

IRB 660 Robot przemysłowy

Główne aplikacje: Przenoszenie/Przeładunek Paletyzacja

Większy zakres pracy

IRB 660 jest robotem dedykowanym do zadań paletyzacji, który łączy w sobie szybkość pracy, zasięg oraz duży udźwig, jak żaden inny robot dostępny na rynku. Jest to wyjątkowo szybka czteroosiowa maszyna o zasięgu równym 3,15 m, udźwigu do 250 kg, idealnie nadająca się do paletyzacji worków, kartonów, skrzynek, butelek i wielu innych.

IRB 660 jest znacznie szybszy od swojego poprzednika. Jego zoptymalizowana praca napędów oraz ruchy robota zapewniają znacząco krótsze czasy cykli niż produkty konkurencji. Nowy paletyzator dostępny jest w wersji do 180 kg udźwigu z pełną prędkością oraz w wersji do 250 kg.



Wyjątkowo duży zasięg robota oznacza, że jest on w stanie obsługiwać nawet do czterech przenośników wejściowych, dwa magazyny palet, jeden magazyn przekładek i cztery stanowiska paletyzowania produktów na osobnych transporterach wyprowadzających. W sumie robot IRB 660 charakteryzuje się elastycznością, zasięgiem i udźwigiem spełniającymi wymagania praktycznie każdej operacji paletyzowania.

IRB 660 jest łatwo integrowalny. Kontroler ABB IRC 5 oraz oprogramowanie PickMaster przeznaczone do aplikacji pakowania, posiadają wszystkie funkcje niezbędne do szybkiego, łatwego programowania oraz intuicyjnej obsługi. Co więcej, solidna konstrukcja robota posiadająca stopień ochrony IP67, nawet w najtrudniejszych warunkach pracy zapewnia wysoką wydajność oraz długie przerwy pomiędzy przeglądami.

IRB 660

Specyfikacja

| Wersje robota | Udźwig | Zasięg |
|--------------------------|----------------------------------|--------|
| IRB | | |
| 660-180/3,15 | 180 kg | 3,15 m |
| 660-250/3,15 | 250 kg | 3,15 m |
| Liczba osi: | 4 | |
| Klasa ochrony: | IP 67 | |
| Pozycja montażu: | Na podłodze | |
| Warianty kontrolera IRC5 | Pojedyncza szafa, Podwójna szafa | |

Możliwości

| | |
|----------------------------|--------|
| Powtarzalność pozycji (RP) | 0,1 mm |
| Powtarzalność ścieżki (RT) | 0,3 mm |

| Ruch osi | Zakresy robocze osi IRB 660 |
|---------------|--|
| Oś 1, rotacja | +180° do -180° Opcja +220° do -220° |
| Oś 2, ramię | +85° do -42° |
| Oś 3, ramię | +120° do -20° |
| Oś 6, ramię | +300° do -300° Standardowo +150° do -150° Dodatkowo |

Maks. prędkość

| Oś | IRB 660-180/3,15 | IRB 660-250/3,15 |
|----|------------------|------------------|
| 1 | 130°/s | 95°/s |
| 2 | 130°/s | 95°/s |
| 3 | 130°/s | 95°/s |
| 6 | 300°/s | 240°/s |

Połączenia elektryczne

| | |
|--------------------|--|
| Napięcie zasilania | 200-600 V, 50/60 Hz |
| Pobór energii | ISO-Cube 2,7 kW Normalne ruchy 3,2 kW |

Wymiary i waga

| | |
|-------------------------|---------------|
| Wymiary podstawy robota | 1136 x 850 mm |
| Waga robota | 1650 kg |

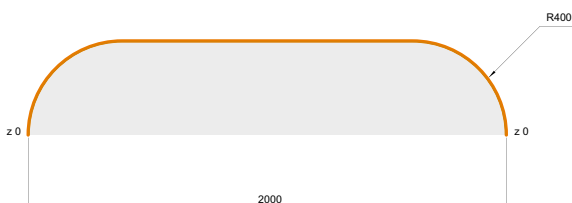
Środowisko pracy

| Temperatura otoczenia dla urządzeń mechanicznych: | |
|---|---|
| Podczas pracy robota: | +5°C (41°F) do +50°C (122°F) |
| Przy transporcie i przechowywaniu: | -25°C (-13°F) do 55°C (131°F) |
| Przez krótki okres | (Maks. 24 h): +70°C (158°F) |
| Wilgotność względna | Maks. 95% |
| Poziom emitowanego hałasu | Maks. 73 dB (A) |
| Bezpieczeństwo | Podwójny obwód bezpieczeństwa, wyłączniki stopu awaryjnego i funkcje bezpieczeństwa, 3 tryby pracy robota |
| Emisja zakłóceń | Certyfikat EMC/EMI |

Dane i wymiary mogą zostać zmienione bez powiadomienia

Cykle na godzinę

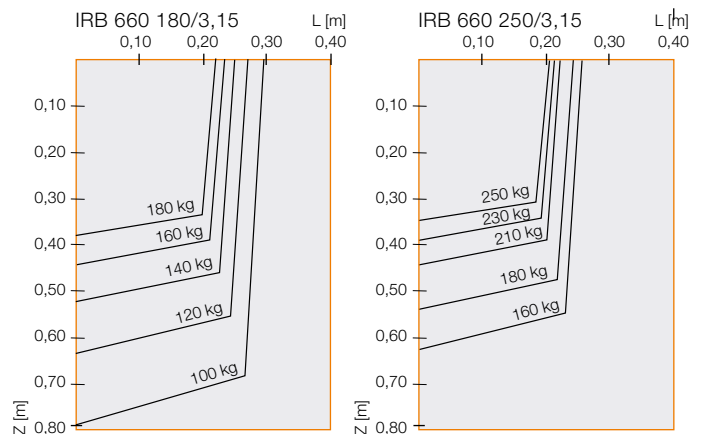
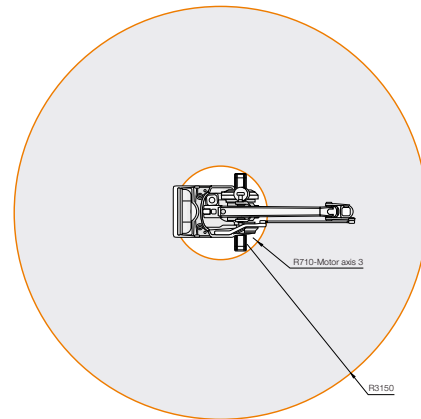
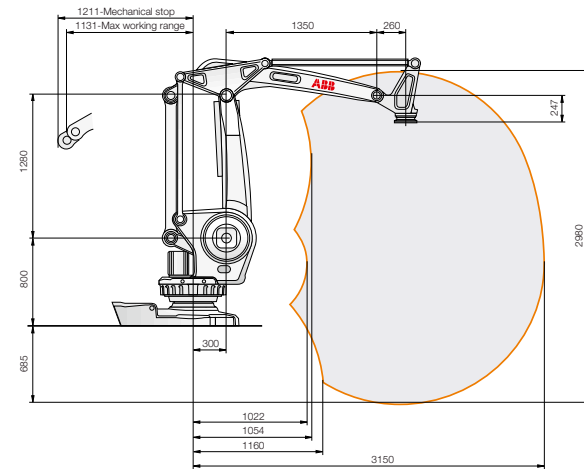
| Udźwig | Ilość cykli na godzinę |
|--------|------------------------|
| 180 kg | 1570 |
| 250 kg | 1360 |



Standardowy cykl paletyzacji

Zakres roboczy i diagram obciążenia

IRB 660-180/3,15 i IRB 660-250/3,15



Więcej informacji:

ABB Contact Center

tel.: 22 22 37 777

e-mail: kontakt@pl.abb.com

e-mail: robotyka.sprzedaz@pl.abb.com

www.abb.pl/robotics

Power and productivity
for a better world™

