

IRB 2600ID

Industrieroboter



Kürzere Zykluszeiten

Der IRB 2600ID ist Kompaktroboter mit speziellem Kabelpaket (ID steht für Integrated Dressing). Alle Kabel, Leitungen und Schläuche sind bei diesem Roboter im beziehungsweise am Oberarm und Handgelenk geführt. Dadurch werden Stillstandszeiten aufgrund von Kabelverschleiß auf ein Minimum reduziert. Die spezielle Kabelführung stellt zusätzlich sicher, dass die maximale Beschleunigung zu jeder Zeit erreicht wird. Der IRB 2600ID ist in zwei Versionen verfügbar. Die Version mit einer Reichweite von 2,00 m und einer Handhabungskapazität von 8 kg wurde speziell für das Lichtbogenschweißen entwickelt. Die Version mit einer Reichweite von 1,85 m und einer Handhabungskapazität von 15 kg verfügt über eine flexible Schlauchdurchführung und ist ideal für die Materialhandhabung und Maschinenbedienung geeignet.

Schnellere Programmierung

Die Offline-Programmierung wird durch die teilweise innenliegenden Schläuche noch weiter vereinfacht. Die Bewegungen der Schläuche und Kabel sind vorhersehbar, so dass die Simulation eine perfekte Darstellung des realen Robotersystems ist und eine fast vollständige Offline-Programmierung möglich wird. Dies minimiert die erforderliche Zeit zur Feinabstimmung der Programme und ermöglicht einen schnelleren Produktionsstart.

Anwendungsbereiche

Maschinenbedienung
 Materialhandhabung
 Lichtbogenschweißen

Reduzierung der Betriebskosten

Die geschützte Führung aller Schläuche und Kabel verringert deren Schwingen während des Betriebs und schützt die Prozessausrüstung vor Schweißspritzern und Kühlmittel, was die Lebensdauer erheblich verlängert. Anschaffungs- und Wartungskosten reduzieren sich infolgedessen um bis zu 75 %. So können bis zu drei Produktionsstopps für Wartungsarbeiten pro Jahr verhindert werden.

Höhere Produktionsrate bei geringerer Stellfläche

Der IRB 2600ID benötigt eine extrem geringe Stellfläche mit einem Störradius von 337 mm und einer Grundfläche von 676 × 511 mm. Bei der Materialhandhabung und Maschinenbedienung kann der Roboter so wesentlich näher an den zu bedienenden Maschinen platziert werden. Beim Lichtbogenschweißen ermöglicht das geringere Risiko gegenseitiger Behinderungen Produktionslösungen mit bis zu 50 % mehr Robotern in einer Roboterzelle. So holt der IRB 2600ID das Optimum aus einer Produktionsfläche heraus.

Mehr Agilität auf kleineren Flächen

Durch das neuartige, extrem schlanke Prozesshandgelenk (227 × 130 mm) kann der Roboter in enge Öffnungen eintauchen und komplexe Bewegungen ausführen. Beim Lichtbogenschweißen sind so Rundschweißungen ohne Unterbrechung und Qualitätseinbrüche möglich, was zu deutlich kürzeren Zykluszeiten und so zur Steigerung der Produktionsleistung.

Spezifikation			
Roboterversion	Reichweite	Handhabungs-kapazität	Zusätzliche Armlast
IRB 2600ID-15/1.85	1,85 m	15 kg	10 kg
IRB 2600ID-8/2.00	2,00 m	8 kg	10 kg

Anzahl der Achsen:	6
Schutzart / Ausführung:	IP67 / Standard (Basis u. Unterarm) IP54 / Standard (Oberarm)
Montageart:	Boden, Wand, Decke, geneigt
IRC5-Steuerungsvarianten:	Standardsteuerung, Panel Mounted Controller

Leistung	
Positionswiederholgenauigkeit:	0,023 mm – 0,026 mm
Bahnwiederholgenauigkeit:	0,27 mm – 0,30 mm

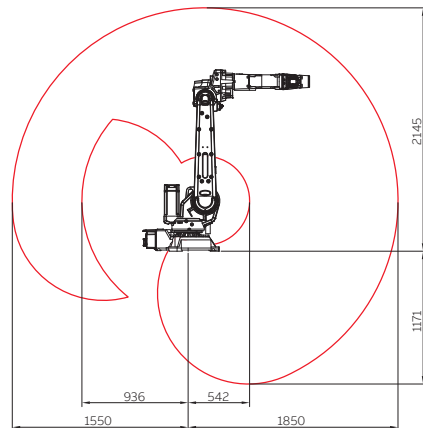
Bewegung	Arbeitsbereich	Max. Achsgeschwindigkeit
Achse 1	+180° bis -180°	175°/s
Achse 2	+155° bis -95°	175°/s
Achse 3	+75° bis -180°	175°/s
Achse 4	+175° bis -175°	360°/s
Achse 5	+120° bis -120°	360°/s
Achse 6	+400° bis -400°	500°/s

Elektrische Anschlüsse	
Netzspannung:	200 – 600 V, 50/60 Hz
Leistungsaufnahme:	0,86 kW

Maße / Gewicht	
Robotergrundfläche:	676 × 511 mm
Höhe:	1600 mm
Gewicht:	273 und 276 kg

Betriebsbedingungen	
Umgebungstemperatur:	+5 °C bis +45 °C
Bei Transport und Lagerung:	-25 °C bis +55 °C
Kurzfristig (max. 24 Stunden):	bis zu +70 °C
Relative Luftfeuchtigkeit:	max. 95 %
Geräuschpegel:	max. 69 dB (A)
Emission:	EMC/EMI-abgeschirmt

Arbeitsbereich
IRB 2600ID-15/1.85



IRB 2600ID-8/2.00

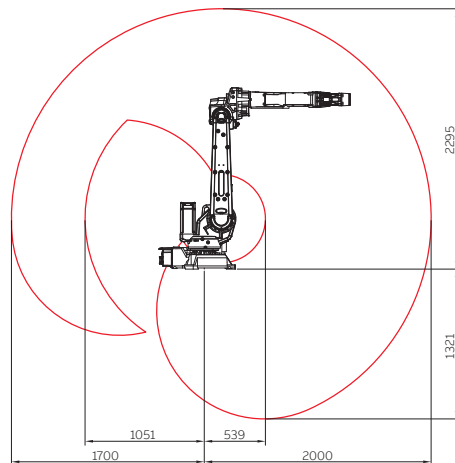


ABB Automation GmbH Unternehmensbereich Robotics

Grüner Weg 6
D-61169 Friedberg
Phone: +49 60 31 85-0
E-Mail: robotics@de.abb.com

www.abb.de/robotics

Hinweis:

Technische Änderungen der Produkte sowie Änderungen im Inhalt dieses Dokuments behalten wir uns jederzeit ohne Vorankündigung vor. Bei Bestellungen sind die jeweils vereinbarten Beschaffenheiten maßgebend. Die ABB Automation GmbH übernimmt keinerlei Verantwortung für eventuelle Fehler oder Unvollständigkeiten in diesem Dokument.

Wir behalten uns alle Rechte an diesem Dokument und den darin enthaltenen Gegenständen und Abbildungen vor. Vervielfältigung, Bekanntgabe an Dritte oder Verwertung seines Inhaltes – auch von Teilen – ist ohne vorherige schriftliche Zustimmung durch die ABB Automation GmbH verboten.

Copyright©2017 ABB, alle Rechte vorbehalten