

IRB 2600ID Robot przemysłowy

Robot IRB 2600ID to unikalna kombinacja dużego udźwigu, dalekiego zasięgu oraz opcji Integrated Dressing (ID), w której wszystkie przewody procesowe są prowadzone wewnątrz ramienia robota i nadgarstka. Roboty tego typu zmniejszają czas cyklu nawet o 15%, co znacznie zwiększa wydajność produkcji, głównie w aplikacjach spawania łukowego, przenoszenia i obsługi maszyn



Krótsze czasy cykli

Ponieważ wszystkie przewody procesowe są poprowadzone wewnątrz ramienia robota, IRB 2600ID redukuje przestoje spowodowane przez kolizje oraz zużycie kabli. Takie rozwiązanie zapewnia również maksymalne przyspieszenia, bez ograniczeń. Funkcje te pomagają znacznie zredukować całkowity czas cyklu pracy i zwiększają niezawodność robota.

IRB 2600ID to dwa modele do wyboru. Wersja o zasięgu 2,00 m oraz udźwigu 8 kg zaprojektowana została do zintegrowania z osprzętem spawalniczym. Natomiast wersja o zasięgu 1,85 m i 15 kg udźwigu, posiada elastyczne przewody, które zapewniają optymalizację procesów związanych z przenoszeniem/przeładunkiem oraz obsługą maszyn.

Szybsze programowanie

Łatwość programowania w trybie off-line jest jeszcze korzystniejsza z robotem IRB 2600ID. Ruchy kabli i przewodów są łatwe do przewidzenia, więc model i symulacja są idealnym odzwierciedleniem ruchów w rzeczywistości. Minimalizuje to czas potrzebny do przygotowania robota do pracy i umożliwia szybsze rozpoczęcie produkcji. Całkowity czas programowania jest mniejszy nawet o 90%.

Niższe koszty eksploatacji

W związku z tym, że przewody procesowe są zabezpieczone, ryzyko wytarć, uszkodzenia przez odpryski i płyny podczas cięcia jest minimalne. Umieszczenie przewodów wewnątrz ramienia powoduje, że żywotność okablowania procesowego jest większa. Zredukowane zostały koszty w zakresie zakupu oraz wymiany okablowania aż o 75%.

Większa moc przy mniejszej powierzchni instalacyjnej

Nowy IRB 2600ID dzięki wąskiej konstrukcji nadgarstka i zintegrowanemu okablowaniu ma możliwość dosięgnięcia tam, gdzie inne roboty spawalnicze nie sięgają. Przy spawaniu łukowym zmniejszone zostało ryzyko kolizji z innymi robotami i elementami celi spawalniczej. IRB 2600ID cechuje się bardzo małą powierzchnią instalacyjną, a kompaktowa podstawa o promieniu 337 mm i szerokości 511 mm sprawia, że w aplikacjach przenoszenia/przeładunku oraz obsługi maszyn, robot może być umiejscowiony bliżej maszyny. IRB 2600ID pomaga zatem w jak najlepszym wykorzystaniu przestrzeni produkcyjnej. Wyższa moc przy mniejszej zajmowanej powierzchni.

Sprawniejszy również w mniejszych pomieszczeniach

Nadgarstek robota jest bardzo wąski - 227 x 130 mm. Z całym okablowaniem oraz przewodami schowanymi w ramieniu robota, IRB 2600ID może z łatwością dostać się do wąskich otworów oraz wykonywać złożone ruchy. Przykładowo, w spawaniu łukowym oznacza to, że robot może wykonywać okrężne spawy bez przerw i bez obniżenia jakości, przy znacznie krótszym czasie cyklu. Wpływa to na zwiększenie wydajności produkcji.

IRB 2600ID

Glównie zastosowanie

Obsługa maszyn, przenoszenie/przetadunek, spawanie lukowe

Specyfikacja

Warianty:	Zasięg	Udźwig	Obciążenie ramienia
IRB 2600ID-15/1,85	1,85 m	15 kg	10 kg
IRB 2600ID-8/2,00	2,00 m	8 kg	15 kg

Liczba osi	6
Ochrona	Standardowo IP67 (zestaw, obniżone ramię oraz przegub) Dla górnego ramienia IP54
Pozycja montażu	Na podłodze, na ścianie, na półce, odwrócony, pochylony
Warianty kontrolera IRC5	Pojedyncza szafa, Podwójna szafa

Wymiary i waga

Wymiary podstawy robota	676 x 511 mm
Wysokość robota	1600 mm
Waga robota	273 do 276 kg

Możliwości (zgodnie z normą ISO 9283)

Powtarzalność pozycji (RP)	0,023 - 0,026 mm
Powtarzalność ścieżki (RT)	0,27 - 0,30 mm

Ruch

Ruch osi	Zakresy robocze osi	Maks. prędkość
Oś 1	+180° do -180°	175°/s
Oś 2	+155° do -95°	175°/s
Oś 3	+75° do -180°	175°/s
Oś 4	+175° do -175°	360°/s
Oś 5	+120° do -120°	360°/s
Oś 6	+400° do -400°	500°/s

Połączenia elektryczne

Napięcie zasilania	200-600 V, 50-60 Hz
--------------------	---------------------

Środowisko pracy

Temperatura otoczenia dla urządzeń mechanicznych:

Podczas pracy robota	+5°C (41°F) do +45°C (113°F)
Przy transporcie i przechowywaniu	-25°C (-13°F) do +55°C (131°F)
Przez krótki okres (maks. 24h)	Maks. do +70°C (158°F)
Wilgotność względna	Maks. 95%
Bezpieczeństwo	Podwójny obwód bezpieczeństwa, wyłączniki stopu awaryjnego i funkcje bezpieczeństwa, 3 tryby pracy robota
Emisja zakłóceń	Certyfikat EMC/EMI

Dane i wymiary mogą zostać zmienione bez powiadomienia

Więcej informacji:

ABB Contact Center

tel.: 22 22 37 777

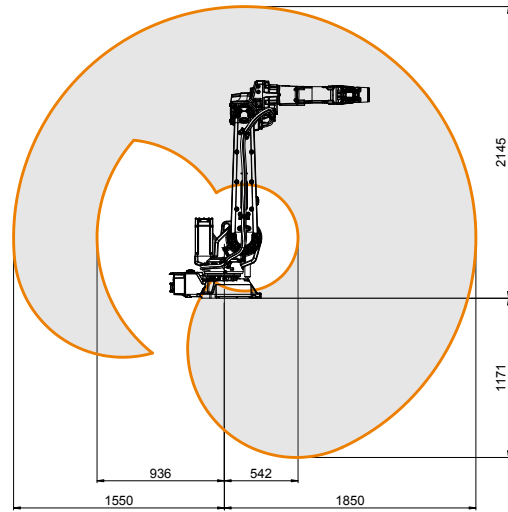
e-mail: kontakt@pl.abb.com

e-mail: robotyka.sprzedaz@pl.abb.com

www.abb.pl/robotics

Zakres roboczy

IRB 2600ID-15/1,85



IRB 2600ID-8/2,00

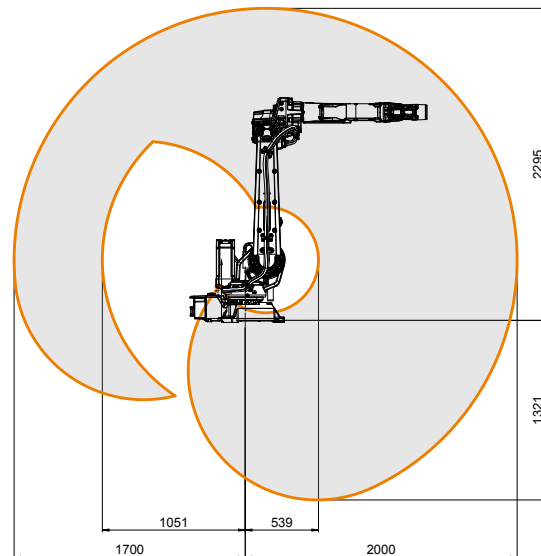


ABB zastrzega sobie prawo do dokonywania zmian technicznych bądź z modyfikacji zawartości niniejszego dokumentu bez uprzedniego powiadomienia. W przypadku zamówień obowiązywać będą uzgodnione warunki.

ABB Sp. z o.o. nie ponosi żadnej odpowiedzialności za potencjalne błędy lub możliwe braki informacji w tym dokumencie. Zastrzegamy wszelkie prawa do niniejszego dokumentu i jego tematyki oraz zawartych w nim zdjęć i ilustracji. Jakiegokolwiek kopiowanie, ujawnianie stronom trzecim lub wykorzystanie jego zawartości w części lub w całości i bez uzyskania uprzednio pisemnej zgody ABB Sp. z o.o. jest zabronione.

© Copyright 2014 ABB
Wszelkie prawa zastrzeżone.