

---

ABB MEASUREMENT & ANALYTICS | ESPECIFICACIÓN TÉCNICA

# **EBN853 (Contrac)**

Unidad electrónica



---

Para el control continuado de accionamientos Contrac RHD y RSD

---

**Unidad electrónica controlada por procesador según el principio de convertidor de frecuencias**

---

**Alimentación eléctrica 115 V AC o 230 V AC**

---

**Interfaz de señales convencional (0/4 a 20 mA / 24 V)**

---

**Comunicación digital a través de RS232 y HART**

---

**Funciones adicionales, p. ej., regulador de procesos, ordenador de mantenimiento, curva característica programable**

---

**Configuración y parametrización sencillas mediante interfaz de manejo gráfica**

---

**Variación de par y régimen**

---

**PROFIBUS DP**

---

**Carcasa de campo con tipo de protección elevado IP 66**

## Descripción breve

La unidad electrónica constituye la interfaz entre el sistema de regulación y el accionamiento.

En el posicionamiento continuo, la unidad electrónica especial de potencia modifica con progresión continua el par de motor hasta que se establece un equilibrio de fuerzas entre el accionamiento y las válvulas correspondientes. La alta sensibilidad de respuesta y la alta precisión de posicionamiento durante tiempos de ajuste cortos garantizan una excelente calidad de regulación y una larga duración de servicio.

## Principio de funcionamiento

El accionamiento sigue continuamente una señal de valor nominal. Para ello, el motor está permanentemente bajo tensión (modo de funcionamiento S9 - 100 % resistente al bloqueo conforme a IEC 60034-1 / EN 60034-1), y aumenta o reduce el par de forma suave y proporcional a la señal- $\Delta Y$  (diferencia entre el valor nominal-Y y la señal de posición-Y) en la unidad electrónica.

Asimismo, el accionamiento no está sujeto a una reducción de carga térmica, es decir, no hay limitación alguna, incluso con la máxima temperatura ambiente permitida. Cuando se ha regulado hasta el máximo, la fuerza motriz y la fuerza de proceso están en equilibrio, y el accionamiento sostiene el elemento de regulación en la posición solicitada.

La clasificación del accionamiento Contrac "S9 - 100 % resistente al bloqueo" conforme a IEC 60034-1 / EN 60034-1 cumple y supera los requisitos de la clase más alta: la "clase de modulación continua D" conforme a EN 15714-2.

El modo de funcionamiento altamente preciso y dinámico propio de Contrac ofrece amplias posibilidades de optimización de procesos.

## Unidad electrónica

Existen unidades electrónicas para el montaje cerca del accionamiento en el campo, remoto en un bastidor o integrado (tipo de accionamiento más pequeño). Además de los bornes de conexión, la unidad electrónica contiene el microprocesador, el convertidor de frecuencias para control del motor, las entradas y salidas binarias y analógicas, las interfaces de comunicación PROFIBUS® o HART®, el panel de control local y la toma para la conexión a un PC.

Independientemente de la potencia del motor del accionamiento correspondiente, todas las unidades electrónicas se alimentan monofásicamente mediante la red de 230 V o 115 V (50 Hz o 60 Hz).

El panel de control local permite el ajuste de posiciones finales así como del sentido de giro del accionamiento. También se proporciona información de estado a través de los LED. Además, mediante los pulsadores, es posible ajustar comportamientos del accionamiento, como el ajuste del modo de funcionamiento (automático, Out of Service).

## Control analógico

En el caso del control analógico, la especificación del valor nominal procedente del sistema control se realiza mediante un valor de corriente de 0 a 20 mA o 4 a 20 mA. Es posible supervisar la señal. Si la señal se sale de los límites predefinidos, el accionamiento lleva a cabo el comportamiento de seguridad indicado (p. ej., "bloqueo de la última posición" o "desplazamiento a posición segura"). La respuesta de posición se realiza también mediante una señal de respuesta de 0 a 20 mA o 4 a 20 mA. Además de las señales analógicas, existen 3 entradas binarias y 3 salidas binarias.

Si el control se produce a través de una entrada binaria, esta tiene prioridad sobre la señal del valor nominal (modo manual sobre modo automático).

Es posible aplicar las siguientes configuraciones de entradas binarias:

Configuración	Entrada binaria 1	Entrada binaria 2	Entrada binaria 3
OFF	Sin función	Sin función	Sin función
Operación manual	Conmutación modo manual / modo automático	Comando de desplazamiento en dirección de apertura	Comando de desplazamiento en dirección de cierre
Marcha rápida	Conmutación marcha rápida / modo automático	Comando de marcha rápida en dirección de apertura	Comando de marcha rápida en dirección de cierre
Regulador paso a paso	Control del regulador paso a paso conectado / desconectado	Impulsos del regulador paso a paso en dirección de apertura	Impulsos del regulador paso a paso en dirección de cierre

## ... Descripción breve

### ... Control analógico

La función de salida binaria se puede seleccionar libremente para cada salida. Están disponibles las siguientes funciones:

<b>Función</b>	<b>Descripción</b>
Listo para el funcionamiento	Señalización del estado del dispositivo.
Señal de fin de carrera 0 %	El accionamiento ha llegado a la posición 0 %.
Señal de fin de carrera 100 %	El accionamiento ha llegado a la posición 100 %.
Señal ascendente en valor límite 1	El accionamiento ha alcanzado la posición definida como valor límite 1 con nivel de señal ascendente.
Señal descendente en valor límite 1	El accionamiento ha alcanzado la posición definida como valor límite 1 con nivel de señal descendente.
Señal ascendente en valor límite 2	El accionamiento ha alcanzado la posición definida como valor límite 2 con nivel de señal ascendente.
Señal descendente en valor límite 2	El accionamiento ha alcanzado la posición definida como valor límite 2 con nivel de señal descendente.
Aviso de fallo colectivo	No se detecta funcionamiento del accionamiento. El accionamiento no está disponible.
Alarma colectiva	Los parámetros de los equipos periféricos de Contrac han recibido valores que probablemente produzcan una avería en breve. El accionamiento está disponible.
Manejo local	El accionamiento se maneja mediante controles locales (ISF).
Control de marcha rápida en dirección +	El accionamiento se desplaza a velocidad de marcha rápida en la dirección - (solo en versiones de 2-motores).
Control de marcha rápida en dirección -	El accionamiento se desplaza a velocidad de marcha rápida en la dirección + (solo en versiones de 2-motores).

### Regulador paso a paso

En el modo "Funcionamiento detrás del regulador paso a paso", los comandos de ajuste entrantes en las entradas binarias 2 y 3 se almacenan como impulsos en una memoria interna. A partir de estos impulsos, la memoria genera un valor nominal interno "artificial" que se aplica al accionamiento. Este comportamiento permite utilizar el mismo tipo de desplazamiento adecuado para el accionamiento y el instrumento que el control analógico.

### Modo de marcha rápida

En este modo de funcionamiento, el accionamiento se acciona exactamente igual que con el control analógico. En el caso del control de entrada binaria 2 o 3, el accionamiento se desplaza al doble de la velocidad nominal de posicionamiento con la mitad de par en la dirección correspondiente. Poco antes de llegar al fin de carrera, cambia automáticamente a la velocidad ajustada y recorre el trayecto de posicionamiento restante a dicha velocidad.

### Velocidad

Los accionamientos Contrac ofrecen la posibilidad de ajustar la velocidad de forma continua, independientemente del par o la fuerza de regulación, y de forma diferente para ambas direcciones. Asimismo, es posible ajustar una curva característica de velocidad con tres velocidades diferentes por dirección.

La velocidad de posicionamiento se adapta de forma continua a la velocidad de cambio del valor nominal. Esto garantiza una regulación muy dinámica y con la máxima precisión. A fin de proteger el instrumento, el accionamiento reduce automáticamente la velocidad antes de llegar al fin de carrera.

## Par / fuerza

Las posibilidades de ajuste del par y de la fuerza de regulación son similares a las de ajuste de velocidad. Se puede elegir entre 50 %, 75 % y 100 % del valor nominal de ajuste. Dependiendo de la selección, la unidad electrónica de potencia modifica el control del motor.

## Control del valor deseado

Es posible supervisar el valor nominal para que cumpla los valores límite ajustables. Si el valor nominal supera el valor límite superior o desciende por debajo del valor límite inferior, el accionamiento realiza el comportamiento de seguridad predefinido. Los comportamientos de seguridad pueden ser "bloqueo de la posición actual" y "desplazamiento a una posición de seguridad predefinida".

## Condiciones ambientales

### Temperatura

Dependiendo del tipo de accionamiento, hay disponibles diferentes modelos de temperatura.

El periodo de marcha no está sujeto a reducción de carga térmica, por lo que el accionamiento ofrece una excelente dinámica y la máxima precisión de regulación con un periodo de marcha del 100 % incluso con la temperatura ambiente máxima permitida.

### Protección frente a la corrosión

Los accionamientos y unidades electrónicas están diseñados para su empleo bajo condiciones ambientales difíciles. Así pues, cumplen los requisitos de la categoría de corrosividad C5-I (muy resistente: nivel industrial) para la protección frente a la corrosión exterior conforme a DIN EN 15714 (accionamientos eléctricos para instrumentos industriales: requisitos básicos), así como EN ISO 12944-2:1998 (materiales de revestimiento: clasificación de las condiciones ambientales).

Las electrónicas de armario cumplen la categoría C1 (débil) conforme a EN ISO 12944-2:1998 (materiales de revestimiento: clasificación de las condiciones ambientales).

### Intervalo de mantenimiento

Los accionamientos y unidades electrónicas Contrac cumplen los requisitos de durabilidad de la clase más alta, la clase D "modulación continua" conforme a DIN EN 15714 (accionamientos eléctricos para instrumentos industriales: requisitos básicos). Los accionamientos no requieren mantenimiento durante un máximo de 10 años bajo cargas "normales".

### Vida útil prevista del aparato

Con un uso adecuado y teniendo en cuenta las influencias ambientales existentes, la vida útil de los accionamientos y unidades electrónicas Contrac puede ser de aprox. 10 años.

La realización de trabajos de mantenimiento periódicos y/o reparaciones adecuadas por parte del Servicio posventa de ABB y la utilización de piezas de repuesto de ABB pueden prolongar la vida útil de los accionamientos y unidades electrónicas Contrac.

## Comunicación

Para la comunicación digital, se pueden utilizar los modos de comunicación PROFIBUS DP®, PROFIBUS DP®/V1 o HART®.

### PROFIBUS®

PROFIBUS DP® es un estándar de bus de campo abierto e internacional conforme a la norma de bus de campo EN 50170. El maestro lee de forma cíclica los datos de entrada de los esclavos y escribe los datos de salida de forma cíclica en los esclavos. Además de esta transferencia de datos cíclica de la reproducción del proceso (p. ej., valor nominal y valor real), hay disponibles potentes funciones de diagnóstico y puesta en marcha. Asimismo, DP/V1 ofrece un tráfico de datos acíclico para configurar los esclavos, por ejemplo. Todo el tráfico de datos se supervisa mediante funciones de control en el lado del maestro y de los esclavos. Además de la transferencia de datos PROFIBUS®, los accionamientos Contrac de ABB disponen de dos salidas binarias configurables para señalar, por ejemplo, que se ha alcanzado el fin de carrera. Las dos salidas binarias configurables se pueden utilizar de forma independiente de la comunicación de bus.

### HART®

Contrac ofrece la posibilidad de una comunicación HART® para la configuración y parametrización durante el servicio en curso. La comunicación HART® FSK permite realizar una transmisión analógica del valor nominal y una comunicación digital simultáneamente sin ninguna instalación adicional. La señal HART® se modula con la señal de valor nominal de 4 a 20 mA. El protocolo HART® utiliza la técnica de modulación por desplazamiento de frecuencia (FSK), basada en el estándar de comunicación Bell 202.

### FDI – Field Device Integration

El Device Type Driver para los accionamientos Contrac se basa en la tecnología FDI y puede integrarse opcionalmente en un sistema de control o bien, cargarse en un PC con ABB Ability™ Field Information Manager (FIM).

En la puesta en servicio, durante el servicio y en caso de reparación, se puede observar y parametrizar el aparato, así como leer los datos a través de la misma interfaz de usuario.

### DTM

El DTM (Device Type Manager) para los accionamientos Contrac se basa en la tecnología FDT / DTM (FDT 1.2 / 1.2.1), y se puede integrar en un sistema de control o se puede cargar en un PC con una aplicación marco FDT. En la puesta en funcionamiento, durante el servicio y en caso de reparación, se puede observar y parametrizar el dispositivo, así como leer los datos a través de la superficie misma del aparato. La comunicación se basa en el protocolo HART® o en la comunicación PROFIBUS®. La lectura de los datos procedentes del aparato no influye en el servicio en curso. Los parámetros que se acaban de ajustar se guardarán a prueba de interrupciones del suministro eléctrico y estarán activos de inmediato una vez que se carguen en el aparato.

### EDD

De forma similar al DTM, la EDD (Electronic Device Description) ofrece la posibilidad de configurar y parametrizar el dispositivo mediante la comunicación HART® a través de un terminal móvil o una EDD integrada en el sistema.

## Datos técnicos

### Datos generales

EBN853	
Tipo de protección IP	IP 66 conforme a IEC 60529 / EN 60529 NEMA 4X conforme a CAN / CSA22.2 No. 94
Humedad	≤95 % en promedio anual; no se admite rocío
Temperatura ambiente	-25 a 55 °C (-13 a 131 °F)
Temperatura de transporte y almacenamiento	-25 a 70 °C (-13 a 158 °F)
Temperatura de almacenamiento a largo plazo	-25 a 40 °C (-13 a 104 °F)
Posición de montaje	En placa vertical de montaje; prensaestopas lateral, lado izquierdo
Carga de oscilación	Máxima 150 Hz: aceleración: 1 g (conforme a EN 60068-2-6, Tabla C.2)
Pintura	2 capas de pintura de resina epoxi (RAL 9005, negro)
Conexión eléctrica	Alimentación de red a través de terminales roscados, con todas las demás conexiones a través de conectores con unión de rosca.  Cables de conexión entre la unidad electrónica y el accionamiento con conexión fija a la unidad electrónica; en el lado del accionamiento, conexión de conector al accionamiento. Longitud máxima de cable 100 m (328 ft).  En el caso de los accionamientos en versión protegida contra explosiones, el cable de conexión se conecta de forma fija al accionamiento sin conector, mediante terminales roscados.  Opcionalmente juego de cables suministrado suelto, según longitud predeterminada.
Peso	11 kg (24 lbs)

### Suministro de energía

EBN853				
Tensión de alimentación (accionamientos estándar)	115 V AC (94 a 130 V) o 230 V AC (190 a 260 V); 47,5 a 63 Hz; monofásico			
Tensión de alimentación (accionamientos Ex)	115 V AC (94 a 127 V) o 230 V AC (190 a 253 V); 47,5 a 63 Hz; monofásico			
Consumo de corriente de la unidad electrónica (AC 115 V / AC 230 V)	Accionamiento	$I_{\max}$ a 115 V	$I_{\max}$ a 230 V	$I_{\text{pos}}$ (115 V + 230 V): aprox. 40 a 50 % de $I_{\max}$
	RHD250-10	1,8 A	0,9 A	
	RHD500-10	2,2 A	1,1 A	
	RHD800-10	5,0 A	2,5 A	
	RHD1250-12	5,0 A	2,5 A	
	RHD2500-25	5,0 A	2,5 A	
	RHD4000-40	5,8 A	2,7 A	
	RHD8000-80	5,0 A	2,5 A	
	RSD10-5,0	2,2 A	1,1 A	
	RSD10-10,0	3,6 A	1,8 A	
	RSD20-5,0	3,6 A	1,8 A	
	RSD20-7,5	4,8 A	2,4 A	
	RSD50-3,0	5,0 A	2,5 A	
	RSD100-1,5	5,0 A	2,5 A	
	RSD200-0,7	5,0 A	2,5 A	
Fusible externo de la unidad electrónica	16 A; de acción lenta			

## ... Datos técnicos

### Comunicación

#### Comunicación convencional

Entrada analógica	0 / 4 a 20 mA; carga interna: 300 $\Omega$
Salida analógica	0 / 4 a 20 mA, separada galvánicamente; carga máx. 500 $\Omega$
3 entradas binarias, 1 a 3	Digital 0: -3 a 5 V o abierta, separada galvánicamente Digital 1: 12 a 35 V, separada galvánicamente
3 salidas binarias, 1 a 3	Contacto de relé sin potencial, máx. 60 V, 150 mA
Comunicación digital	RS232 para puesta en funcionamiento y servicio, opcionalmente FSK / HART® o PROFIBUS DP®
Ajustes estándar	Consulte la tabla "Comunicación convencional" en la página 10.
Salida de tensión $U_V$	24 V, 15 mA, aislada galvánicamente para consultar contactos externos o similar
Conexión para transmisor (opción)	Alimentación de un transmisor de dos conductores para utilización de actuadores Contrac con función de regulador de procesos activada
Ajustes especiales	Ver especificación técnica "DS/CONTRAC/SETTING" o bajo demanda.



<b>Comunicación PROFIBUS DP®</b>	
PNO n.º ID	0×9655 accionamientos con comunicación DP/V0 (comunicación cíclica de datos) 0×09EC accionamientos con comunicación DP/V1 (comunicación cíclica y acíclica de datos)
Protocolo de comunicación	PROFIBUS PA® perfil V3.0 clase B conforme a IEC 50170 / EN 50170 (DIN 19245)
Cable de bus	Conductor de cobre retorcido y blindado conforme a IEC 50170 / EN 50170
Interfaz	EIA-485 (RS485) según IEC 50170 / EN 50170
Velocidades admisibles en baudios	93,75 kbit/s 187,5 kbit/s 500 kbit/s 1500 kbit/s Reconocimiento automático de velocidades en baudios
Dirección de bus	0 a 126, dirección predeterminada 126 Compatibilidad con el servicio Set Slave Address
Terminador de bus	Terminador de bus activo conectable. Alimentación eléctrica procedente de la unidad electrónica
Tipos de bloque	1 Analog Input Function Block 1 Transducer Block 1 Physical Block
Fail Save	Compatibilidad con la función Fail Save. Función seleccionable en caso de fallo de la comunicación de bus <ul style="list-style-type: none"> <li>• Bloqueo de última posición</li> <li>• Desplazamiento a posición segura</li> <li>• Regulación con último valor nominal válido</li> </ul> Retardo de tiempo ajustable
Módulos para la comunicación cíclica	Existen 8 módulos conformes a norma y 3 módulos especificados por el fabricante.* SP (Short) SP (Long) RCAS_IN+RCAS_OUT SP+READBACK+POS_D SP+CHECKBACK SP+READBACK+POS_D+CHECKBACK RCAS_IN+RCAS_OUT+CHECKBACK SP+RCAS_IN+READBACK+RCAS_OUT+POS_D+CHECKBACK ESTÁNDAR SP+RB+ENTR.MED SP+RB+ENL_DIAG
Comunicación acíclica	Posibilidad total de parametrización y programación mediante Master Class 2 y DTM
Ajustes estándar	Consulte la tabla "Comunicación PROFIBUS DP®" en la página 10.
Salidas binarias 1 y 2	Además de la comunicación PROFIBUS®, existen 2 salidas binarias. Contacto de relé, sin potencial, máx. 60 V, 150 mA. Valor por defecto: Salida binaria 1 señalización de fin de carrera 0 % Salida binaria 2 señalización de fin de carrera 100 %
Ajustes especiales	Ver especificación técnica "DS/CONTRAC/SETTING" o bajo demanda.

\* Los módulos de comunicación se describen completamente en las instrucciones de parametrización y configuración 45/68-10

## ... Datos técnicos

### Estado de entrega

El alcance del suministro estándar incluye roscas métricas para el paso de cables dotadas de tapones de cierre con modo de protección IP 66. Opcionalmente, están disponibles adaptadores NPT y PG. La configuración individual del accionamiento puede diferir del estándar. La configuración actual puede consultarse a través de la interfaz de usuario gráfica. Si el usuario no desea una configuración específica según sus necesidades, las unidades electrónicas se suministran siempre con la siguiente configuración estándar:

#### Comunicación convencional

Parámetro	Ajuste
Selección de función	Posicionador, parámetro: valor deseado
Función de valor deseado	Valor analógico deseado
Rango del valor nominal	4 a 20 mA
Curva característica del valor nominal	Lineal; valor deseado = valor de posicionamiento
Rango del valor real	4 a 20 mA
Par nominal / fuerza nominal de regulación en la dirección ±	100 %
Velocidad automática en la dirección ±:	100 %
Comportamiento en el fin de carrera 0 % / 100 %	Sujeción estanca con par nominal / fuerza nominal de regulación
Entradas binarias	Entrada binaria 1 conmutación manual / automática, Entrada binaria 2 / 3 comando de desplazamiento ±
Salidas binarias	Salida binaria 1 lista para el funcionamiento / mensaje de error, Salida binaria 2 / 3 señalización de fin de carrera 0 % / 100 %
Función de activación	Desactivada
Función de cierre estanco	Desactivada
Control del circuito de regulación	Desactivada
Control del valor deseado	Desactivada
Mensaje de error por valor real	Desactivada
Comportamiento tras reanudación de la tensión	Cambio a modo automático
Rango de funcionamiento del accionamiento	Sin ajustar

#### Comunicación PROFIBUS DP®

Parámetro	Ajuste
Selección de función	Posicionador, parámetro: valor deseado
Función de valor deseado	Digital
Rango del valor nominal	4 a 20 mA
Curva característica del valor nominal	Lineal; valor deseado = valor de posicionamiento
Rango del valor real	Digital
Par nominal / fuerza nominal de regulación en la dirección ±	100 %
Velocidad automática en la dirección ±:	100 %
Comportamiento en el fin de carrera 0 % / 100 %	Sujeción estanca con par nominal / fuerza nominal de regulación
Salidas binarias	Salida binaria 1 / 2 señalización de fin de carrera 0 % / 100 %
Función de activación	Desactivada
Función de cierre estanco	Desactivada
Control del circuito de regulación	Desactivada
Control de comunicación	PROFIBUS DP® / V0: Activado Bloqueo de última posición PROFIBUS DP® / V1: Activado Tras finalización del tiempo de retardo (configuración estándar: 5 s) Bloqueo de última posición
Mensaje de error por valor real	Desactivada
Comportamiento tras reanudación de la tensión	Cambio a modo automático
Rango de funcionamiento del accionamiento	Sin ajustar

## Conexiones eléctricas

### Diámetros de cable

#### EBN853 – Terminales roscados

Motor / Freno	rígido: 1,5 a 6 mm <sup>2</sup> (16 a 10 AWG)
	flexible: 0,2 a 4 mm <sup>2</sup> (24 a 12 AWG)
Red	rígido: 1,5 a 6 mm <sup>2</sup> (16 a 10 AWG)
	flexible: 0,5 a 4 mm <sup>2</sup> (20 a 12 AWG)
Señales	rígido: 0,5 a 4 mm <sup>2</sup> (20 a 12 AWG)
	flexible: 0,5 a 2,5 mm <sup>2</sup> (20 a 14 AWG)

### Racores atornillados para cables

Los accionamientos de regulación y las unidades electrónicas se suministran sin prensaestopas. El propietario debe montar prensaestopas adecuados.

#### Orificio roscado para prensaestopas

	métrica	adaptador opcional para*	
Cable de señalización	M20 × 1,5 (2 ×)	PG 16 (2 ×)	NPT ½ in (2 ×)
Cable de motor	M25 × 1,5 (1 ×)	PG 21 (1 ×)	NPT ¾ in (1 ×)

\* Pedir por separado un adaptador para rosca PG o NPT

#### Aviso

Los prensaestopas de la planta para los cables de motor y señal deben realizarse con el tipo de protección Ex "e" (seguridad aumentada) y deben garantizar el contacto de la pantalla.

### Selección de un cable de conexión adecuado

Al seleccionar los cables, deben observarse los siguientes puntos:

- Para los cables de motor- / freno, los cables de sensor y los cables de señal hacia el sistema de control / regulador, usar cables apantallados.
- Para los apantallamientos de los cables de motor- / freno y de los cables de sensor, conectar en ambos extremos (en el accionamiento y en la unidad electrónica Contrac).

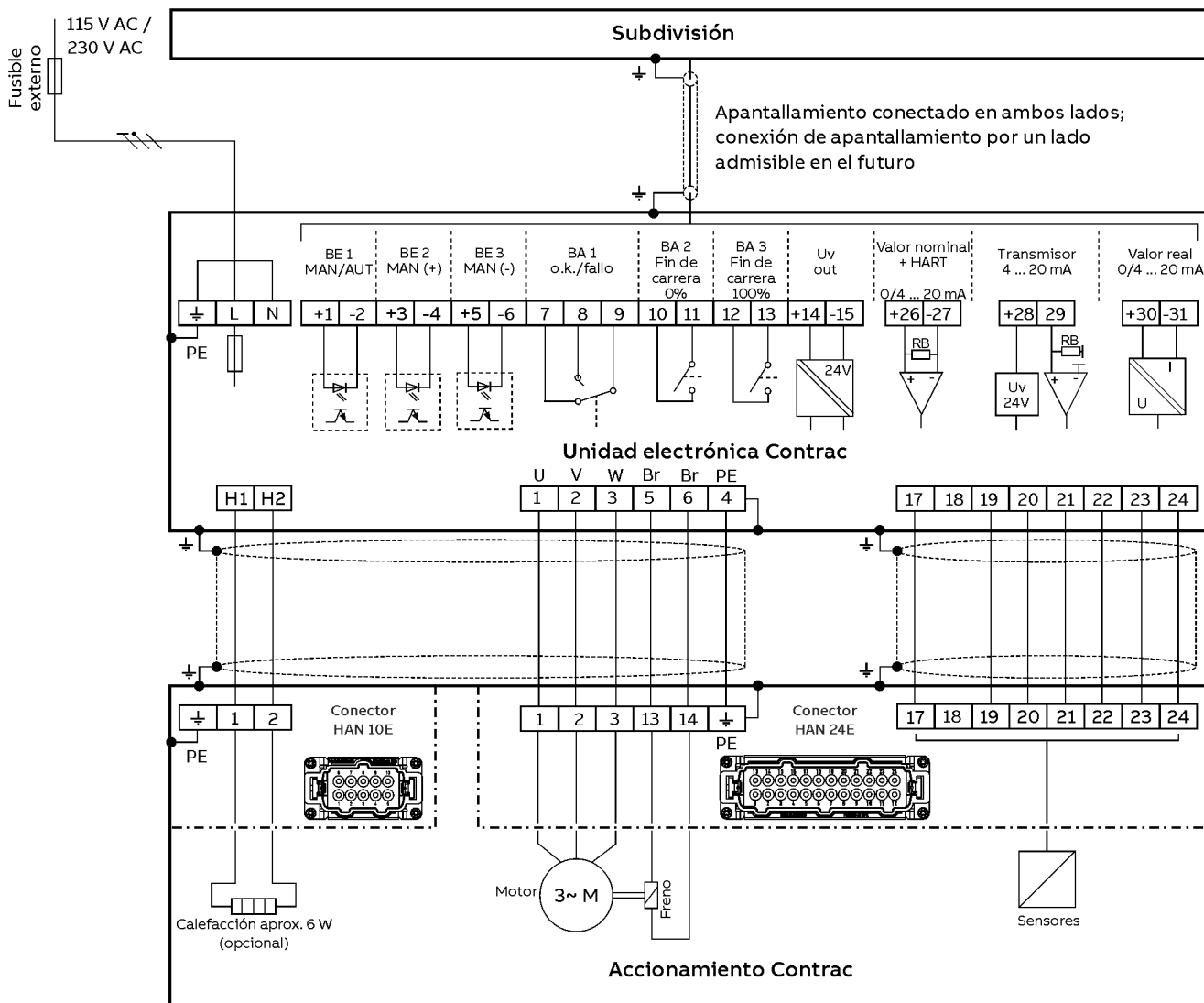
## ... Conexiones eléctricas

### Unidad electrónica EBN853 (Contrac)

Analógica / Binaria

**Aviso**

La conexión eléctrica se realiza mediante el conector combinado del motor y los terminales roscados de la unidad electrónica.



BE = Entrada binaria

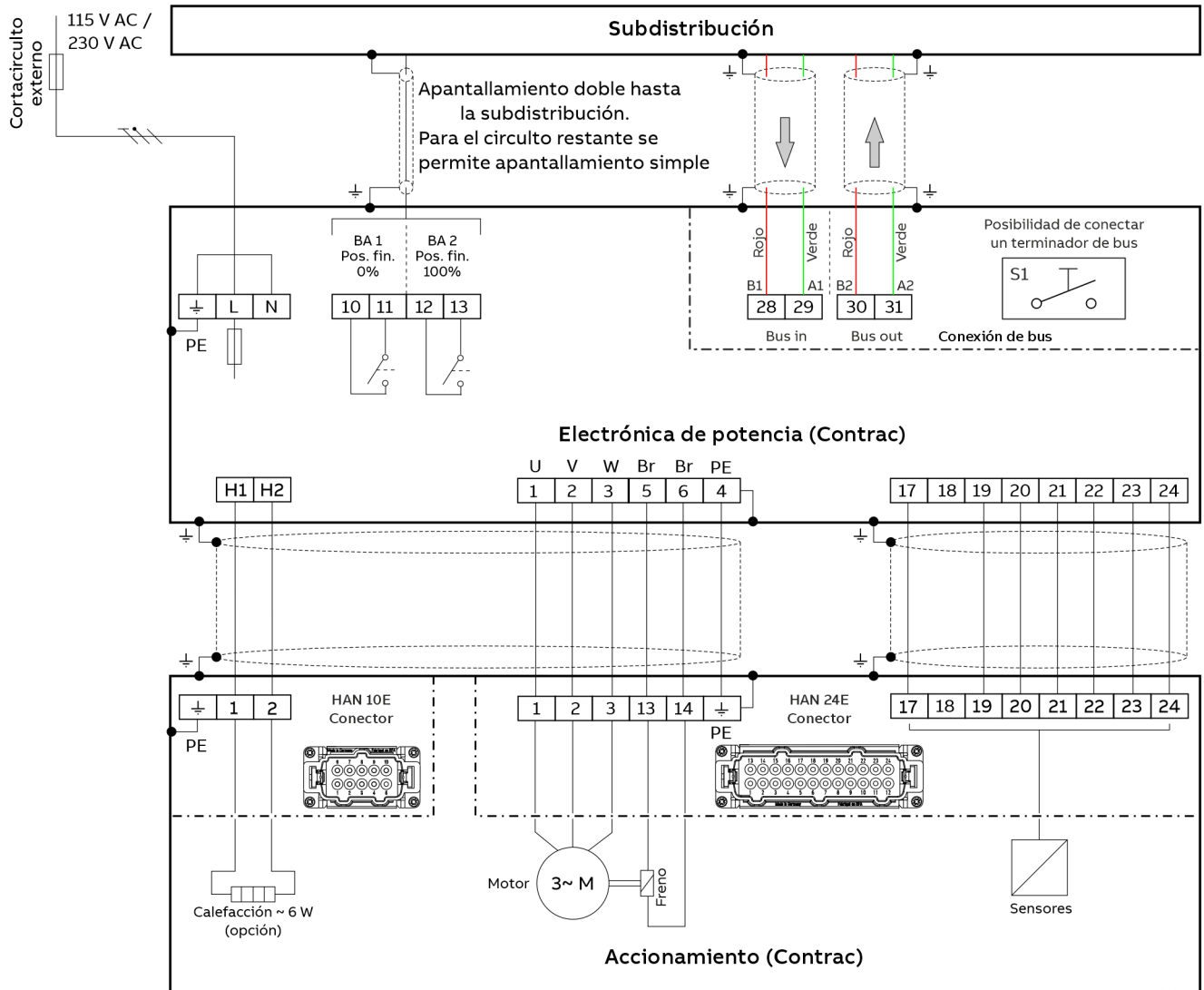
BA = Salida binaria

Figura 1: Control a través de entrada analógica 0/4 a 20 mA, comunicación HART® o entradas binarias

**PROFIBUS DP®**

**Aviso**

La conexión eléctrica se realiza mediante el conector combinado del motor y los terminales roscados de la unidad electrónica.



BA = Salida binaria

Figura 2: Control a través de bus de campo PROFIBUS DP®

## Medidas

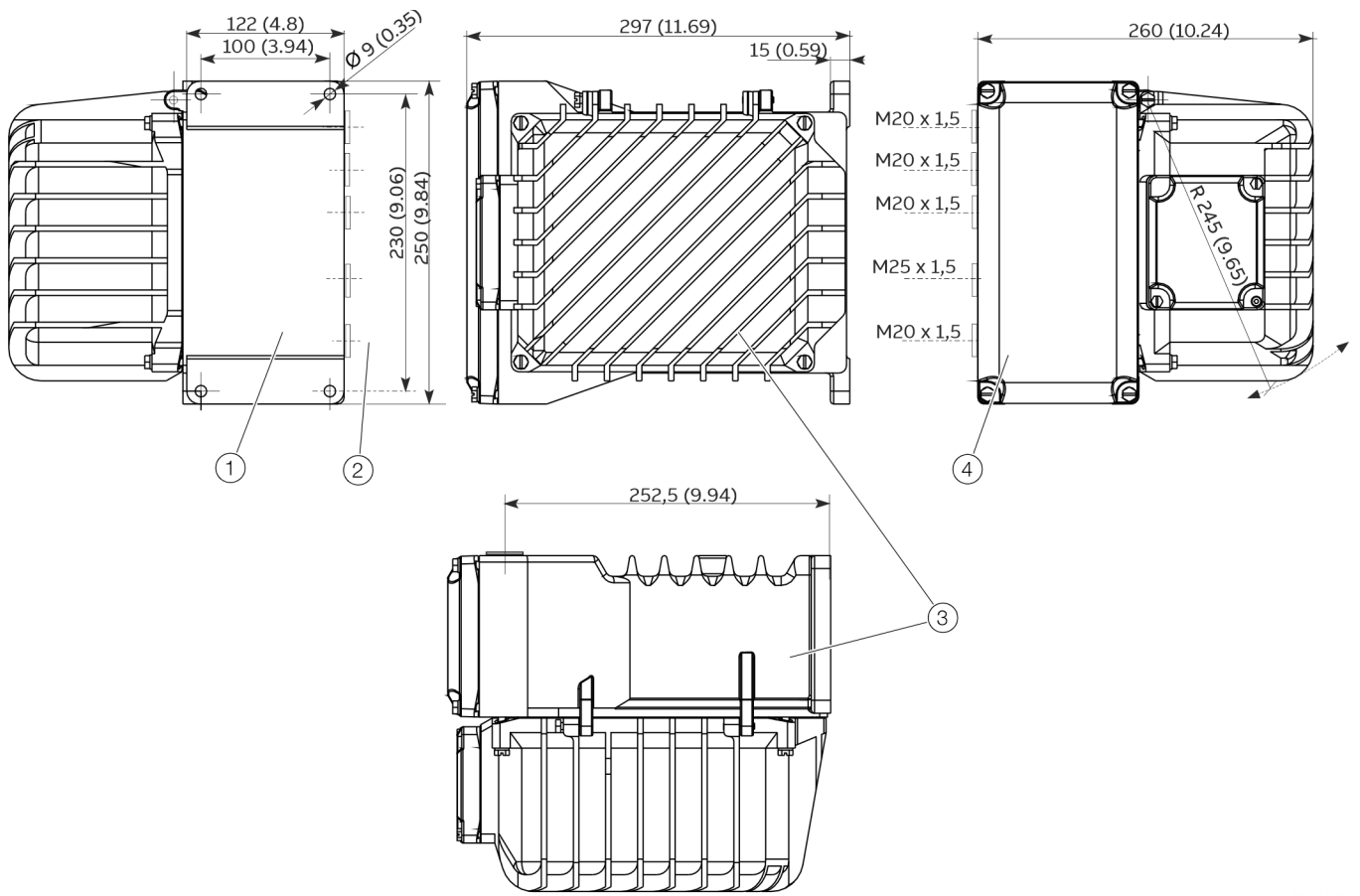


Figura 3: Dimensiones en mm (in)

## Información de pedido

### EBN853 para accionamientos estándar

Modelo base	V68853	XXXX	XXX	XXX	XXX	XXX	XXX	XXX
Unidad electrónica EBN853 para accionamientos estándar, para montaje en campo								
<b>Utilización</b>								Continúa en la página siguiente
Accionamiento lineal RSD10-5,0/100		2050						
Accionamiento lineal RSD10-5,0/300		9150						
Accionamiento lineal RSD10-10,0/100		2051						
Accionamiento lineal RSD10-10,0/300		9151						
Accionamiento lineal RSD20-5,0/100		2052						
Accionamiento lineal RSD20-5,0/300		9152						
Accionamiento lineal RSD20-7,5/100		2053						
Accionamiento lineal RSD20-7,5/300		9153						
Accionamiento lineal RSD50-3,0/120		3054						
Accionamiento lineal RSD50-3,0/300		9154						
Accionamiento lineal RSD100-1,5/150		2155						
Accionamiento lineal RSD100-1,5/300		9155						
Accionamiento lineal RSD200-0,7/180		5456						
Accionamiento lineal RSD200-0,7/300		9156						
Accionamiento giratorio RHD250-10		0103						
Accionamiento giratorio RHD500-10		0104						
Accionamiento giratorio RHD800-10		0105						
Accionamiento giratorio RHD1250-12		0106						
Accionamiento giratorio RHD2500-25		0107						
Accionamiento giratorio RHD4000-40		0108						
Accionamiento giratorio RHD8000-80		0109						
<b>Tensión de alimentación</b>								
230 V AC, monofásica						380		
115 V AC, monofásica						381		
<b>Frecuencia</b>								
50 Hz						382		
60 Hz						383		
<b>Comunicación digital</b>								
RS 232							384	
RS 232 + HART®							385	
PROFIBUS DP®							386	
PROFIBUS DPV1®							387	
<b>Conexión eléctrica</b>								
Electrónica sin cable (conector en el accionamiento; conexión a presión en accionamientos con							335	
Con cable de 5 m (16 ft) y conector de 24 patillas							690	
Con cable de 10 m (32 ft) y conector de 24 patillas							691	
Con cable de 20 m (65 ft) y conector de 24 patillas							692	





## Accesorios

Descripción	Número de pedido
RHD(E) / RSD(E) / PME / LME Save & Restore Tool ECOM700 para unidades electrónicas Contrac con versión de software $\geq$ 2.0	3KXE911100L0001
RHD(E) / RSD(E) / PME / LME Save & Restore Tool ECOM688 para unidades electrónicas Contrac con versión de software $<$ 2.0	3201110
RHD(E) / RSD(E) / PME / LME PC cable de conexión de 3 m con conector macho y toma hembra Sub-D de 9 patillas	746349

---

## Marcas registradas

HART es una marca registrada de FieldComm Group, Austin, Texas, USA

PROFIBUS y PROFIBUS DP son marcas registradas de PROFIBUS y

PROFINET International (PI)

Ventas



Servicio

Técnico





---

### **ABB Measurement & Analytics**

Para su contacto de ABB local, visite:

**[www.abb.com/contacts](http://www.abb.com/contacts)**

Para obtener más información del producto,

visite:

**[www.abb.com/actuators](http://www.abb.com/actuators)**

---

Nos reservamos el derecho de realizar cambios técnicos o modificar el contenido de este documento sin previo aviso.

En relación a las solicitudes de compra, prevalecen los detalles acordados. ABB no acepta ninguna responsabilidad por cualquier error potencial o posible falta de información de este documento.

Nos reservamos los derechos de este documento, los temas que incluye y las ilustraciones que contiene. Cualquier reproducción, comunicación a terceras partes o utilización del contenido total o parcial está prohibida sin consentimiento previo por escrito de ABB.