

IRB 540

La solution optimale



Un pas d'avance dans la compétition

L'IRB 540 est un robot de peinture facile d'utilisation, issu de la même technologie que les autres robots ABB.

Il vous permet d'améliorer vos performances peinture tout en réduisant les coûts. Ce robot permet d'obtenir une qualité de finition constante, de réduire l'overspray, ce qui réduit la consommation de peinture et les pertes.

Nos solutions standard s'appuient sur 30 ans d'expérience et de savoir-faire dans le domaine de l'application peinture. Nous répondons à vos attentes en terme de qualité de finition et de réduction de coûts, et réduisons les émissions de COV dans l'air.

Une utilisation conviviale

L'IRB 540 est un robot équipé d'un équilibrage mécanique et d'un bras supérieur fin avec poignet flexible FlexiWrist. Il permet une programmation par apprentissage direct en point à point ou en trajectoire continue. Il suffit de déplacer manuellement le bras du robot vers le point désiré, d'appuyer sur la gachette et le système écrit l'instruction du programme RAPID (PaintL), référence le point et enregistre la position.

Ensuite, passer le robot en mode test, et celui-ci se déplace

jusqu'à la partie de trajectoire d'application où vous sélectionnez les paramètres peinture voulus pour les points spécifiés.

Une technologie innovante

La technologie des moteurs, drive et transmission confère à l'IRB 540 une vitesse importante et une forte accélération. L'intégration des résolveurs aux moteurs permet de réduire le volume du robot.

Les performances de la technologie ABB ont fait leurs preuves pour toutes les applications peinture - poudre, solvant ou hydro - et ce quelle que soit la complexité de la forme des pièces à peindre. Nos solutions comportent également les process pour les matériaux difficiles à traiter comme verre, email, blindage et adhésif.

L'armoire de commande

L'armoire S4P+ est un système modulaire offrant une très haute fiabilité opérationnelle. La plateforme S4, commune à toute la gamme robots, permet une meilleure optimisation de vos ressources.

The ABB logo, consisting of the letters 'ABB' in a bold, red, sans-serif font. The letters are slightly stylized, with the 'B's having a unique shape.

DONNEES TECHNIQUES, IRB 540

SPECIFICATIONS

Capacité de charge FW	5 kg
Nombre d'axes	6

Mouvements des axes :

Axe	Zone de travail	Vitesse max.
1. Rotation	300°	112°/s
2. Bras vertical	145°	112°/s
3. Bras horizontal	95°	112°/s
4. Poignet	176°	360°/s
5. Flexion	176°	360°/s
6. Rotation	640°	700°/s

RACCORDEMENTS ELECTRIQUES

Alimentation électrique	Triphasé, 200-600 V, 50/60 Hz
Puissance consommée	Au repos
	En production
	Max
Sécurité électrique	Conforme aux standards internationaux

ENCOMBREMENT ET POIDS

Montage du robot	Au sol, suspendu
Dimensions:	
Embase robot	660 X 750 mm
Bras vertical	L 1000 mm
Bras horizontal	L 1000 / 1620 mm
Armoire de commande	H 1280 x 800 x 550 mm
Poids :	
Robot version 1220 mm	607 kg
Robot version 1620 mm	610 kg
Armoire de commande	240 kg

ENVIRONNEMENT

Protection antidéflagrante :		
Amérique du Nord	Classe 1, Division 1, Groupe C&D	
Japon	IIGT4	
Europe	IIBT4	
CEM	Certificat de compatibilité électromagnétique	
Température ambiante	Robot	5-45°C
	Armoire de commande	5-52°C
Humidité relative	Max.	95%
Degré de protection	Protection Standard	IEC 529
	Robot	IP 67
	Poignet	IP 54
	Armoire de commande	IP 54

INTERFACES UTILISATEUR

Panneau de commande	Sur l'armoire ou déporté
Pupitre de programmation	Protégé EExi. Portable, Commutateur de mouvement et clavier
	Affichage 16 lignes x 40 caractères
	Définition 240 x 320 pixels
	Intelligence décentralisée
	Menus écrans configurables
Sécurité	Arrêt d'urgence, Dispositif d'activation, Arrêt du mode général, Arrêt du mode Auto, Arrêt du mode Test, Verrouillage armoire

INTERFACES MACHINE

Entrées/Sorties numériques	512/512
Entrées/Sorties analogiques	16/12
E/S Automate déporté	Interbus-S 64/64
	Allen Bradley RIO 128/128
	Profibus DP 128/128
Liaison série	RS-232, RS-422, RS-485
Réseau	Ethernet NFS/FTP
	RAP Robot Application Protocol
	Interface Factory Ware
	Liaison haut débit IPS
	Transfert des données en temps réel
Serveur DDE	

Lecteur de disquettes	3.5" format MS-DOS
-----------------------	--------------------

LOGICIELS DE BASE

BaseWare OS	Système d'exploitation du robot, avec architecture multitâches
-------------	--

RAPID	Langage de programmation puissant
-------	-----------------------------------

Suivi de convoyeur	Synchronisation précise sur pièces en mouvement
	Régulation du process peinture
	Suivi trajectoire circulaire ou linéaire dans toutes les directions

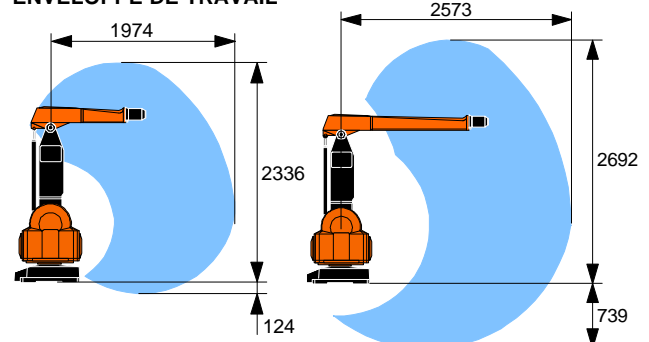
LOGICIELS PROCESS

APR	Régulation analogique de la peinture atomiseur. Commande fluide, air et électrostatique.
IPS	Integrated Process System. Système unique pour régulation en boucle fermée et contrôle rapide des flux peinture et air. Basé sur une architecture ouverte et flexible.

OUTILS PC

CAP	Package de programmes d'aide à la peinture incluant ShopFloor Editor et RobView..
ShopFloor Editor	Edition de programmes hors-ligne avec vue graphique 3D des trajectoires et de la personnalisation process
RobView	Supervision des robots et process en production. Facilité de création d'écrans utilisateurs.

ENVELOPPE DE TRAVAIL



Consulter la fiche technique du "Small 540"
 Tout droit de modification des caractéristiques techniques sans préavis.