

Bedienpanel - Übersicht



ACS380



Bedienpanel

1. Statusleuchte
2. Lokal-/ Fernsteuerung
3. Status-Symbole
4. Sollwert
5. Istwert
6. Zurück / Optionen
7. Stop
8. Werte bearbeiten /In Menüs navigieren
9. OK / Auswählen / Speichern / Menü
10. Start

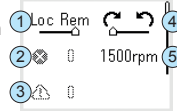


Statusleuchte

- grün, Dauerlicht: OK
- grün, Blinklicht: Warnung
- rot, Dauerlicht: Störung
- rot, Blinklicht: Störung, zum Quittieren FU aus-/einschalten

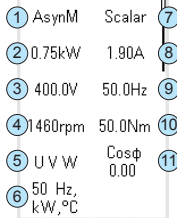
Optionen

1. Lokal-/Fernsteuerung
2. Aktive Störung
3. Aktive Warnungen
4. Vorwärts / Rückwärts
5. Sollwert



Motordaten

1. Motorart
 - AsynM
 - PMSM
 - SynRM
2. Nennleistung
3. Nennspannung
4. Nenndrehzahl
5. Phasenfolge
Drehrichtungs-
umkehr ohne
Umklemmen der
Motorkabel
6. Auswahl
Maßeinheit
7. Regelungsart
Skalar oder
Vektor
8. Nennstrom
9. Nennfrequenz
10. Nenndrehmo-
ment
11. Motornenn-
cos phi



Parameter

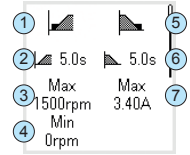
Direkter Zugriff auf alle Funktionen (erweitert)

1. Komplette Liste
2. Auf Werkseinstellung zurücksetzen
3. Nur geänderte Einstellungen



Motorregelung

1. Start-Methode
 - ▮ Konstantzeit
 - ▮ Automatik
2. Beschleunigungszeit
3. Max. zulässige Drehzahl
4. Min. zulässige Drehzahl
5. Stopp-Methode
 - ▮ Austrudeln
 - ▮ Rampe
 - ▮ DC-Haltung
6. Verzögerungszeit
7. Max. zulässiger Strom



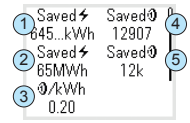
Diagnosen

1. Aktive Störung
2. Aktive Warnungen
3. Störungsspeicher
4. Anschluss-Status



Energieeffizienz

1. Gesparte Energie in kWh
2. Gesparte Energie in MWh
3. Kosten pro kWh
4. Gesparte Kosten
5. Gesparte Kosten x1000



I/O Regelungsmakros

Der Menüinhalt ist vom installierten Erweiterungsmodul abhängig.

I/O-Steuerung:


1 |  2 

1. I/O-Steuerungs-Makro

Feldbus-Steuerung:

1. Protokoll
2. Adress-einstellung

1 |    DHCP

2 |  192.10 Subnet
0.128 /23

I/O-Steuerungs-Makros

Standard (2-Draht)

- A11: Sollwert
DI1: Start/Stop
DI2: Vorwärts/Rückwärts
DI3: Festdrehzahl 1
DI4: Festdrehzahl 2
DIO1: Rampenpaar-Auswahl
DIO2: Betriebsbereit

ABB limitiert (2-Draht)

- Integriertes Panel: Sollwert
DI1: Start/Stop
DI2: Festdrehzahl 1

Drehrichtungsumkehr

- A11: Sollwert
DI1: Start vorwärts
DI2: Start rückwärts
(wenn DI1 = DI2, Stopp)
DI3: Festdrehzahl 1
DI4: Festdrehzahl 2
DIO1: Rampenpaar-Auswahl
DIO2: Betriebsbereit

Motorpotentiometer

- DI1: Start/Stop
DI2: Vorwärts/Rückwärts
DI3: Sollwerterhöhung
DI4: Sollwertverminderung
DIO1: Festdrehzahl 1
DIO2: Betriebsbereit

PID PID

- A11: Prozess-Sollwert
A12: Prozess-Istwert
DI1: Start/Stop
DI2: Konstanter Prozess-Sollwert 1
DI3: Konstanter Prozess-Sollwert 2
DI4: Festdrehzahl 1
DIO1: Rampenpaar-Auswahl
DIO2: Betriebsbereit

Feldbus-Steuerungsmakros





















- CanOpen CANopen
EtherCAT EtherCAT
Profibus PROFIBUS
Profinet0 PROFINET
EthernetIP Ethernet/IP
Modbus TCP Modbus TCP
Modbus RTU Modbus RTU

Start/Stop/Sollwert vom Feldbus

- DI1: Störungsquittierung
DI2: Nicht konfiguriert

Warnungen/Störungen

Warnung Störung Beschreibung

- | Warnung | Störung | Beschreibung |
|--|--|--|
|  A2A1 |  2281 | Warnung: Strom-Kalibrierung wird beim nächsten Start ausgeführt.
Störung: Störung der Ausgangsphasen-Strommessung |
|  A2B1 |  2310 | Überstrom. Ausgangsstrom ist höher als der interne Grenzwert. Ursache kann ein Erdschluss oder Phasenausfall sein. |
|  A2B3 |  2330 | Erdschluss. Last-Asymmetrie, typische Ursache: Erdschluss im Motor oder Motorkabel. |
|  A2B4 |  2340 | Kurzschluss. Kurzschluss im Motor oder im Motorkabel. |
| |  3130 | Eingangphasen-Ausfall. Die DC-Zwischenkreis-Spannung schwingt. |
| |  3181 | Querschluss. Eingangs- und Motorkabelanschlüsse nicht korrekt. |
|  A3A1 |  3210 | DC-Zwischenkreis-Überspannung. Überspannung im DC-Zwischenkreis. |
|  A3A2 |  3220 | DC-Zwischenkreis-Unterspannung. Unterspannung im DC-Zwischenkreis. |
| |  3381 | Motorphase fehlt. Nicht alle drei Phasen an den Motor angeschlossen. |
|  A5A0 |  5091 | Sicher abgeschaltetes Drehmoment (STO). |
|  AFF6 | | STO-Funktion ist aktiviert. Identifikationslauf. Beim nächsten Start wird der Motor-ID-Lauf ausgeführt. |
| |  FA81 | Sich. abgesch. Drehm. 1. Der STO-Schaltkreis 1 ist unterbrochen. |
| |  FA82 | Sich. abgesch. Drehm. 2. Der STO-Schaltkreis 2 ist unterbrochen. |

Das komplette Handbuch im Internet:



3AXD50000036106 Rev. B DE