

ROBOTICS

# GoFa™ CRB 15000

## Kollaborativer Roboter



Go faster. Go further than ever: Klassenbeste Geschwindigkeit, Sicherheit und Benutzerfreundlichkeit werden Ihr Unternehmen auf die nächste Stufe heben.

GoFa verfügt über eine Reihe von Funktionen, die einen sicheren Einsatz direkt neben menschlichen Arbeitskräften ermöglichen, ohne dass sperrige Barrieren oder Zäune konstruiert und gebaut werden müssen. GoFa kann sich kontinuierlich den Arbeitsbereich mit Menschen teilen, was ihm maximale Flexibilität und Effizienz verleiht. Roboter und Mensch arbeiten gemeinsam an denselben Aufgaben, ohne die Produktivität oder Sicherheit zu gefährden.

### Stark und sicher

GoFa ist für die Handhabung von Traglasten bis zu 12 kg ausgelegt und verfügt über integrierte Drehmomentsensoren in jedem seiner sechs Gelenke, die eine hervorragende Leistung und Kraftbegrenzung bieten. Diese verhindern das Verletzungsrisiko, indem sie GoFa sofort zum Stillstand bringen, wenn er einen Kontakt mit einem menschlichen Werker erkennt.

### Einfaches Setup

Das Einrichten und Konfigurieren ist mit intuitiven, grafischen Apps direkt auf dem Handbediengerät möglich. Sie können Ihren Roboter durch Handführung bewegen.

### Höhere Produktivität

GoFa ist mit 2,2 m/s\* rund 50 Prozent schneller als andere Cobots seiner Klasse und kann in einem bestimmten Zeitraum mehr Operationen durchführen als Roboter von Mitbewerbern.

\* Die exakte sichere kollaborative Geschwindigkeit kann niedriger sein, da diese von der spezifischen Anwendung, dem Werkzeug, der Traglast usw. abhängt. Anwender können in der SafeMove-Konfigurator-App eine Empfehlung finden. Anwender sollten immer eine Risikobewertung ihrer Anwendung durchführen.



## Die Vorteile



### Sicher

- Überlegene Leistungs- und Kraftbegrenzung durch integrierte Drehmomentsensoren
- Sicheres Design des Roboters, abgerundete Geometrie, keine Quetsch-/Klemmstellen
- Sicherheitszertifiziert gemäß EN ISO 13849, Performance-Level PL d der Kategorie 3



### Produktiv

- 50 Prozent höhere TCP-Geschwindigkeit als die meisten Cobots in seiner Klasse mit 2,2 m/s
- 1620 mm Reichweite: 14 Prozent mehr als vergleichbare Roboter am Markt
- Läuft auf der OmniCore-Steuerung



### Applikationen

- Materialhandhabung
- Maschinenbeschickung
- Montage
- Picken und Verpacken
- Schrauben
- Und viele weitere ...



### Benutzerfreundlich

- Verbesserte Interaktion mit der armseitigen Schnittstelle
- Lead-through-Programmierung möglich
- Wizard Easy Programming verfügbar
- SafeMove-Konfiguration über das Handbediengerät möglich

# Technische Daten

## Spezifikation

	GoFa 5	GoFa 12	GoFa 10
Reichweite:	950 mm (Handgelenk) 1050 mm (Flansch)	1270 mm (Handgelenk) 1370 mm (Flansch)	1520 mm (Handgelenk) 1620 mm (Flansch)
Traglast:	5 kg	12 kg	10 kg
Zusätzliche Armlast:	1 kg (an Achse 4)	1 kg (an Achse 2, 3, oder 4)	1 kg (an Achse 2, 3, oder 4)
Anzahl der Achsen:	6	6	6
Schutzart / Ausführung:	IP54 / Reinraum (Klasse 4)	IP67 / Reinraum (Klasse 4)	IP67 / Reinraum (Klasse 4)
Montageart:	beliebig		
Integrierte Anwenderschnittstelle:	1x Versorgung (24 V / 1,5 A), 4x Signal (E/A, Feldbus oder Ethernet)		
Roboterflansch:	Standard ISO 9409 1 50 M6		
Funktionale Sicherheit:	Performance-Level PL d der Kategorie 3 (gemäß EN ISO 13849)		
Robotersteuerung:	OmniCore C30		

## Leistung

	GoFa 5	GoFa 12	GoFa 10
Max. TCP-Geschwindigkeit:	2,2 m/s	2 m/s	2 m/s
Max. TCP-Beschleunigung (Normale Bewegungssteuerung bei Nennlast):	36,9 m/s <sup>2</sup>	27 m/s <sup>2</sup>	28 m/s <sup>2</sup>
Max. TCP-Beschleunigung (Nothalt bei Nennlast):	61,6 m/s <sup>2</sup>	79 m/s <sup>2</sup>	94 m/s <sup>2</sup>
Positionswiederholgenauigkeit:	0,02 mm	0,02 mm	0,02 mm

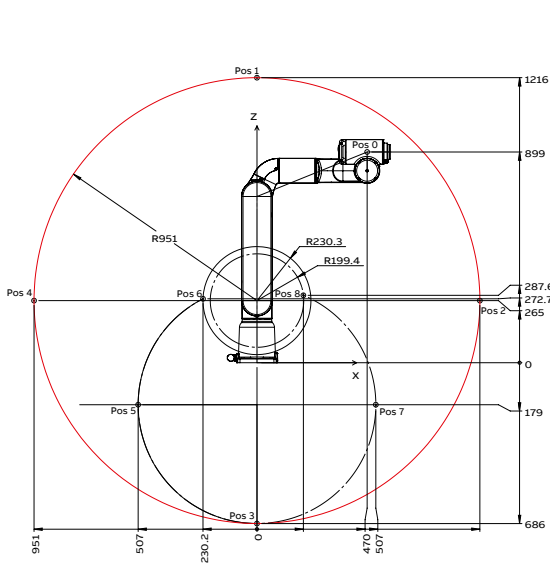
## Maße / Gewicht

	GoFa 5	GoFa 12	GoFa 10
Robotergrundfläche:	165 x 165 mm	200 x 200 mm	200 x 200 mm
Gewicht:	28 kg	48 kg	51 kg

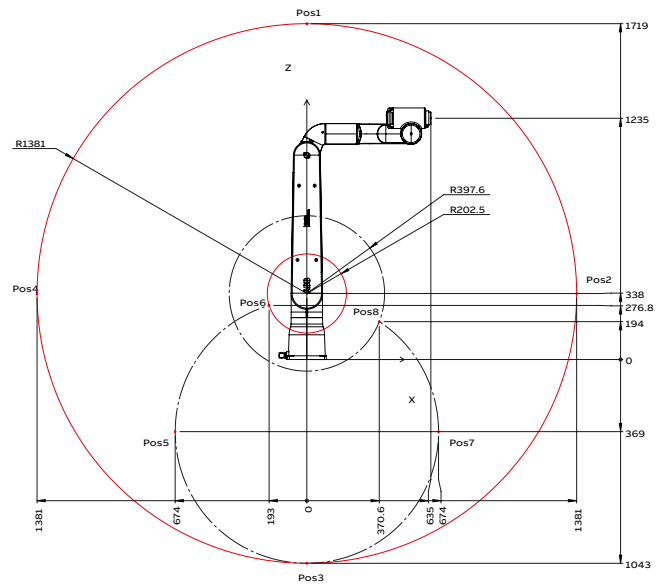
## Arbeitsbereiche und Geschwindigkeiten

	GoFa 5		GoFa 12		GoFa 10	
	Arbeitsbereich	Max. Achsgeschw.	Arbeitsbereich	Max. Achsgeschw.	Arbeitsbereich	Max. Achsgeschw.
Achse 1	± 180°	125 °/s	± 270°	120 °/s	± 270°	120 °/s
Achse 2	± 180°	125 °/s	± 180°	120 °/s	± 180°	120 °/s
Achse 3	-225° bis 85°	140 °/s	-225° bis 85°	125 °/s	-225° bis 85°	125 °/s
Achse 4	± 180°	200 °/s	± 180°	200 °/s	± 180°	200 °/s
Achse 5	± 180°	200 °/s	± 180°	200 °/s	± 180°	200 °/s
Achse 6	± 270°	200 °/s	-270° to 270°	200 °/s	± 270°	200 °/s

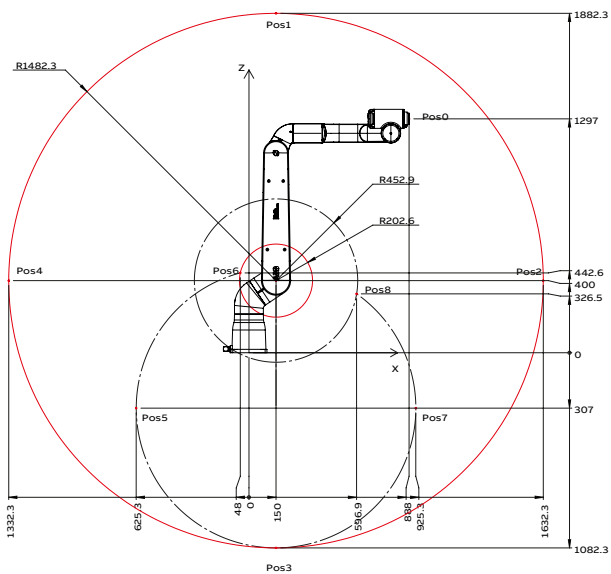
## Arbeitsbereich GoFa 5



## Arbeitsbereich GoFa 12



## Arbeitsbereich GoFa 10



### ABB AG

#### Division Robotics

Grüner Weg 6

61169 Friedberg

Telefon: +49 60 31 85-0

E-Mail: [robotics@de.abb.com](mailto:robotics@de.abb.com)

[www.abb.de/robotics](http://www.abb.de/robotics)

### Hinweis

Technische Änderungen der Produkte sowie Änderungen im Inhalt dieses Dokuments behalten wir uns jederzeit ohne Vorankündigung vor. Bei Bestellungen sind die jeweils vereinbarten Beschaffenheiten maßgebend. Die ABB AG übernimmt keinerlei Verantwortung für eventuelle Fehler oder Unvollständigkeiten in diesem Dokument.

Wir behalten uns alle Rechte an diesem Dokument und den darin enthaltenen Gegenständen und Abbildungen vor. Vervielfältigung, Bekanntgabe an Dritte oder Verwertung seines Inhaltes – auch von Teilen – ist ohne vorherige schriftliche Zustimmung durch die ABB AG verboten.

Copyright©2024 ABB, alle Rechte vorbehalten