

ROBOTICS

IRB 6620

Industrieroboter



Der agile Punktschweißer

Der IRB 6620 ist ein flexibler und wendiger Roboter mit großem Arbeitsbereich, der stehend, geneigt, hängend oder auf einem Sockel montiert werden kann.

Der besonders kompakte Roboter eröffnet neue Möglichkeiten für die Konzeption optimierter, noch flexiblerer Fertigungs-
linien. Durch den eingesparten Platz lassen sich sowohl eine höhere Roboterichte als auch kürzere Linien realisieren. Trotz seiner geringen Größe bietet der IRB 6620 dennoch eine hohe Handhabungskapazität und Reichweite. Durch die besondere Anordnung der Hauptachsen kann sich der IRB 6620 sehr klein machen und so von unten nach oben arbeiten (Crawler). Der Arbeitsraum hinter dem Roboter ist ebenso effektiv nutzbar.

Dank seiner kompakten Bauweise und der Möglichkeit zur Shelf-Montage ist der Roboter ideal für Anwendungen geeignet, in denen Roboter in zwei Ebenen angeordnet sind. Der obere Roboter kann in diesem Fall sogar geneigt angebracht werden, um den Raum zwischen den Ebenen zu vergrößern.

Anwendungsbereiche

Maschinenbedienung
Materialhandhabung
Punktschweißen

Mit dem IRB 6620 erhalten Anwender eine flexible und kosteneffiziente Lösung, die hohe Verfügbarkeit und niedrige Produktionskosten sicherstellt.

Maschinenbedienung

Der IRB 6620 ist ideal geeignet für die Maschinenbedienung, beispielsweise bei der Be- und Entladung von Druck- oder Spritzgussmaschinen, die reduzierte Entnahmezeiten erforderlich machen. Der entscheidende Vorteil liegt in dem enorm großen Arbeitsbereich nach unten, wodurch sich der Roboter ideal zur Montage auf einer Maschine eignet. Dies spart Produktionsfläche. Die Möglichkeit zur Montage des Roboters an der Decke bietet in flächenreduzierten Handhabungsprozessen einen zusätzlichen Vorteil. Alle Anwendungen profitieren vom geringen Gewicht des Roboters.

Spezifikation		
Roboterversion	Reichweite	Handhabungskapazität
IRB 6620-150/2.2	2,2 m	150 kg
Anzahl der Achsen:	6	
Zusatzlast:	50 kg am Oberarm und 100 kg am Rahmen von Achse 1	
Schutzart / Ausführung:	IP54 / Standard, IP67 / Foundry Plus 2	
Montageart:	Boden, Decke, geneigt	
Integrierte Anwenderschnittstelle:	abhängig vom gewählten Kabelpaket	
Integrierte Druckluftleitungen:	abhängig vom gewählten Kabelpaket	
IRC5-Steuerungsvarianten:	Standardsteuerung, Panel Mounted Controller	

Leistung	
Positionswiederholgenauigkeit:	0,03 mm

Bewegung	Arbeitsbereich	Max. Achsgeschwindigkeit
Achse 1	+170° bis -170°	100°/s
Achse 2	+140° bis -65°	90°/s
Achse 3	+70° bis -180°	90°/s
Achse 4	+300° bis -300°	150°/s
Achse 5	+130° bis -130°	120°/s
Achse 6	+300° bis -300°	190°/s

Elektrische Anschlüsse	
Netzspannung:	200 – 600 V, 50/60 Hz
Leistungsaufnahme:	2,8 kW

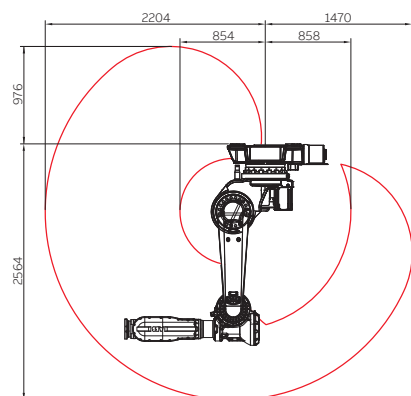
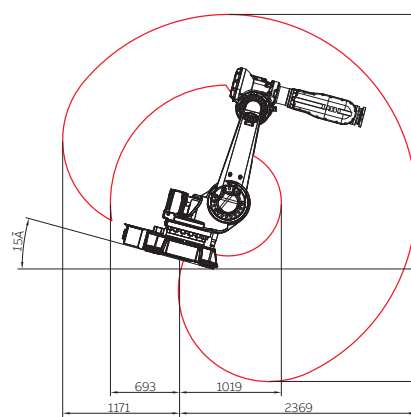
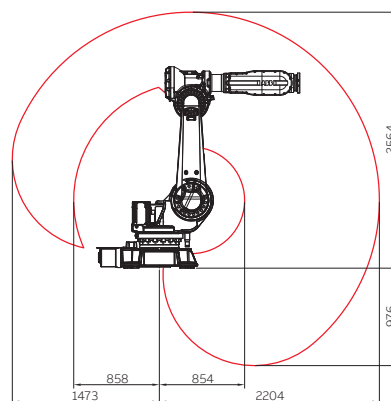
Maße / Gewicht	
Robotergrundfläche:	1007 x 760 mm
Gewicht:	900 kg

Betriebsbedingungen	
Umgebungstemperatur:	+5 °C bis +50 °C
Bei Transport und Lagerung:	-25 °C bis +55 °C
Kurzfristig (max. 24 Stunden):	bis zu 70 °C
Relative Luftfeuchtigkeit:	max. 95 %
Geräuschpegel:	max. 74 dB (A)
Emission:	EMC/EMI-abgeschirmt

ABB Automation GmbH
Unternehmensbereich Robotics
 Grüner Weg 6
 D-61169 Friedberg
 Phone: +49 60 31 85-0
 E-Mail: robotics@de.abb.com

www.abb.de/robotics

Arbeitsbereich



Hinweis:

Technische Änderungen der Produkte sowie Änderungen im Inhalt dieses Dokuments behalten wir uns jederzeit ohne Vorankündigung vor. Bei Bestellungen sind die jeweils vereinbarten Beschaffenheiten maßgebend. Die ABB Automation GmbH übernimmt keinerlei Verantwortung für eventuelle Fehler oder Unvollständigkeiten in diesem Dokument.

Wir behalten uns alle Rechte an diesem Dokument und den darin enthaltenen Gegenständen und Abbildungen vor. Vervielfältigung, Bekanntgabe an Dritte oder Verwertung seines Inhaltes – auch von Teilen – ist ohne vorherige schriftliche Zustimmung durch die ABB Automation GmbH verboten.

Copyright© 2017 ABB, alle Rechte vorbehalten