

IRB 140 工业机器人

主要应用领域

弧焊

装配

清理/喷雾

上下料

物料搬运

包装

去毛刺

小巧，强劲，快速

外形紧凑、功能强劲的IRB 140是一款六轴多用途工业机器人，有效荷重6 kg，工作范围长达 810mm，可选落地安装、倒置安装或任意角度挂壁安装方式。IRB 140分标准型、铸造专家型、洁净室型、可冲洗型4种机型，所有机械臂均全面达到IP67防护等级，易于同各类工艺应用相集成与融合。IRB 140上臂采用后翻转机构，即使采用挂壁安装，第1轴仍可旋转360度，工作半径显著扩大。

IRB 140设计紧凑、牢靠，采用集成式线缆包，进一步提高了整体柔性。可选配碰撞检测功能（实现全路径回退），使可靠性和安全性更有保障。



IRB 140T以第1、第2轴作业为主，大幅缩短节拍时间。

在仅使用第1、第2轴的情况下，节拍时间可缩短15-20%。这款高速型产品配套PickMaster，是包装作业和引导式作业的理想之选。

IRB铸造专家型和可冲洗型适合在极端铸造环境及其它对抗腐蚀性和密封性要求严苛的恶劣环境中使用。两种机型均达到IP67防护等级，并经高标准表面处理，耐高压蒸汽清洗。白色涂装的洁净室型机器人则达到10级洁净室标准，尤其适合对洁净度有严格要求的生产环境。

IRB 140

规格

机器人型号	荷重能力	第5轴工作范围	注释
IRB 140/IRB 140T	6 kg	810mm	
IRB 140F/IRB 140TF	6 kg	810mm	铸造专家型防护
IRB 140CR/ IRB 140TCR	6 kg	810mm	洁净室型
IRB 140W/ IRB 140TW	6 kg	810mm	可冲洗型防护
附加荷重（上臂或手腕）			
上臂	1 kg		
手腕	0.5 kg		
轴数			
机器人本体	6		
外轴设备	6		
集成信号源		上臂12路信号	
集成气源		上臂最高8 bar	

性能

重复定位精度	0.03 mm (ISO试验平均值)	
轴动作	轴	工作范围
	1. C旋转	360°
	2. B手臂	200°
	3. A手臂	280°
	4. D手腕	无限制(默认400°)
	5. E弯曲	240°
	6. P翻转	无限制(默认800°)
TCP最大速度	2.5 m/s	
TCP最大加速度	20 m/s ²	
加速时间 0-1 m/s	0.15 s	

速度

轴号	IRB 140	IRB 140T
1	200°/s	250°/s
2	200°/s	250°/s
3	260°/s	260°/s
4	360°/s	360°/s
5	360°/s	360°/s
6	450°/s	450°/s

节拍时间

5 kg拾料侧	IRB140	IRB 140T
节拍25 × 300 × 25 mm	0.85 s	0.77 s

电气连接

电源电压	200-600V, 50/60 Hz
额定功率	
变压器额定值	4.5 kVA
典型功耗	0.4 kW

物理特性

机器人安装	任意角度
尺寸	
机器人底座	400 × 450 mm
机器人控制器（高 × 宽 × 深）	950 × 800 × 620 mm
重量	
机器人本体	98 kg

环境

环境温度	
机器人本体	5-45°C
相对湿度	最高95%
防护等级	
机器人本体	IP67
选件	铸造型 可冲洗型（耐高压蒸汽清洗） 洁净室型，6级 (IPA认证)
噪音水平	最高70 dB (A)
安全	带监控、紧急停和安全功能的双回路 3位启动装置
辐射	EMC/EMI屏蔽

数据和尺寸若有变更，恕不另行通知。

工作范围

