2. 4: AI3 scaled (12.32); retour de tension V2 via l'entrée analogique 3. 5: External (25.75); retour de tension V2 via le système de contrôle commande.</p> <table border="1"> <tr> <td>0 ... 5</td> <td>Internal (01.61)</td> <td>-</td> <td>1 = 1</td> <td>n</td> <td>o</td> <td colspan="2">Paramètre</td> </tr> </table>	0 ... 5	Internal (01.61)	-	1 = 1	n	o	Paramètre																	
0 ... 5	Internal (01.61)	-	1 = 1	n	o	Paramètre																			
99.66	<p>Leg 3 Voltage Feedback</p> <p>Branche 3 : Source mesure de tension-phase W2 Source de la branche 3 pour la tension réelle du régulateur de tension. La valeur peut être vue dans 27.38 Leg 3 Voltage Actual:</p> <p>Other; sélection de la source. 0: NULL; aucun retour de tension sélectionné, la valeur de sortie est forcée sur zéro. 1: Internal (01.62); retour de tension interne W2, voir 99.60 Voltage Measurement Configuration. 2: AI1 scaled (12.12); retour de tension W2 via l'entrée analogique 1. 3: AI2 scaled (12.22); retour de tension W2 via l'entrée analogique 2.</p>																								

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	4: AI3 scaled (12.32); retour de tension W2 via l'entrée analogique 3. 5: External (27.75); retour de tension W2 via le système de contrôle commande.						
	0 ... 5	Internal (01.63)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.70	Current Measurement Configuration						
	<p>Configuration des mesures de courant de sortie. 99.70 Current Measurement Configuration décrit comment le courant des phases de sortie U2, V2, W2 est mesuré ou calculé. Les valeurs peuvent être vues dans 01.33 Leg 1 Current RMS relative actual, 01.34 Leg 2 Current RMS relative actual et 01.35 Leg 3 Current RMS relative actual. 0: Internal, mesure phase V; les courants des phases de sortie U2, V2, W2 sont mesurés en interne. Cela est possible dans les unités W03 et W02 avec un 3^{ème} TC externe. 1: Internal, calculate phase V; les courants des phases de sortie U2, W2 sont mesurés en interne. Le courant de la phase de sortie V2 est calculé. Cela est requis pour les unités W02 sans 3^{ème} TC externe. 2: External star; les courants des phases de sortie U2, V2, W2 sont mesurés via des TC externes connectés au niveau de XEXCT sur SDCS-PIN-H. La charge est une configuration en étoile. 3: External delta; les courants des phases de sortie U2, V2, W2 sont mesurés via des TC externes connectés au niveau de XEXCT sur SDCS-PIN-H. La charge est une configuration en triangle.</p>						
	0 ... 3	Internal, phase V measured	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.74	Leg 1 Current Feedback						
	<p>Branche 1 : Source mesure de courant-phase U2 Source de la branche 1 pour le courant réel du régulateur de courant. La valeur peut être vue dans 23.23 Leg 1 Current Actual:</p> 						
	<p>Other; sélection de la source. 0: NULL; aucun retour de courant sélectionné, la valeur de sortie est forcée sur zéro. 1: Internal (01.33); retour de courant interne U2, voir 99.70 Current Measurement Configuration. 2: 3ph current (01.37); retour de courant triphasé pour les configurations de charge en triangle. 3: AI1 scaled (12.12); retour de courant U2 via l'entrée analogique 1. 4: AI2 scaled (12.22); retour de courant U2 via l'entrée analogique 2. 5: AI3 scaled (12.32); retour de courant U2 via l'entrée analogique 3. 6: External (23.77); retour de courant U2 via le système de contrôle commande.</p>						
	0 ... 6	Internal (01.33)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99,75	Leg 2 Current Feedback						
	<p>Branche 2 : Source mesure de courant-phase V2 Source de la branche 2 pour le courant réel du régulateur de courant. La valeur peut être vue dans 25.23 Leg 2 Current Actual:</p>						

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	<p>Other; sélection de la source. 0: NULL; aucun retour de courant sélectionné, la valeur de sortie est forcée sur zéro. 1: Internal (01.34); retour de courant interne V2, voir 99.70 Current Measurement Configuration. 2: 3ph current (01.37); retour de courant triphasé pour les configurations de charge en triangle. 3: AI1 scaled (12.12); retour de courant V2 via l'entrée analogique 1. 4: AI2 scaled (12.22); retour de courant V2 via l'entrée analogique 2. 5: AI3 scaled (12.32); retour de courant V2 via l'entrée analogique 3. 6: External (25.77); retour de courant V2 via le système de contrôle commande.</p>						
	0 ... 6	Internal (01.34)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.76	Leg 3 Current Feedback Branche 3 : Source mesure de courant-phase W2 Source de la branche 3 pour le courant réel du régulateur de courant. La valeur peut être vue dans 27.23 Leg 3 Current Actual:						
	<p>Other; sélection de la source. 0: NULL; aucun retour de courant sélectionné, la valeur de sortie est forcée sur zéro. 1: Internal (01.35); retour de courant interne W2, voir 99.70 Current Measurement Configuration. 2: 3ph current (01.37); retour de courant triphasé pour les configurations de charge en triangle. 3: AI1 scaled (12.12); retour de courant W2 via l'entrée analogique 1. 4: AI2 scaled (12.22); retour de courant W2 via l'entrée analogique 2. 5: AI3 scaled (12.32); retour de courant W2 via l'entrée analogique 3. 6: External (27.77); retour de courant W2 via le système de contrôle commande.</p>						
	0 ... 6	Internal	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
		(01.35)					
99.84	Leg 1 Power Feedback						
	<p>Branche 1 : Source mesure de puissance-phase U2 Source de la branche 1 pour la puissance réelle du régulateur de puissance. La valeur peut être vue dans 23.53 Leg 1 Power Actual:</p> 						
	<p>Other; sélection de la source. 0: NULL; aucun retour de puissance sélectionné, la valeur de sortie est forcée sur zéro. 1: 1ph Power (01.53); retour de puissance U2 mesuré en interne pour des configurations simples de charges contrôlées. 2: 3ph Power (01.57); retour de puissance triphasée mesuré en interne pour des configurations de charge en triangle/étoile. 3: 1ph Power calculate; retour de puissance U2 calculé pour des configurations simples de charges contrôlées. 4: 3ph Power calculate; retour de puissance triphasée calculé pour des configurations de charge en triangle/étoile. 5: AI1 scaled (12.12); retour de puissance U2 via l'entrée analogique 1. 6: AI2 scaled (12.22); retour de puissance U2 via l'entrée analogique 2. 7: AI3 scaled (12.32); retour de puissance U2 via l'entrée analogique 3. 8: External (23.80); retour de puissance U2 via le système de contrôle commande.</p>						
	0 ... 8	1ph Power (01.53)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
99.85	Leg 2 Power Feedback						
	<p>Branche 2 : Source mesure de puissance-phase V2 Source de la branche 2 pour la puissance réelle du régulateur de puissance. La valeur peut être vue dans 25.53 Leg 2 Power Actual:</p>						

Index	Nom																													
	<table border="1"> <tr> <th colspan="8">Texte</th> </tr> <tr> <th>Plage</th> <th>Défaut</th> <th>Unité</th> <th>Échelle / Fbeq16</th> <th>Volatile</th> <th>Modification - en fonctionnement</th> <th colspan="2">Type</th> </tr> </table>	Texte								Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type														
Texte																														
Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type																								
	<div style="display: flex; align-items: flex-start;">  <table border="1" style="margin-left: 20px;"> <tr> <th colspan="2">Leg 2 power Feedback</th> </tr> <tr> <td>0</td> <td>: NULL</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>: 1ph Power (1.53)</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>: 3ph Power (1.57)</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>: 1ph Power calculated</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>: 3ph Power calculated</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>: AI1 scaled</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>: AI2 scaled</td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>: AI3 scaled</td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>: External (25.80)</td> </tr> <tr> <td></td> <td>: Other</td> </tr> </table> </div> <p>Other; sélection de la source. 0: NULL; aucun retour de puissance sélectionné, la valeur de sortie est forcée sur zéro. 1: 1ph Power (01.54); retour de puissance V2 mesuré en interne pour des configurations simples de charges contrôlées. 2: 3ph Power (01.57); retour de puissance triphasée mesuré en interne pour des configurations de charge en triangle/étoile. 3: 1ph Power calculate; retour de puissance V2 calculé pour des configurations simples de charges contrôlées. 4: 3ph Power calculate; retour de puissance triphasée calculé pour des configurations de charge en triangle/étoile. 5: AI1 scaled (12.12); retour de puissance V2 via l'entrée analogique 1. 6: AI2 scaled (12.22); retour de puissance V2 via l'entrée analogique 2. 7: AI3 scaled (12.32); retour de puissance V2 via l'entrée analogique 3. 8: External (25.80); retour de puissance V2 via le système de contrôle commande.</p> <table border="1" style="width: 100%; margin-top: 10px;"> <tr> <td>0 ... 8</td> <td>1ph Power (01.54)</td> <td>-</td> <td>1 = 1</td> <td>n</td> <td>o</td> <td>Paramètre</td> </tr> </table>	Leg 2 power Feedback		0	: NULL	1	: 1ph Power (1.53)	2	: 3ph Power (1.57)	3	: 1ph Power calculated	4	: 3ph Power calculated	5	: AI1 scaled	6	: AI2 scaled	7	: AI3 scaled	8	: External (25.80)		: Other	0 ... 8	1ph Power (01.54)	-	1 = 1	n	o	Paramètre
Leg 2 power Feedback																														
0	: NULL																													
1	: 1ph Power (1.53)																													
2	: 3ph Power (1.57)																													
3	: 1ph Power calculated																													
4	: 3ph Power calculated																													
5	: AI1 scaled																													
6	: AI2 scaled																													
7	: AI3 scaled																													
8	: External (25.80)																													
	: Other																													
0 ... 8	1ph Power (01.54)	-	1 = 1	n	o	Paramètre																								
99.86	<p>Leg 3 Power Feedback</p> <p>Branche 3 : Source mesure de puissance-phase W2. Source de la branche 3 pour la puissance réelle du régulateur de puissance. La valeur peut être vue dans 27.53 Leg 3 Power Actual:</p> <div style="display: flex; align-items: flex-start;">  <table border="1" style="margin-left: 20px;"> <tr> <th colspan="2">Leg 3 power Feedback</th> </tr> <tr> <td>0</td> <td>: NULL</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>: 1ph Power (1.53)</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>: 3ph Power (1.57)</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>: 1ph Power calculated</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>: 3ph Power calculated</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>: AI1 scaled</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>: AI2 scaled</td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>: AI3 scaled</td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>: External (27.80)</td> </tr> <tr> <td></td> <td>: Other</td> </tr> </table> </div> <p>Other; sélection de la source. 0: NULL; aucun retour de puissance sélectionné, la valeur de sortie est forcée sur zéro. 1: 1ph Power (01.55); retour de puissance W2 mesuré en interne pour des configurations simples de</p>	Leg 3 power Feedback		0	: NULL	1	: 1ph Power (1.53)	2	: 3ph Power (1.57)	3	: 1ph Power calculated	4	: 3ph Power calculated	5	: AI1 scaled	6	: AI2 scaled	7	: AI3 scaled	8	: External (27.80)		: Other							
Leg 3 power Feedback																														
0	: NULL																													
1	: 1ph Power (1.53)																													
2	: 3ph Power (1.57)																													
3	: 1ph Power calculated																													
4	: 3ph Power calculated																													
5	: AI1 scaled																													
6	: AI2 scaled																													
7	: AI3 scaled																													
8	: External (27.80)																													
	: Other																													

Index	Nom						
	Texte						
	Plage	Défaut	Unité	Échelle / Fbeq16	Volatile	Modification - en fonctionnement	Type
	charges contrôlées. 2: 3ph Power (01.57); retour de puissance triphasée mesuré en interne pour des configurations de charge en triangle/étoile. 3: 1ph Power calculate; retour de puissance W2 calculé pour des configurations simples de charges contrôlées. 4: 3ph Power calculate; retour de puissance triphasée calculé pour des configurations de charge en triangle/étoile. 5: AI1 scaled (12.12); retour de puissance W2 via l'entrée analogique 1. 6: AI2 scaled (12.22); retour de puissance W2 via l'entrée analogique 2. 7: AI3 scaled (12.32); retour de puissance W2 via l'entrée analogique 3. 8: External (27.80); retour de puissance W2 via le système de contrôle commande.						
	0 ... 8	1ph Power (01.55)	-	1 = 1	n	o	Paramètre

Dépannage - alarmes et défauts

Ce chapitre liste les messages d'alarme et de défaut en incluant les causes possibles et les actions correctives. Les causes de la plupart des alarmes et défauts peuvent être identifiées et corrigées à l'aide des informations de ce chapitre.

Fonctions de protection

Le régulateur de puissance DCT880 est doté de différentes fonctions de protection (voir liste ci-dessous) qui évitent les pannes du système et réduisent les temps d'arrêt. Les fonctions de protection marquées d'un astérisque (*) dans le tableau sont désactivées par défaut. Elles peuvent être activées selon les besoins. L'une des fonctions de protection est le défaut. Lors de la détection d'un état anormal, un code de défaut s'affiche et le régulateur de puissance se déclenche.

Une alarme affiche le code d'alarme, mais laisse fonctionner le régulateur .

En cas de problème, comprendre les fonctions de protection listées ci-dessous et suivre les procédures indiquées dans la présente section et les suivantes pour le dépannage.

Toutes les indications sont stockées dans le journal d'événements avec un horodatage ainsi que d'autres informations. Le journal d'événements stocke des informations sur les 5 derniers défauts ayant déclenché l'unité et les 20 derniers événements secondaires qui se sont produits. Le journal d'événements est accessible via le menu principal de la micro-console. Il est également accessible (et réinitialisable) via l'outil PC.

Fonction de protection	Description
Défaut	Cette fonction détecte un état anormal, affiche le code de défaut correspondant et déclenche le régulateur de puissance. Pour les détails de chaque code de défaut, voir la section Tableau des codes d'événements .
Alarme	Cette fonction détecte un état anormal classé comme une alarme. Un code d'alarme s'affiche et le convertisseur de puissance continue à fonctionner sans déclenchement. Il est possible de définir les états de charge anormaux devant être classés comme une alarme à l'aide des paramètres des groupes 36 ... 38. Pour les détails de chaque code d'alarme, voir la section Tableau des codes d'événements .
Réinitialisation automatique	Si le régulateur de puissance a été arrêté suite à un déclenchement, cette fonction lui permet de se réinitialiser et de redémarrer automatiquement. Le nombre de tentatives et le temps d'attente entre un arrêt et la réinitialisation peuvent être spécifiés.
Réinitialisation	Cette fonction permet de réinitialiser une fonction de protection/des défauts.

Avant de procéder au dépannage

Avertissement

Si une des fonctions de protection a été activée, éliminer en premier lieu la cause. Ensuite, après avoir vérifié que toutes les commandes de marche sont définies sur OFF, réinitialiser le défaut. Si le défaut est réinitialisé alors que des commandes de marche sont définies sur ON, le régulateur de puissance fournira la puissance à la charge.

Des blessures peuvent se produire :

- Même si le régulateur de puissance a coupé l'alimentation vers la charge, tant que la tension de secteur est appliquée aux bornes d'entrée U1 / V1 / W1, la tension peut se trouver au niveau des bornes de sortie U2 / V2 / W2.
- Déconnecter la tension du secteur et la tension auxiliaire, attendre au moins deux minutes et suivre les règles de sécurité.
S'assurer, avec un multimètre ou un instrument similaire, que la tension entre les bornes U1 / V1 / W1 et U2 / V2 / W2 a baissé à un niveau de sécurité (+25 V_{CC} ou inférieur).
Sinon, un choc électrique peut se produire.

Suivre la procédure ci-dessous pour résoudre des problèmes :

- Tout d'abord, vérifier que le régulateur de puissance est correctement câblé, voir le chapitre [Câblage](#).
- Vérifier si un code d'alarme ou de défaut s'affiche sur la micro-console ou l'écran à 7 segments.
 1. Si un code de défaut est affiché, accéder à la description du défaut, voir [Tableau des codes de défaut et d'alarme](#).
 2. Si un code d'alarme est affiché, accéder à la description de l'alarme, voir [Tableau des codes de défaut et d'alarme](#).

Si les problèmes persistent après la procédure de récupération ci-dessus, contacter votre représentant ABB.

Code d'alarme ou de défaut sur la micro-console ou sur l'écran à 7 segments

Liste numérique des codes d'alarme et de défaut

Si le régulateur de puissance détecte un événement, vérifier si un code d'alarme ou de défaut s'affiche sur la micro-console ou sur l'écran à 7 segments.

Comme listé ci-dessous, certains codes d'alarme et de défaut sont suivis de codes auxiliaires (voir le journal d'événements dans l'outil PC) qui indiquent les causes détaillées du problème.

Présentation

Type	De	À
Notices	0x7100	0x7199
Événements	0x8100	0x8199
Événements utilisateur	0x8300	0x8399
Événements de sécurité	0xB580	0xB5FF
Alarmes branche 1 DCT880	0x2100	0x2199
Alarmes branche 2 DCT880	0x2200	0x2299
Alarmes branche 3 DCT880	0x2300	0x2399
Alarmes globales DCT800	0x2800	0x2899
Alarmes	0x1100	0x1299
Alarmes utilisateur	0x1300	0x1399
Alarmes de sécurité	0xA580	0xA5FF
Défauts branche 1 DCT880	0x3100	0x3199
Défauts branche 2 DCT880	0x3200	0x3299
Défauts branche 3 DCT880	0x3300	0x3399
Défauts globaux DCT800	0x3800	0x3899
Défauts 1	0x5200	0x5299
Défauts 2	0x5500	0x5599
Défauts utilisateur	0x5600	0x5699
Défauts de sécurité 1	0x5080	0x50FF
Défauts de sécurité 2	0xFA80	0xFAFF

De	À	Type
0x1100	0x1299	Alarmes
0x1300	0x1399	Alarmes utilisateur
0x2100	0x2199	Alarmes branche 1 DCT880
0x2200	0x2299	Alarmes branche 2 DCT880
0x2300	0x2399	Alarmes branche 3 DCT880
0x2800	0x2899	Alarmes globales DCT800
0x3100	0x3199	Défauts branche 1 DCT880
0x3200	0x3299	Défauts branche 2 DCT880
0x3300	0x3399	Défauts branche 3 DCT880
0x3800	0x3899	Défauts globaux DCT800
0x5200	0x5299	Défauts 1
0x5500	0x5599	Défauts 2
0x5600	0x5699	Défauts utilisateur
0x5080	0x50FF	Défauts de sécurité 1
0x7100	0x7199	Notices
0x8100	0x8199	Événements
0x8300	0x8399	Événements utilisateur
0xA580	0xA5FF	Alarmes de sécurité
0xB580	0xB5FF	Événements de sécurité
0xFA80	0xFAFF	Défauts de sécurité 2

Alarmes

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
Unicos	0x1122 A6D1	FBA A parameter conflict	Le régulateur de puissance à thyristors n'a pas la fonctionnalité requise par l'API, ou la fonctionnalité requise n'a pas été activée. – Vérifier le programme de l'API.

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
			<ul style="list-style-type: none"> – Vérifier les réglages des paramètres des groupes 50 Adaptateur de bus de terrain (FBA) et 51 Réglages FBA A.
Unicos	0x1123 A6D2	FBA B parameter conflict	<p>Le régulateur de puissance à thyristors n'a pas la fonctionnalité requise par l'API, ou la fonctionnalité requise n'a pas été activée.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le programme de l'API. – Vérifier les réglages des paramètres des groupes 50 Adaptateur de bus de terrain (FBA) et 54 Réglages FBA B.
Unicos	0x1127 A8A0	Analog input supervision Alarme programmable : 12.03 AI supervision function	<p>Un signal analogique dépasse les limites spécifiées pour une entrée analogique.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le code auxiliaire (format 0000 0XYY). « X » spécifie l'emplacement de l'entrée (0: AI sur SDCS-CON-H; 1: module d'extension E/S 1, etc.), « YY » spécifie l'entrée et la limite (01: AI1 en-dessous du minimum, 02: AI1 au-dessus du maximum, 03: AI2 en-dessous du minimum, 04: AI2 au-dessus du maximum). – Vérifier le niveau de signal au niveau de l'entrée analogique. – Vérifier le câblage connecté à l'entrée. – Vérifier les limites minimum et maximum de l'entrée dans le groupe 12 AI standard.
Unicos	0x1129	Service active	
Unicos	0x1130 A7EE	Control panel loss Alarme programmable : 49.05 Communication loss action	<p>La micro-console ou l'outil PC sélectionné comme emplacement de contrôle actif pour le régulateur de puissance à thyristors a cessé de communiquer.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier la connexion de l'outil PC ou de la micro-console. – Vérifier le connecteur de la micro-console. – Remplacer la plateforme de montage de la micro-console.
Unicos	0x1131 A6E5	AI parametrization	<p>Le réglage des cavaliers de courant/tension d'une entrée analogique ne correspond pas au réglage du paramètre.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le code auxiliaire. Le code identifie l'entrée analogique dont les réglages sont en conflit. – Faire correspondre les réglages des cavaliers J1 et J2 sur SDCS-CON-H avec 12.15 AI1 unit selection et 12.25 AI2 unit selection. <p>Remarque : le panneau de commande doit être redémarré (soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot) pour valider les changements dans les réglages des cavaliers.</p>
Unicos	0x1132	Parameter Setting Mismatch	Voir page 312.
Unicos	0x1133 6000	Internal SW error	<p>Erreur interne.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Contacter votre représentant ABB local, en indiquant le code auxiliaire.
Unicos	0x1134	Flash erase speed exceeded	
Unicos	0x1201 A981	External warning 1 Alarme programmable : 28.01 External event 1 source 28.02 External event 1 type	<p>Alarme générée par l'appareil externe 1. Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Référence page 311.

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
Unicos	0x1202 A982	External warning 2 Alarme programmable : 28.03 External event 2 source 28.04 External event 2 type	Alarme générée par l'appareil externe 2. Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables. – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Voir page 311.
Unicos	0x1203 A983	External warning 3 Alarme programmable : 28.05 External event 3 source 28.06 External event 3 type	Alarme générée par l'appareil externe 3. Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables. – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Voir page 311.
Unicos	0x1204 A984	External warning 4 Alarme programmable : 28.07 External event 4 source 28.08 External event 4 type	Alarme générée par l'appareil externe 4. Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables. – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Voir page 311.
Unicos	0x1205 A985	External warning 5 Alarme programmable : 28.09 External event 5 source 28.10 External event 5 type	Alarme générée par l'appareil externe 5. Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables. – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Voir page 311.
Unicos	0x1217 A7AA	Extension AI parameterization	Le réglage de courant/tension du matériel d'une entrée analogique (sur un module d'extension E/S) ne correspond pas aux réglages du paramètre. – Vérifier le code auxiliaire (format 0000 XXY). « XX » spécifie le nombre de modules d'extension d'E (01 : groupe 14 Module d'extension d'E/S 1, 02 : 15 Module d'extension d'E/S 2, 03 : 16 Module d'extension d'E/S 3). « YY » spécifie l'entrée analogique du module. Exemple : avec le module d'extension d'E/S 1 et l'entrée analogique AI1 (code auxiliaire = 0000 0101), le réglage de courant/tension du matériel du module est indiqué dans 14.29 AI1 HW switch position. Le réglage du paramètre correspondant est 14.30 AI1 unit selection. Ajuster le réglage matériel sur le module ou le paramètre pour résoudre ce problème de correspondance. Remarque : le panneau de commande doit être redémarré (soit en désactivant/activant l'alimentation électrique soit via 96.08 Control board boot) pour valider les changements dans les réglages matériels.
Unicos	0x1218 A7AB	Extension I/O configuration failure	Les types et emplacements des modules d'extension d'E/S spécifiés par les paramètres ne correspondent pas à la configuration détectée. – Vérifier le code auxiliaire. Le code indique le module d'extension d'E/S affecté. – Vérifier les réglages de type et d'emplacement des modules (paramètres 14.01, 14.02, 15.01, 15.02, 16.01 et 16.02). – Vérifier que les modules sont correctement installés.
Unicos	0x1220 A7C1	FBA A communication	La communication cyclique entre le régulateur de puissance à thyristors et le module adaptateur de bus

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
		Alarme programmable : 50.02 FBA A comm loss func	de terrain A ou entre l'API et le module adaptateur de bus de terrain A est perdue. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier l'état de la communication du bus de terrain. Voir la documentation utilisateur de l'interface du bus de terrain. – Vérifier les réglages des paramètres dans les groupes 50 Fieldbus adapter (FBA) et 51 FBA A settings 52 FBA A data in et 53 FBA A data out. – Vérifier les branchements des câbles. – Vérifier que le maître de communication est capable de communiquer.
Unicos	0x1221 A7C2	FBA B communication Alarme programmable : 50.32 FBA B comm loss func	La communication cyclique entre le régulateur de puissance à thyristors et le module adaptateur de bus de terrain B ou entre l'API et le module adaptateur de bus de terrain B est perdue. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier l'état de la communication du bus de terrain. Voir la documentation utilisateur de l'interface du bus de terrain. – Vérifier les réglages des paramètres dans les groupes 50 Fieldbus adapter (FBA) et 54 FBA B settings 55 FBA B data in et 56 FBA B data out. – Vérifier les branchements des câbles. – Vérifier que le maître de communication est capable de communiquer.
Unicos	0x1222 A7CA	DDCS controller communication loss Alarme programmable : 60.59 DDCS controller comm loss function	La communication DDCS (fibre optique) entre le régulateur de puissance à thyristors et le régulateur externe est perdue. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier l'état du régulateur. Voir la documentation utilisateur du régulateur. – Vérifier les réglages dans le groupe 60 Communication DDCS. – Vérifier les branchements des câbles à fibre optique. Si nécessaire, remplacer les câbles à fibre optique.
Unicos	0x1223 A7CB	M/F communication loss Alarme programmable : 60.09 M/F comm loss function	La communication maître-esclave est perdue. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le code auxiliaire. Le code indique l'adresse de nœud (définie par 60.02 M/F node address dans chaque unité) affectée sur la liaison maître-esclave. Vérifier les réglages dans le groupe 60 Communication DDCS. – Vérifier les branchements des câbles. Si nécessaire, remplacer les câbles.
Unicos	0x1224 A7CE	EFB communication loss Alarme programmable : 58.14 Communication loss action	Coupure de la communication du bus de terrain intégré (EFB). <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier l'état du maître de bus de terrain (en-ligne / hors ligne / erreur etc.). – Vérifier les branchements des câbles au connecteur XD2D sur l'unité de commande. – Vérifier les communications avec le maître, l'API ou le régulateur de supervision. Voir 58.07 Comm diagnostics, 58.08 Received packets et 58.09 Transmitted packets pour ajuster les réglages.
Unicos	0x1225 AF8C	Process PID 1 sleep mode	réservé
Unicos	0x1226 AF8C	Process PID 2 sleep mode	réservé

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
Unicos	0x1227 AF8C	Process PID 3 sleep mode	réservé
Unicos	0x1229 AF80	DDCS communication between thyristor power controllers is lost	La communication DDCS (fibre optique) entre les régulateurs de puissance à thyristors est perdue. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier l'état des régulateurs de puissance à thyristors. – Vérifier les réglages dans le groupe 60 Communication DDCS. – Vérifier les branchements des câbles à fibre optique. Si nécessaire, remplacer les câbles à fibre optique.
Unicos	0x1230 AFE7	Follower	Un régulateur de puissance à thyristors esclave a une alarme. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le code auxiliaire. Ajouter 2 au code pour trouver l'adresse du nœud du régulateur de puissance à thyristors avec une alarme. – Éliminer la cause de l'alarme dans le régulateur de puissance à thyristors esclave.
Unicos	0x1233	Checksum mismatch	

Alarmes utilisateur

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
Unicos	0x1301	AP Warning 1	réservé
Unicos	0x1302	AP Warning 2	réservé
Unicos	0x1303	AP Warning 3	réservé
Unicos	0x1304	AP Warning 4	réservé
Unicos	0x1305	AP Warning 5	réservé

Alarmes branche 1 DCT880

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x2101	Leg 1 Overcurrent	Voir page 307.
DCT880	0x2102	Leg 1 Mains Overvoltage	Voir page 309.
DCT880	0x2103	Leg 1 Thyristor Short Circuit	Voir page 309.
DCT880	0x2104	Leg 1 Thyristor Open Circuit	Voir page 310.
DCT880	0x2105	Leg 1 Mains Undervoltage	Voir page 310.
DCT880	0x2106	Leg 1 Internal Semiconductor Fuse Open Circuit	réservé
DCT880	0x2151	Leg 1 Load Loss Alarme programmable : 36.10 Leg 1 Load Loss Function	Voir page 312.
DCT880	0x2152	Leg 1 Partial Load Loss Alarme programmable : 36.20 Leg 1 Partial Load Loss Function	Voir page 313.
DCT880	0x2153	Leg 1 Partial Load Short Circuit Alarme programmable : 36.25 Leg 1 Partial Load Short Function	Voir page 313.
DCT880	0x2154	Leg 1 Unit Thermal Overload	Voir page 311.

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
		Alarme programmable : 36.35 Leg 1 Unit Overload Function	
DCT880	0x2155	Leg 1 Load Overload Alarme programmable : 36.30 Leg 1 Load Overload Function	Voir page 314.
DCT880	0x2157	Leg 1 Load Aging Alarme programmable : 36.40 Leg 1 Resistance change function	Voir page 314.
DCT880	0x2158	Leg 1 Load Current Imbalance Alarme programmable : 36.50 Leg 1 Load Current Imbalance Function	Voir page 315.

Alarmes branche 2 DCT880

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x2201	Leg 2 Overcurrent	Voir page 307.
DCT880	0x2202	Leg 2 Mains Overvoltage	Voir page 309.
DCT880	0x2203	Leg 2 Thyristor Short Circuit	Voir page 309.
DCT880	0x2204	Leg 2 Thyristor Open Circuit	Voir page 310.
DCT880	0x2205	Leg 2 Mains Undervoltage	Voir page 310.
DCT880	0x2206	Leg 2 Internal Semiconductor Fuse Open Circuit	réservé
DCT880	0x2251	Leg 2 Load Loss Alarme programmable : 37.10 Leg 2 Load Loss Function	Voir page 312.
DCT880	0x2252	Leg 2 Partial Load Loss Alarme programmable : 37.20 Leg 2 Partial Load Loss Function	Voir page 313.
DCT880	0x2253	Leg 2 Partial Load Short Circuit Alarme programmable : 37.25 Leg 2 Partial Load Short Function	Voir page 313.
DCT880	0x2254	Leg 2 Unit Thermal Overload Alarme programmable : 37.35 Leg 2 Unit Overload Function	Voir page 311.
DCT880	0x2255	Leg 2 Load Overload Alarme programmable : 37.30 Leg 2 Load Overload	Voir page 314.

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
		Function	
DCT880	0x2257	Leg 2 Load Aging Alarme programmable : 37.40 Leg 2 Resistance change function	Voir page 314.
DCT880	0x2258	Leg 2 Load Current Imbalance Alarme programmable : 36.50 Leg 1 Load Current Imbalance Function	Voir page 315.

Alarmes branche 3 DCT880

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x2301	Leg 3 Overcurrent	Voir page 307.
DCT880	0x2302	Leg 3 Mains Overvoltage	Voir page 309.
DCT880	0x2303	Leg 3 Thyristor Short Circuit	Voir page 309.
DCT880	0x2304	Leg 3 Thyristor Open Circuit	Voir page 310.
DCT880	0x2305	Leg 3 Mains Undervoltage	Voir page 310.
DCT880	0x2306	Leg 3 Internal Semiconductor Fuse Open Circuit	réservé
DCT880	0x2351	Leg 3 Load Loss Alarme programmable : 38.10 Leg 3 Load Loss Function	Voir page 312.
DCT880	0x2352	Leg 3 Partial Load Loss Alarme programmable : 38.20 Leg 3 Partial Load Loss Function	Voir page 313.
DCT880	0x2353	Leg 3 Partial Load Short Circuit Alarme programmable : 38.25 Leg 3 Partial Load Short Function	Voir page 313.
DCT880	0x2354	Leg 3 Unit Thermal Overload Alarme programmable : 38.35 Leg 3 Unit Overload Function	Voir page 311.
DCT880	0x2355	Leg 3 Load Overload Alarme programmable : 38.30 Leg 3 Load Overload Function	Voir page 314.
DCT880	0x2357	Leg 3 Load Aging Alarme programmable : 38.40 Leg 3 Resistance change function	Voir page 314.
DCT880	0x2358	Leg 3 Load Current Imbalance	Voir page 315.

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
		Alarme programmable : 36.50 Leg 1 Load Current Imbalance Function	

Alarmes globaux DCT800

	Code d'alarme	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x2804	Power Part Overtemperature	– Vérifier 95.20 Set: Unit max power part temp.

Défauts branche 1 DCT880

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x3101	Leg 1 Overcurrent	Voir page 307.
DCT880	0x3102	Leg 1 Mains Overvoltage	Voir page 309.
DCT880	0x3103	Leg 1 Thyristor Short Circuit	Voir page 309.
DCT880	0x3104	Leg 1 Thyristor Open Circuit	Voir page 310.
DCT880	0x3105	Leg 1 Mains Undervoltage	Voir page 310.
DCT880	0x3106	Leg 1 Internal Semiconductor Fuse Open Circuit	réservé
DCT880	0x3151	Leg 1 Load Loss Défaut programmable : 36.10 Leg 1 Load Loss Function	Voir page 312.
DCT880	0x3152	Leg 1 Partial Load Loss Défaut programmable : 36.20 Leg 1 Partial Load Loss Function	Voir page 313.
DCT880	0x3153	Leg 1 Partial Load Short Circuit Défaut programmable : 36.25 Leg 1 Partial Load Short Function	Voir page 313.
DCT880	0x3154	Leg 1 Unit Thermal Overload Défaut programmable : 36.35 Leg 1 Unit Overload Function	Voir page 311.
DCT880	0x3155	Leg 1 Load Overload Défaut programmable : 36.30 Leg 1 Load Overload Function	Voir page 314.
DCT880	0x3157	Leg 1 Load Aging Défaut programmable : 36.40 Leg 1 Resistance change function	Voir page 314.
DCT880	0x3158	Leg 1 Load Current Imbalance Défaut programmable : 36.50 Leg 1 Load Current Imbalance Function	Voir page 315.

Défauts branche 2 DCT880

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x3201	Leg 2 Overcurrent	Voir page 307.
DCT880	0x3202	Leg 2 Mains Overvoltage	Voir page 309.
DCT880	0x3203	Leg 2 Thyristor Short Circuit	Voir page 309.
DCT880	0x3204	Leg 2 Thyristor Open Circuit	Voir page 310.
DCT880	0x3205	Leg 2 Mains Undervoltage	Voir page 310.
DCT880	0x3206	Leg 2 Internal Semiconductor Fuse Open Circuit	réservé
DCT880	0x3251	Leg 2 Load Loss Défaut programmable : 37.10 Leg 2 Load Loss Function	Voir page 312.
DCT880	0x3252	Leg 2 Partial Load Loss Défaut programmable : 37.20 Leg 2 Partial Load Loss Function	Voir page 313.
DCT880	0x3253	Leg 2 Partial Load Short Circuit Défaut programmable : 37.25 Leg 2 Partial Load Short Function	Voir page 313.
DCT880	0x3254	Leg 2 Unit Thermal Overload Défaut programmable : 37.35 Leg 2 Unit Overload Function	Voir page 311.
DCT880	0x3255	Leg 2 Load Overload Défaut programmable : 37.30 Leg 2 Load Overload Function	Voir page 314.
DCT880	0x3257	Leg 2 Load Aging Défaut programmable : 37.40 Leg 2 Resistance change function	Voir page 314.
DCT880	0x3258	Leg 2 Load Current Imbalance Défaut programmable : 36.50 Leg 1 Load Current Imbalance Function	Voir page 315.

Défauts branche 3 DCT880

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x3301	Leg 3 Overcurrent	Voir page 307.
DCT880	0x3302	Leg 3 Mains Overvoltage	Voir page 309.
DCT880	0x3303	Leg 3 Thyristor Short Circuit	Voir page 309.
DCT880	0x3304	Leg 3 Thyristor Open Circuit	Voir page 310.
DCT880	0x3305	Leg 3 Mains Undervoltage	Voir page 310.
DCT880	0x3306	Leg 3 Internal Semiconductor Fuse Open Circuit	réservé
DCT880	0x3351	Leg 3 Load Loss	Voir page 312.

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
		Défaut programmable : 38.10 Leg 3 Load Loss Function	
DCT880	0x3352	Leg 3 Partial Load Loss Défaut programmable : 38.20 Leg 3 Partial Load Loss Function	Voir page 313.
DCT880	0x3353	Leg 3 Partial Load Short Circuit Défaut programmable : 38.25 Leg 3 Partial Load Short Function	Voir page 313.
DCT880	0x3354	Leg 3 Unit Thermal Overload Défaut programmable : 38.35 Leg 3 Unit Overload Function	Voir page 311.
DCT880	0x3355	Leg 3 Load Overload Défaut programmable : 38.30 Leg 3 Load Overload Function	Voir page 314.
DCT880	0x3357	Leg 3 Load Aging Défaut programmable : 38.40 Leg 3 Resistance change function	Voir page 314.
DCT880	0x3358	Leg 3 Load Current Imbalance Défaut programmable : 36.50 Leg 1 Load Current Imbalance Function	Voir page 315.

Défauts globaux DCT800

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x3801	Type mismatch	– Vérifier 95.16 Set: Unit type code.
DCT880	0x3802	Option error	
DCT880	0x3803	Communication error	
DCT880	0x3804	Power Part Overtemperature	– Vérifier 95.20 Set: Unit max power part temp.
DCT880	0x3805	Inconsistent data	
DCT880	0x3806	Enable circuit	
DCT880	0x3807	Overtemperature	
DCT880	0x3811	Synchronization	– Vérifier, que la configuration de l'alimentation correspond au réglage de 99.04 Supply Configuration.
DCT880	0x3812	System	
DCT880	0x3813	IEC61131	

Défauts 1

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
Unicos	0x5211	External fault 1	Défaut généré par l'appareil externe 1. Cette information

	Code de défaut	Message	Informations supplémentaires
	9081	Défaut programmable : 28.01 External event 1 source 28.02 External event 1 type	est configurée via une des entrées logiques programmables. – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Référence page 311.
Unicos	0x5212 9082	External fault 2 Défaut programmable : 28.03 External event 2 source 28.04 External event 2 type	Défaut généré par l'appareil externe 2. Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables. – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Référence page 311.
Unicos	0x5213 9083	External fault 3 Défaut programmable : 28.05 External event 3 source 28.06 External event 3 type	Défaut généré par l'appareil externe 3. Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables. – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Référence page 311.
Unicos	0x5214 9084	External fault 4 Défaut programmable : 28.07 External event 4 source 28.08 External event 4 type	Défaut généré par l'appareil externe 4. Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables. – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Référence page 311.
Unicos	0x5215 9085	External fault 5 Défaut programmable : 28.09 External event 5 source 28.10 External event 5 type	Défaut généré par l'appareil externe 5. Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables. – Vérifier les appareils externes. – Vérifier les réglages dans le groupe 28. – Référence page 311.
Unicos	0x5220	STO active	
Unicos	0x5221 5093	Rating ID mismatch	Le matériel du régulateur de puissance à thyristors ne correspond pas aux informations stockés dans l'unité mémoire. Cela peut se produire, par exemple, après une mise à jour du programme système ou le remplacement de l'unité mémoire. – Mettre le convertisseur de puissance à thyristors hors tension puis sous tension. – Vérifier 95.16 Set: Unit type code.
Unicos	0x5223 7510	FBA A communication Défaut programmable : 50.02 FBA A comm loss func	La communication cyclique entre le régulateur de puissance à thyristors et le module adaptateur de bus de terrain A ou entre l'API et le module adaptateur de bus de terrain A est perdue. – Vérifier l'état de la communication du bus de terrain. Voir la documentation utilisateur de l'interface du bus de terrain. – Vérifier les réglages des paramètres dans les groupes 50 Fieldbus adapter (FBA) et 51 FBA A settings 52 FBA A data in et 53 FBA A data out. – Vérifier les branchements des câbles. – Vérifier que le maître de communication est capable de communiquer.
Unicos	0x5224 7520	FBA B communication Défaut programmable : 50.32 FBA B comm loss func	La communication cyclique entre le régulateur de puissance à thyristors et le module adaptateur de bus de terrain B ou entre l'API et le module adaptateur de bus de terrain B est perdue.

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
			<ul style="list-style-type: none"> – Vérifier l'état de la communication du bus de terrain. Voir la documentation utilisateur de l'interface du bus de terrain. – Vérifier les réglages des paramètres dans les groupes 50 Fieldbus adapter (FBA) et 54 FBA B settings 55 FBA B data in et 56 FBA B data out. – Vérifier les branchements des câbles. – Vérifier que le maître de communication est capable de communiquer.
Unicos	0x5225 6681	EFB communication loss Défaut programmable : 58.14 Communication loss action	<p>Coupure de la communication du bus de terrain intégré (EFB).</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier l'état du maître de bus de terrain (en-ligne / hors ligne / erreur etc.). – Vérifier les branchements des câbles au niveau du connecteur XD2D sur l'unité de commande. – Vérifier les communications avec le maître, l'API ou le régulateur de supervision. Voir 58.07 Comm diagnostics, 58.08 Received packets et 58.09 Transmitted packets pour ajuster les réglages.
Unicos	0x5226 7580	DDCS communication between thyristor power controllers is lost	<p>La communication DDCS (fibre optique) entre les régulateurs de puissance à thyristors est perdue.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier l'état des régulateurs de puissance à thyristors. – Vérifier les réglages dans le groupe 60 Communication DDCS. – Vérifier les branchements des câbles à fibre optique. Si nécessaire, remplacer les câbles à fibre optique.
Unicos	0x5227 7581	DDCS controller communication loss Défaut programmable : 60.59 DDCS controller comm loss function	<p>La communication DDCS (fibre optique) entre le régulateur de puissance à thyristors et le régulateur externe est perdue.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier l'état du régulateur. Voir la documentation utilisateur du régulateur. – Vérifier les réglages dans le groupe 60 Communication DDCS. – Vérifier les branchements des câbles à fibre optique. Si nécessaire, remplacer les câbles à fibre optique.
Unicos	0x5228 7582	M/F communication loss Défaut programmable : 60.09 M/F comm loss function	<p>La communication maître-esclave est perdue.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le code auxiliaire. Le code indique l'adresse de nœud (définie par 60.02 M/F node address dans chaque unité) affectée sur la liaison maître-esclave. – Vérifier les réglages dans le groupe 60 Communication DDCS. – Vérifier les branchements des câbles. Si nécessaire, remplacer les câbles.
Unicos	0x5229 FF81	FBA A force trip	<p>Une commande de déclenchement a été reçue via l'adaptateur de bus de terrain A.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier les informations de défaut fournies par l'API.
Unicos	0x5230 FF82	FBA B force trip	<p>Une commande de déclenchement a été reçue via l'adaptateur de bus de terrain B.</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier les informations de défaut fournies par l'API.
Unicos	0x5231 FF8E	EFB force trip	<p>Une commande de déclenchement a été reçue via l'interface du bus de terrain intégré (EFB).</p> <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier les informations de défaut fournies par le régulateur Modbus.

	Code de défaut	Message	Informations supplémentaires
Unicos	0x5232 FF7E	Follower	Un régulateur de puissance à thyristors esclave s'est déclenché. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le code auxiliaire. Ajouter 2 au code pour trouver l'adresse du nœud du régulateur de puissance à thyristors défectueux. – Corriger le défaut dans le régulateur de puissance à thyristors esclave.
Unicos	0x5233 6306	FBA A mapping file	Erreur de lecture du fichier de mappage de l'adaptateur de bus de terrain A. <ul style="list-style-type: none"> – Contacter votre représentant ABB local.
Unicos	0x5234 65A1	FBA A parameter conflict	Le régulateur de puissance à thyristors n'a pas la fonctionnalité requise par l'API, ou la fonctionnalité requise n'a pas été activée. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le programme de l'API. – Vérifier les réglages des paramètres des groupes 50 Adaptateur de bus de terrain (FBA) et 51 Réglages FBA A.
Unicos	0x5235 6307	FBA B mapping file	Erreur de lecture du fichier de mappage de l'adaptateur de bus de terrain B. <ul style="list-style-type: none"> – Contacter votre représentant ABB local.
Unicos	0x5236 65A2	FBA B parameter conflict	Le régulateur de puissance à thyristors n'a pas la fonctionnalité requise par l'API, ou la fonctionnalité requise n'a pas été activée. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le programme de l'API. – Vérifier les réglages des paramètres des groupes 50 Adaptateur de bus de terrain (FBA) et 54 Réglages FBA B.
Unicos	0x5237 6682	EFB configuration file	Le fichier de configuration du bus de terrain intégré (EFB) n'a pas pu être lu. <ul style="list-style-type: none"> – Recharger le programme système. Contacter votre représentant ABB local si le défaut persiste.
Unicos	0x5238 6683	EFB invalid parameterization	Les réglages des paramètres du bus de terrain intégré (EFB) sont incohérents ou incompatibles avec le protocole sélectionné. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier les réglages dans le groupe 58 Bus de terrain intégré.
Unicos	0x5239 6684	EFB load fault	<ol style="list-style-type: none"> 1. Le programme système du protocole du bus de terrain intégré (EFB) n'a pas pu être chargé. 2. Discordance de version entre le programme système du protocole EFB et le programme système du régulateur de puissance à thyristors. <ul style="list-style-type: none"> – Recharger le programme système. Contacter votre représentant ABB local si le défaut persiste.
Unicos	0x5242 6881	Text data overflow	Défaut interne. <ul style="list-style-type: none"> – Réinitialiser le défaut. Contacter votre représentant ABB local si le défaut persiste.
Unicos	0x5243 6882	Text 32-bit table overflow	Défaut interne. <ul style="list-style-type: none"> – Réinitialiser le défaut. Contacter votre représentant ABB local si le défaut persiste.
Unicos	0x5244 6883	Text 64-bit table overflow	Défaut interne. <ul style="list-style-type: none"> – Réinitialiser le défaut. Contacter votre représentant ABB local si le défaut persiste.
Unicos	0x5245 6885	Text file overflow	Défaut interne. <ul style="list-style-type: none"> – Réinitialiser le défaut. Contacter votre représentant ABB local si le défaut persiste.
Unicos	0x5249	Task overload	Défaut interne.

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
	6481		<ul style="list-style-type: none"> Redémarrer le régulateur de puissance à thyristors (avec 96.08 Control board boot) ou par mise hors tension/sous tension. Si le problème persiste, contacter votre représentant ABB local.
Unicos	0x5250 6487	Stack overflow	<p>Défaut interne.</p> <ul style="list-style-type: none"> Redémarrer le régulateur de puissance à thyristors (avec 96.08 Control board boot) ou par mise hors tension/sous tension. Si le problème persiste, contacter votre représentant ABB local.
Unicos	0x5251 64A1	Internal file load	<p>Erreur de lecture de fichier.</p> <ul style="list-style-type: none"> Redémarrer le régulateur de puissance à thyristors (avec 96.08 Control board boot) ou par mise hors tension/sous tension. Si le problème persiste, contacter votre représentant ABB local.
Unicos	0x5252 64A2	Internal record load	<p>Erreur de chargement d'enregistrement interne.</p> <ul style="list-style-type: none"> Contactez votre représentant ABB local.
Unicos	0x5254 64B0	Memory unit detached	<p>L'unité mémoire a été déconnectée avant la mise sous tension du régulateur de puissance à thyristors.</p> <ul style="list-style-type: none"> Mettre le régulateur de puissance à thyristors hors tension et réinstaller l'unité mémoire. Si l'unité mémoire n'a, en réalité, pas été retirée lors de l'apparition du défaut, vérifier qu'elle est correctement insérée dans son connecteur et que sa vis de montage est serrée. Redémarrer le régulateur de puissance à thyristors (avec 96.08 Control board boot) ou par mise hors tension/sous tension. Si le problème persiste, contacter votre représentant ABB local.
Unicos	0x5255 64B1	Internal SSW	<p>Défaut interne.</p> <ul style="list-style-type: none"> Redémarrer le régulateur de puissance à thyristors (avec 96.08 Control board boot) ou par mise hors tension/sous tension. Si le problème persiste, contacter votre représentant ABB local.
Unicos	0x5256 64B2	User Set	<p>Échec de chargement de l'ensemble de paramètres utilisateur. Motifs :</p> <ul style="list-style-type: none"> L'ensemble demandé n'existe pas. L'ensemble n'est pas compatible avec le programme système. Le régulateur de puissance à thyristors a été désactivé lors du chargement. Vérifier qu'un ensemble de paramètres utilisateur valide existe. Recharger en cas de doute.
Unicos	0x5257 64E1	Kernel overload	<p>Erreur du système d'exploitation.</p> <ul style="list-style-type: none"> Redémarrer le régulateur de puissance à thyristors (avec 96.08 Control board boot) ou par mise hors tension/sous tension. Si le problème persiste, contacter votre représentant ABB local.
Unicos	0x5258 6581	Parameter system	<p>Échec du chargement ou de l'enregistrement des paramètres.</p> <p>Essayer de forcer un enregistrement avec 96.07 Parameter save manually. Retenter.</p>
Unicos	0x5259	Unrecoverable SW Error	<p>Une erreur irrécupérable s'est produite.</p> <ul style="list-style-type: none"> Enregistrer le code de défaut, le code défaut auxiliaire et les signaler à l'usine. Redémarrer le régulateur de puissance à thyristors (avec 96.08 Control board boot) ou par mise hors

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
			tension/sous tension. Si le problème persiste, contacter votre représentant ABB local.
Unicos	0x5260 64A5	Licensing	L'exécution du programme système est empêchée du fait de la présence d'une licence restrictive ou de l'absence d'une licence requise. <ul style="list-style-type: none"> – Enregistrer les codes auxiliaires de tous les défauts de licence actifs et contacter votre revendeur pour obtenir d'autres instructions.
Unicos	0x5261 64A6	Adaptive program	Erreur d'exécution du programme adaptatif. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le code auxiliaire (format XXXX YYYY). « XXXX » spécifie le nombre de blocs fonctionnels (0000 = erreur générique). « YYYY » indique le problème (voir les actions de chaque code ci-dessous). – 0000 000A Programme corrompu ou bloc inexistant. Restaurer le programme modèle ou télécharger le programme sur le régulateur de puissance à thyristors. – 0000 000C Entrée de bloc requise manquante. Vérifier les entrées du bloc. – 0000 000E Programme corrompu ou bloc inexistant. Restaurer le programme modèle ou télécharger le programme sur le régulateur de puissance à thyristors. – 0000 0011 Programme trop large. Retirer les blocs jusqu'à ce que l'erreur cesse. – 0000 0012 Programme vide. Corriger le programme et le télécharger sur le régulateur de puissance à thyristors. – 0000 001C Un paramètre ou un bloc inexistant est utilisé dans le programme. Modifier le programme pour corriger la référence de paramètre, ou pour utiliser un bloc existant. – 0000 001E Echec de la sortie vers le paramètre car le paramètre est protégé en écriture. Vérifier la référence de paramètre dans le programme et vérifier les autres sources affectant le paramètre cible. – 0000 0023 ou 0000 0024 Fichier programme incompatible avec la version actuelle du programme système. Adapter le programme à la bibliothèque de blocs actuelle et à la version du programme système. – Autre ; contacter votre représentant ABB local, en indiquant le code auxiliaire.
DCT880	0x5299	Reset	

Défauts 2

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x5501	Aux undervoltage	– Vérifier la tension auxiliaire 24 V _{CC} au niveau de XAUX.
Unicos	0x5508	External I/O communication loss	Les types de modules d'extension d'E/S spécifiés par les paramètres ne correspondent pas à la configuration détectée. <ul style="list-style-type: none"> – Vérifier le code auxiliaire (format XXY YYYYY).

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
			<p>« XX » spécifie le nombre de modules d'extension d'E (01: groupe 14 Module d'extension d'E/S 1, 02: 15 Module d'extension d'E/S 2, 03: 16 Module d'extension d'E/S 3). « YY YYYY » indique le problème.</p> <ul style="list-style-type: none"> - 0000 0001 Echec de communication avec le module. Vérifier que le module est correctement placé dans son emplacement. Vérifier que le module et le connecteur ne sont pas endommagés. Essayer d'installer le module dans un autre emplacement. - 0000 0002 Module non trouvé, 0000 0003 Echec de la configuration du module ou 0000 0004 Echec de la configuration du module. Vérifier les réglages de type et d'emplacement des modules (paramètres 14.01, 14.02, 15.01, 15.02, 16.01 et 16.02). Vérifier que le module est correctement placé dans son emplacement. Vérifier que le module et le connecteur ne sont pas endommagés. Essayer d'installer le module dans un autre emplacement.
DCT880	0x5525	Type code	- Vérifier 95.16 Set: Unit type code.
UNICOS	0x5545 64A3	Application loading	<p>Fichier d'application incompatible ou corrompu.</p> <ul style="list-style-type: none"> - Vérifier le code auxiliaire. - 0000 8006 Mémoire insuffisante pour l'application. - 0000 8007 L'application contient une version de bibliothèque incorrecte. - 0000 800A L'application contient une fonction de bibliothèque (système) de cible inconnue.
UNICOS	0x5546	Control panel loss Défaut programmable : 49.05 Communication loss action	<p>La micro-console ou l'outil PC sélectionné comme emplacement de contrôle actif pour le régulateur de puissance à thyristors a cessé de communiquer.</p> <ul style="list-style-type: none"> - Vérifier la connexion de l'outil PC ou de la micro-console. - Vérifier le connecteur de la micro-console. - Remplacer la plateforme de montage de la micro-console.
UNICOS	0x5547	Hardware	
UNICOS	0x5548 6000	Internal SW error	<p>Erreur interne.</p> <ul style="list-style-type: none"> - Contacter votre représentant ABB local, en indiquant le code auxiliaire.
UNICOS	0x5549	Parameter Compatibility	
UNICOS	0x5550	Backup/Restore timeout	- Vérifier si la communication de la micro-console/de l'outil PC est toujours en état de sauvegarde/restauration.
UNICOS	0x5551	Analog input supervision Défaut programmable : 12.03 AI supervision function	<p>Un signal analogique dépasse les limites spécifiées pour une entrée analogique.</p> <ul style="list-style-type: none"> - Vérifier le code auxiliaire (format 0000 0XYY). « X » spécifie l'emplacement de l'entrée (0: AI sur SDCS-CON-H; 1: module d'extension E/S 1, etc.), « YY » spécifie l'entrée et la limite (01: AI1 en-dessous du minimum, 02: AI1 au-dessus du maximum, 03: AI2

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
			<p>en-dessous du minimum, 04: AI2 au-dessus du maximum).</p> <ul style="list-style-type: none"> - Vérifier le niveau de signal au niveau de l'entrée analogique. - Vérifier le câblage connecté à l'entrée. - Vérifier les limites minimum et maximum de l'entrée dans le groupe 12 AI standard.

Défauts utilisateur

	Code dé défaut	Message	Informations supplémentaires
UNICOS	0x5601	AP Fault 1	réservé
UNICOS	0x5602	AP Fault 2	réservé
UNICOS	0x5603	AP Fault 3	réservé
UNICOS	0x5604	AP Fault 4	réservé
UNICOS	0x5605	AP Fault 5	réservé

Événements

	Code événement	Message	Informations supplémentaires
UNICOS	0x8101	External pure event 1	Événement pur généré par l'appareil externe 1. (Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables.)- Vérifier les appareils externes.- Vérifier le réglage du paramètre 31.01.
UNICOS	0x8102	External pure event 2	Événement pur généré par l'appareil externe 2. (Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables). - Vérifier les appareils externes. - Vérifier le réglage du paramètre 31.03.
UNICOS	0x8103	External pure event 3	Événement pur généré par l'appareil externe 3. (Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables). - Vérifier les appareils externes. - Vérifier le réglage du paramètre 31.05.
UNICOS	0x8104	External pure event 4	Événement pur généré par l'appareil externe 4. (Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables). - Vérifier les appareils externes. - Vérifier le réglage du paramètre 31.07.
UNICOS	0x8105	External pure event 5	Événement pur généré par l'appareil externe 4. (Cette information est configurée via une des entrées logiques programmables). - Vérifier les appareils externes. - Vérifier le réglage du paramètre 31.09.
DCT880	0x8120	Checksum mismatch	
DCT880	0x8121	Power up	
DCT880	0x8130	Service started	S'affiche lorsqu'un service est demandé. P. ex. 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8131	Service success	S'affiche lorsqu'un service demandé est terminé avec succès. P. ex. 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8132	Service failed	S'affiche lorsqu'un service demandé a échoué. P. ex. 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8140	Leg 1 Thyristor Short Circuit	Le diagnostic des thyristors a détecté au moins un thyristor en court-circuit dans la branche 1, voir 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.

	Code événement	Message	Informations supplémentaires
DCT880	0x8141	Leg 2 Thyristor Short Circuit	Le diagnostic des thyristors a détecté au moins un thyristor en court-circuit dans la branche 2, voir 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8142	Leg 3 Thyristor Short Circuit	Le diagnostic des thyristors a détecté au moins un thyristor en court-circuit dans la branche 3, voir 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8143	Leg 1 Thyristor Open Circuit	Le diagnostic des thyristors a détecté au moins un thyristor ouvert dans la branche 1, voir 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8144	Leg 2 Thyristor Open Circuit	Le diagnostic des thyristors a détecté au moins un thyristor ouvert dans la branche 2, voir 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8145	Leg 3 Thyristor Open Circuit	Le diagnostic des thyristors a détecté au moins un thyristor ouvert dans la branche 3, voir 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8146	Leg 1 Internal Semiconductor Fuse Open Circuit	Le diagnostic des thyristors a détecté au moins un fusible à semi-conducteur ouvert dans la branche 1, voir 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8147	Leg 2 Internal Semiconductor Fuse Open Circuit	Le diagnostic des thyristors a détecté au moins un fusible à semi-conducteur ouvert dans la branche 2, voir 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.
DCT880	0x8148	Leg 3 Internal Semiconductor Fuse Open Circuit	Le diagnostic des thyristors a détecté au moins un fusible à semi-conducteur ouvert dans la branche 3, voir 99.07 Service Mode = Thyristor Diagnosis.

Événements utilisateur

	Code événement	Message	Informations supplémentaires
UNICOS	0x8301	AP Pure Event 1	réservé
UNICOS	0x8302	AP Pure Event 2	réservé
UNICOS	0x8303	AP Pure Event 3	réservé
UNICOS	0x8304	AP Pure Event 4	réservé
UNICOS	0x8305	AP Pure Event 5	réservé

Causes possibles des alarmes et défauts, contrôles et mesures

Surintensité

Codes associés.	2101, 2201, 2301, 3101, 3201, 3301.			
Événement actif.	Toujours.			
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté un courant efficace élevé anormal.			
Description (exemple pour la branche 1)	Paramètres associés			
<p>Min. : 230 % du courant nominal de l'unité / 325 % du courant de charge nominal</p> <p>Niveau de surintensité : en % du courant de</p> <p>Niveau d'alarme de surintensité : en % du courant de charge</p>		Branche 1	Branche 2	Branche 3
	Unit output current scaling set	07.17		
	Unit output overcurrent level	07.18		
	Load Current	99.02		
	Overcurrent Fault level	28.21	28.23	28.25
	Overcurrent Warning level	28.22	28.24	28.26
	Fault Word bit	06.66.0	06.67.0	06.68.0
	Warning word bit	06.71.0	06.72.0	06.73.0

325 % de 99.02

230 % de 07.17

Réinitial

Dépannage - alarmes et défauts

<p>325 % of 99.02 230 % of 07.17</p> <p>Min</p> <p>1.33</p> <p>28.21</p> <p>28.22</p> <p>Reset</p> <p>3101</p> <p>2101</p> <p>3101</p>	<p>Current RMS relative actual</p> <p>01.33</p> <p>01.34</p> <p>01.35</p>	<p>01.33</p> <p>-</p>	<p>01.34</p> <p>28.20</p>	<p>01.35</p> <p>28.20</p>
<p>Causes possibles</p>	<p>Éléments à contrôler et mesures suggérées</p>			
<p>Réglage de paramètre incorrect.</p>	<p>Vérifier les paramètres listés ci-dessus.</p>			
<p>La sortie est en court-circuit.</p>	<p>Déconnecter le câblage des bornes de sortie (U2 / V2 / W2) et mesurer la résistance de la charge. Vérifier si la résistance est trop basse. Retirer la partie court-circuitée (en incluant le remplacement des fils, des bornes de relais et des éléments de charge).</p>			
<p>Le défaut de terre s'est produit à la sortie.</p>	<p>Déconnecter le câblage des bornes de sortie (U2 / V2 / W2) et effectuer un test haute tension (mégohmmètre). Retirer les parties reliées à la terre (en incluant le remplacement des fils, des bornes de relais et des éléments de charge).</p>			
<p>La résistance à froid est trop basse.</p>	<p>Dans le contrôle de l'angle de phase (voir 99.10, 99.25, 99.40 Leg x Control Mode) :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Augmenter le mode « angle de phase » - rampe de démarrage (voir 99.16, 99.31, 99.46 Leg x Phase Angle Soft Start Ramp). <p>En contrôle du cycle fixe pleine onde (voir 99.10, 99.25, 99.40 Leg x Control Mode) :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Utiliser le mode de démarrage : démarrage progressif (voir 99.12, 99.27, 99.32 Leg x Start Mode) et définir la rampe de démarrage. 			
<p>La résistance de charge est trop basse pour la tension de sortie atteinte et entraîne un courant trop élevé.</p>	<p>Configurer le limiteur de courant dans les groupes 30 / 31 / 32.</p>			

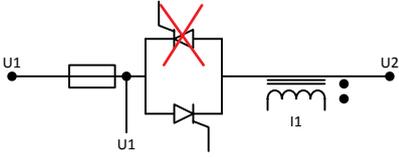
Surtension secteur

Codes associés.	2102, 2202, 2302, 3102, 3202, 3302.			
Événement actif.	Toujours.			
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté une tension d'entrée élevée anormale.			
Description (exemple pour la branche 1) Paramètres associés				
<p>Tension de secteur par</p> <p>130 % de 07.19</p> <p>1.26</p> <p>28.30</p> <p>Réinitiali</p> <p>3102</p> <p>2102</p> <p>28.31</p> <p>Réinitiali</p> <p>3102</p>		Branche 1	Branche 2	Branche 3
	Unit input voltage scaling set	07.19		
	Supply Voltage	99.01		
	Mains Overvoltage Fault level	28.30	28.32	28.34
	Mains Overvoltage Warning level	28.31	28.33	28.35
	Fault Word bit	06.66.1	06.67.1	06.68.1
	Warning word bit	06.71.01	06.72.1	06.73.1
	Mains Voltage relative	01.26	01.27	01.28
	Fault Function Leg 2 / Leg 3	-	28.20	28.20
	Causes possibles			
Réglage de paramètre incorrect.	Éléments à contrôler et mesures suggérées			
Tension de secteur trop élevée.	Vérifier les paramètres listés ci-dessus.			
Tension de secteur hors plage.	Mesurer la tension de secteur.			
Fusible de mesure cassé.	Vérifier la plaque signalétique du DCT880.			
	Vérifier les fusibles (F100 ... F102) sur le SDCS-PIN-H.			

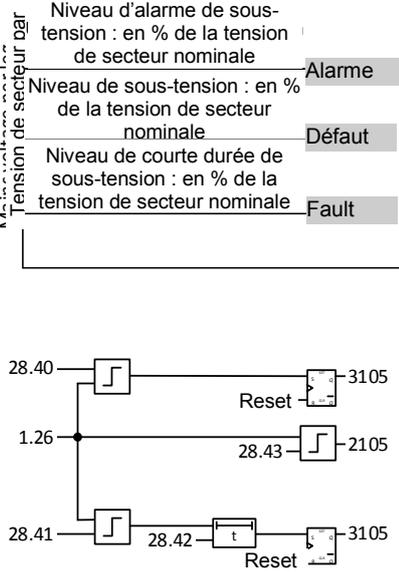
Court-circuit thyristor

Codes associés.	2103, 2203, 2303, 3103, 3203, 3303.			
Événement actif.	Toujours.			
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté un thyristor court-circuité.			
Description (exemple pour la branche 1) Paramètres associés				
		Branche 1	Branche 2	Branche 3
	Fault Word bit	06.66.2	06.67.2	06.68.2
	Warning word bit	06.71.2	06.72.2	06.73.2
	AVR Current forward Thyristor relative	01.71	01.73	01.75
	AVR Current reverse Thyristor relative	01.72	01.74	01.76
Causes possibles				
Thyristor cassé.	Éléments à contrôler et mesures suggérées			
	Changer le thyristor.			

Circuit ouvert thyristor

Codes associés.	2104, 2204, 2304, 3104, 3204, 3304.						
Événement actif.	Toujours.						
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté un thyristor ouvert.						
Description (exemple pour la branche 1) Paramètres associés							
		Branche 1	Branche 2	Branche 3			
	Fault Word bit	06.66.3	06.67.3	06.68.3			
	Warning word bit	06.71.3	06.72.3	06.73.3			
	AVR Current forward Thyristor relative	01.71	01.73	01.75			
	AVR Current reverse Thyristor relative	01.72	01.74	01.76			
Causes possibles				Éléments à contrôler et mesures suggérées			
Thyristor cassé.				Changer le thyristor.			

Sous-tension secteur

Codes associés.	2105, 2205, 2305, 3105, 3205, 3305.							
Événement actif.	Temporisation de 2 s à l'activation, pas de temporisation en marche, voir 06.08 Used Main Control Word.							
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté une tension d'entrée basse anormale.							
Description (exemple pour la branche 1) Paramètres associés								
<p>Niveau d'alarme de sous-tension : en % de la tension de secteur nominale Alarme</p> <p>Niveau de sous-tension : en % de la tension de secteur nominale Défaut</p> <p>Niveau de courte durée de sous-tension : en % de la tension de secteur nominale Fault</p> 		Branche 1	Branche 2	Branche 3				
	Supply Voltage	99.01						
	Mains Undervoltage short time Fault level	28.40	28.44	28.48				
	Enable Local I/O	19.01	19.03	19.05				
	Mains Undervoltage Fault level	28.41	28.45	28.49				
	Undervoltage Fault delay time	28.42	28.46	28.50				
	Undervoltage Warning level	28.43	28.47	28.51				
	Fault Word bit	06.66.4	06.67.4	06.68.4				
	Warning word bit	06.71.4	06.72.4	06.73.4				
	Mains Voltage relative	01.26	01.27	01.28				
	Fault Function Leg 2 / Leg 3	-	28.20	28.20				
	Causes possibles				Éléments à contrôler et mesures suggérées			
	Le contacteur réseau est contrôlé par le système de contrôle commande.				Supprimer le défaut de sous-tension secteur de courte durée avec 19.01 Leg 1 Enable Local I/O = 19.03 Leg 2 Enable Local I/O = 19.05 Leg 3 Enable Local I/O = Mains ON.			
Réglage de paramètre incorrect.				Vérifier les paramètres listés ci-dessus.				
Tension secteur trop basse.				Mesurer la tension secteur.				
Baisse de puissance possible.				Vérifier les enregistrements/informations usine.				

Tension secteur hors plage.	Vérifier la plaque signalétique du DCT880.
Fusible de ligne externe/interne cassé.	Vérifier et remplacer les fusibles de ligne externe/interne.

Surcharge thermique unité

Codes associés.	2154, 2254, 2354, 3154, 3254, 3354.			
Événement actif.	En marche, voir 06.08 Used Main Control Word.			
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté une surcharge thermique dans l'unité. Le courant de charge est constamment supérieur au courant nominal de l'unité.			
Description (exemple pour la branche 1)	Paramètres associés			
		Branche 1	Branche 2	Branche 3
	Unit output current scaling set	07.17		
	Unit Overload Function	36.35	37.35	38.35
	Unit Overload level	36.36	37.36	38.36
	Unit Overload time	36.37	37.37	38.37
	Fault Word bit	06.66.5	06.67.5	06.68.5
	Warning word bit	06.71.5	06.72.5	06.73.5
	Current RMS actual	01.30	01.31	01.32
Causes possibles	Éléments à contrôler et mesures suggérées			
Réglage de paramètre incorrect.	Vérifier les paramètres listés ci-dessus.			
Unité hors spécification.	Vérifier la plaque signalétique du DCT880.			
La résistance de charge est trop basse pour la tension de sortie atteinte et entraîne un courant trop élevé.	Configurer le limiteur de courant dans les groupes 30 / 31 / 32.			

Événement externe 1 / 2 / 3 / 4 / 5

Codes associés.	1201 ... 1205 / 5211 ... 5215.	
Événement actif.	L'événement est bas actif. 0 = actif et 1 = inactif. Activer l'événement avec le paramètre.	
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté une alarme ou un défaut externe. Remarque : Le régulateur de puissance lui-même fonctionne sans problème.	
Description (exemple pour la branche 1)	Paramètres associés	
	External event 1 source	28.01
	External event 1 type	28.02
	External event 1 indication	06.63.0
	External event 2 source	28.03
	External event 2 type	28.04
	External event 2 indication	06.63.1
	External event 3 source	28.05
	External event 3 type	28.06
	External event 3 indication	06.63.2
	External event 4 source	28.07
	External event 4 type	28.08
	External event 4 indication	06.63.3
	External event 5 source	28.09
	External event 5 type	28.10
External event 5 indication	06.63.4	

Causes possibles	Éléments à contrôler et mesures suggérées
Le signal externe est bas.	Vérifier le signal externe. Remarque : Le régulateur de puissance lui-même fonctionne sans problème. Si un comportement haut actif est requis, utiliser la sélection Other [bit] et l'inverser.

Discordance de réglage des paramètres

Codes associés.	1132.																
Événement actif.	Toujours.																
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté une discordance de réglage des paramètres.																
Description (exemple pour la branche 1)	Paramètres associés																
	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th> <th>Branche 1</th> <th>Branche 2</th> <th>Branche 3</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Warning word bit</td> <td>06.62.0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>Supply Configuration</td> <td>99.04</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>Load Configuration</td> <td>99.05</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>		Branche 1	Branche 2	Branche 3	Warning word bit	06.62.0			Supply Configuration	99.04			Load Configuration	99.05		
	Branche 1	Branche 2	Branche 3														
Warning word bit	06.62.0																
Supply Configuration	99.04																
Load Configuration	99.05																
Causes possibles	Éléments à contrôler et mesures suggérées																
Réglage de paramètre incorrect.	Voir les codes AUX dans le journal d'événements et vérifier les paramètres.																

Perte de charge

Codes associés.	2151, 2251, 2351, 3151, 3251, 3351.																																												
Événement actif.	En marche, voir 06.08 Used Main Control Word.																																												
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté une perte de charge totale.																																												
Description (exemple pour la branche 1)	Paramètres associés																																												
	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th> <th>Branche 1</th> <th>Branche 2</th> <th>Branche 3</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Load Loss Function</td> <td>36.10</td> <td>37.10</td> <td>38.10</td> </tr> <tr> <td>Load Loss activation time</td> <td>36.11</td> <td>37.11</td> <td>38.11</td> </tr> <tr> <td>Load Loss Current level</td> <td>36.12</td> <td>37.12</td> <td>38.12</td> </tr> <tr> <td>Load Loss Alpha level</td> <td>36.13</td> <td>37.13</td> <td>38.13</td> </tr> <tr> <td>Fault Word bit</td> <td>06.76.0</td> <td>06.77.0</td> <td>06.78.0</td> </tr> <tr> <td>Warning word bit</td> <td>06.81.0</td> <td>06.82.0</td> <td>06.83.0</td> </tr> <tr> <td>Current RMS actual</td> <td>01.30</td> <td>01.31</td> <td>01.32</td> </tr> <tr> <td>Power actual</td> <td>01.50</td> <td>01.51</td> <td>01.52</td> </tr> <tr> <td>Resistance actual</td> <td>36.01</td> <td>37.01</td> <td>38.01</td> </tr> <tr> <td>3ph Resistance actual</td> <td>36.02</td> <td>37.02</td> <td>38.02</td> </tr> </tbody> </table>		Branche 1	Branche 2	Branche 3	Load Loss Function	36.10	37.10	38.10	Load Loss activation time	36.11	37.11	38.11	Load Loss Current level	36.12	37.12	38.12	Load Loss Alpha level	36.13	37.13	38.13	Fault Word bit	06.76.0	06.77.0	06.78.0	Warning word bit	06.81.0	06.82.0	06.83.0	Current RMS actual	01.30	01.31	01.32	Power actual	01.50	01.51	01.52	Resistance actual	36.01	37.01	38.01	3ph Resistance actual	36.02	37.02	38.02
	Branche 1	Branche 2	Branche 3																																										
Load Loss Function	36.10	37.10	38.10																																										
Load Loss activation time	36.11	37.11	38.11																																										
Load Loss Current level	36.12	37.12	38.12																																										
Load Loss Alpha level	36.13	37.13	38.13																																										
Fault Word bit	06.76.0	06.77.0	06.78.0																																										
Warning word bit	06.81.0	06.82.0	06.83.0																																										
Current RMS actual	01.30	01.31	01.32																																										
Power actual	01.50	01.51	01.52																																										
Resistance actual	36.01	37.01	38.01																																										
3ph Resistance actual	36.02	37.02	38.02																																										
Causes possibles	Éléments à contrôler et mesures suggérées																																												
Réglage de paramètre incorrect.	Vérifier les paramètres listés ci-dessus.																																												
Charge.	Vérifier les charges et les connexions.																																												

Perte de charge partielle

Codes associés.	2152, 2252, 2352, 3152, 3252, 3352.			
Événement actif.	En marche, voir 06.08 Used Main Control Word.			
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté une perte de charge partielle. Un changement statique de la résistance de la charge a été détecté.			
Description (exemple pour la branche 1)	Paramètres associés			
Tous les éléments doivent être connectés en parallèle et doivent avoir les mêmes caractéristiques et une impédance identique.		Branché 1	Branché 2	Branché 3
	Parallel Elements	36.15	37.15	38.15
	Partial Load Loss Function	36.20	37.20	38.20
	Partial Load Loss activation time	36.21	37.21	38.21
	Partial Load Loss level	36.22	37.22	38.22
	Partial Load Loss delay time	36.23	37.23	38.23
	Fault Word bit	06.76.1	06.77.1	06.78.1
	Warning word bit	06.81.1	06.82.1	06.83.1
	Current RMS actual	01.30	01.31	01.32
	Power actual	01.50	01.51	01.52
	Resistance actual	36.01	37.01	38.01
	3ph Resistance actual	36.02	37.02	38.02
	Initial resistance	36.41	37.41	37.41
Causes possibles	Éléments à contrôler et mesures suggérées			
Réglage de paramètre incorrect.	Vérifier les paramètres listés ci-dessus.			
Charge.	Vérifier les charges et les connexions.			

Court-circuit en charge partielle

Codes associés.	2153, 2253, 2353, 3153, 3253, 3353.			
Événement actif.	En marche, voir 06.08 Used Main Control Word.			
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté un court-circuit en charge partielle. Un changement statique de la résistance de la charge a été détecté.			
Description (exemple pour la branche 1)	Paramètres associés			
Tous les éléments doivent être connectés en série et doivent avoir les mêmes caractéristiques et des valeurs d'impédance identiques.		Branché 1	Branché 2	Branché 3
	Serial Elements	36.16	37.16	38.16
	Partial Load Short Function	36.25	37.25	38.25
	Partial Load Short activation time	36.26	37.26	38.26
	Partial Load Short level	36.27	37.27	38.27
	Partial Load Short delay time	36.28	37.28	38.28
	Fault Word bit	06.76.2	06.77.2	06.78.2
	Warning word bit	06.81.2	06.82.2	06.83.2
	Current RMS actual	01.30	01.31	01.32
	Power actual	01.50	01.51	01.52
	Resistance actual	36.01	37.01	38.01

	3ph Resistance actual	36.02	37.02	38.02
	Initial resistance	36.41	37.41	37.41
Causes possibles				
Éléments à contrôler et mesures suggérées				
Réglage de paramètre incorrect.	Vérifier les paramètres listés ci-dessus.			
Charge.	Vérifier les charges et les connexions.			

Surcharge

Codes associés.	2155, 2255, 2355, 3155, 3255, 3355.			
Événement actif.	En marche, voir 06.08 Used Main Control Word.			
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté une surcharge (I ² t intégrale).			
Description (exemple pour la branche 1)				
		Branche 1	Branche 2	Branche 3
	Load Overload Function	36.30	37.30	38.30
	Load Overload level	36.31	37.31	38.31
	Load Overload time	36.32	37.32	38.32
	Fault Word bit	06.76.3	06.77.3	06.78.3
	Warning word bit	06.81.3	06.82.3	06.83.3
	Current RMS relative actual	01.33	01.34	01.35
Causes possibles				
Éléments à contrôler et mesures suggérées				
Réglage de paramètre incorrect.	Vérifier les paramètres listés ci-dessus.			
Charge.	Vérifier les charges et les connexions. Vérifier le réglage de 99.02 Load Current.			

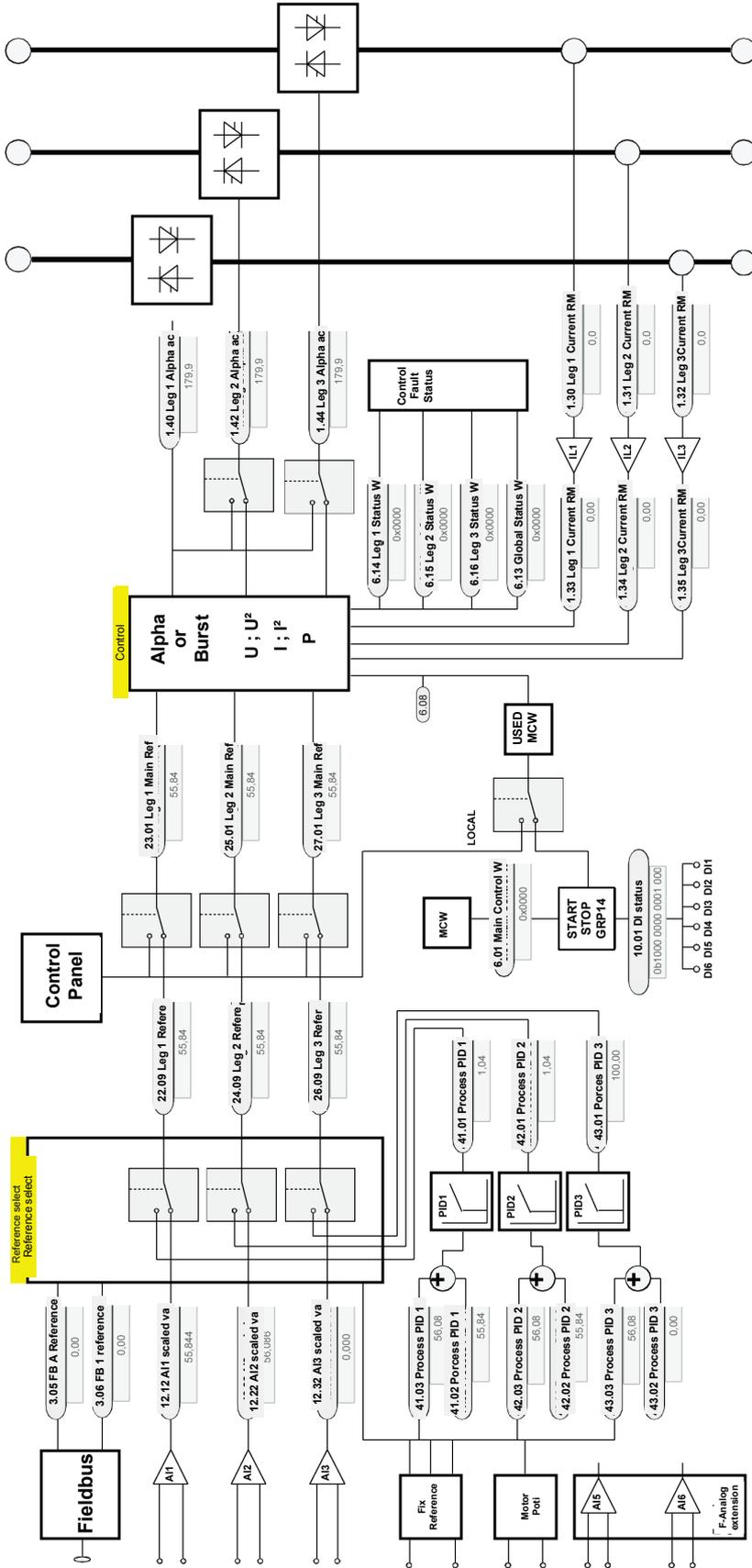
Viellissement de charge

Codes associés.	2157, 2257, 2357, 3157, 3257, 3357.			
Événement actif.	En marche, voir 06.08 Used Main Control Word.			
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté un changement statique dans la résistance de charge.			
Description (exemple pour la branche 1)				
		Branche 1	Branche 2	Branche 3
	Resistance change function	36.40	37.40	38.40
	Initial Resistance	36.41	37.41	38.41
	Resistance change level	36.42	37.42	38.42
	Resistance Change activation time	36.44	37.44	38.44
	Fault Word bit	06.76.4	06.77.4	06.78.4
	Warning word bit	06.81.4	06.82.4	06.83.4
	Resistance actual	36.01	37.01	38.01
3ph Resistance actual	36.02	37.02	38.02	
Causes possibles				
Éléments à contrôler et mesures suggérées				
Réglage de paramètre incorrect.	Vérifier les paramètres listés ci-dessus.			
Charge.	Vérifier les charges et les connexions.			

Déséquilibre du courant de charge

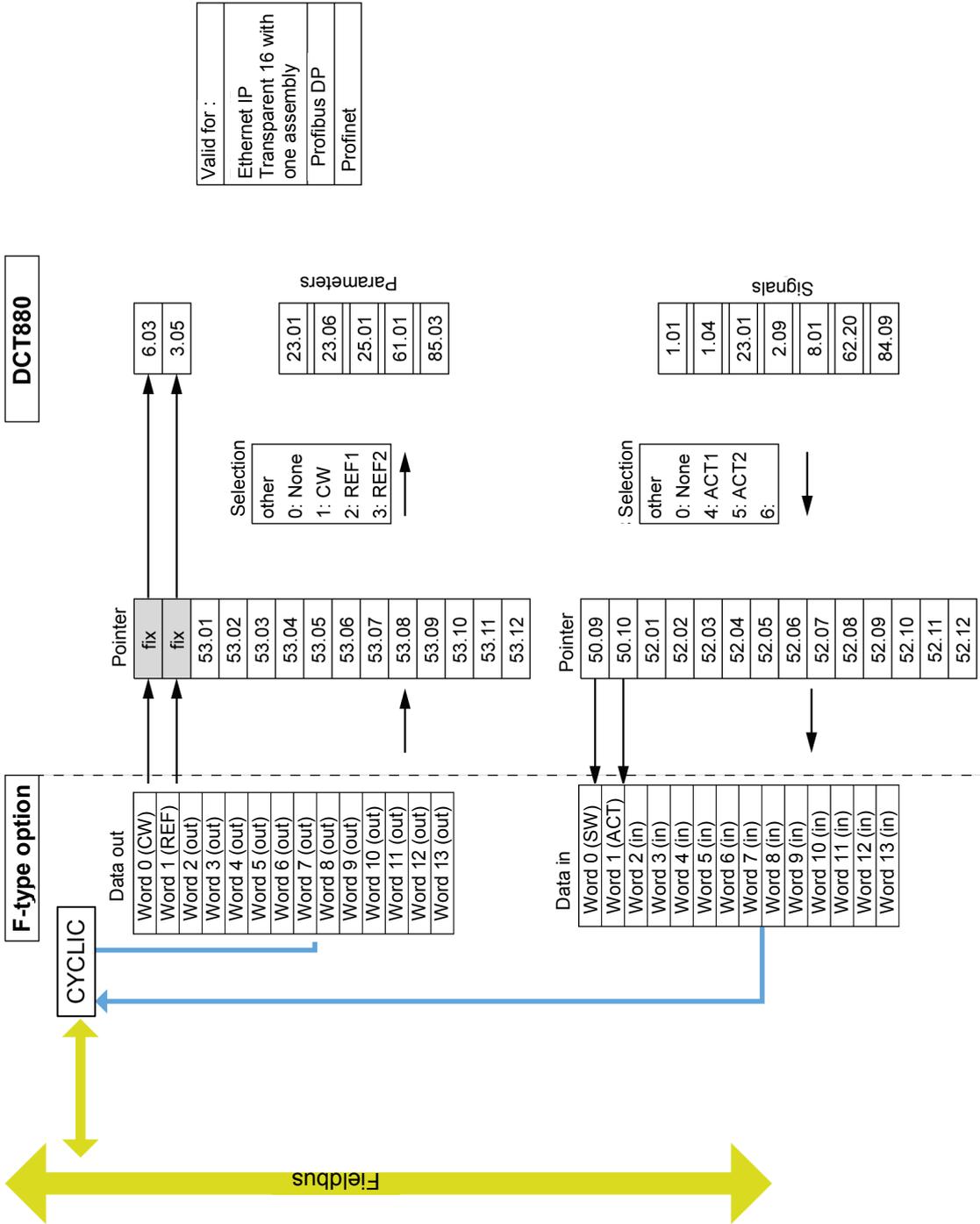
Codes associés.	2158, 2258, 2358, 3158, 3258, 3358.			
Événement actif.	En marche, voir 06.08 Used Main Control Word.			
Problème.	Le régulateur de puissance a détecté un déséquilibre du courant de charge dans une configuration de charge symétrique triphasée. Les courants de charge le plus haut et le plus bas sont comparés et ils sont hors plage.			
Description (exemple pour la branche 1)	Paramètres associés			
		Branche 1	Branche 2	Branche 3
	Load Current Imbalance Function	36.50	-	-
	Load Current Imbalance activation time	36.51	-	-
	Load Current Imbalance level	36.52	-	-
	Load Current Imbalance delay time	36.53	-	-
	Fault Word bit	06.76.5	06.77.5	06.78.5
	Warning word bit	06.81.5	06.82.5	06.83.5
	Current RMS relative actual	01.33	01.34	01.35
Causes possibles	Éléments à contrôler et mesures suggérées			
Réglage de paramètre incorrect.	Vérifier les paramètres listés ci-dessus.			
Charge.	Vérifier les charges et les connexions.			

Annexe



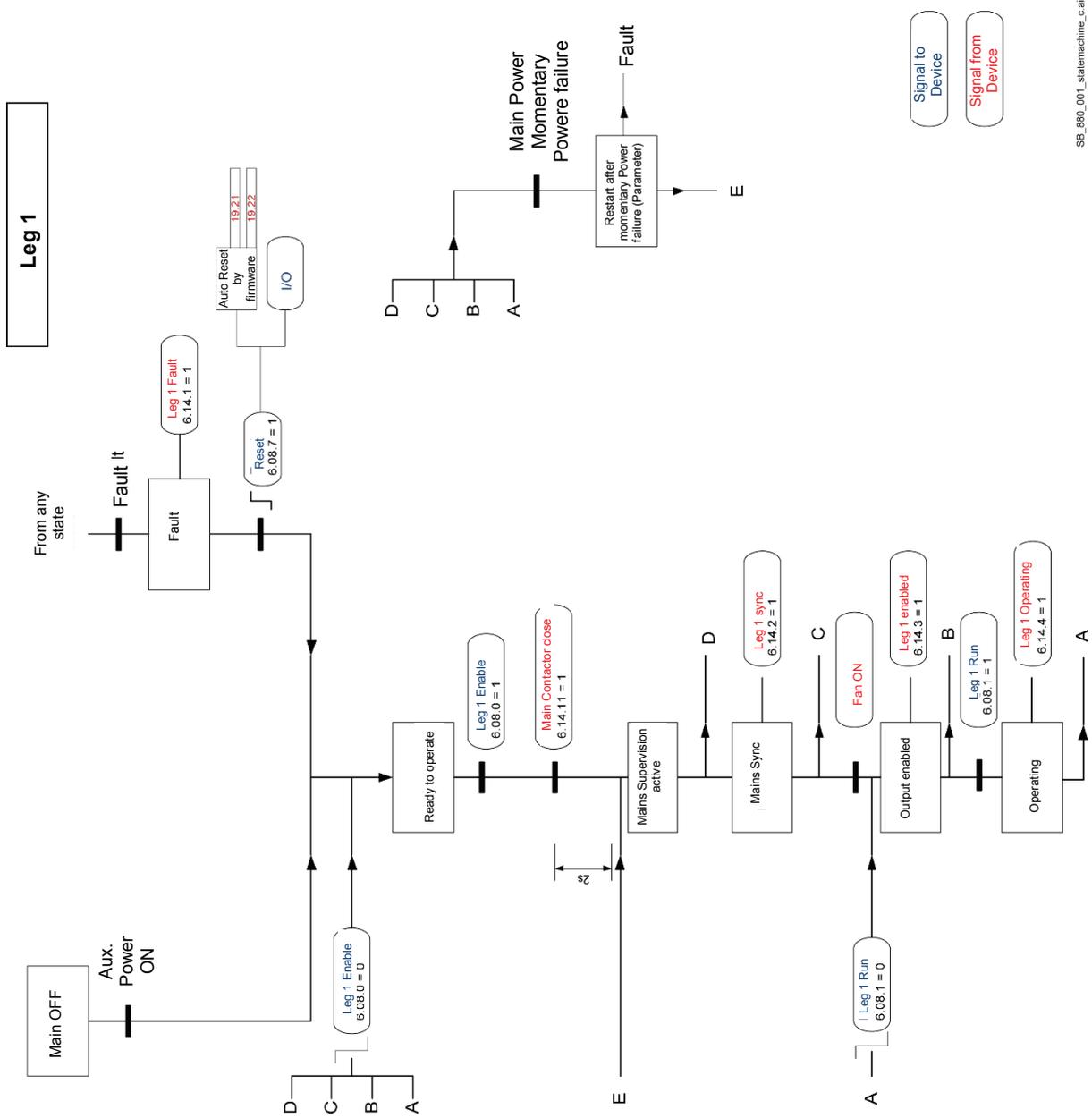
SB_880_002_übersicht_a.ai

Schéma de présentation du programme système

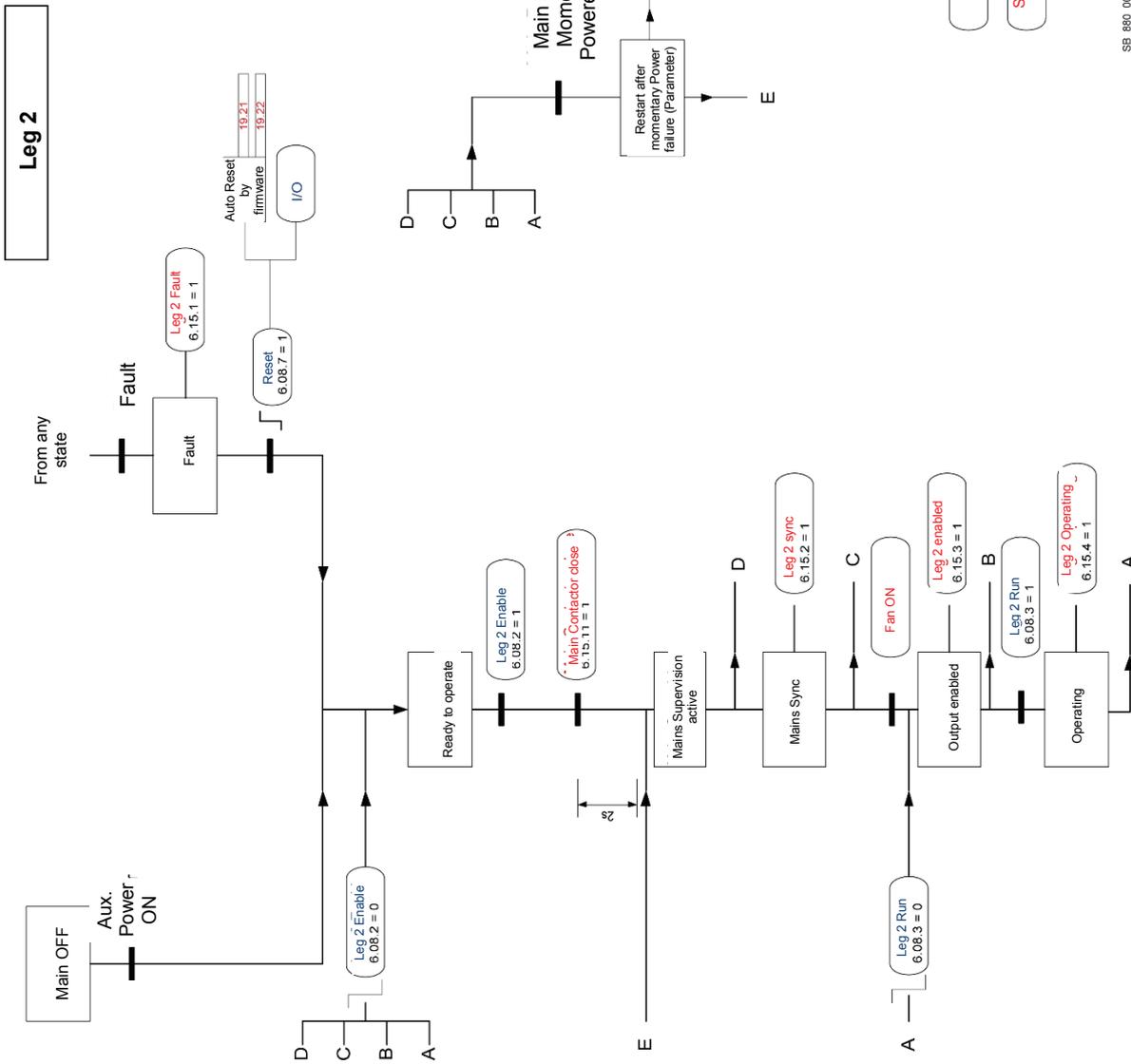


DD_DCT_001_b.ai

Diagramme de transfert de données via l'adaptateur de bus de terrain type F avec FBA et un profil 16 bits transparent



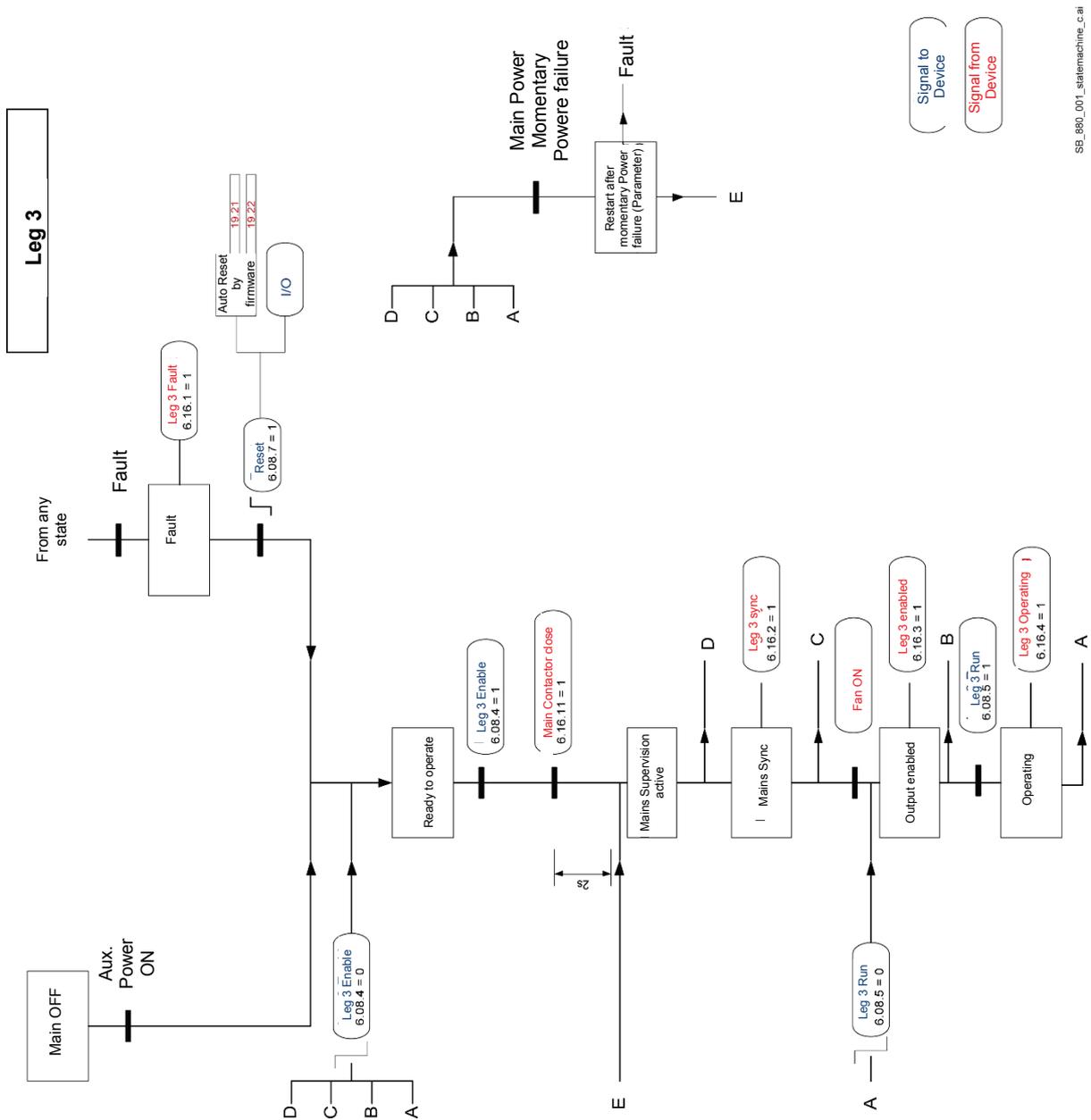
SS_860_001_statemachine_c.ai



Signal to Device
Signal from Device

SB_86C_001_statemachine_c.ai

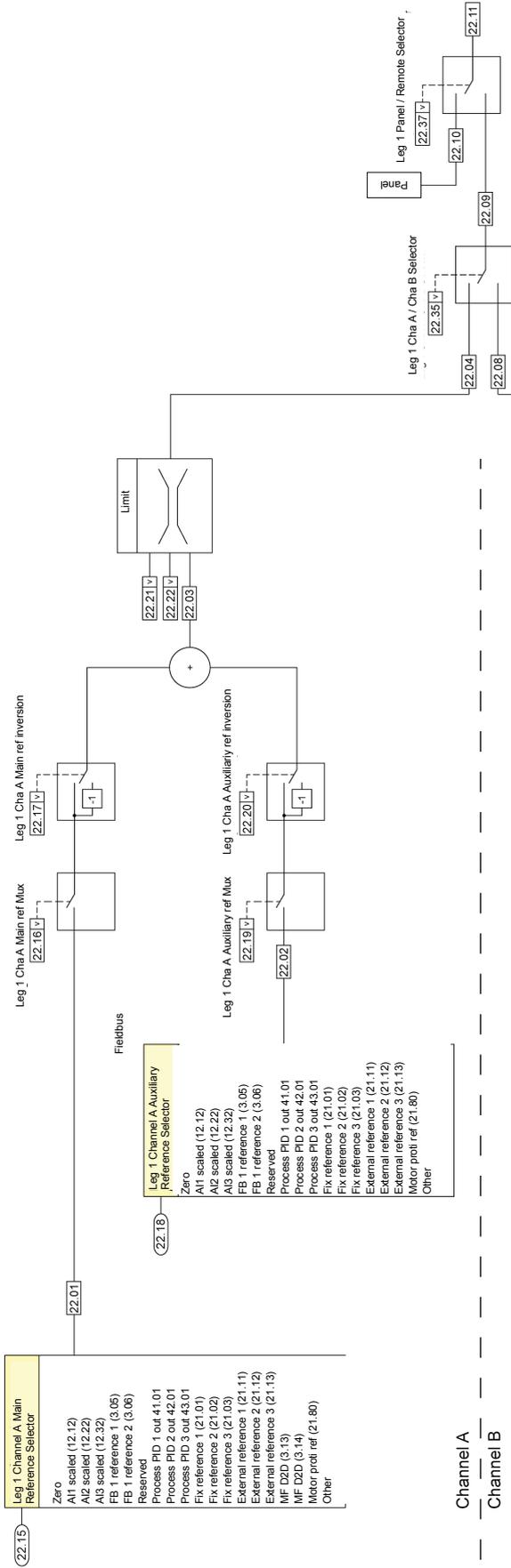
Branche 2 : Graficet



SB_880_001_statemachine_c.ai

Branche 3 : Grafcet

Leg 1 Reference Chain



Channel A
Channel B

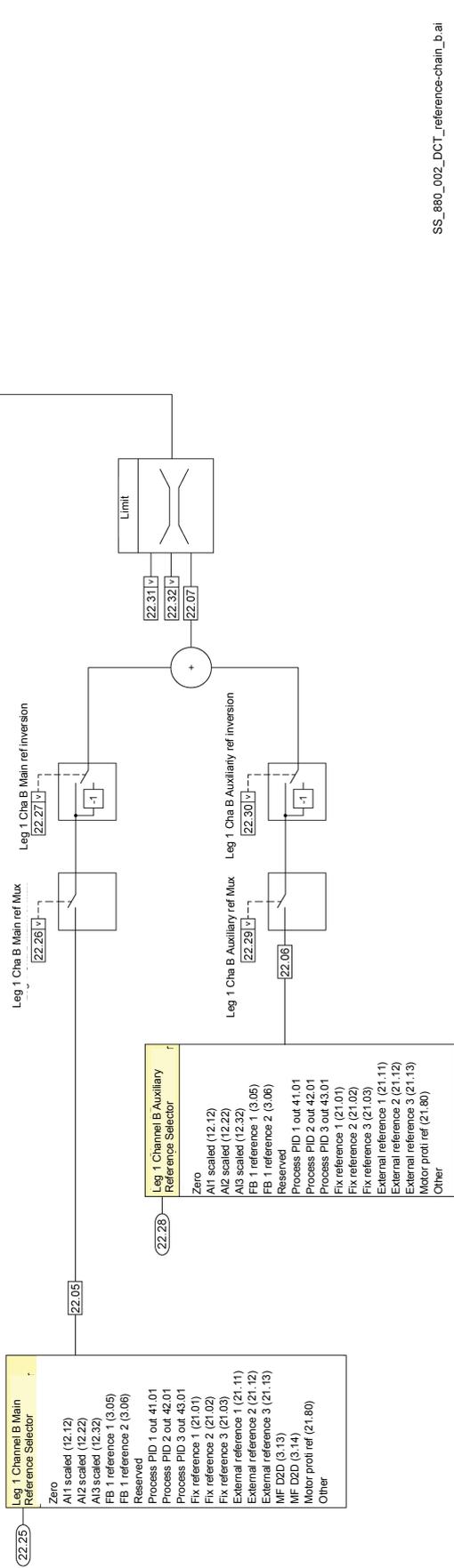
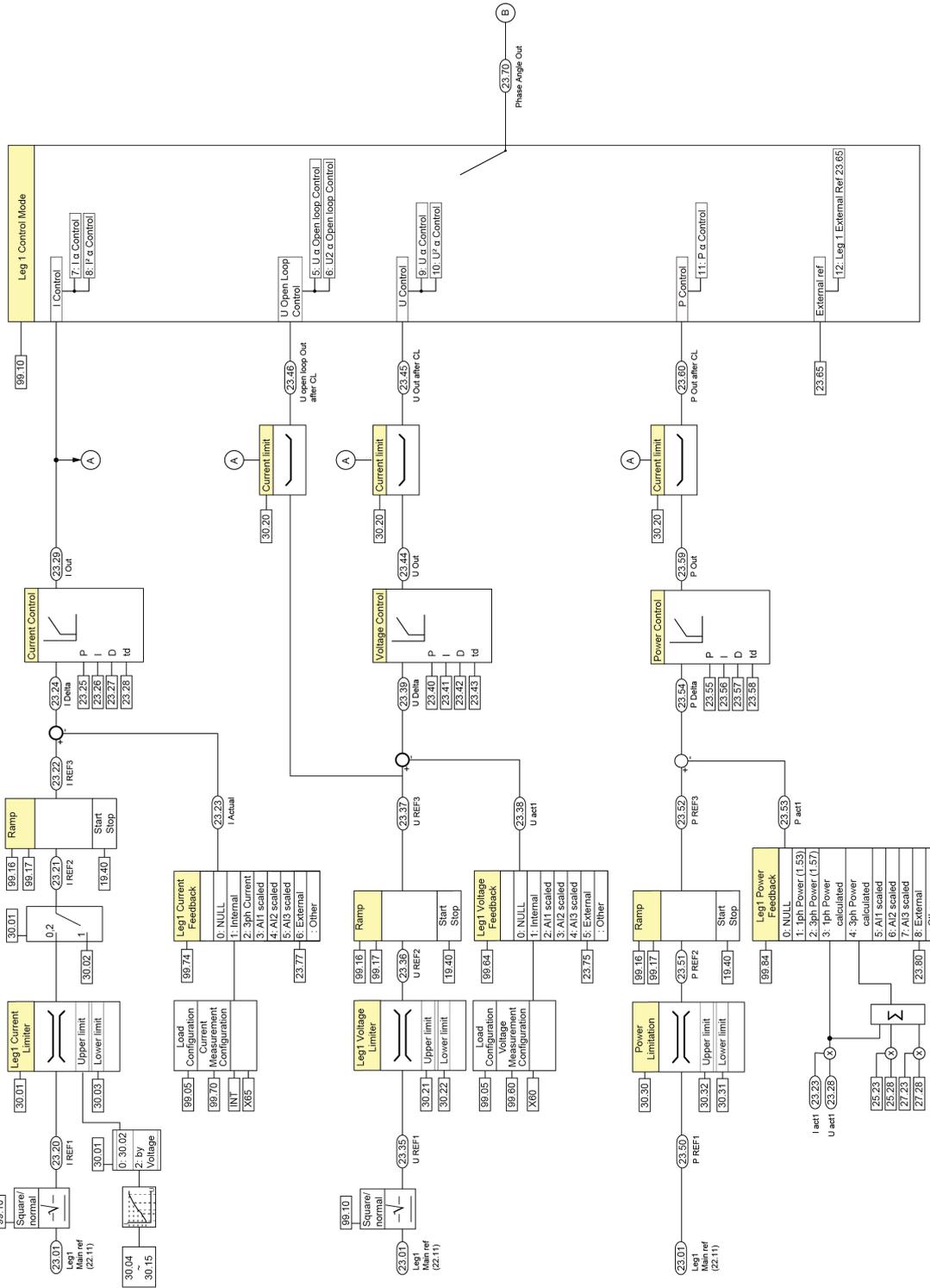


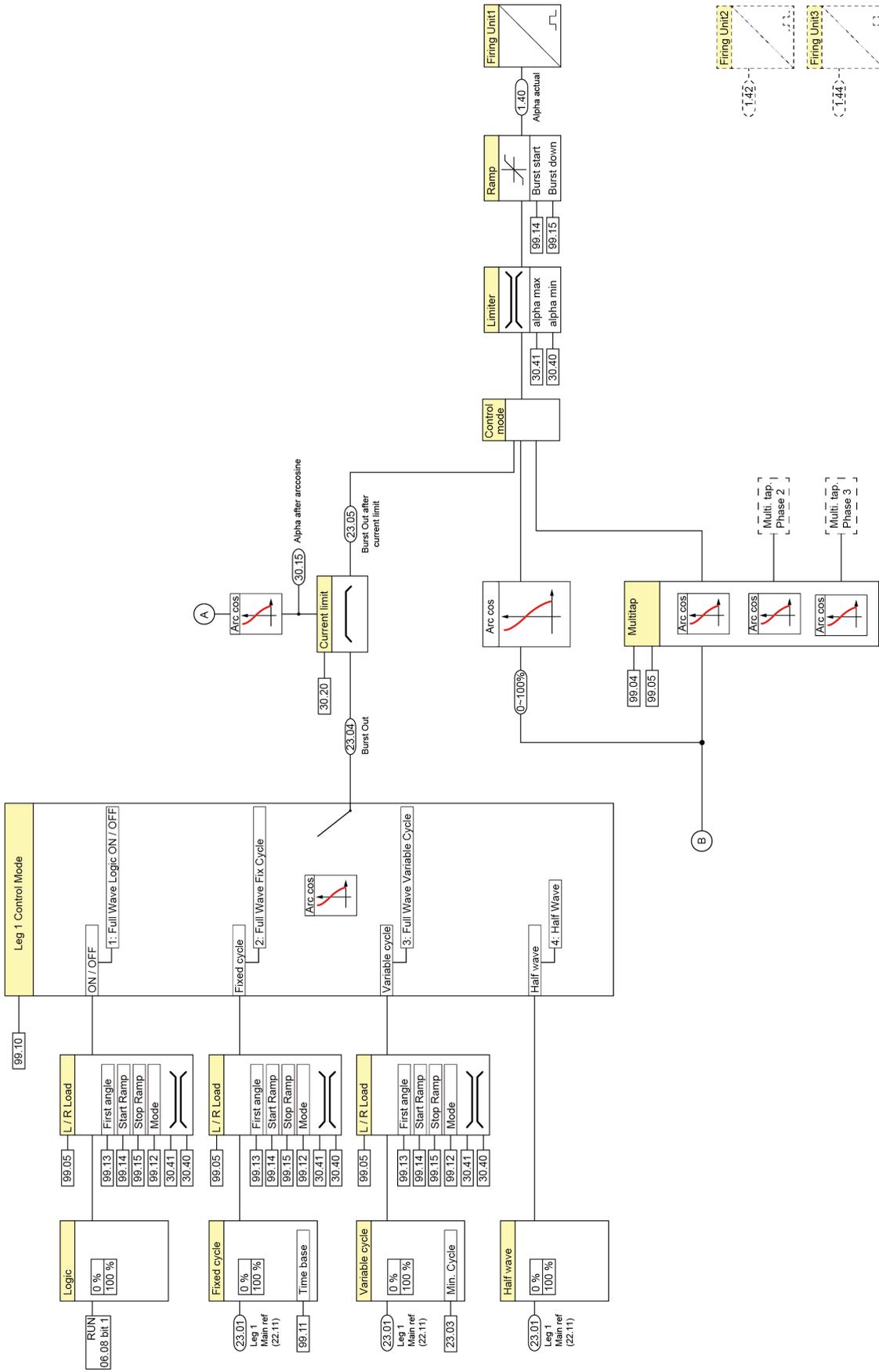
Diagramme de chaîne de référence branche 1

SSS_880_002_DCT_reference-chain_b.ai



SS_880_003_structure_d.t

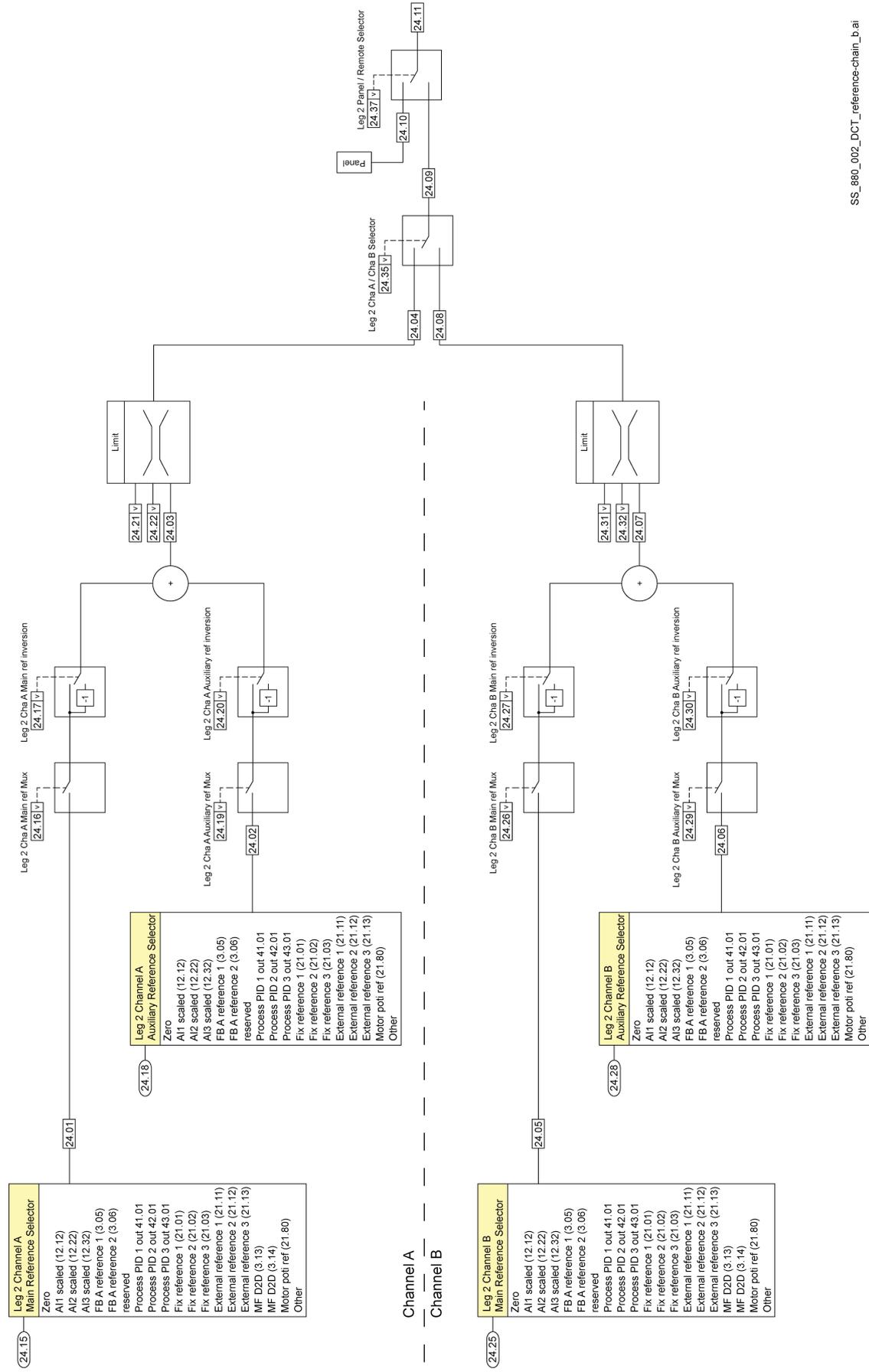
Diagramme de chaîne de référence branche 1



SS_890_003_structure_e.ai

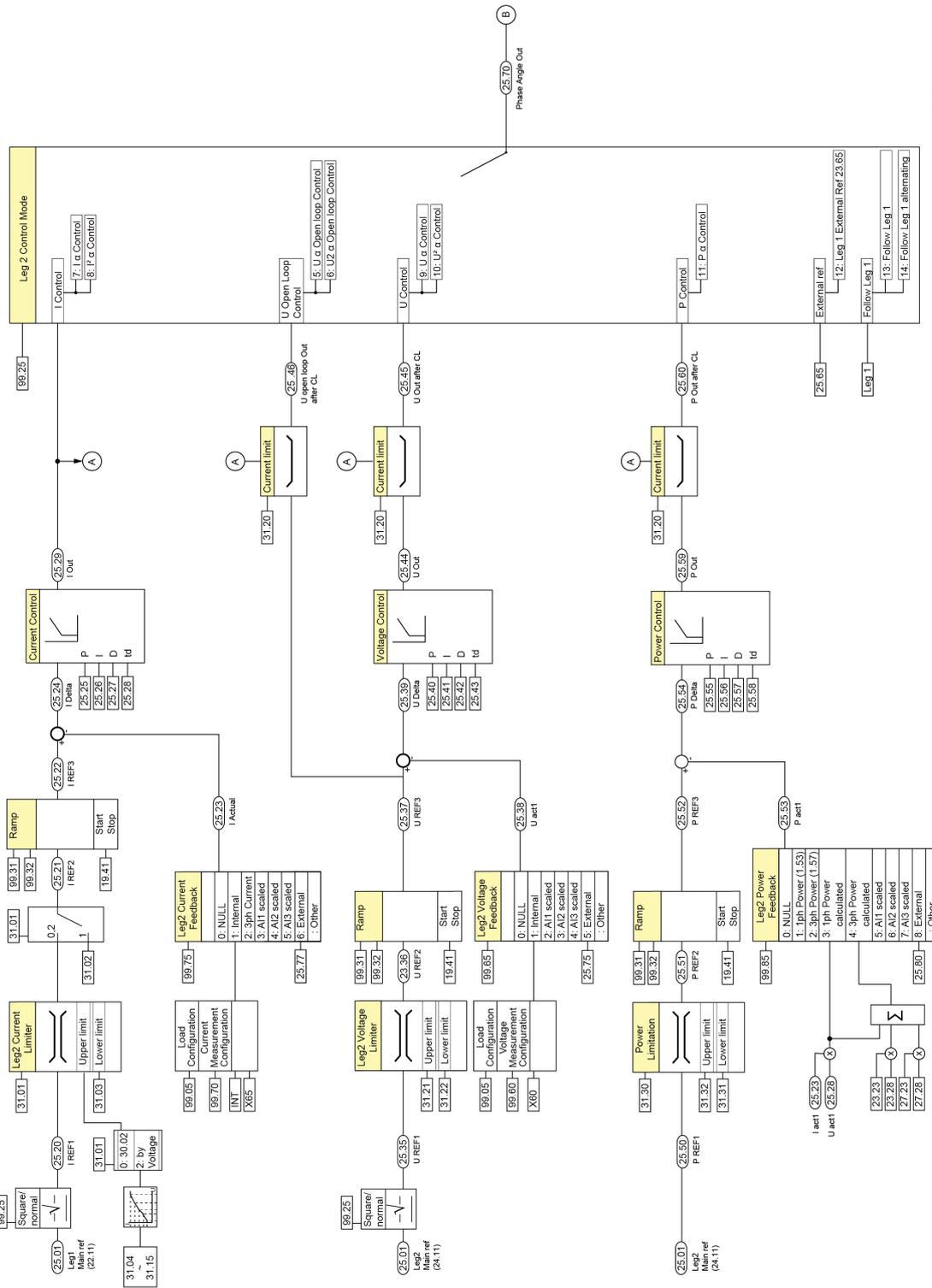
Diagramme de chaîne de référence branche 1

Leg 2 Reference Chain



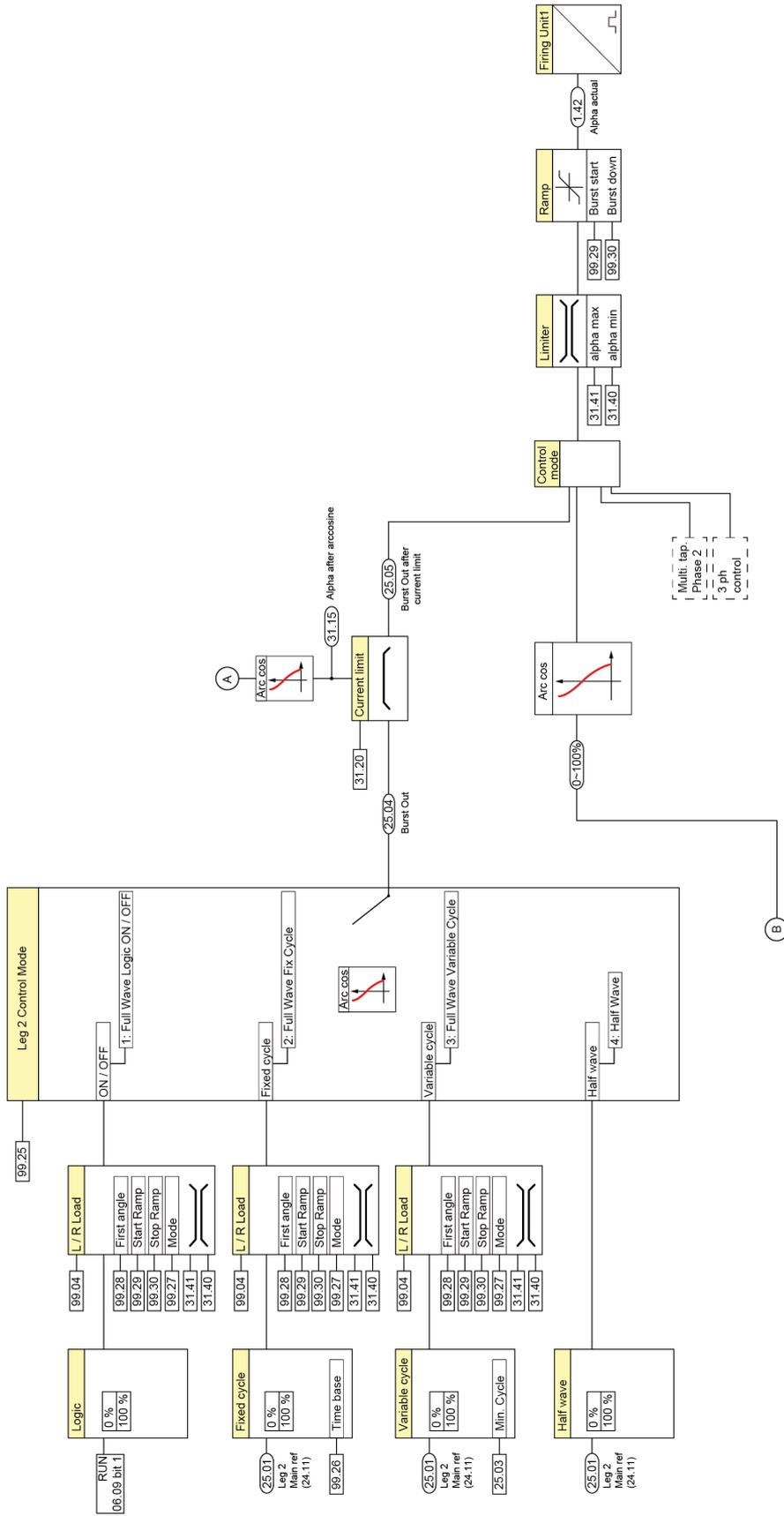
SS_880_002_DCT_reference-chain_b.ai

Diagramme de chaîne de référence branche 2



SS_890_003_structure_d.ai

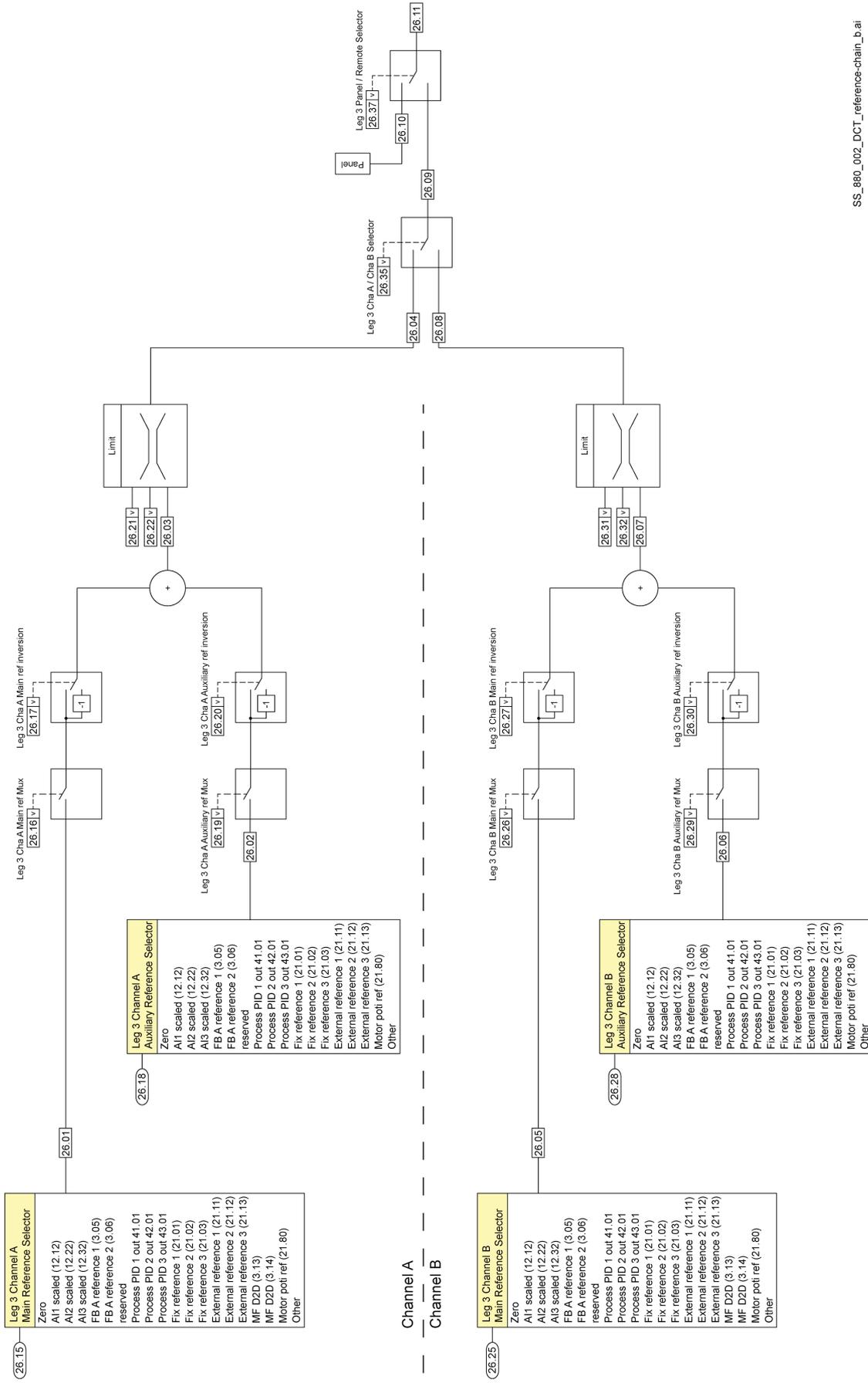
Diagramme de chaîne de référence branche 2



SS_860_003_structure_e.ai

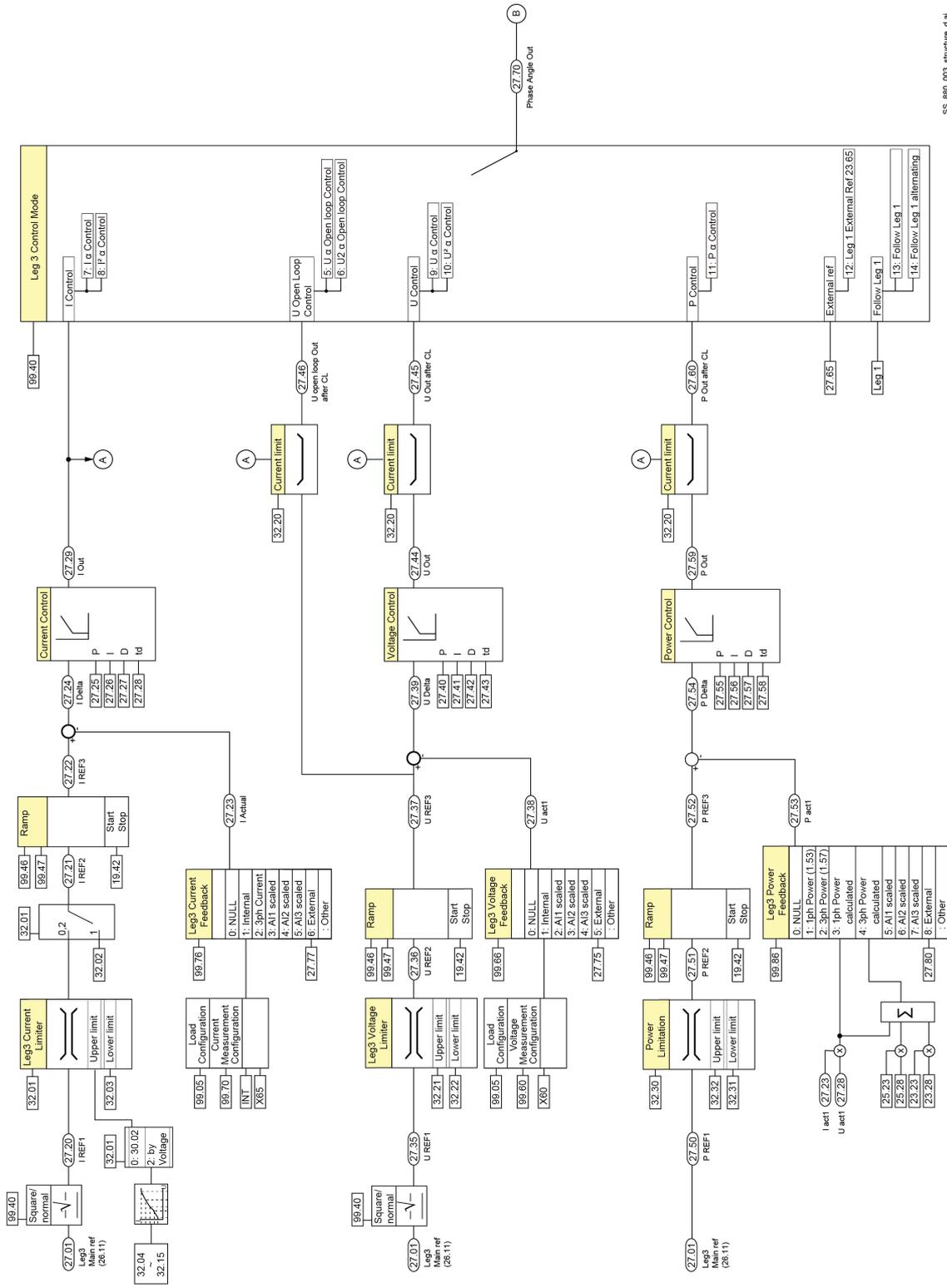
Diagramme de chaîne de référence branche 2

Leg 3 Reference Chain



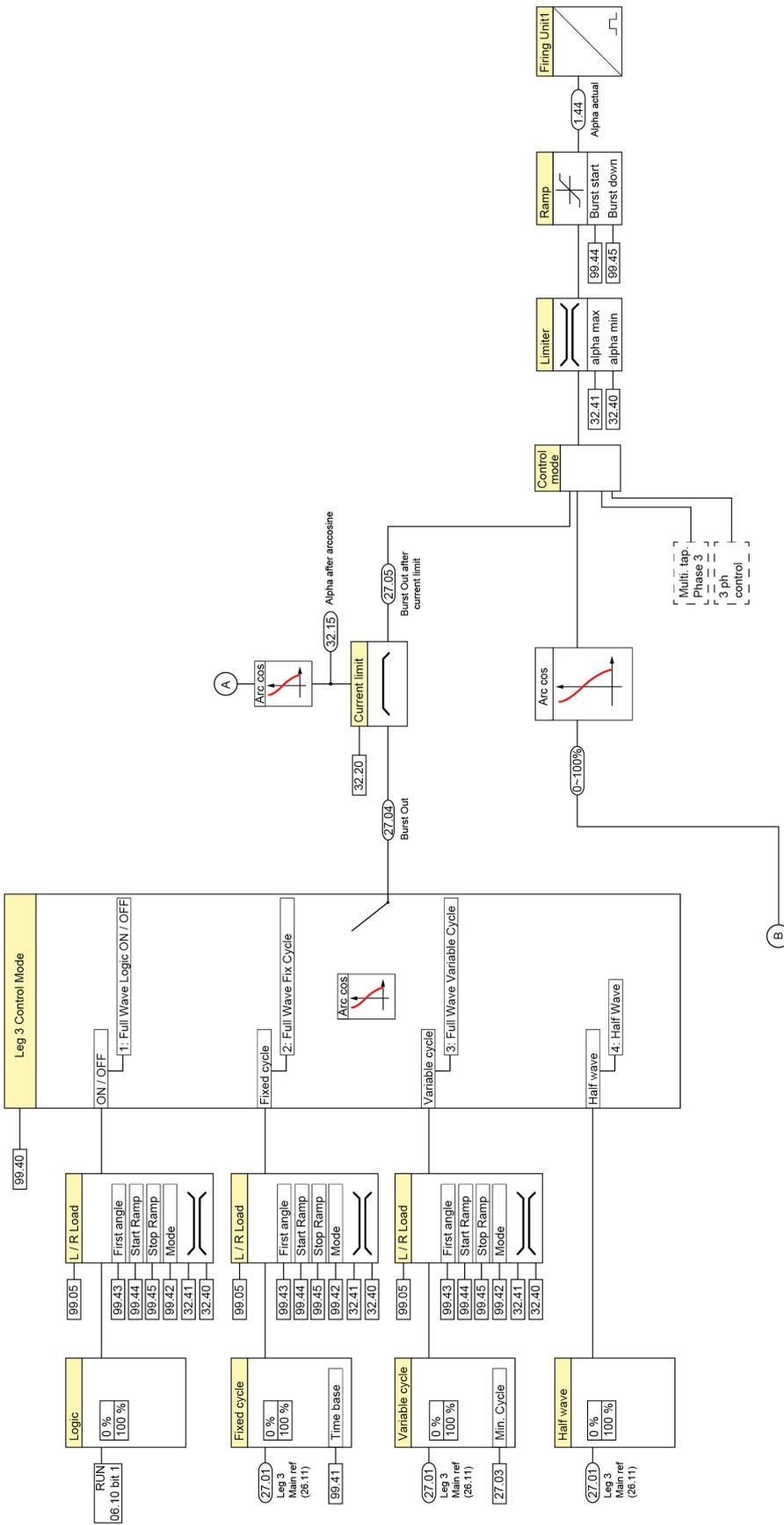
SS_860_002_DCT_reference-chain_b.ai

Diagramme de chaîne de référence branche 3



SS_880_003_structure_c1.ai

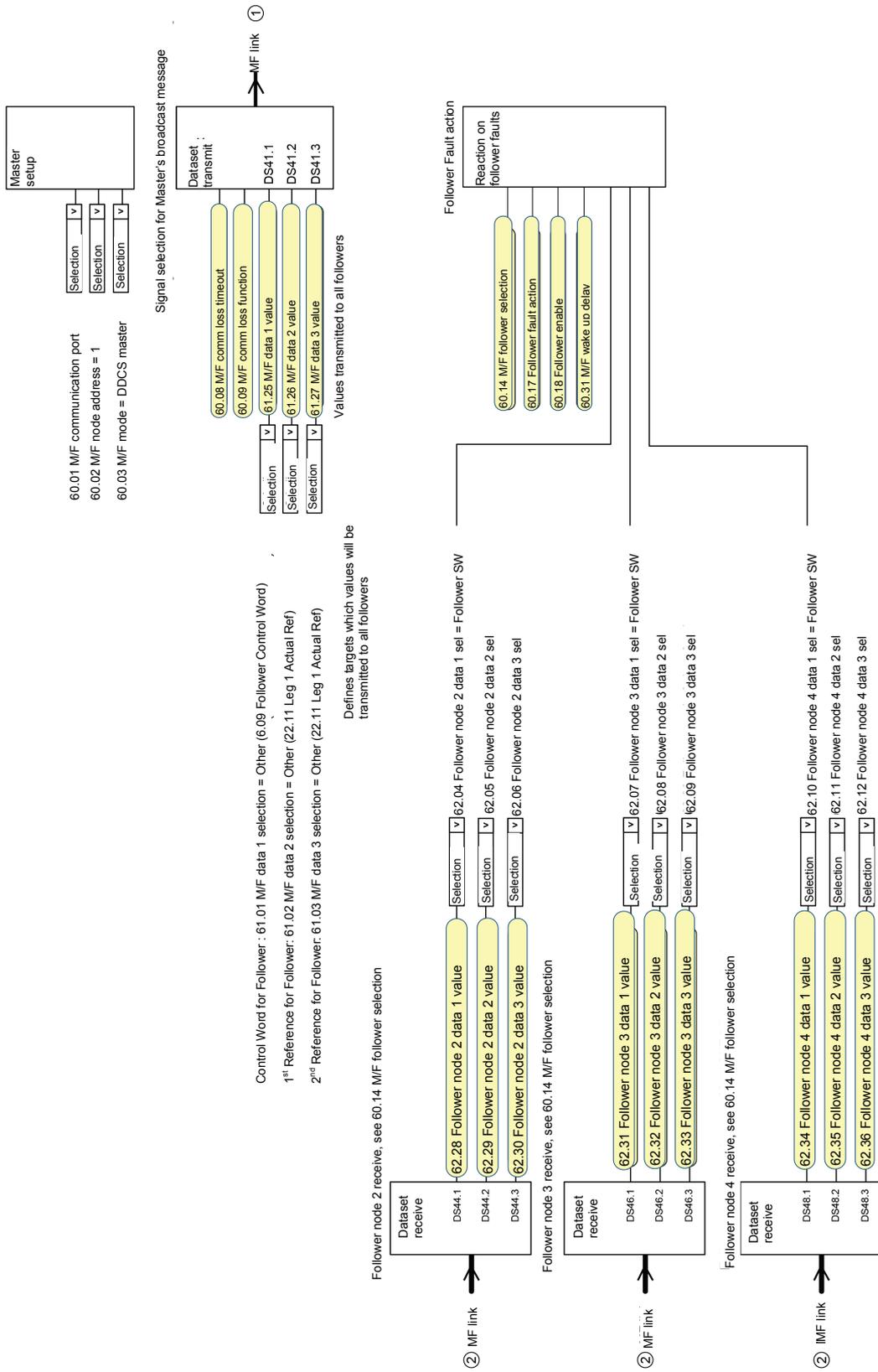
Diagramme de chaîne de référence branche 3



SS_880_003_structure_fr.ai

Diagramme de chaîne de référence branche 3

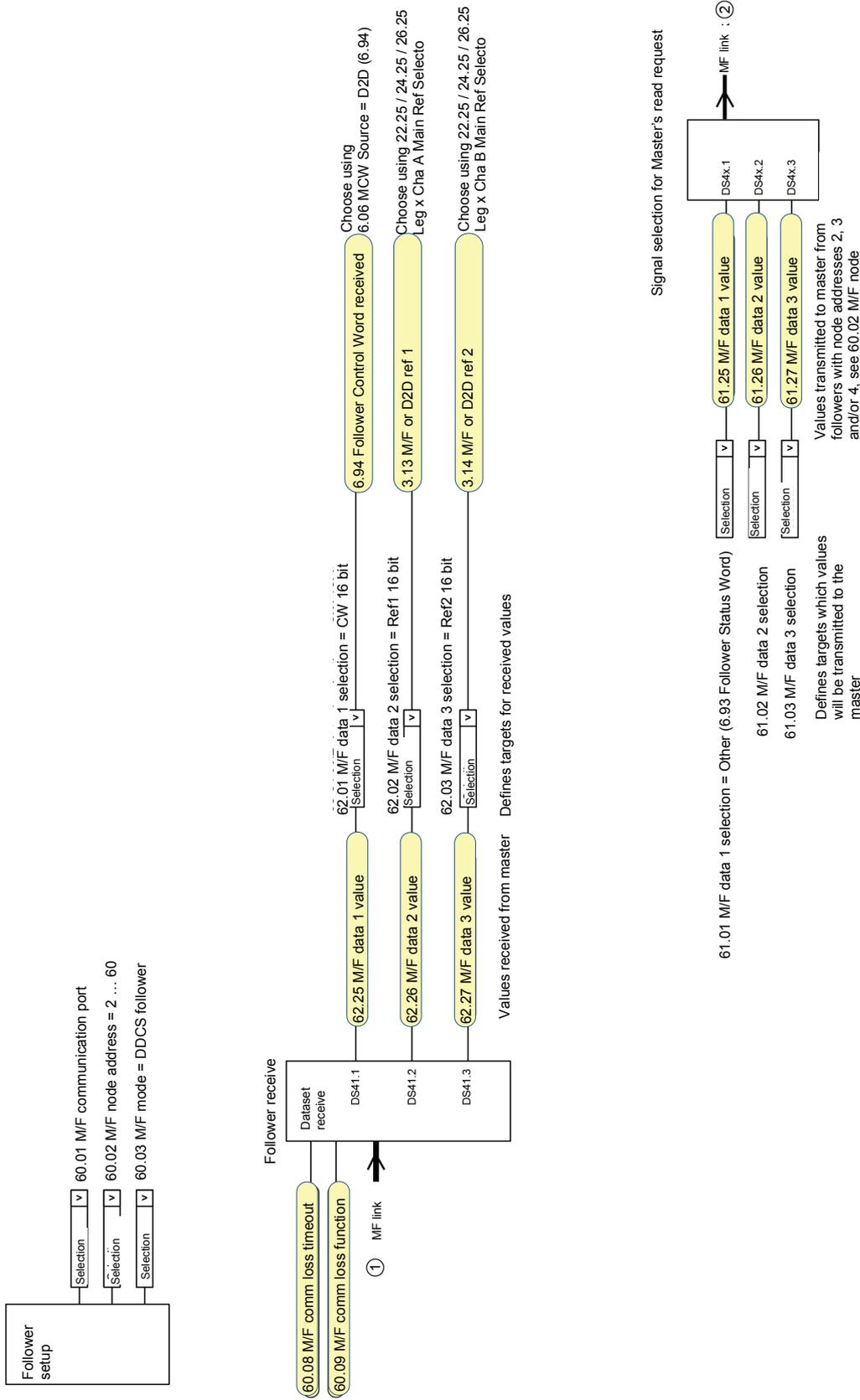
Communication maître – esclave I (maître)



SF_880_004_DCT_MF_d.ai

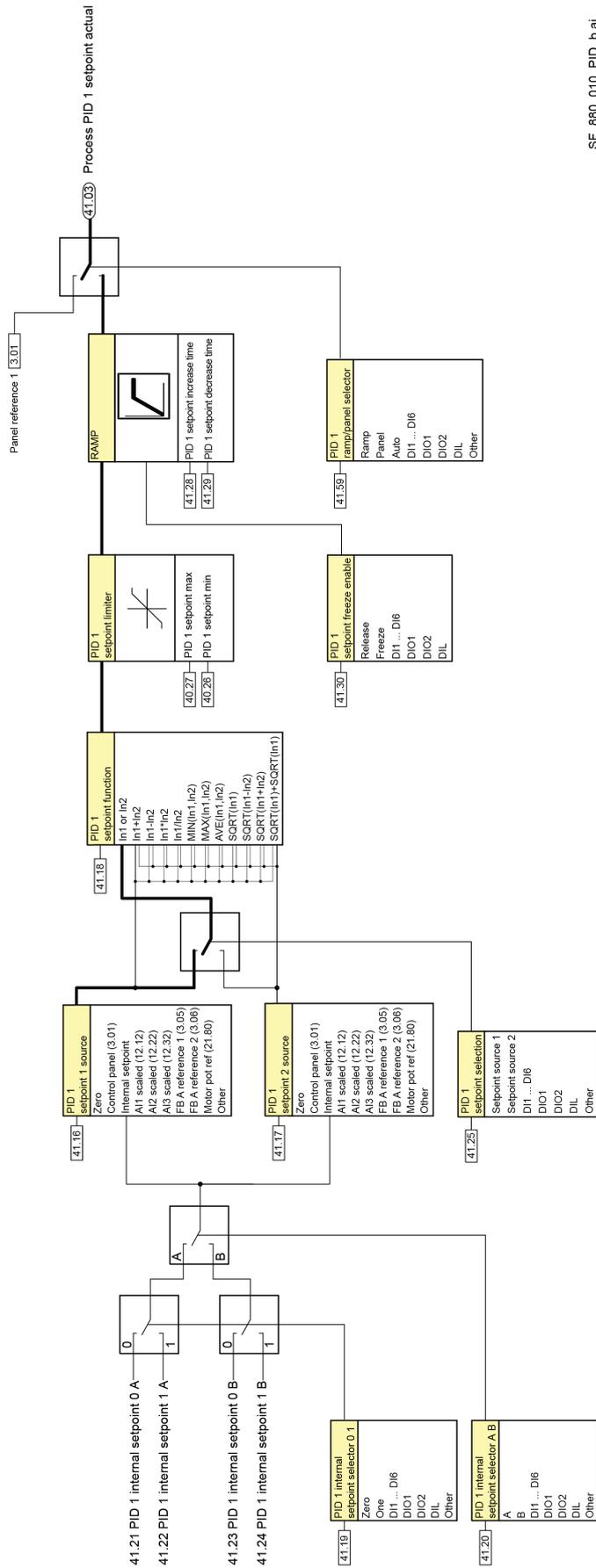
Communication maître-esclave (maître)

Communication maître-esclave II (esclave)



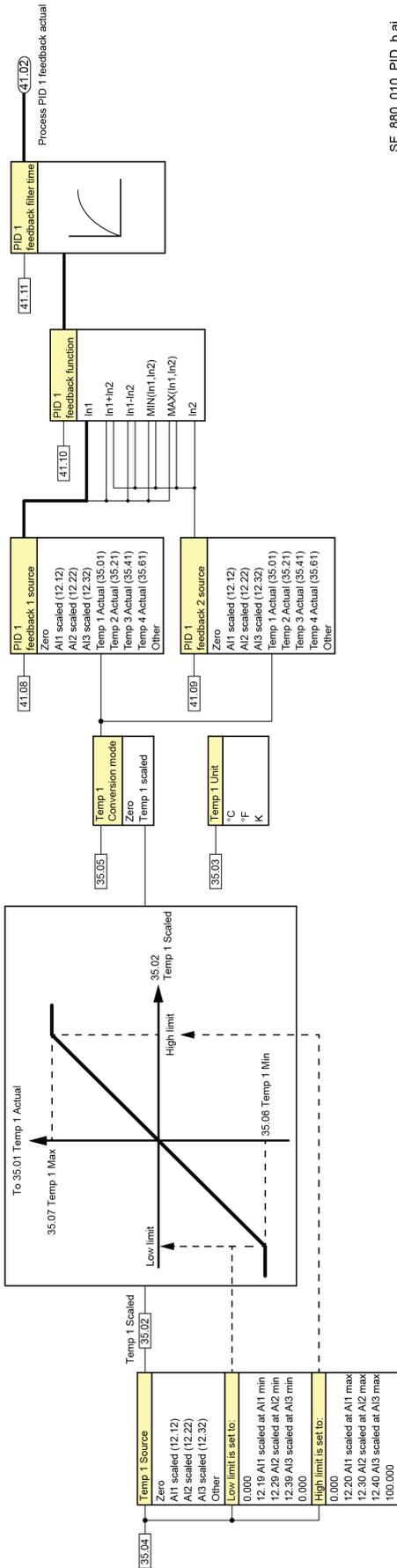
SF_880_004_DCT_MF_d.ai

Communication maître-esclave (esclave)



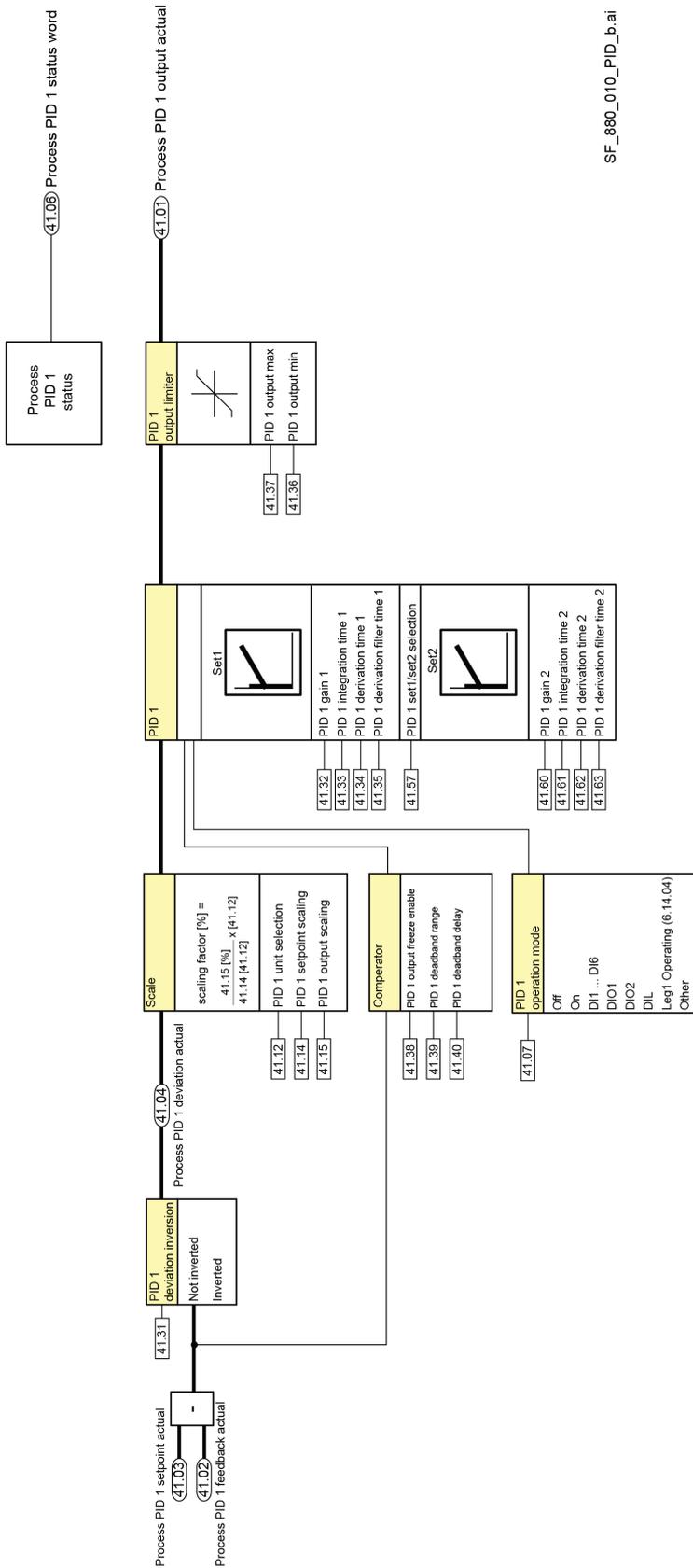
SF_880_010_PID_b.ai

Point de consigne PID 1



SF_880_010_PID_b.ai

Retour PID 1



SF_880_010_PID_b.ai

Sortie PID 1

Famille DCS



Modules DCS550-S

Le variateur compact pour les applications de machines

20 ... 1 000 A_{CC}

0 ... 610 V_{CC}

230 ... 525 V_{CA}

IP00

- Compact
- Conception robuste
- Programme adaptatif et programme enroulage
- Courant d'excitation de champ élevé



Modules DCS800-S Le variateur polyvalent pour l'industrie du procédé

20 ... 5 200 A_{CC}

0 ... 1 160 V_{CC}

230 ... 1 000 V_{CA}

IP00

- Compact
- Capacité de puissance maximale
- Fonctionnement simple
- Assistants confortables, p. ex. pour la mise en service ou le suivi des défaillances
- Adaptable à toutes les applications
- Librement programmable avec un API intégré CEI 61131



Variateurs en armoire DCS800-A

Solutions de variateur complètes

20 ... 20 000 A_{CC}

0 ... 1 500 V_{CC}

230 ... 1 200 V_{CA}

IP21 - IP54

- S'adapte individuellement aux exigences des clients
- Accessoires définis par l'utilisateur (un API externe ou des systèmes d'automation peuvent être inclus)
- Solutions haute puissance à 6 et 12 impulsions jusqu'à 20 000 A, 1 500 V
- Conformes aux normes habituelles
- Prétestés en charge
- Documentation détaillée



Kits de variateurs pré-assemblés DCS800-E

20 ... 2 000 A_{CC}

0 ... 700 V_{CC}

230 ... 600 V_{CA}

IP00

- Module DCS800 avec tous les accessoires nécessaires et entièrement câblé sur une micro-console
- Installation et mise en service très rapides
- Réduit au minimum les temps d'arrêt dans les projets de modernisation
- Adapté aux armoires Rittal
- Version compacte jusqu'à 450 A et version Vario jusqu'à 2 000 A



DCS800-R Kit de numérisation pour rénovation de l'électronique des ponts de puissance existants

20 ... 20 000 A_{CC}

0 ... 1 160 V_{CC}

230 ... 1 200 V_{CA}

IP00

- Réutilisation des composants à longue durée de vie, tels que les ponts de puissance, les contacteurs (principaux), les armoires et le câblage/les jeux de barres, les systèmes de refroidissement
- Utilisation d'installations de communication récentes
- Augmentation de la production et de la qualité
- Solution très économique
- Kits de rénovation ouverts pour presque tous les variateurs CC existants
- Solutions sur mesure pour...
 - BBC PxD
 - BBC SZxD
 - ASEA TYRAK
 - autres constructeurs



ABB Automation Products
Wallstadter-Straße 59
68526 Ladenburg • Allemagne
Tél. : +49 (0) 6203-71-0
Fax : +49 (0) 6203-71-76 09
www.abb.com/dc-drives



431R0507A6500000

N° ident. : 3ADW000431R0507 Rév E