

Kullanıcı Arabirim Kılavuzu



ACS380

ABB

Kontrol paneli

1. Durum ışığı
2. Lokal/uzak
3. Durum simgeleri
4. Referans değeri
5. Gerçek değer
6. Geri / Seçenekler
7. Stop
8. Değeri düzenle / Menülerde gez
9. Tamam / Seç / Kaydet / Menü
10. Start

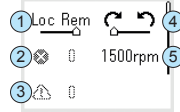


Durum ışığı

- yeşil, sabit: Tamam
- yeşil, yanıp sönüyor: Uyarı
- kırmızı, sabit: Hata
- kırmızı, yanıp sönüyor: Hata, resetlemek için gücü kesin

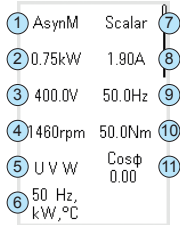
Seçenekler

1. Kontrol yeri
2. Etkin hata
3. Etkin uyarılar
4. İleri/ Geri
5. Referans



Motor verileri

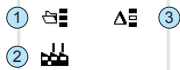
1. Motor tipi
 - AsynM
 - PMSM
 - SynRM
2. Nominal güç
3. Nominal gerilim
4. Nominal hız
5. Faz sırası
Motor kablolarını tekrar bağlamadan yön değiştirme
6. Birim seçimi
7. Kontrol modu
Skaler veya vektör
8. Nominal akım
9. Nominal frekans
10. Nominal moment
11. Nominal cos phi



Parametreler

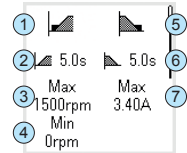
Tüm fonksiyonlara doğrudan erişim (gelişmiş)

1. Tam liste
2. Fabrika varsayılanlarına resetle
3. Sadece değiştirilen



Motor kontrolü

1. Start modu
 - ▢ Sabit zaman
 - ▢ Otomatik
2. Hızlanma süresi
3. İzin verilen maks. hız
4. İzin verilen min. hız
5. Stop modu
 - ▢ Serbest
 - ▢ Rampa
 - ▢ DC Tutma
6. Yavaşlama süresi
7. İzin verilen maks. akım



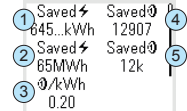
Teşhis

1. Etkin hata
2. Etkin uyarılar
3. Hata tarihçesi
4. Bağlantı durumu



Enerji verimliliği

1. kWh cinsinden enerji tasarrufu
2. MWh cinsinden enerji tasarrufu
3. Maliyet/kWh
4. Tasarruf edilen para
5. Tasarruf edilen para x1000



I/O Kontrol makroları

Menü içeriği takılı genişletme modülüne bağlıdır.

G/Ç kontrolü:

1 | 1 | 2

1. G/Ç kontrol makrosu:

Fieldbus kontrolü:

1 | 1 | 2

1. Protokol
2. Adres ayarları

1 | 1 | 2

G/Ç kontrol makroları

1 | 1 | 2 Standart (2 kablo)

- AI1: Referans
DI1: Start / Stop
DI2: İleri / Geri
DI3: Sabit hız seç1
DI4: Sabit hız seç2
DIO1: Rampa çifti seçimi
DIO2: Çalışmaya hazır

1 | 1 | 2 ABB limited 2 kablo

- Entegre panel: Referans
DI1: Start / Stop
DI2: Sabit hız seç1

1 | 1 | 2 Alternatif

- AI1: Referans
DI1: İleri start
DI2: Geri start
(DI1 = DI2 ise stop)
DI3: Sabit hız seç1
DI4: Sabit hız seç2
DIO1: Rampa çifti seçimi
DIO2: Çalışmaya hazır

1 | 1 | 2 Motor potansiyometresi

- DI1: Start / Stop
DI2: İleri / Geri
DI3: Referans yukarı
DI4: Referans aşağı
DIO1: Sabit hız seç1
DIO2: Çalışmaya hazır

PID

- AI1: Ayar noktası
AI2: Geri bildirim
DI1: Start / Stop
DI2: Sabit ayar noktası 1
DI3: Sabit ayar noktası 2
DI4: Sabit hız 1
DIO1: Rampa çifti seçimi
DIO2: Çalışmaya hazır

Fieldbus kontrol makroları

- CanOpen CANopen
EtherCAT EtherCAT
Profibus PROFIBUS
Profinet0 Profinet
EthernetIP Ethernet/IP
Modbus TCP Modbus TCP
Modbus RTU Modbus RTU

Fieldbus'tan start/stop/referans

- DI1: Hata resetleme
DI2: Yapılandırılmadı

Uyarılar/Hatalar

Uyarı	Hata	Açıklama
⚠ A2A1	● 2281	Uyarı: Akım kalibrasyonu bir sonraki başlatmada yapılır. Hata: Çıkış fazı akım ölçümü hatası
⚠ A2B1	● 2310	Aşırı akım. Çıkış akımı dahili limitin üstünde. Bunun nedeni topraklama hatası veya faz kaybı olabilir.
⚠ A2B3	● 2330	Topraklama kaçağı. Tipik olarak motor veya motor kablosunda topraklama hatasına bağlı yük dengesizliği.
⚠ A2B4	● 2340	Kısa devre. Motor veya motor kablosunda kısa devre.
	● 3130	Giriş faz kaybı. Ara DC devre geriliminde osilasyon.
	● 3181	Ters bağlantı. Giriş ve motor kablosu bağlantıları yanlış.
⚠ A3A1	● 3210	DC bağlantısında aşırı gerilim. Ara DC devresinde aşırı gerilim.
⚠ A3A2	● 3220	DC bağlantısında düşük gerilim. Ara DC devresinde düşük gerilim.
	● 3381	Çıkış faz kaybı. Üç fazın tümü motora bağlı değil.
⚠ A5A0	● 5091	Güvenli moment kapatma. Güvenli moment kapatma (STO) fonksiyonu açık.
⚠ AFF6		Tanımlama çalışması. Motor tanımlama çalışması bir sonraki başlatmada yapılır.
● FA81		Güvenli moment kapatma 1. Güvenli moment kapatma devresi 1 kesilmiş.
● FA82		Güvenli moment kapatma 2. Güvenli moment kapatma devresi 2 kesilmiş.

Kılavuzun tamamı için sitemizi ziyaret edin:

